

# Parameterbeschreibung

Gesamtübersicht



Serien TST FUF2 TST FU3F

Varianten -A / -C / -F

Version Eret

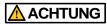




Dieses Dokument ist eine weiterführende Dokumentation der zugehörigen Steuerung.

Den Sicherheitshinweisen und Installationsempfehlungen der Steuerungsdokumentation sind unbedingt Folge zu leisten.

In dieser Funktionsbeschreibung werden folgende Zeichen benutzt, um Leser auf verschiedene Gefahrenpunkte und nützliche Tipps hinzuweisen.



weist auf eine mögliche Gefährdung von Personen hin, wenn die Prozedur nicht wie beschrieben durchgeführt wird.

# **≜**WARNUNG

weist auf eine Gefährdung der Steuerung hin.



weist auf Informationen hin, die wichtig für die Funktion der Torsteuerung bzw. des Tores sind.



weist auf nützliche Informationen hin, die für den Gebrauch der Torsteuerung TST FUF2 und TST FU3F nützlich, aber nicht unbedingt notwendig sind

# Inhaltsverzeichnis

1 Tor-Zyklen-Zähler	8
2 Wartungszähler	8
3 Offenhaltezeiten / Automatische Schließzeit	9
4 Vorwarnzeit vor Torbewegung / Räumzeit	9
5 Gegenverkehr	10
5.1Mindest Grünzeit für Ampeln	10
6 Zwangsöffnung des Tores	11
7Zwangsschließzeit	11
8 Speicherzeit Zubefehle	11
9 Speicherzeit für Aufbefehle	12
10 Motoreinstellungen	12
11 Leistungsanhebung / Boost	15
12IxR Kompensation	16
13 Spannungsreduzierung	17
14 Schaltfrequenz der Ausgangsspannung	17
15 Maximal zulässige Fahrfrequenz	18
16 Überwachung der Netzspannung	18
17 Einstellungen der Bremse	19
17.1DC-Bremse	20
18 Auswahl des Positioniersystems	21
19 Endlagenkorrektur	22
20 ZU-Fahrt	24
20.1Endposition Tor ZU korrigieren	25
20.2Start der ZU-Fahrt	25
20.3Abbremsen nach Vorendschalterauslösung während der ZU-Fahrt	26
20.4Anhalten in Endlage Tor ZU	28
20.5Notendschalterband Tor ZU	29
20.6Zweite Zufahrtgeschwindigkeit	30
20.7Zweite Anfahrtgeschwindigkeit für ZU-Fahrt	32
20.8Stopprampe nach Auslösung der Sicherheitsleiste während ZU-Fahrt	34
20.9Stopprampe nach Auslösung eines Stopp-Befehls während ZU-Fahrt	35
20.10.Stopprampe nach Auslösung von NOT-AUS während ZU-Fahrt	36
20.11.Stopprampe nach Zusatzsicherheit in Zufahrt	37
FEIG EL FOTDONIO Coita 2 van 220 TOT ELVE ED	1/40 00 00

21 AUF-Fahrt	38
21.1Endposition Tor AUF korrigieren	38
21.2Start der Auffahrt	39
21.3Abbremsen nach Vorendschalterauslösung während der AUF-Fahrt	40
21.4Anhalten in Endlage Tor AUF	41
21.5Notendschalterband Tor AUF	43
21.6Zweite Auffahrtgeschwindigkeit	44
21.7Zweite Anfahrtgeschwindigkeit für AUF-Fahrt	46
21.8Stopprampe nach Auslösung der Sicherheitsleiste während AUF-Fahrt	48
21.9Stopprampe nach Auslösung eines Stopp-Befehls während AUF-Fahrt	49
21.10.Stopprampe nach Auslösung von NOT-AUS während AUF-Fahrt	50
21.11.Stopprampe nach Zusatzsicherheit in Auffahrt	51
22 Teilöffnung / Zwischenhalt	52
23 Totmannfahrt	53
24 Geschwindigkeits-Weg-Profil	56
25 Inkrementalgeber / Synchronisation	56
25.1Inkrementalgeber	56
25.2Synchronisationsart	57
25.3Referenz in Endlage Tor ZU	60
25.4Referenz in Endlage Tor AUF	61
25.5Anschlagerkennung	62
26 Bedienerruf	62
27 Laufzeitüberwachung	63
28 Untertemperatur-Überwachung	63
29 Schleppfehlererkennung	64
30 Drehrichtungsfehler-Erkennung	65
31 Systemtests	65
32 Timeout Eingangstestung	65
33 Entprellzeit Sicherheitseingänge	66
34 Spezialisierung von Sicherheitsfunktionen	66
35 Lichtgitter	66
36 Funk-Sicherheitssystem	69
36.1FSx Eingangsprofile	71
36.2FSx Eingang 1	72
36.3FSx Eingang 2	74

36.4	FSx Eingang 3	75
36.5	FSx Eingang 4	77
36.6	FSx Eingänge stationäre Einheit	78
36.7	FSx Not-Aus Zuordnung	79
37 Sicl	nerheitsleisten	79
37.1	Integrierte Sicherheitsleistenauswertung	80
37.2	Zweite interne Sicherheitsleiste (Eingang 10)	92
37.3	Externe Sicherheitsleistenauswertung	92
37.4	Zweite externe Sicherheitsleistenauswertung	104
38 Son	stige Reversierzeiten	108
39 NO	TAUS-Kreis	109
40 Ein	gangsprofile	110
40.1	Eingangsprofile mit Erweiterungskarte	114
40.2	Profile für die virtuellen Eingänge	115
41 Ein	gangsparametrierung der Standard und Funkeingänge	116
	AUF-Befehle P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 1	
41.2	Einkanal- / Zugschalter-Befehle P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 2	124
41.3	Dauer-AUF Befehle P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 3	127
41.4	Externe STOP-Befehle P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 4	130
41.5	Sicherheiten B P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 5	132
41.6	Hand / Automatik Umschaltung P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 6	140
41.7	ZU-Befehle P.5x0 / P. Ex0 / P.Ax0 = 7	142
41.8	Tor-Verriegelung in Endlage P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 8	145
41.9	Querverkehr-Eingang P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 9	147
41.1	D.Abschaltung / Deaktivierung P.5x0 /P.Ex0 / P.Ax0 = 10	150
41.1	I.Endschalterfunktionen P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 11	152
41.1	2.Sicherheiten A P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 14	155
41.1	3.Simulation der Folientastatur P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 15	163
41.1	4.Sicherheiten C P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 16	165
41.1	5.Fahren auf Zwischenhalt / Teilöffnung P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 17	173
41.1	6.Externer Detektor P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 18	175
42 Foli	entastatur	177
42.1	Folientastatur-Eingang AUF	177
42.2	Folientastatur-Eingang STOP	179

	42.3Folientastatur-Eingang ZU	180
<b>43</b> .	Induktionsschleifenauswerter	181
	43.1Detektor Kanal 1	182
	43.2Detektor Kanal 2	187
	43.3Detektor Kanal 3	192
	43.4Detektor Kanal 4	198
44.	Induktionsschleifendetektor VEK MNST	204
	44.1VEK MNST Kanal 1	205
	44.2VEK MNST Kanal 2	212
	44.3VEK MNST Kanal 3	218
	44.4VEK MNST Kanal 4	224
	44.5VEK MNST Diagnose	230
<b>45</b> .	Funk Eingänge	231
	45.1Funk Kanal 1	231
	45.2Funk Kanal 2	233
<b>46</b> .	Ausgangsprofile	236
	46.1Ausgangsprofile mit Erweiterungskarte	238
	46.2Profile für die virtuellen Ausgänge	239
<b>47</b> .	Ausgangsparametrierung	240
	47.1Umkehr Ausgangslogik	245
	47.2Positionsweitergabe	245
	47.3Ampelfunktion	245
	47.4Befehlsweitergabe	249
	47.5Temperaturabhängige Ausgangsfunktion	251
48.	Schleusenfunktion	251
<b>49</b> .	Diagnoseanzeige im Display	253
<b>50</b> .	Fehlerspeicher	254
<b>51</b> .	Ereignissspeicher	254
<b>52</b> .	Softwareversion	254
<b>53</b> .	Tor-Laufzeit	255
<b>54</b> .	Notöffnungstest	255
<b>55</b> .	Messung der Eingangsspannung	257
<b>56</b> .	Diagnose des elektronischen Positionsgebers	257
<b>57</b> .	Erweiterungsplatine aktivieren	258

58 Betriebs-Modus der Steuerung	259
59 Sprache der Display Texte	259
60 Passwort	260
61 Werkseinstellung / Original Parameter	260
62 USB Parameter Dateien	261
63 Torprofil	262
64 Umrichterprofil	262
65 Hinderniserkennung	263
65.1Hinderniserkennung über Positionsänderung	263
65.2Hinderniserkennung über Drehmomentänderung	264
65.3Reaktion auf erkanntes Hindernis	266
66 Zeitschaltuhr	267
66.1Uhr	267
66.2Eingangsauswahl	269
66.3Schaltprogramme	272
67 Partnersteuerung	274
68 Diagnose der Detektorkanäle von der Erweiterungsplatine	279
69 Tornamen	279
70 Crash-Funktion	280
71 Langes Fahrzeug Erkennung	281
72 Parameterübersicht	282

# 1 Tor-Zyklen-Zähler

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.000 rrrrr	[Zyklen]	Zyklen-Zähler	Der Inhalt dieses Parameters gibt die Anzahl der bisher gezählten Fahrzyklen an.
P.981 ww	0 3	Modus des Zyklen- Zählers	<ul> <li>Je nach Einstellung zählt der Zyklen-Zähler zu unterschiedlichen Bedingungen.</li> <li>O: Mit jedem neuen Erreichen der Endlage ZU wird um den Wert 1 hoch gezählt.</li> <li>1: Mit jedem neuen Erreichen einer der oberen Endlagen (Endlage Tor AUF oder Zwischenhalt / Teilöffnung) wird um den Wert 1 hoch gezählt.</li> <li>2: Mit jedem vollem Torzyklus wird um den Wert 1 hoch gezählt, d.h. das Tor muss aus der Endlage ZU die Endlage AUF erreichen und anschließend wieder die Endlage ZU anfahren.</li> <li>3: Mit jedem Fahrbefehl wird um den Wert 1 hoch gezählt, unabhängig von den Endlagen.</li> </ul>
P.998 ww	0 1	Löschen des Zyklen- Zählers	Nach Einstellen dieses Parameters auf 1 wird der aktuelle Tor-Zyklen-Zähler gelöscht.

# 2 Wartungszähler

Р.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.005 rrrrr	[Zyklen]	Wartungs-Zähler	Der Inhalt dieses Parameters gibt die Anzahl der noch zu fahrenden Torzyklen an, bis eine Wartung fällig wird.  Die Einstellung -1 bedeutet, dass der Wartungszähler bisher nicht aktiviert wurde.
P.970 ww	0 3	Reaktion auf fällige Wartung	Auf eine fällige Wartung kann auf Unterschiedliche Weise reagiert werden. Es werden Meldungen oder Fehler ausgegeben:  0: Servicezähler ist deaktiviert 1: Warnung I.080 wird ausgegeben 2: Fehler F.080 wird ausgegeben und die ZU-Fahrt des Tores ist nur noch in Totmann-Betrieb möglich. 3: Fehler F.080 wird ausgegeben und es ist nur noch Totmann AUF- und ZU-Fahrt möglich.
P.971 ww	[1000 Zyklen] 1 9999	Anzahl Zyklen nach Quittierung	Diese Parameter gibt die Anzahl der Torzyklen an, die nach Quittierung des Wartungszählers gefahren werden können, bis die nächste Wartung angezeigt wird.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.972 ww	[Zyklen] 0 9999	Warnung vor Ablauf des Wartungszählers	Dieser Parameter gibt die Anzahl der Torzyklen vor Ablauf des Wartungszählers an, während der die Warnung I.080 ausgegeben wird.
			<b>1</b> Funktion nur aktiv, wenn P.970 = 2 oder 3.
P.973 -wwww	0 1	Rücksetzen des Wartungszählers	Durch setzen dieses Parameter auf 1 wird der Wartungszähler quittiert.

### 3 Offenhaltezeiten / Automatische Schließzeit

Welche Offenhaltezeit abläuft ist abhängig von der angefahrenen Endlage und vom verwendeten AUF-Befehl. Für jeden AUF-Befehl kann separat mit Parameter P.5x4 eingestellt werden, ob und welche Offenhaltezeit abläuft (X = Nummer des verwendeten Eingangs).

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.010 wwwww	[Sekunde] 0 9999	Offenhaltezeit 1	Das Tor wird in der Endlage Tor AUF für die eingestellte Zeit offen gehalten. Anschließend erfolgt eine automatische Zufahrt.
P.011 wwwww	[Sekunde] 0 9999	Offenhaltezeit 2	Das Tor wird in der Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung für die eingestellte Zeit offen gehalten. Anschließend erfolgt eine automatische Zufahrt.
P.015 ww	[Sekunde] 0 200	Mindestoffenhaltezeit	Das Tor wird abweichend von der Offenhaltezeit 1 oder 2 mindestens für die eingestellte Zeit offen gehalten. Anschließend erfolgt eine automatische Zufahrt.

### 4 Vorwarnzeit vor Torbewegung / Räumzeit

[10 ms]		
0 3000	Vorwarnzeit vor Auffahrt	Die Tor-Auffahrt wird nach Eingang eines AUF-Befehls um die in diesem Parameter angegebene Zeit verzögert.
Sekunde] 0 20	Vorwarnzeit vor Zufahrt	Die Tor-Zufahrt wird nach Eingang eines ZU-Befehls oder nach Ablauf der Offenhaltezeit (Zwangsschließung) um die in diesem Parameter angegebene Zeit verzögert.
0 1	Vorwarnzeit vor Zufahrt von zwischen den Endlagen	Durch Aktivierung dieses Parameters läuft die Vorwarnzeit immer vor der ZU-Fahrt ab, nicht nur in den Endlagen des Tores, abhängig vom Eingang. Die verwendete Zeit wird mit P.025 eingestellt.  0: Räumzeit abhängig von Eingang 1: Räumzeit immer aktiv
_	Sekunde] 0 20	Sekunde] Vorwarnzeit vor Zufahrt  0 20 Vorwarnzeit vor Zufahrt von Zufahrt von zwischen

# 5 Gegenverkehr

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.891 ww	0 3	Vorfahrt für eine Richtung	Durch diesen Parameter wird die bevorzugte Richtung bei Gegenverkehrssteuerungen festgelegt.
			<ol> <li>Keine festgelegte Richtung.         <ul> <li>Dauerhaft anstehende AUF- Impulse aus einer Richtung verhindern ein Grün werden der anderen Richtung.</li> </ul> </li> <li>Richtung von außen wird bevorzugt, d.h. wenn von innen fortwährend AUF- Befehle anstehen, und dann ein Auf -Befehl von außen kommt, wird dieser bevorzugt bearbeitet.</li> <li>Richtung von innen wird bevorzugt, d.h. wenn von außen fortwährend ein Auf-Befehl ansteht und dann ein Auf-Befehl von innen kommt, wird dieser bevorzugt bearbeitet.</li> <li>Beide Richtungen werden im Wechsel freigegeben, d.h. wenn von beiden Seiten fortwährend Auf- Befehle anstehen bekommen</li> </ol>
			dennoch beide Seiten im Wechsel grün.
P.892 -zzww	0 1	Gegenverkehrs- steuerung	Mit diesem Parameter wird die Gegenverkehrssteuerung aktiviert. Bei aktivierter Gegenverkehrssteuerung wird die Richtungsinformation eines Befehlsgebers (P.5x6) verwendet, um Ampeln und Offenhaltezeit zu steuern.  0: Die Gegenverkehrssteuerung ist deaktiviert. Die in P.5x6 programmierte Richtung relevanter Befehlsgeber wird nicht ausgewertet, sondern intern als "Richtung beide" (P.5x6 = 3) angenommen.  1: Die Gegenverkehrssteuerung ist aktiviert. Die in P.5x6 programmierte Richtung wird ausgewertet.

### 5.1 Mindest Grünzeit für Ampeln

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.016	[Sekunde]	Mindest-Grünzeit für	Die Durchfahrtsfreigabe für Fahrzeuge kann mit Ampeln geregelt werden.  Werden AUF-Befehle aus beiden Richtungen gleichzeitig gegeben, wird eine Richtung grün. Das Tor oder die Schranke bleibt offen und danach gibt die Ampel die Durchfahrt für die entgegengesetzte Richtung frei.  Um einen reibungslosen Ablauf zu gewährleisten, ist es notwendig, die mindest erforderliche Grünzeit für eine Richtung festzulegen.  Die Zeit wird in diesem Parameter eingetragen.
ww	0 60	Ampeln	

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.01A	[Sekunde]	Wartezeit bei	Wartezeit bei der Umschaltung zwischen Grün Innen und Grün Außen. Diese Zeit soll es einem Fahrzeug ermöglichen das Tor zu passieren, bevor die Gegenseite Grün bekommt. Während dieser Zeit sind an beide Seiten die roten Ampeln eingeschaltet.
ww	0 60	Grünumschaltung	

# 6 Zwangsöffnung des Tores

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.018 ww	[Minuten] 0 255	Zwangsöffnungszeit	Bleibt das Tor für längere Zeit geschlossen, kann es nach der hier eingestellten Zeit, ohne AUF-Befehl, zwangsweise geöffnet werden.  Diese Funktion wird typischer Weise im Tiefkühlbereich eingesetzt, um das Festfrieren des Tores am Boden zu verhindern.
			1 0 = deaktiviert

# 7 Zwangsschließzeit

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.012 -wwww	[Sekunde] 0 200	Zwangsschließzeit	Die Schließung wird nach Ablauf der in diesem Parameter eingestellten Zeit eingeleitet. Die Zeit startet sobald keine Auffahrt oder Zufahrt mehr aktiv ist. Offenhaltezeit und Räumzeit sind höher priorisiert, d. h. läuft eine dieser Zeiten, läuft die Zwangsschließzeit nicht ab. Das gleiche gilt, wenn die Schranke oder das Tor sich beim Einschalten in der oberen Endlage befindet.

# 8 Speicherzeit Zubefehle

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.019	[Sekunde]	Speicherzeit	Eine Speicherung von Zubefehlen erfolgt, wenn
WW	0 60	Zubefehle	Sicherheiten oder permanent ausgelöste Aufbefehle eine Zufahrt verhindern. Über diesen Parameter wird die Speicherzeit begrenzt.
			in Mit 0 wird das Speichern von Zubefehlen deaktiviert.

### 9 Speicherzeit für Aufbefehle

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.017	[Sekunde]	Speicherzeit für AUF-	AUF-Befehle werden für die hier eingestellte Zeit gespeichert
ww	0 999	Befehle	

### 10 Motoreinstellungen

Die Motornenndaten dienen der Torsteuerung dazu, die Daten des angeschlossenen Motors einzulernen.

① Die Einstellung -1 bedeutet, dass dieser Parameter automatisch während der Inbetriebnahme der Torsteuerung abgefragt wird.

Р.	[Einheit] Stellbereich	Funktion			Beschro	eibung/ Hinwe	ise	
P.100 -wwww	[Hz] 30 200	Motor-Nennfrequenz				, die auf dem T rd hier eingetra		d des
P.101 -wwww	[A] 0,0 12,0	Motor-Nennstrom				er auf dem Type wird hier einge		des
			L1	L2	L3	L1	L2	L3
			U1	V1	W1	U1	V 1	W1
			W2	U2	V2	W2	U2	V2•
					naltung u <b>ng 1 St</b>	Dre ern- / Dreieck-	eieck-Sch <b>Schaltu</b> n	•



Auf Stern- / Dreieck-Schaltung des Motors achten!

P.102	[%]	Leistungsfaktor cos	Der Leistungsfaktor, der auf dem Typenschild des Motors angegeben ist, wird hier eingetragen.
-wwww	40 100	Phi	
			<u>^</u>

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.103 -wwww	[Volt] 100 500	Motor-Nennspannung	Die Motor-Nennspannung, die auf dem Typenschild des Motors angegeben ist, wird hier eingetragen.  Auf Stern /Dreieck Schaltung des Motors achten! (siehe Abbildung in Parameter P.101: Stern- / Dreieck-Schaltung)
			Die Schaltung der Motorwicklungen in den 400 V-Betrieb macht mit Torsteuerungen, die mit 230 Volt gespeist werden keinen Sinn, da diese maximal 230 V ausgeben können!
P.104 ww	[Ohm] 0,1 25,0	Statorwiderstand	In diesem Parameter wird der Statorwiderstand eingetragen, der an den Anschlussklemmen des Motors gemessen werden kann.
P.110 -zzww	0 5	Antriebsprofil	Mit diesem Profil werden die Nenndaten eines bekannten Motors eingestellt.  0: Manuelle Eingabe der Motordaten 1: VDA-125.134, VDA-230.70 und VDA-280.46 2: VDA-180.134 und VDA-400.46 3: VDA-240.134 und VDA-525.46 4: VDA-750.33 5: VDA-480.46  Die genauen Einstellungen, die dieses Profil nach sich zieht, entnehmen Sie bitte dem Anhang Antriebsprofil.
P.111 ww	0 2	Abschaltung Motorschutzfunktion	Mit diesem Parameter kann die Motorschutzfunktion abgeschaltet werden. Somit kann kein F.515 auftreten.  0: Motorschutzfunktion aktiviert 1: Motorschutzfunktion für UL Geräte aktiv für CE Geräte deaktiviert 2: Motorschutzfunktion deaktiviert  ACHTUNG  Für die Installation nach UL ist eine Motorlastüberwachung vorgeschrieben.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.112 ww	0 1	Motor Verdrahtung	Diese Funktion überprüft die Motorverdrahtung während des Systemtests. Schlägt der Test fehl wird die Fehlermeldung F.92A ausgegeben.
			<ul><li>0: Keine Überprüfung der Motorverdrahtung</li><li>1: Überprüfung der Motorverdrahtung aktiviert</li></ul>
			Damit die Funktion korrekt arbeiten kann, ist es wichtig, den Motornennstrom (P.101) gemäß dem Motor- Typenschild korrekt einzustellen.
			Eine fehlerhafte Motorverdrahtung wird nicht erkannt, wenn der eingestellte Motornennstrom (P.101) kleiner 0,8 A ist!
P.115 -wwww	1,0 3,0	Motorstromregler	Der Motorstromregler fängt ab dem eingestellten Faktor des Motornennstroms an zu regeln und versucht diesen Wert zu unterschreiten.
			1 0 = Deaktiviert
P.116 www	[%] 1 100	Zwischenkreisstromb egrenzer	Der Parameter gibt an, auf wieviel Prozent, vom dauerhaft zulässigen Wert, der Zwischenkreisstrom begrenzt wird.
			0 = Deaktiviert
P.117 -wwww	0 1	cos phi Regler (Eco Modus)	Der cos phi Regler regelt durch Reduzierung der Motorspannung den Phasenwinkel zwischen Strom und Spannung auf den Nenn cos phi (P.102) im Teillastbereich des Motors. Dadurch werden Wärmeverluste im Motor und in dem Frequenzumrichter vermieden.
			<ul><li>0: cos phi Regler inaktiv</li><li>1: cos phi Regler aktiv</li></ul>
			Bei sehr kleinem Nennstrom des verwendeten Motors ist möglicherweise ein sinnvoller Betrieb des Reglers nicht mehr möglich. Der Motor bleibt möglicherweise stehen.
			In Einzelfällen kann es nötig sein, die Einstellung in P.102 etwas zu reduzieren, um den Torlauf dynamischer zu gestalten.
P.130 -wwww	0 1	Motor-Drehfeld	Der Parameter legt das Drehfeld des Motors für die "Auffahrt" fest.
			0: Rechts-Drehfeld 1: Links-Drehfeld

### 11 Leistungsanhebung / Boost

Der Boost dient zur Leistungssteigerung von Antrieben im unteren Drehzahlbereich.

Es kann sowohl eine zu kleine als auch eine zu große Einstellung des Boost zu einem Fehler im Torlauf führen. Ist bereits ein zu großer Boost eingestellt, wird dieser zu einem Überstromfehler (F.510/F.410) führen. In diesem Fall muss der Boost verkleinert werden.

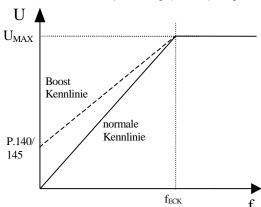
Ist der Boost klein oder 0 und der Motor hat trotzdem nicht genügend Kraft das Tor zu bewegen, muss der Boost erhöht werden.

Aufgrund der Vielzahl der möglichen Tortypen ist die korrekte Einstellung des Boost durch Versuche zu ermitteln. Hilfreich hierbei ist die Diagnosefunktion für den Motorstrom (siehe Parameter P.910). Mit Hilfe der Stromanzeige kann sehr leicht festgestellt werden, ob die veränderte Einstellung den gewünschten Erfolg bringt.

1 Der Boost sollte immer so klein wie möglich, aber so groß wie nötig eingestellt werden.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.140 -wwww	[%] 0 30	Boost für AUF-Fahrt	Der Boost hebt die ausgegebene Spannung und somit die Leistung im unteren Drehzahlbereich, bis zum erreichen der Eckfrequenz (P.100), an.

Die Spannung wird um den im Parameter eingetragen Wert in Prozent zur Motornennspannung (P.103) angehoben.



**Abbildung 2 Boostkennlinie** 

P.145 -www	[%] 0 30	Boost für ZU-Fahrt	siehe Parameter P.140
P.14E ww	0 1	Boostverzögerung	Mit diesem Parameter kann die Boostverzögerung aktiviert werden. Wenn sie aktiviert ist, wird der Boost nicht unmittelbar ausgegeben, sondern verzögert über einen Filter. Dies kann den Spitzenstrom etwas reduzieren, beeinflusst aber negativ das Schweranlaufverhalten.  0: Boostverzögerung deaktiviert 1: Boostverzögerung aktiviert

### 12 Ix R Kompensation

Die I x R Kompensation hebt die Spannung und somit die Leistung des Motors ausschließlich im unteren Drehzahlbereich an.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.142	[Hz]	I x R Kompensation	Mit diesem Parameter wird die Frequenz angegeben, bis zu welcher die I x R Kompensation wirkt.  Die Spannung wird unterhalb dieser Frequenz auf dem gleichen Wert gehalten.  Der Spannungswert ergibt sich aus der Spannung, die für die hier eingestellte Frequenz normalerweise ausgegeben wird.
www	0 20	für AUF-Fahrt	

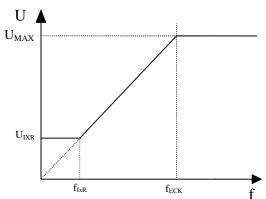


Abbildung 3 Kennlinie IxR Kompensation

P.147	[Hz]	IxR Kompensation für	siehe Parameter P.142
www	0 20	ZU-Fahrt	

### 13 Spannungsreduzierung

Durch die Reduzierung der ausgegebenen Motorspannung wird eine Übererregung des Motors verhindert. Damit werden Verlustleistung und Geräusche vermindert.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.143	[%]	Spannungs-	Der angegebene Wert gibt an, wie viel Prozent der
www	35 100	reduzierung für AUF-	Ausgangsspannung ausgegeben werden.
		Fahrt	II A

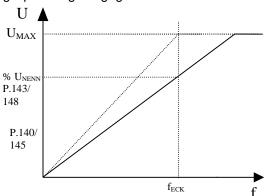


Abbildung 4 Kennlinie Spannungsreduzierung

P.148	[%]	Spannungs-	siehe Parameter P.143	
www	35 100	reduzierung für ZU-		
		Fahrt		

### 14 Schaltfrequenz der Ausgangsspannung

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.160 ww	0 5	PWM - Pulsfrequenz	Die Schaltfrequenz der Ausgangsspannung kann mit diesem Parameter angepasst werden. Grundsätzlich gilt: Je schneller die Taktfrequenz desto mehr Wärmeentwicklung.  0: Die Pulsfrequenz wird temperaturabhängig gesteuert.  1: 4 kHz 2: 8 kHz 3: 12 kHz 4: 16 kHz 5: Die PWM Frequenz wird dynamisch während der Fahrt angepasst, abhängig von Temperatur, Motorstrom und Fahrfrequenz.

# 15 Maximal zulässige Fahrfrequenz

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.161 ww	[Hz] 15 200	Max. Frequenz für AUF-Fahrt	Die maximal zulässige Fahrgeschwindigkeit wird auf den im Parameter eingetragen Wert begrenzt.
			Dieser Parameter kann nur mit dem Passwort für die Werksebene verändert werden.
P.162 ww	[Hz] 15 200	Max. Frequenz für ZU-Fahrt	siehe Parameter P.161
P.169 ww	[10 ms] 0 50	Rampenverzögerung	Die Rampe wird über die hier eingestellte Zeit verzögert, so dass keine abrupten Übergänge zwischen Beschleunigung und konstanter Geschwindigkeit entstehen. Je größer der eingestellte Wert, desto weicher erfolgt die Rampe.

# 16 Überwachung der Netzspannung

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.165 ww	0 3	Überwachung der Netzeingangs- spannung	Die Netzeingangsspannung wird von der Torsteuerung überwacht. Auf eine zu hohe Spannung kann auf unterschiedliche Weise reagiert werden.
			<ol> <li>Funktion deaktiviert</li> <li>Es wird die Warnung F.425 bei Überspannung ausgegeben</li> <li>Es wird die Störung F.525 bei Überspannung ausgegeben und das Tor kann nur noch im Totmannbetrieb gefahren werden.</li> <li>Es wird die Störung F.525 bei Überspannung ausgegeben und es ist keine Torfahrt mehr</li> </ol>
			möglich.  MARNUNG  Ist die Netzeingangsspannung zu hoch kann es zu Beschädigungen der Steuerung kommen.

# 17 Einstellungen der Bremse

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.180 ww	[Hz] -1 20	Aktivierung der Bremse	Die Bremse wird bei Unterschreitung der im Parameter angegebenen Fahrfrequenz während dem Abbremsen des Tores aktiviert.
			1 bedeutet das keine Auswertung der Fahrfrequenz erfolgt
P.181 ww	[10 ms] 0 6000	Aktivierung der Bremse	Die Bremse wird nach Erreichen der Endschalterbänder nach der im Parameter eingestellten Zeit aktiviert.
			Die Parameter P.180 und P.181 arbeiten parallel. Die Funktion deren Bedingung zuerst eintrifft wird ausgeführt.
P.183 rww	[A] 0,5 2,5	Arbeitsstrom der mechanischen Bremse	Mit diesem Parameter wird der zu erwartende Arbeitsstrom der verwendeten mechanischen 24 V Bremse eingestellt. Weicht der tatsächlische Strom um +/- 0,5 A ab, führt dies zum Fehler F.926.
			<b>1</b> 0 = Deaktiviert, keine Überprüfung des Arbeitsstroms der Bremse
P.185 ww	[Hz] 0 20	Deaktivierung der Bremse	Die Bremse wird bei Überschreitung der im Parameter angegebenen Fahrfrequenz während dem Beschleunigen des Tores deaktiviert.
P.186 ww	[10 ms] 0 6000	Deaktivierung der Bremse	Die Bremse wird nach der im Parameter eingestellten Zeit während dem Beschleunigen des Tores deaktiviert.
			Die Parameter P.185 und P.186 arbeiten parallel. Die Funktion deren Bedingung zuerst eintrifft wird ausgeführt.
P.187 ww	0 2	Auswahl Kontaktart Bremserelais	Die Kontaktart des Bremsrelais kann mit diesem Parameter verändert werden. Dies ist dann wichtig, wenn das Relais keinen Wechslerkontakt besitzt.
			<ul> <li>O: Schließer (Ruhestrom Bremse)</li> <li>1: Öffner (Arbeitsstrombremse)</li> <li>▲ ACHTUNG</li> <li>Bei der Einstellung Arbeitsstrombremse ist keine Überwachung der 24 V Bremse möglich!</li> <li>2: Öffner (Arbeitsstrombremse), jedoch bleibt die Bremse bei geöffneten Not-Aus deaktiviert, d.h. das Relais fällt ab.</li> </ul>

_	FE' 1 1/3	=	B 1 11 /111 1
P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.189 ww	[%] 0 50	Bremse für Hubankermotoren	Hubankermotoren benötigen eine Spannung um den Anker des Motors anheben zu können. Erst dann ist der Motor in der Lage zu drehen.  Da Frequenzumrichter die Spannung bei Fahrtbeginn nur langsam steigern, führt dies nicht zum Freischalten der Bremse bzw. zum Anheben des Ankers. Deshalb wird mit diesem Parameter eine Spannungserhöhung ähnlich der IxR Kompensation eingestellt, die aber abhängig von den Parametern P.180 und P.185 geschaltet wird.  Der Wert dieses Parameters wird in Prozent der Motornennspannung angegeben.  Die Höhe der benötigten Spannung variiert bei jedem Motortyp, sodass die Einstellung durch Versuche zu optimieren ist.  Grundsätzlich sollte dieser Parameter so klein wie möglich gehalten werden.
P.18F ww	0 0	Bremsprofil	Mit diesem Profil wird das Verhalten der Bremse eingestellt.  0: Feig Standard Bremsprofil  Die genauen Einstellungen, die dieses Profil nach sich zieht, entnehmen Sie bitte dem Anhang Bremsprofil.

### 17.1 DC-Bremse

Die DC-Bremse Funktion gibt eine DC-Spannung an den Motor um das Tor zu bremsen. Die DC-Spannung kann permanent oder temporär ausgegeben werden. Außerdem ist es möglich die DC-Bremse in Abhängigkeit der Fahrfrequenz des Motors zu steuern.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.153	[%]	Strom bei	Mit diesem Parameter wird der ausgegebene Strom
WW	0 200	permanenter DC- Speisung	während der permanenten DC Speisung relativ zum Motor Nennstrom eingestellt.
P.154 ww	[%] 0 200	Strom bei temporärer DC Speisung	Mit diesem Parameter wird der ausgegebene Strom bei temporärer DC Speisung relativ zum Motornennstrom eingestellt.
P.157 ww	[Sekunde] 0,0 10,0	Dauer der temporären DC-Spannung	Die Dauer der temporären DC-Speisung wird hier in Sekunden eingestellt.
P.158	[Hz]	Startfrequenz der DC-	Die DC-Speisung startet unterhalb der hier eingegebenen
WW	0 6	Speisung	Fahrfreqenz, unabhängig davon ob temporär oder permanent gespeist wird.
P.159 ww	[Hz] 0 6	Stoppfrequenz der DC-Speisung	Die DC-Speisung stoppt oberhalb der hier angegebenen Fahrfrequenz, unabhängig davon ob temporär oder permanent gespeist wird.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.15A ww	0 1	Aktivierung Permanente DC- Einspeisung	Dieser Parameter aktiviert die permanente Einspeisung der DC-Spannung  0: DC-Einspeisung deaktiviert 1: DC-Einspeisung aktiviert
			1. Do-Linspelsung aktiviert
P.182 ww	[Sekunde] 0,0 10,0	Aktivierung der mech. Bremse während temporärer DC- Speisung	Die mech. Bremse wird nach Ablauf der hier eingestellten Zeit aktiviert. Die Zeit startet mit dem Einsetzen der temporären DC-Speisung.  Parameter P.157 muss größer 0 sein um die Zeit zu starten.
			Parameter P.180 muss -1 sein.

# 18 Auswahl des Positioniersystems

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.200 ww	0 9	Auswahl Positioniersystem	Mit diesem Parameter lernen Sie der Steuerung das verwendete Endschaltersystem ein. Folgende Systeme stehen zur Auswahl:  0: Mechanische Endschalter 2: Inkrementalwertzähler 3: Absolutwertgeber DES-A (GfA)  Die Baudrate der RS485 Schnittstelle kann mit Parameter P.201 eingestellt bzw. geändert werden.  7: Absolutwertgeber DES-B 8: Multi-Turn-Absolutwertgeber TST PD oder Single-Turn-Absolutwertgeber TST PE 9: Mechanische Endschalter mit zeitlich gesteuerten Vorendschaltern (Simulation eines Absolutwertgebers)  Diese Betriebsart ist nur im Automatik Betrieb möglich.
P.201 ww	0 1	Baudrate	Mit diesem Parameter wird die Baudrate des angeschlossenen Endschalters festgelegt.
			0: 9600 Baud 1: 19200 Baud
P.202 -rrww	0 17	Übersetzungsfaktor	Mit diesem Parameter wird der Übersetzungsfaktor des Gebers zum Antrieb eingestellt. Je schneller die Antriebswelle ist desto größer muss der Übersetzungsfaktor eingestellt werden.  Dieser Parameter ist nur sichtbar wenn ein TST PD parametriert und angeschlossen ist.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.205 -www	0000 0900	Auswahl Positioniersystem- Profil	Dieses Profil stellt das verwendete Endschaltersystem ein. Folgende Einstellmöglichkeiten stehen zur Auswahl:  0000: Mechanische Endschalter 1. Die Absolutendschalter werden als Öffner (N.C.) ausgewertet, die Vorendschalter werden als Schließer (N.O.) ausgewertet.  0001: Mechanische Endschalter 2. Alle Endschalter werden als Öffner (N.C.) ausgewertet.  0200: Inkrementalwertgeber 0300: Absolutwertgeber DES-A (GfA) 0700: Absolutwertgeber DES-B (Kostal) 0800: Absolutwertgeber TST PD / TST PE 0900: Mechanische Endschalter mit zeitlich gesteuerten Vorendschaltern (Simulation eines Absolutwertgebers)  **Diese Betriebsart ist nur im Automatik Betrieb**
			Welche Einstellungen dieses Profil nach sich zieht, entnehmen Sie bitte dem Anhang Positionsgeberprofil.  Zusätzlich werden die Standardfunktionen der Steuerungseingänge an den verwendeten Endschaltertyp angepasst.

# 19 Endlagenkorrektur

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.210 -www	0 5	Neu-Einlernen der Endlagen	Mit diesem Parameter wird das Einlernen der Endlagen neu gestartet.  Die entsprechenden Endlagen werden nach Aktivierung des Vorgangs im Totmannbetrieb angefahren und durch langes betätigen der Stopp-Taste gespeichert. Folgende Einstellmöglichkeiten stehen zur Auswahl:  0: Abbruch, es wird keine Endlage neu eingelernt. 1: Endschalter Unten, Endschalter Oben und ggf. Endschalter Zwischenhalt werden eingelernt. 2: Endschalter Oben und ggf. Endschalter Zwischenhalt werden eingelernt. 3: Endschalter Unten und Endschalter Oben werden eingelernt. 4: Endschalter Zwischenhalt wird eingelernt. 5: Alle Endschalter und die Drehrichtung werden eingelernt.
			Das Einlernen des Endschalters Zwischenhalt ist abhängig von der Einstellung im Parameter P.244 (siehe Kapitel Zwischenhalt)

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.215 -wwww	0 1	Anforderung der Korrektur der Vorendschalter und Endschalterbänder	Wenn die automatische Berechnung der Vorendschalter und Endschalterbänder (P.216) aktiviert ist, kann mit Hilfe dieses Parameters ein erneutes Einlernen der Vorendschalter und Endschalterbänder gestartet werden.
			<ul><li>0: Keine Korrektur vornehmen.</li><li>1: Korrektur der Vorendschalter und Endschalterbänder starten.</li></ul>
			Die Korrektur der Vorendschalter und Endschalterbänder ist nur möglich, wenn P.216 = 2.
P.216 www	0 4	Aktivierung Autokorrektur / Auswahl des Rampeneinstellungs- modus	Rampenzeiten können grundsätzlich auf zwei verschiedene Weisen eingestellt werden. Zum einen kann die Zeit der Rampe in Millisekunden eingestellt werden, zum anderen kann die Beschleunigung der Rampe in Hz pro Sekunde eingestellt werden. Zusätzlich werden bei aktivierter Automatik die

- 0: Rampenzeiten werden manuell eingestellt (Bekannt aus früheren Torsteuerungen von FEIG ELECTRONIC GmbH).
- Beschleunigung der Rampe wird manuell eingestellt.

Endschalterbänder automatisch eingestellt.

2: Beschleunigung wird eingestellt und Endschalter werden automatisch eingestellt.

Durch Ändern der Fahrgeschwindigkeit oder einer Rampen-Beschleunigung wird die automatische Korrektur der Vorendschalter und Endschalterbänder neu gestartet. Dadurch werden dann die in den entsprechenden Parametern eingestellten Werte überschrieben.

- 3: wie 2, jedoch keine selbsttätige Korrektur nach Abschluss des Einlernvorgangs bei zu schneller Fahrt in die Endlagen (I.100 / I.150)
- 4: Berechnung der Vorendschalter auch wenn die volle Geschwindigkeit nicht erreicht werden kann. Meldung 1.520

Das automatische Einlernen der Endschalter und Vorendschalter funktioniert nur dann, wenn Beschleunigungen für Rampen eingestellt sind. Mit Rampenzeiten, wie sie aus früheren Steuerungen bekannt sind, kann hier nicht gearbeitet werden.



Je nach Aufbau der Toranlage und des verwendeten Antriebs kann die Endlage während der automatischen Endschalterkorrektur (I.515) überfahren werden. Um dies zu vermeiden sollte der Parameter P.217 entsprechend der Toranlage vorkonfiguriert werden.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.217 www	0 600	Toleranz für automatische Endschalterkorrektur	Der durch die automatische Endschalterkorrektur ermittelten Endposition wird ein Offset-Wert hinzugefügt. Dadurch wird verhindert, dass das Tor bei der ersten Fahrt die Endlage überfährt und eventuell beschädigt wird. Die Endlage wird um den hier eingestellten Prozentwert verschoben.
P.218 ww	0 2	Selbständige Durchführung der automatischen Endschalterkorrektur	Mit diesem Parameter kann die Startbedingung für die selbständige Durchführung der automatischen Endschalterkorrektur festgelegt werden. Ist die Startbedingung erfüllt, beginnt die Steuerung mit einem Automatikbetrieb, wobei in Endlage Unten sowie in Endlage Oben eine Offenhaltezeit abläuft, die mit P.219 eingestellt werden kann. Danach fährt das Tor wieder in die andere Endlage. Wird die Meldung I.510 ausgegeben ist die automatische Endschalterkorrektur abgeschlossen und das Tor bleibt in Endlage Unten stehen.  0: Selbständige Durchführung ist deaktiviert 1: Selbständige Durchführung wird gestartet durch angeforderten AUF- oder ZU-Befehl 2: Selbständige Durchführung wird nach Ablauf der in Parameter P.219 eingestellten Zeit gestartet.
P.219 ww	[Sekunde] 2 60	Zeit für die selbständige Durchführung der automatischen Endschalterkorrektur	Hiermit wird die Offenhaltezeit in Endlage Unten und Endlage Oben, während der selbständigen Durchführung der automatischen Endschalterkorrektur, eingestellt. Zusätzlich kann diese Zeit als Startbedingung verwendet werden, wenn P.218 = 2 eingestellt wird.

### 20 ZU-Fahrt



Wird die automatische Einstellung der Vorendschalter und Endschalterbänder verwendet (P.216 = 2), werden die Parameter P.222 und P.223 automatisch geändert.

Die Parameter werden auch dann geändert, wenn die Fahrgeschwindigkeit oder die Steilheit einer Rampe geändert wird, da dies zum Neustart der automatischen Endschalterkorrektur führt. Sollen diese Rampen manuell eingestellt werden, muss P.216 < 2 eingestellt sein.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.228	[Inkremente]	Signalisierung Tor ZU	Dieser Parameter definiert ein Band für die Signalisierung der Tor ZU Position. Wird ein Wert größer als 0 eingestellt, wird dieses Band verwendet um die ZU Position innerhalb dieses Bereichs, z.B. für die Relaisausgabe "ZU Position erreicht", weiterzugeben.
ww	0 250	Position	

# 20.1 Endposition Tor ZU korrigieren

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.221 wwwww	[Inkremente] -120 120	Korrekturwert Endlage Tor ZU	Mit diesem Parameter wird die gesamte untere Endlage verschoben, d.h. die Endposition wird zusammen mit den dazugehörigen Vorendschalter verschoben.
			Eine Änderung des Parameterwertes in die positive Richtung bewirkt ein verschieben der Endlage nach oben.  Eine Änderung des Parameterwertes in die negative
			Richtung bewirkt ein verschieben der Endlage nach unten.

### 20.2 Start der ZU-Fahrt

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.350 -wwww	[Hz] 6 200	Fahrfrequenz für schnelle ZU-Fahrt	Hier wird die maximale Zufahrtsgeschwindigkeit in Hz angegeben.  Auf diese Geschwindigkeit wird mit der Startrampe "r5" beschleunigt.  Die Steilheit der Rampe wird mit Parameter P.351 oder P.352 eingestellt.  Vorendschalter Unten ZUFAHRT  Weg
			Startrampe r5 P.351 / P.352

**Abbildung 5 Startrampe ZU-Fahrt** 

P.351 www	[10 ms] 20 500	Dauer der Startrampe "r5"	Zeit der Startrampe "r5" in Millisekunden. Das Tor wird in der angegebenen Zeit von 0 Hz auf die maximale Zufahrtsgeschwindigkeit (P.350) beschleunigt.
			Kleinere Werte bedeuten ein stärkeres Beschleunigen des Tores. Größere Werte bedeuten ein schwächeres Beschleunigen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 auf 0 eingestellt ist.

Frequenz

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.352 rww	[Hz/s] 5 300	Beschleunigung der Startrampe "r5"	Beschleunigung während der Startrampe "r5" in Hertz pro Sekunde.
			Kleinere Werte bedeuten ein schwächeres Beschleunigen des Tores. Größere Werte bedeuten ein stärkeres Beschleunigen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 größer 0 eingestellt ist.

# 20.3 Abbremsen nach Vorendschalterauslösung während der ZU-Fahrt

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.222 www	[Inkremente] 0 2100	Position Vorendschalter Tor ZU	Der Parameterwert gibt den Abstand zum absoluten Endschalter Tor ZU in Inkrementen an. Mit dem Vorendschalter wird die Bremsrampe "r6" eingeleitet. Die Steilheit der Rampe wird mit Parameter P.361 oder P.362 eingestellt.
			Weg P.222 Vorendschalter Unten ZUFAHRT
			Bremsrampe r6 P.361 / P.362

Abbildung 6 Vorendschalterposition Tor ZU

Frequenz

Р.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.360 www	[Hz] 6 200	Schleichfahrtfrequenz für ZU-Fahrt	Auf Schleichfahrtfrequenz wird mit der Bremsrampe "r6" abgebremst, die nach Aktivierung des Vorendschalter Tor ZU eingeleitet wird.  Die Steilheit der Bremsrampe "r6" wird mit Parameter P.361 oder P.362 festgelegt.
			Weg  Bremsrampe r6 P.361 / P.362
			Frequenz

Abbildung 7 Schleichfahrt für ZU-Fahrt

P.361 www	[10 ms] 15 500	Dauer der Bremsrampe "r6"	Dieser Parameter gibt die Zeit der Bremsrampe "r6" in Millisekunden an. Das Tor wird von der maximalen Zufahrtfrequenz (P.350) innerhalb dieser Zeit auf Schleichfahrtfrequenz (P.360) abgebremst.
			Kleinere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores. Größere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 auf 0 eingestellt ist.
P.362 www	[Hz/s] 5 300	Beschleunigung der Bremsrampe "r6"	Dieser Parameter gibt die Beschleunigung des Tores während der Bremsrampe "r6" in Hertz pro Sekunde an.
			Kleinere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores. Größere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 größer 0 eingestellt ist.

### 20.4 Anhalten in Endlage Tor ZU

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.223 ww	[Inkremente] 0 200	Endschalterband Tor ZU	Das Endschalterband gibt den Bereich an, indem die Position als Endlage Tor ZU erkannt wird. Dies ist vergleichbar mit dem Bereich, indem ein mechanischer Nockenendschalter ausgelöst ist.  Bei Erreichen des Endschalterbands wird die Stopprampe "ru" gefahren. Die Steilheit der Rampe wird mit Parameter P.381 oder P.383 eingestellt.  Vendschalter Vorendschalter Vorendschalter Unten Vorendschalter
			Stopprampe "ru" P.381 / P.383

**Abbildung 8 Endschalterband Tor ZU** 

Frequenz

P.381	[10 ms]	Dauer der
WW	15 250	Stopprampe "ru"

Zeit der Stopprampe "ru" in Millisekunden.

Das Tor wird in der angegebenen Zeit nach Erreichen des Endschalters von Schleichfahrtgeschwindigkeit auf 0 Hz abgebremst.

Kleinere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores.

Größere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores.

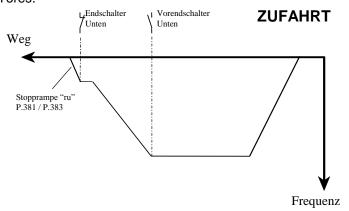


Abbildung 9 Stopprampe bei ZU-Fahrt

Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 auf 0 eingestellt ist.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.383	[Hz/s]	Beschleunigung der	Beschleunigung während der Stopprampe "ru" in Hertz pro Sekunde. Nach Erreichen des Endschalters wird von Schleichfahrtgeschwindigkeit auf 0Hz abgebremst.  Kleinere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores. Größere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores.  1 Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 größer 0 eingestellt ist.
ww	5 300	Stopprampe "ru"	

### 20.5 Notendschalterband Tor ZU

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.229 ww	[Inkremente] 0 250	Notendschalterband Tor ZU	Das Notendschalterband liegt hinter dem Endschalterband (P.223). Wird das Endschalterband überfahren und das Notendschalterband erreicht, fährt der Frequenzumrichter eine schnelle Stopprampe. Gleichzeitig wird die Informationsmeldung I.150 (Endlage Tor ZU mit zu hoher Geschwindigkeit angefahren) ausgegeben.  Vorendschalter Vorendschalter ZUFAHRT
			Weg

**Abbildung 10 Notendschalterband Tor ZU** 

Diese Funktion ist vergleichbar mit einem mechanischen Nockenendschalter, der beim Überfahren der Endlage einen Not-Aus auslöst.

Frequenz

### 20.6 Zweite Zufahrtgeschwindigkeit

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.226 ww	[Inkremente] 0 9999	Position dritter Vorendschalter Endlage Tor ZU	Mit diesem Vorendschalter wird eine zusätzliche Bremsrampe zum Abbremsen des Tores aktiviert.  Der angegebene Wert gibt den Abstand des Vorendschalters zur Endlage Tor ZU in Inkrementen an.  Der Vorendschalter 3 leitet die Bremsrampe "r8" ein. Die Steilheit dieser Rampe wird mit Parameter P.366 oder P.367 eingestellt.  Anschließend wird nach Erreichen des Vorendschalter Tor ZU die Rampe "r6" gefahren.  Endschalter Unten  Vorendschalter 3 Unten  Vorendschalter 3 Unten  ZUFAHRT  Weg  Bremsrampe r8 P.366 / P.367

Abbildung 11 Vorendschalter 3 Tor ZU

Frequenz

P.365 [Hz] Frequenzvorgabe
---ww 6 ... 200 zweite
Zufahrtsgeschwindigkeit während
Bremsphase

Wenn mittels Parameter P.226 die zusätzliche Bremsrampe "r8" aktiviert wurde, wird mit diesem Parameter die zweite Zufahrtsgeschwindigkeit festgelegt. Auf diese Geschwindigkeit wird nach Erreichen des Vorendschalter 3 mit der Rampe "r8" abgebremst. Die Steilheit der Rampe wird mit Parameter P.366 oder P.367 eingestellt.

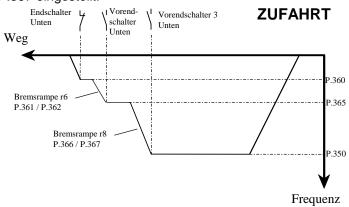


Abbildung 12 Zweite Zufahrtsgeschwindigkeit

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.366 ww	[10 ms] 15 500	Dauer der Bremsrampe "r8"	Zeit der Bremsrampe "r8" in Millisekunden. Das Tor wird nach Erreichen des Vorendschalter 3 in der angegebenen Zeit von maximaler Zufahrtsgeschwindigkeit (P.350) auf die zweite Zufahrtsgeschwindigkeit (P.365) abgebremst.
			Kleinere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores. Größere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 auf 0 eingestellt ist.
P.367 ww	[Hz/s] 5 300	Beschleunigung der Bremsrampe "r8"	Beschleunigung während der Bremsrampe "r8" in Hertz pro Sekunde. Nach Erreichen des Vorendschalter 3 wird von maximale Zufahrtsgeschwindigkeit (P.350) auf die 2. Zufahrtsgeschwindigkeit (P.365) abgebremst. Kleinere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores. Größere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 größer 0 eingestellt ist.

### 20.7 Zweite Anfahrtgeschwindigkeit für ZU-Fahrt

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.235 ww	[Inkremente] 0 4200	Position zweiter Vorendschalter Endlage Tor AUF	Dieser Vorendschalter wird verwendet um eine zusätzliche Beschleunigungsrampe während dem Fahrtbeginn des Tores zu erlangen. Der im Parameter eingegebene Inkrementalwert gibt den Abstand des Vorendschalter 2 zur Endlage Tor AUF an. Bei Fahrtbeginn wird die Startrampe "r7" gefahren. Nach Aktivierung des Vorendschalter 2 beginnt die Startrampe "r5".
			Die Steilheit der Startrampe "r5" wird mit Parameter D 351

Die Steilheit der Startrampe "r5" wird mit Parameter P.351 oder P.352 eingestellt, die der Startrampe "r7" mit Parameter P.356 oder P.357.

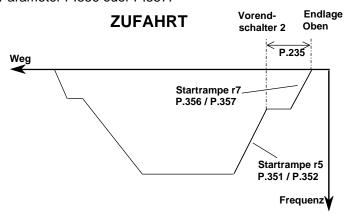


Abbildung 13 Vorendschalter 2 Tor AUF

Ohne aktivierten Vorendschalter 2 beginnt die Fahrt direkt mit der Startrampe "r5".

[Hz]	Mittlere Zufahrt-
6 200	geschwindigkeit
	während
	Beschleunigungs-
	phase

Wenn mittels Parameter P.235 die zusätzliche Beschleunigungsrampe "r7" aktiviert wurde, wird mit diesem Parameter die mittlere Zufahrtsgeschwindigkeit festgelegt.

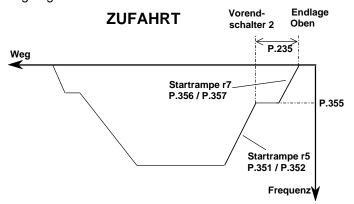


Abbildung 14 Mittlere Zufahrtsgeschwindigkeit

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.356	[10 ms]	Dauer der Startrampe	Zeit der Startrampe "r7" in Millisekunden.  Das Tor wird in der angegebenen Zeit von 0Hz auf die mittlere Zufahrtsgeschwindigkeit (P.355) beschleunigt.  Nach erreichen des Vorendschalter 2 wird auf die maximale Zufahrtsgeschwindigkeit (P.350) beschleunigt.  Kleinere Werte bedeuten ein stärkeres Beschleunigen des Tores.  Größere Werte bedeuten ein schwächeres Beschleunigen des Tores.  Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 auf 0 eingestellt ist.
ww	15 500	"r7"	
P.357	[Hz/s]	Beschleunigung der	Beschleunigung während der Startrampe "r7" in Hertz pro Sekunde.  Nach erreichen des Vorendschalter 2 wird auf die maximale Zufahrtsgeschwindigkeit (P.350) beschleunigt.  Kleinere Werte bedeuten ein schwächeres Beschleunigen des Tores.  Größere Werte bedeuten ein stärkeres Beschleunigen des Tores.  Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 größer 0 eingestellt ist.
ww	5 300	Startrampe "r7"	

### 20.8 Stopprampe nach Auslösung der Sicherheitsleiste während ZU-Fahrt

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.371	[10 ms]	Dauer Stopprampe	Zeit der Stopprampe "rn" in Millisekunden.
WW	3 250	"rn" nach Auslösung der Sicherheitsleiste	Das Tor wird in der angebenen Zeit nach Auslösung der Sicherheitsleiste von maximaler Zufahrtgeschwindigkeit (P.350) auf 0Hz abgebremst.
			Kleinere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des

Größere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des

Tores.

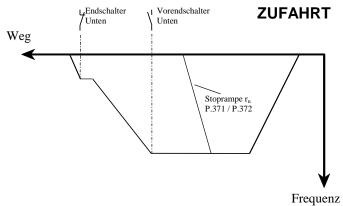


Abbildung 15 Sicherheitsleistenauslösung ZU-Fahrt

f Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 auf 0 eingestellt ist.

			r arameter r 12 ro dar o omgostom roti
P.372 ww	[Hz/s] 50 6667	Beschleunigung der Stopprampe "rn" nach Auslösung der Sicherheitsleiste	Beschleunigung während der Stopprampe "rn" in Hertz pro Sekunde. Nach Auslösung der Sicherheitsleiste wird von maximaler Zufahrtsgeschwindigkeit auf 0Hz abgebremst.
			Kleinere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores. Größere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 größer 0 eingestellt ist.

### 20.9 Stopprampe nach Auslösung eines Stopp-Befehls während ZU-Fahrt

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.380	[10 ms]	Dauer der	Zeit der Stopprampe "r STOP-Z" in Millisekunden.
WW	15 250	Stopprampe "r STOP- Z" nach Auslösung von Stopp	Das Tor wird in der angegebenen Zeit nach Auslösung eines Stoppbefehls von maximaler Zufahrtsgeschwindigkeit auf 0 Hz abgebremst.

Kleinere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores.

Größere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores.

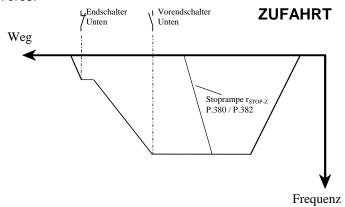


Abbildung 16 Auslösung von Stopp während ZU-Fahrt

1 Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn

			Parameter P.216 auf 0 eingestellt ist.
P.382 rww	[Hz/s] 5 600	Beschleunigung der Stopprampe "r STOP- Z" nach Auslösung von Stopp	Beschleunigung während der Stopprampe "r STOP-Z" in Hertz pro Sekunde. Nach Auslösung eines Stoppbefehls wird von maximaler Zufahrtsgeschwindigkeit auf 0Hz abgebremst.
			Kleinere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores. Größere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 größer 0 eingestellt ist.

# 20.10 Stopprampe nach Auslösung von NOT-AUS während ZU-Fahrt

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.388 ww	[Hz/s] 50 600	Beschleunigung der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUS	Beschleunigung während der Stopprampe in Hertz pro Sekunde. Nach Auslösung von NOTAUS wird von maximaler Zufahrtgeschwindigkeit auf 0Hz abgebremst.  Kleinere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores. Größere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores.  Vorendschalter Unten ZUFAHRT  Weg  Stoprampe NOTAUS P.388 / P.389  Frequenz
			Abbildung 17 Notstopprampe

1 Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn

			Parameter P.216 großer U eingesteilt ist.
P.389 ww	[10 ms] 3 250	Dauer der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUS	Zeit der Stopprampe in Millisekunden. Das Tor wird in der angegebenen Zeit nach Auslösung von NOTAUS von maximaler Zufahrtgeschwindigkeit auf 0Hz abgebremst.
			Kleinere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores. Größere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 auf 0 eingestellt ist.

### 20.11 Stopprampe nach Zusatzsicherheit in Zufahrt

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.373 ww	[10 ms] 0 250	Dauer Stopprampe "ZSi-Z" nach Auslösung einer Zusatzsicherheit	Zeit der Stopprampe "ZSi-Z" in Millisekunden. Das Tor wird in der angegebenen Zeit nach Auslösung einer Zusatzsicherheit von maximaler Zufahrtsgeschwindigkeit auf 0Hz abgebremst.
			Kleinere Werte bedeuten ein stärkeres Beschleunigen des Tores. Größere Werte bedeuten ein schwächeres Beschleunigen des Tores.
			Weg Endschalter Unten Vorendschalter Unten ZUFAHRT
			Stopprampe Zusatzsicherheit P.373 / P.374

Abbildung 18 Stoprampe Zusatzsicherheit ZU-Fahrt

Frequenz

Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 auf 0 eingestellt ist.

P.374 ww	[Hz/s] 50 9999	Beschleunigung der Stopprampe "rSi-Z" nach Auslösung einer Zusatzsicherheit	Beschleunigung während der Stopprampe "ZSi-Z" in Hertz pro Sekunde Nach Auslösung einer Zusatzsicherheit wird von maximaler Zufahrtsgeschwindigkeit auf 0Hz abgebremst.
			Kleinere Werte bedeuten ein schwächeres Beschleunigen des Tores. Größere Werte bedeuten ein stärkeres Beschleunigen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 größer 0 eingestellt ist.

#### 21 AUF-Fahrt



Wird die automatische Einstellung der Vorendschalter und Endschalterbänder verwendet (P.216 = 2), werden die Parameter P.232 und P.233 automatisch geändert.

Die Parameter werden auch dann geändert, wenn die Fahrgeschwindigkeit oder die Steilheit einer Rampe geändert wird, da dies zum Neustart der automatischen Endschalterkorrektur führt. Sollen diese Rampen manuell eingestellt werden, muss P.216 < 2 eingestellt sein.

### 21.1 Endposition Tor AUF korrigieren

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.230 ww	[Inkremente] 50 9999	Endlage Tor AUF	In diesem Parameter wird die Anzahl an Inkrementen angezeigt, die während der Eichung bzw. Synchronisation des Tores eingelernt wurde.
			Die Endlage Tor AUF kann durch Ändern dieses Wertes manuell verschoben werden.
			Bei Positionserfassung über Absolutwertgeber DES oder TST PE sind maximal 3700 Inkremente möglich
P.231 wwwww	[Inkremente] -60 60	Korrekturwert Endlage Tor AUF	Mit diesem Parameter wird die gesamte Endlage Tor AUF verschoben, d.h. die Endposition wird zusammen mit den dazugehörigen Vorendschalter verschoben. Eine Änderung des Parameterwertes in die positive Richtung bewirkt ein Verschieben der Endlage nach oben. Eine Änderung des Parameterwertes in die negative Richtung bewirkt ein Verschieben der Endlage nach unten.

### 21.2 Start der Auffahrt

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.310 -wwww	[Hz] 6 200	Fahrfrequenz für schnelle AUF-Fahrt	Hier wird die maximale Auffahrtsgeschwindigkeit in Hz angegeben. Auf diese Geschwindigkeit wird mit der Startrampe "r1"
			beschleunigt.  Die Steilheit der Rampe wird mit Parameter P.311 oder
			P.312 eingestellt. Frequenz
			P.310
			Startrampe r1
			P.311 / P.312 Weg
			AUFFAHRT Vorendschalter Oben Endschalter Oben

**Abbildung 19 Startrampe AUF-Fahrt** 

P.311	[10 ms]	•	Zeit der Startrampe "r1" in Millisekunden.
WWW	20 500	"r1"	Das Tor wird in der angegebenen Zeit von 0 Hz auf die maximale Auffahrtsgeschwindigkeit (P.310) beschleunigt.
			Kleinere Werte bedeuten ein stärkeres Beschleunigen des Tores.
			Größere Werte bedeuten ein schwächeres Beschleunigen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 auf 0 eingestellt ist.
P.312 www	[Hz/s] 5 300	Beschleunigung der Startrampe "r1"	Beschleunigung während der Startrampe "r1" in Hertz pro Sekunde.
			Kleinere Werte bedeuten ein schwächeres Beschleunigen des Tores.
			Größere Werte bedeuten ein stärkeres Beschleunigen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 größer 0 eingestellt ist.

### 21.3 Abbremsen nach Vorendschalterauslösung während der AUF-Fahrt

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.232 www	[Inkremente] 0 2100	Position Vorendschalter Tor AUF	Der Parameterwert gibt den Abstand zum absoluten Endschalter Tor AUF in Inkrementen an.  Mit dem Vorendschalter wird die Bremsrampe "r2" eingeleitet. Die Steilheit der Rampe wird mit Parameter P.321 oder P.322 eingestellt  Frequenz  Bremsrampe r2 P.321 / P.322  Weg
			AUFFAHRT Vorendschalter Oben Endschalter Oben

P.320 [Hz] Schleichfahrtfrequenz --www 6 ... 200 für AUF-Fahrt

Auf Schleichfahrtfrequenz wird mit der Bremsrampe "r2" abgebremst, die nach Aktivierung des Vorendschalter Tor AUF eingeleitet wird.

**Abbildung 20 Vorendschalterposition Tor AUF** 

Die Steilheit der Bremsrampe "r2" wird mit Parameter P.321 oder P.322 festgelegt.

P.310

Bremsrampe r2
P.321 / P.322

P.320

Weg

Weg

Abbildung 21 Schleichfahrt für AUF-Fahrt

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.321 www	[10 ms] 15 500	Dauer der Bremsrampe "r2"	Dieser Parameter gibt die Zeit der Bremsrampe "r2" in Millisekunden an.  Das Tor wird von der maximalen Auffahrtsfrequenz (P.310) innerhalb dieser Zeit auf Schleichfahrtfrequenz (P.320) abgebremst.  Kleinere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores.  Größere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 auf 0 eingestellt ist.
P.322 rww	[Hz/s] 5 300	Beschleunigung der Bremsrampe "r2"	Dieser Parameter gibt die Beschleunigung des Tores während der Bremsrampe "r2" in Hertz pro Sekunde an.
			Kleinere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores. Größere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 größer 0 eingestellt ist.

## 21.4 Anhalten in Endlage Tor AUF

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.233	[Inkremente]	Endschalterband Tor	Das Endschalterband gibt den Bereich an, indem die Position als Endlage Oben erkannt wird. Dies ist vergleichbar mit dem Bereich, indem ein mechanischer Nockenendschalter ausgelöst ist.  Bei Erreichen des Endschalterbands wird die Stopprampe "ro" gefahren. Die Steilheit der Rampe wird mit Parameter P.341 oder P.343 eingestellt.  Frequenz
ww	0 250	AUF	

**Abbildung 22 Endschalterband Tor AUF** 

**AUFFAHRT** 

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.238 ww	[Inkremente] 0 250	Signalisierung Tor AUF Position	Dieser Parameter definiert ein Band für die Signalisierung der Tor AUF Position. Wird ein Wert größer als 0 eingestellt, wird dieses Band verwendet um die AUF Position innerhalb dieses Bereichs, z.B. für die Relaisausgabe "AUF Position erreicht", weiterzugeben.
P.341 ww	[10 ms] 3 250	Dauer der Stopprampe "ro"	Zeit der Stopprampe "ro" in Millisekunden. Das Tor wird in der angegebenen Zeit nach Erreichen des Endschalters von Schleichfahrtgeschwindigkeit auf 0Hz abgebremst.
			Kleinere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores. Größere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores. Frequenz
			Stopprampe "ro" P.341 / P.343
			AUFFAHRT Vorendschalter Oben Endschalter Oben Weg
			Abbildung 23 Stopprampe bei AUF-Fahrt
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 auf 0 eingestellt ist.
P.343 ww	[Hz/s] 5 300	Beschleunigung der Stopprampe "ro"	Beschleunigung während der Stopprampe "ro" in Hertz pro Sekunde. Nach Erreichen des Endschalters wird von Schleichfahrtgeschwindigkeit auf 0Hz abgebremst.
			Kleinere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores. Größere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 größer 0 eingestellt ist.

### 21.5 Notendschalterband Tor AUF

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.239	[Inkremente]	Notendschalterband	Das Notendschalterband liegt hinter dem Endschalterband (P.233). Wird das Endschalterband überfahren und das Notendschalterband erreicht, fährt der Frequenzumrichter eine schnelle Stopprampe. Gleichzeitig wird die Informationsmeldung I.100 (Endlage Tor AUF mit zu hoher Geschwindigkeit angefahren) ausgegeben. Frequenz
ww	0 250	Tor AUF	

**AUFFAHRT** 

**Abbildung 24 Notendschalterband Tor AUF** 

Endschalter Oben

Vorendschalter Oben

Diese Funktion ist vergleichbar mit einem mechanischen Nockenendschalter, der beim Überfahren der Endlage einen Not-Aus auslöst.

#### 21.6 Zweite Auffahrtgeschwindigkeit

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.236 ww	[Inkremente] 0 2100	Position dritter Vorendschalter Tor AUF	Mit diesem Vorendschalter wird eine zusätzliche Bremsrampe beim Abbremsen des Tores aktiviert. Der angegebene Wert gibt den Abstand des Vorendschalter von der Endlage Tor AUF in Inkrementen an. Der Vorendschalter 3 leitet die Bremsrampe "r4" ein. Die Steilheit dieser Rampe wird mit Parameter P.326 oder P.327 eingestellt. Anschließend wird nach Erreichen des Vorendschalter Tor AUF die Rampe "r2" gefahren. Frequenz
			Wag
			Vorendschalter 3 Vorendschalter Schalter Ober Vorendschalter

**AUFFAHRT** 

Abbildung 25 Vorendschalter 3 Tor AUF

Oben

P.325 [Hz] Frequenzvorgabe
---ww 6 ... 200 zweite Auffahrtgeschwindigkeit
während Bremsphase

Wenn mittels Parameter P.236 die zusätzliche Bremsrampe "r4" aktiviert wurde, wird mit diesem Parameter die zweite Auffahrtsgeschwindigkeit festgelegt. Auf diese Geschwindigkeit wird nach Erreichen des Vorendschalter 3 mit der Rampe "r4" abgebremst. Die Steilheit der Rampe wird mit Parameter P.326 oder P.327 eingestellt.

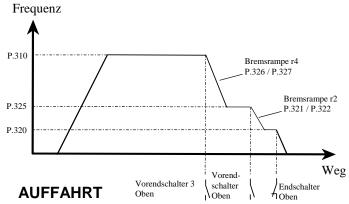


Abbildung 26 Zweite Auffahrtsgeschwindigkeit

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.326 ww	[10 ms] 15 500	Dauer der Bremsrampe "r4"	Zeit der Bremsrampe "r4" in Millisekunden. Das Tor wird in der angegebenen Zeit von maximaler Auffahrtsgeschwindigkeit (P.310) auf die zweite Auffahrtsgeschwindigkeit (P.325) abgebremst.
			Kleinere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores. Größere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 auf 0 eingestellt ist.
P.327 ww	[Hz/s] 5 300	Beschleunigung der Bremsrampe "r4"	Beschleunigung während der Bremsrampe "r4" in Hertz pro Sekunde. Nach Erreichen des Vorendschalter 3 wird auf die zweite Auffahrtgeschwindigkeit (P.325) abgebremst. Kleinere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des
			Tores. Größere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 größer 0 eingestellt ist.

#### 21.7 Zweite Anfahrtgeschwindigkeit für AUF-Fahrt

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.225 ww	[Inkremente] 0 4200	Position zweiter Vorendschalter Tor	Dieser Vorendschalter wird verwendet um eine zusätzliche Beschleunigungsrampe während des Fahrtbeginns des
		ZU	Tores zu erlangen. Der im Parameter eingegebene Inkrementalwert gibt den Abstand des Vorendschalter 2 zur Endlage Unten an. Bei Fahrtbeginn wird die Startrampe "r3" gefahren. Nach Aktivierung des Vorendschalter 2 beginnt die Startrampe "r1".
			Die Otelle is Lee Ote des een Balle is Lee's December D 044

Die Steilheit der Startrampe "r1" wird mit Parameter P.311 oder P.312 eingestellt, die der Startrampe "r3" mit Parameter P.316 oder P.317.

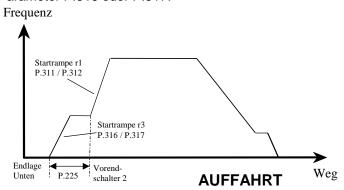


Abbildung 27 Vorendschalter 2 Tor ZU

Ohne aktivierten Vorendschalter 2 beginnt die Fahrt direkt mit der Startrampe "r1".

P.315	[Hz]	Mittlere
WW	6 200	Auffahrtgeschwindigk
		eit während
		Beschleunigungsphas
		е

Wenn mittels Parameter P.225 die zusätzliche Beschleunigungsrampe "r3" aktiviert wurde, wird mit diesem Parameter die mittlere Auffahrtgeschwindigkeit festgelegt.

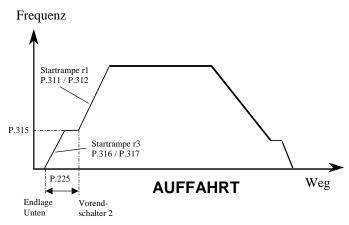


Abbildung 28 Mittlere Auffahrtgeschwindigkeit

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.316	[10 ms]	Dauer der Startrampe	Zeit der Startrampe "r3" in Millisekunden.  Das Tor wird in der angegebenen Zeit von 0Hz auf die mittlere Auffahrtgeschwindigkeit (P.315) beschleunigt.  Nach erreichen des Vorendschalter 2 wird auf die maximale Auffahrtsgeschwindigkeit (P.310) beschleunigt.  Kleinere Werte bedeuten ein stärkeres Beschleunigen des Tores.  Größere Werte bedeuten ein schwächeres Beschleunigen des Tores.  Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 auf 0 eingestellt ist.
ww	15 500	"r3"	
P.317	[Hz/s]	Beschleunigung der	Beschleunigung während der Startrampe "r3" in Hertz pro Sekunde.  Nach Erreichen des Vorendschalter 2 wird auf die maximale Auffahrtgeschwindigkeit (P.310) beschleunigt.  Kleinere Werte bedeuten ein schwächeres Beschleunigen des Tores.  Größere Werte bedeuten ein stärkeres Beschleunigen des Tores.  Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 größer 0 eingestellt ist.
ww	5 300	Startrampe "r3"	

### 21.8 Stopprampe nach Auslösung der Sicherheitsleiste während AUF-Fahrt

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.331 ww	[10 ms] 0 250	Si-A" nach Auslösung	Zeit der Stopprampe "r Si-A" in Millisekunden. Das Tor wird in der angegebenen Zeit nach Auslösung der Sicherheitsleiste von maximaler Auffahrtgeschwindigkeit auf 0Hz abgebremst.

Kleinere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores.

Größere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores.

Frequenz

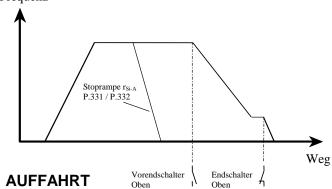


Abbildung 29 Sicherheitsleistenauslösung AUF-Fahrt

Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 auf 0 eingestellt ist.

			Parameter P.216 auf 0 eingestellt ist.
P.332 ww	[Hz/s] 50 6667	Beschleunigung der Stopprampe "r Si-A" nach Auslösung der Sicherheitsleiste	Beschleunigung während der Stopprampe "r Si-A" in Hertz pro Sekunde. Nach Auslösung der Sicherheitsleiste wird von maximaler Auffahrtgeschwindigkeit auf 0Hz abgebremst.
			Kleinere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores. Größere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 größer 0 eingestellt ist.

### 21.9 Stopprampe nach Auslösung eines Stopp-Befehls während AUF-Fahrt

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.340	[10 ms]	Dauer der	Zeit der Stopprampe "r STOP-A" in Millisekunden.
www	15 250	Stopprampe "r STOP- A" nach Auslösung von Stopp	Das Tor wird in der angegebenen Zeit nach Auslösung eines Stoppbefehls von maximaler Auffahrtgeschwindigkeit auf 0 Hz abgebremst.

Kleinere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores.

Größere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores.

Frequenz

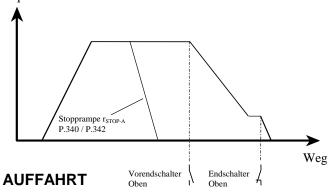


Abbildung 30 Auslösung von Stopp bei AUF-Fahrt

Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 auf 0 eingestellt ist.

P.342 rww	[Hz/s] 5 300	Beschleunigung der Stopprampe "r STOP-	Beschleunigung während der Stopprampe "r STOP-A" in Hertz pro Sekunde.
10000	3 000	A" nach Auslösung von Stopp	Nach Auslösung eines Stoppbefehls wird von maximaler Auffahrtgeschwindigkeit auf 0 Hz abgebremst.
			Kleinere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores.
			Größere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 größer 0 eingestellt ist.

## 21.10 Stopprampe nach Auslösung von NOT-AUS während AUF-Fahrt

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.348 ww	[Hz/s] 50 600	Beschleunigung der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUS	Beschleunigung während der Stopprampe in Hertz pro Sekunde. Nach Auslösung von NOTAUS wird von maximaler Auffahrtgeschwindigkeit auf 0Hz abgebremst.
			Kleinere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores. Größere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores. Frequenz
			Stoprampe NOTAUS P.348 / P.349
			AUFFAHRT Vorendschalter Oben Endschalter Oben Weg
			Abbildung 31 Notstopprampe
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 größer 0 eingestellt ist.
P.349 ww	[10 ms] 3 250	Dauer der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUS	Zeit der Stopprampe in Millisekunden. Das Tor wird in der angegebenen Zeit nach Auslösung von NOTAUS von maximaler Auffahrtgeschwindigkeit auf 0Hz abgebremst.
			Kleinere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores. Größere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn

Parameter P.216 auf 0 eingestellt ist.

### 21.11 Stopprampe nach Zusatzsicherheit in Auffahrt

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.333	[10 ms]	Dauer der	Zeit der Stopprampe in Millisekunden.
WW	0 250	Stopprampe nach	Das Tor wird in der angegebenen Zeit nach Auslösung
		Auslösung einer	eines Zusatzsicherheits-Eingangs von maximaler
		Zusatzsicherheit in Auffahrt	Auffahrtgeschwindigkeit auf 0Hz abgebremst.
			Kleinere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores.
			Größere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des
			Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 auf 0 eingestellt ist.
P.334	[Hz/s]	Beschleunigung der	Beschleunigung während der Stopprampe in Hertz pro
WW	50 9999	Stopprampe nach	Sekunde.
		Auslösung einer Zusatzsicherheit in Auffahrt	Nach Auslösung eines Zusatzsicherheits-Eingangs wird von maximaler Auffahrtgeschwindigkeit auf 0Hz abgebremst.
			Mainara Marta hadautan ain aabus abaraa Abbranaan daa

Kleinere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores

Größere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores.

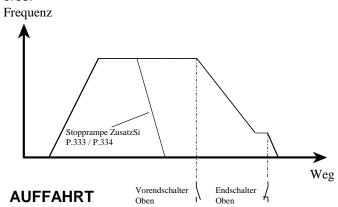


Abbildung 32 Stopprampe Zusatzsicherheit AUF-Fahrt

Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 größer 0 eingestellt ist.

# 22 Teilöffnung / Zwischenhalt

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.240	[Inkremente]	Zwischenhaltposition	Gibt den Abstand der Zwischenhaltposition von der Endlage Tor ZU in Inkrementen an.
ww	25 9999	E1	
			Bei Positionserfassung über Absolutwertgeber DES oder TST PE sind maximal 3700 Inkremente möglich
P.241	[%]	Zwischenhaltposition	Dieser Parameter stellt die Zwischenhaltposition in Prozent der Endposition ein.
ww	5 95	E1 in Prozent	
P.242	[Inkremente]	Position mittlerer	Der Parameterwert gibt den Abstand zum mittleren Endschalter in Inkrementen an.  Mit dem Vorendschalter wird die Bremsrampe "r2" in Auffahrt oder "r6" in Zufahrt eingeleitet. Die Steilheit der Rampe wird mit Parameter P.321 oder P.322 in Auffahrt und Parameter P.361 oder P.362 in Zufahrt eingestellt.  ACHTUNG  0 = In Auffahrt wird Vorendschalter Oben (P.232) verwendet, in Zufahrt Vorendschalter Unten (P.222).
ww	0 2100	Vorendschalter	
P.244 www	0 4	Auswahl Zwischenhaltposition	<ul> <li>Die Position des Zwischenhalts kann mit Hilfe dieses Parameters direkt auf typische Werte eingestellt werden.</li> <li>0: kein Zwischenhalt zugelassen, Zwischenhalt ist gleich Endlage Tor AUF</li> <li>1: halbe Tor-Öffnungsweite (1/2 des Wertes aus P.230)</li> <li>2: 2/3 Tor-Öffnungsweite (2/3 des Wertes aus P.230)</li> <li>3: Zwischenhaltposition wird in Totmannfahrt eingelernt.</li> <li>4: Die Zwischenhaltposition wird angegeben über P.241 (Prozent von P.230)</li> <li>i Die Zwischenhaltposition kann nicht manuell in Totmann eingelernt werden, wenn der Parameter P.253 &gt; 0 parametriert ist.</li> </ul>

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.248 ww	[Inkremente] 0 250	Endschalterband Zwischenhalt E1	Das Endschalterband für den Zwischenhalt E1 kann mit diesem Parameter um x Inkremente in AUF und ZU Richtung erweitert werden.  Frequenz  Bremsrampe r2 P.321 / P.322  Weg
			AUFFAHRT  Abbildung 33 Endschalterband Zwischenhalt E1

### 23 Totmannfahrt

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.390 ww	[Hz] 6 100	Fahrfrequenz Totmann AUF-Fahrt	Dieser Parameter legt die Fahrgeschwindigkeit in Hertz für die Totmann AUF-Fahrt fest.
P.391 ww	[10 ms] 10 500	Dauer der Startrampe für Totmann AUF- Fahrt	Zeit der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt in Millisekunden.  Das Tor wird in der angegebenen Zeit von 0Hz auf Totmanngeschwindigkeit (P.390) beschleunigt.  Kleinere Werte bedeuten ein stärkeres Beschleunigen des Tores.  Größere Werte bedeuten ein schwächeres Beschleunigen des Tores.  Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 auf 0 eingestellt ist.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.392 ww	[Hz/s] 5 300	Beschleunigung der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt	Beschleunigung während der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt in Hertz pro Sekunde. Das Tor wird mit der angegebenen max. zulässigen Beschleunigung von 0Hz auf Totmanngeschwindigkeit (P.390) beschleunigt.
			Kleinere Werte bedeuten ein schwächeres Beschleunigen des Tores. Größere Werte bedeuten ein stärkeres Beschleunigen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 größer 0 eingestellt ist.
P.395 ww	[Hz] 6 100	Fahrfrequenz Totmann ZU-Fahrt	Dieser Parameter legt die Fahrgeschwindigkeit in Hertz für die Totmann ZU-Fahrt fest.
P.396 ww	[10 ms] 10 500	Dauer der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt	Zeit der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt in Millisekunden. Das Tor wird in der angegebenen Zeit von 0Hz auf Totmanngeschwindigkeit (P.395) beschleunigt.
			Kleinere Werte bedeuten ein stärkeres Beschleunigen des Tores. Größere Werte bedeuten ein schwächeres Beschleunigen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 auf 0 eingestellt ist.
P.397 ww	[Hz/s] 5 300	Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt	Beschleunigung während der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt in Hertz pro Sekunde.  Das Tor wird mit der angegebenen max. zulässigen Beschleunigung von 0Hz auf Totmanngeschwindigkeit (P.395) beschleunigt.
			Kleinere Werte bedeuten ein schwächeres Beschleunigen des Tores. Größere Werte bedeuten ein stärkeres Beschleunigen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 größer 0 eingestellt ist.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.398 ww	[Hz/s] 5 300	Beschleunigung der Stopprampe nach Totmannfahrt	Beschleunigung während der Stopprampe für Totmannfahrt in Hertz pro Sekunde.  Das Tor wird mit der angegebenen max. zulässigen Beschleunigung von Totmanngeschwindigkeit (P.395 oder P.390) auf 0Hz abgebremst.
			Kleinere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores. Größere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 größer 0 eingestellt ist.
			Diese Rampe gilt sowohl für Totmann AUF-Fahrt als auch für Totmann ZU-Fahrt.
P.399 ww	[10 ms] 3 100	Dauer der Stopprampe nach Totmannfahrt	Zeit der Stopprampe für Totmannfahrt in Millisekunden. Das Tor wird in der angegebenen Zeit von Totmanngeschwindigkeit (P.395 oder P.390) auf 0Hz abgebremst.
			Kleinere Werte bedeuten ein stärkeres Abbremsen des Tores. Größere Werte bedeuten ein schwächeres Abbremsen des Tores.
			Parameter ist nur sichtbar und einstellbar, wenn Parameter P.216 auf 0 eingestellt ist.
			Diese Rampe gilt sowohl für Totmann AUF-Fahrt als auch für Totmann ZU-Fahrt.
P.417 ww	0 2	Stopp bei Neuauslösung einer Sicherheit in Totmannbetrieb	Abschaltung des Stopps bei Neuauslösung einer Sicherheit in Totmannbetrieb (z.B. bei P.980 = 2, in Zufahrt bei P.980 = 1, bei Abschaltung Automatik per Eingang und Ähnlichem)
			Stopp bei Neuauslösung einer Sicherheit,     Weiterfahrt in Totmannbetrieb erlaubt
			<ol> <li>Kein Stopp bei Neuauslösung einer Sicherheit, Totmannfahrt gegen Sicherheiten erlaubt</li> </ol>
			Keine Fahrt bei Auslösung einer Sicherheit im Totmann- oder Halbautomatik-Betrieb (nur bei Zufahrt) erlaubt
P.418 ww	0 2	Totmannfahrt in Automatikbetrieb	Funktion der Totmannfahrt durch ausgelöste Sicherheiten im Automatikbetrieb (d.h. bei P.980 = 0 oder bei P.980=1 in Auffahrt)
			Stopp bei Neuauslösung einer Sicherheit,     Weiterfahrt in Totmannbetrieb erlaubt
			Kein Stopp bei Neuauslösung einer Sicherheit,     Totmannfahrt gegen Sicherheiten erlaubt
			Keine Totmannfahrt gegen die Sicherheiten erlaubt

## 24 Geschwindigkeits-Weg-Profil

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.39F ww	0 5	Geschwindigkeits- profil	Mit diesem Profil wird die Beschleunigung des Tores eingestellt.
			O: Feig Standard Beschleunigung 1: Langsame Beschleunigung 2: Mittlere Beschleunigung 3: Schnelle Beschleunigung 4: ERET-Beschleunigung 5: Eret Rampenprofil 5  Die genauen Einstellungen, die dieses Profil nach sich zieht, entnehmen Sie bitte dem Anhang Rampenprofil.

# 25 Inkrementalgeber / Synchronisation

### 25.1 Inkrementalgeber

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.250 ww	0 1	Inkrementalzählweise	Die Pulse des Inkrementalgebers können auf zwei verschiedene Arten ausgewertet werden. Es werden entweder die Flanken (steigende und fallende Flanke) der Signale des Gebers oder der Zustand (Highoder Low-Pegel) des Signals ausgewertet. Aus der Flankenzählweise ergeben sich dann vier Inkremente pro Signalpaar. Die Zustandszählweise ergibt ein Inkrement pro Signalpaar.  A B B Abbildung 34 Pulsdiagramm Inkrementalwertgeber
			<ul><li>0: Vierfachzählweise (Flanken werden ausgewertet)</li><li>1: Einfachzählweise (Zustand wird ausgewertet)</li></ul>
P.254 ww	0 1	Auswahl Eingänge	Auswahl des Eingangpaares an das ein Inkrementalwertgeber angeschlossen wird  0: Eingangspaar IN 8 und IN 9 1: Eingangspaar IN 11 und IN 12
			1: Eingangspaar IN 11 und IN 12

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.259 -wwww	0 1	Zählrichtung Inkrementalgeber	Mit diesem Parameter kann die Zählrichtung des Inkrementalgebers eingestellt werden  0: Hochzählen: Kanal B eilt Kanal A vor Runterzählen: Kanal A eilt Kanal B vor  1: Hochzählen: Kanal A eilt Kanal B vor Runterzählen: Kanal B eilt Kanal A vor

# 25.2 Synchronisationsart

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
P.251 ww	0 5	Modus der automatischen Synchronisation nach dem Einschalten	Inkrem verlore sich da Mit dies	rposition geht bei Verwendung von entalgebern beim Ausschalten der Steuerung n. Um wieder eine gültige Position zu finden, muss s Tor auf einen Referenzpunkt neu synchronisieren. sem Parameter wird festgelegt wie sich die uerung nach dem Einschalten verhalten soll.
			0:	Manuelle Totmannfahrt bis Endlage Tor ZU und anschließendes speichern der Position mit STOP-Taste
			1:	Manuelle Totmannfahrt bis Endlage Tor AUF und anschließendes speichern der Position mit STOP-Taste
			2:	Manuelle Totmannfahrt bis Endlage Tor ZU und anschließendes Totmannfahrt bis Endlage Tor AUF. Danach speichern der Position mit STOP-Taste
			3:	Automatische ZU-Fahrt bis Referenz in Endlage Tor ZU
			4:	Automatische AUF-Fahrt bis Referenz in Endlage Tor AUF
			5:	Automatische ZU-Fahrt bis Referenz in Endlage Tor ZU, anschließend automatische AUF-Fahrt bis Referenz in Endlage Tor AUF.
				tomatische Synchronisations-Auffahrt ist nur h, wenn P.270 und P.280 > 1 ist.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.253 ww	0 4	Selbständige Erstsynchronisation	<ul> <li>Wird dieser Parameter aktiviert wird eine automatische Erstsynchronisation vorgenommen, ohne dass die Endlagen zuvor einmal manuell eingelernt wurden.</li> <li>0: Manuelle Totmannfahrt bis Endlage Tor ZU und anschließende Totmannfahrt bis Endlage Tor AUF. Danach speichern der Position mit der STOPTaste.</li> <li>1: Manuelle Totmannfahrt bis Endlage Tor ZU und anschließendes speichern der Position mit der STOPTaste, anschließend automatische AUF-</li> </ul>
			<ul> <li>Fahrt bis Referenz in Endlage Tor AUF.</li> <li>Manuelle Totmannfahrt bis Endlage Tor AUF und anschließendes speichern der Position mit der STOP-Taste, anschließend automatische ZU-Fahrt bis Referenz in Endlage Tor ZU.</li> <li>Automatische ZU-Fahrt bis Referenz in Endlage Tor ZU, anschließend automatische AUF-Fahrt bis Referenz in Endlage Tor AUF.</li> <li>Automatische AUF-Fahrt bis Referenz in Endlage Tor AUF, anschließend automatische ZU-Fahrt bis Referenz in Endlage Tor ZU.</li> </ul>
			Die selbständigen Erstsynchronisationsarten P.253 > 0 können nicht zusammen mit dem manuellen Einlernen der Zwischenhaltposition P.244 = 3 verwendet werden. In diesem Fall wird die Zwischenhaltposition nicht eingelernt!
			Die Referenzen für die beiden Endlagen werden mit den Parametern P.270 und P.280 eingestellt. Als Referenzen, die automatisches Einlernen zulassen, sind nur der mechanische Anschlag und die Sicherheitsleiste vorgesehen.
P.256 ww	0 1	Synchronisation nach Notstopp	Nachdem ein Notstopp aktiv war, wird eine erneute Synchronisation durchgeführt.
			0: deaktiviert 1: aktiviert

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise	
P.25F -wwww	0 10	Profil Synchronisationsart		sem Profil werden die Referenzschalter und der der automatischen Synchronisation eingestellt.	
-www		Synchronisationsart	0: 1: 2: 3: 4: 5: 6: 7: 8: 9:	Deaktiviert Synchronisation auf Referenzschalter in Endlage Tor ZU. Synchronisation auf Sicherheitsleiste. Synchronisation auf Referenzschalter in Endlage Tor AUF. Synchronisation auf mechanischen Anschlag in Endlage Tor AUF. Synchronisation auf Sicherheitsleiste und anschließend auf mechanischen Anschlag in Endlage Tor AUF. Synchronisation auf Sicherheitsleiste und anschließend auf Referenzschalter in Endlage Tor AUF. Synchronisation auf Referenzschalter in Endlage Tor AUF. Synchronisation auf Referenzschalter in Endlage Tor ZU und anschließend auf mechanischen Anschlag in Endlage Tor AUF. Synchronisation auf mechanischen Anschlag in Endlage Tor AUF und ZU. Manuelle Synchronisation der Endlagen Tor AUF und ZU. Timer-Endschalter-Betrieb. Synchronisation erfolgt automatisch auf den Endschalter ZU und AUF.	
				elche Einstellungen dieses Profil nach sich zieht men Sie bitte dem Anhang Synchronisationsart.	

# 25.3 Referenz in Endlage Tor ZU

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.270 ww	0 9	Auswahl Referenz in Endlage Tor ZU	Hier wird die Art der Referenz festgelegt, die in der Endlage Tor ZU ausgelöst werden muss.
			<ul> <li>keine Referenz</li> <li>Referenzschalter</li> <li>Der Referenzschalter kann nicht für die selbständige Erstsynchronisation verwendet werden.</li> <li>Es ist immer nur ein Referenzschalter verwendbar. Entweder in Endlage Tor AUF oder in Endlage Tor ZU.</li> <li>mech. Anschlag</li> <li>Sicherheitsleiste</li> <li>2. Sicherheitsleiste (Eingang 10)</li> <li>Eingang als Referenzschalter. Der Eingang ist einstellbar über P.447.</li> </ul>
			Die automatische Synchronisation auf Referenzschalter funktioniert nur dann, wenn dieser zuvor während einer Automatikfahrt erkannt wurde. In diesem Fall wird die Meldung I.200 ausgegeben.
P.271 ww	0 1	Startbedingung für automatische Synchronisation	Die automatische Synchronisation auf die Endlage Tor ZU beginnt unter folgenden Bedingungen:
		·	<ul><li>0: nach kurzer Betätigung des Folientaster ZU</li><li>1: selbständig nach Ablauf der Synchronisationszeit, die in Parameter P.273 eingetragen ist.</li></ul>
P.272 ww	0 1	Zyklische Synchronisation	Mit aktivierter zyklischer Synchronisation wird die Position der Referenz bei jeder Zufahrt überprüft. Weicht diese zu stark von der eingelernten Position ab, führt dies zum Fehler F.051.
			<ul><li>0: Synchronisation nur nach dem Einschalten der Steuerung</li><li>1: nach jeder Automatik-Zufahrt erfolgt ein Neuabgleich</li></ul>
P.273 ww	[Sekunde] 0 200	Wartezeit vor Beginn der automatischen Synchronisation	Nach Ablauf dieser Zeit beginnt die automatische Synchronisationsfahrt zur Endlage Tor ZU, wenn im Parameter P.271 Parameter P.273 als Startbedingung angegeben wurde.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.275 ww	[Inkremente] -120 120	Korrektur Inkremente nach Synchronisations- abschluss	Mit dem in diesem Parameter eingetragenen Wert wird die Abschaltposition des Tores verschoben. Wird z.B. auf einen mech. Anschlag synchronisiert, soll das Tor nicht mit jeder Fahrt gegen diesen Anschlag fahren. Um dies zu verhindern korrigiert man die Anhalteposition mit diesem Parameter.
			Dieser Parameter wird nicht berücksichtigt, wenn die Endlage manuell eingelernt wird.

# 25.4 Referenz in Endlage Tor AUF

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.280 ww	0 2	Auswahl Referenz in Endlage Tor AUF	Hier wird die Art der Referenz festgelegt, die in der Endlage Tor AUF ausgelöst wird.  0: keine Referenz 1: Referenzschalter  **Der Referenzschalter kann nicht für die selbständige Erstsynchronisation verwendet werden.  **Es ist immer nur ein Referenzschalter verwendbar. Entweder in Endlage Tor AUF oder in Endlage Tor ZU.  2: mech. Anschlag  **Die automatische Synchronisation auf
P.281	0 1	Startbedingung für	Referenzschalter funktioniert nur dann, wenn dieser zuvor während einer Automatikfahrt erkannt wurde. In diesem Fall wird die Meldung I.200 ausgegeben.  Die automatische Synchronisation auf die Endlage Tor
WW	0 1	automatische Synchronisation	AUF beginnt unter folgenden Bedingungen:
		·	<ul><li>0: nach kurzer Betätigung des Folientaster AUF</li><li>1: selbständig nach Ablauf der Synchronisationszeit, die in Parameter P.283 eingetragen ist.</li></ul>
P.282 ww	0 1	Zyklische Synchronisation	Mit aktivierter zyklischer Synchronisation wird die Position der Referenz bei jeder Auffahrt überprüft. Weicht diese zu stark von der eingelernten Position ab, führt dies zu einem Fehler.
			<ul><li>0: Synchronisation nur nach dem Einschalten der Steuerung</li><li>1: nach jeder Automatik-Zufahrt erfolgt ein Neuabgleich</li></ul>

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.283 ww	[Sekunde] 0 200	Wartezeit vor Beginn der automatischen Synchronisation	Nach Ablauf dieser Zeit beginnt die automatische Synchronisationsfahrt zur Endlage Tor AUF, wenn im Parameter P.281 Parameter P.283 als Startbedingung angegeben wurde.
P.285 ww	[Inkremente] -1250 1250	Korrektur Inkremente nach Synchronisations- abschluss	Mit dem in diesem Parameter eingetragenen Wert wird die Abschaltposition des Tores verschoben. Wird z.B. auf einen mech. Anschlag synchronisiert, soll das Tor nicht mit jeder Fahrt gegen diesen Anschlag fahren. Um dies zu verhindern korrigiert man die Anhalteposition mit diesem Parameter.
			Dieser Parameter wird nicht berücksichtigt, wenn die Endlage manuell eingelernt wird. Eine Veränderung des Parameterwertes führt zu einer Anpassung des Parameter P.230.

## 25.5 Anschlagerkennung

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.407	[10 ms]	Zeit für	Dieser Parameter definiert die min. Zeit ohne
WW	5 300	Anschlagerkennung	Wegstreckenänderung, um den mech. Anschlag zu erkennen.

### 26 Bedienerruf

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.408 ww	0 3	Quittierung	Die Steuerung besitzt die Möglichkeit nach bestimmten Steuerungszuständen eine Quittierung zu verlangen, d.h. der Bediener muss eingreifen. Ohne diese Quittierung ist das Betreiben des Tores nicht mehr möglich. Quittiert wird durch drücken der STOP-Taste.  0: keine Quittierung 1: Quittierung notwendig nach dem Einschalten der Steuerung. 2: Quittierung notwendig nach dem Einschalten der Steuerung und nach Auslösung von NOTAUS. 3: Quittierung notwendig nach dem Einschalten der Steuerung, nach Auslösung von NOTAUS und nach Störmeldungen.
			Die Quittierung nach NOTAUS ist nur dann möglich, wenn der DIP-Schalter zur Programmierung ausgeschaltet ist.

## 27 Laufzeitüberwachung

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.410 ww	[Sekunde] 0,0 990,0	Laufzeitüberwachung Auffahrt	Die hier eingestellte Zeit ist die max. zulässige Laufzeit für die AUF-Richtung. Dauert die Fahrt länger als angegeben, führt dies zum Fehler F.020.
			i Einstellung 0 bedeutet, dass die Laufzeitüberwachung deaktiviert ist.
P.415 ww	[Sekunde] 0,0 990,0	Laufzeitüberwachung Zufahrt	Die hier eingestellte Zeit ist die max. zulässige Laufzeit für die ZU-Richtung. Dauert die Fahrt länger als angegeben, führt dies zum Fehler F.020.
			<b>1</b> Einstellung 0 bedeutet, dass die Laufzeitüberwachung deaktiviert ist.
P.419 ww	[Sekunde] 0,0 990,0	Laufzeitüberwachung Totmannfahrt	Die hier eingestellte Zeit ist die max. zulässige Laufzeit für die AUF- und ZU-Richtung in Totmannfahrt. Dauert die Fahrt länger als angegeben, führt dies zum Fehler F.020.
			i Einstellung 0 bedeutet, dass die Laufzeitüberwachung deaktiviert ist.

# 28 Untertemperatur-Überwachung

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.426 ww	[°C] -21 10	Untertemperatur- Überwachung	Zum Schutz der elektronischen Komponenten der Torsteuerung wird die Temperatur überwacht. Die Temperatur darf nicht kleiner -20°C werden. Wird die in diesem Parameter eingestellte Temperatur unterschritten, führt dies zum Fehler F.430 oder F.530 und das Tor kann nicht mehr gefahren werden.  -21: Untertemperatur-Überwachung deaktiviert -20°C . +10°C: Grenzwert zur Abschaltung der Steuerung  Nach Überschreiten der eingestellten Temperatur wird
			der Fehler und die Steuerung automatisch zurück gesetzt. Die Hysterese beträgt ca. 4°C.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.427 ww	[°F] -6 50	Untertemperatur- Überwachung	Zum Schutz der elektronischen Komponenten der Torsteuerung wird die Temperatur überwacht. Die Temperatur darf nicht kleiner -5°F werden. Wird die in diesem Parameter eingestellte Temperatur unterschritten, führt dies zum Fehler F.430 oder F.530 und das Tor kann nicht mehr gefahren werden.  -6. Untertemperatur-Überwachung deaktiviert
			-5°F . 50°F. Grenzwert zur Abschaltung der Steuerung  Nach Überschreiten der eingestellten Temperatur wird der Fehler und die Steuerung automatisch zurück gesetzt. Die Hysterese beträgt ca. 4°F.

# 29 Schleppfehlererkennung

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.430 ww	[Sekunde] 0,0 5,0	Schleppfehler bei Verwendung von mech. Endschaltern	Wird nach Auslösung eines Fahrbefehles der Endschalter nicht innerhalb der in diesem Parameter eingestellten Zeit verlassen, wird davon ausgegangen, dass sich das Tor nicht bewegt.  Dies führt dann zum Fehler F.030 und das Tor wird gestoppt.
			Die Einstellung 0 bedeutet, dass die Überwachung deaktiviert ist.
P.437 ww	0 1	Betriebsart der Schleppfehlerüberwac hung	Mit diesem Parameter wird die Betriebsart der Schleppfehlerüberwachung eingestellt.  0: Rein Zeit basierte Schleppfehlererkennung für Applikationen mit stark nicht linearem Geschwindigkeitsverlauf (z. B. viele Schranken)  1: Zeit und Geschwindigkeitsbasierte Schleppfehlerüberwachung für Applikationen mit annährend linearem Positionsverlauf (z.B. die meisten Tore auch mit Wickel)
P.439 ww	[Sekunde] 0,0 5,0	Zeit für Getriebetotgang	Mit diesem Parameter kann eine Zeit eingestellt werden, um den Getriebetotgang bei einem Richtungswechsel auszugleichen. Erst nach Ablauf dieser Zeit funktioniert die Schleppfehlererkennung.
P.450 ww	[10 ms] 25 700	Schleppfehler bei Verwendung von elektronischen Endschaltern	Mit elektronischen Endschaltern wird während aktiver Fahrt stets eine Wegstreckenänderung erkannt. Ist dies nicht der Fall wird nach Überschreitung der hier eingestellten Zeit der Fehler F.030 ausgegeben und das Tor wird gestoppt.

## 30 Drehrichtungsfehler-Erkennung

Р.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.438	[10 ms]	Drehrichtungsfehler	Diese Funktion überwacht ständig ob sich das Tor in die
WW	1 99	bei elektronischen	erwartete Richtung bewegt.
		Endschaltern	Bewegt sich das Tor um die in diesem Parameter eingestellte Zeit in die falsche Richtung, dann wird der Fehler F.031 ausgegeben und das Tor wird gestoppt.

### 31 Systemtests

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.40C ww	[h] 0 250	Wiederholzeit Systemtests	Mit diesem Parameter wird die Zeit eingestellt, nach der die Systemtests (Watchdog, Eingangstest, Sicherheitsleiste,) wiederholt werden.  0 = Funktion deaktiviert
P.40D ww	0 3	Zeitpunkt Systemtests	Mit diesem Parameter wird der Zeitpunkt der Systemtests festgelegt.
			<ol> <li>Systemtests nach Erreichen der Endlage Auf</li> <li>Systemtests unmittelbar vor Fahrtbeginn</li> <li>Systemtest direkt vor ZU-Fahrt, aber nicht in AUF-Fahrt         <ul> <li>Dies betrifft nicht die Eingangstestung, die kann abhängig von der Parametrierung auch vor Auffahrt erfolgen.</li> </ul> </li> <li>Systemtest direkt vor AUF-Fahrt, aber nicht in ZU-Fahrt</li> </ol>

# 32 Timeout Eingangstestung

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.40A ww	[Sekunde] 0,0 8,0	Timeout für externe Testung von Eingängen	In diesem Parameter wird die maximal zulässige Zeit festgelegt, bis zu der eine Aktivierung des zu testenden Eingangs erfolgt sein muss. Siehe auch P.5xA = 1 oder 2 und P.7x0 = 17 oder 25.

## 33 Entprellzeit Sicherheitseingänge

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.40E	[ms]	Entprellzeit	Mit diesem Parameter wird die Entprellzeit der
WW	1 32	Sicherheitseingänge	Sicherheitseingänge eingestellt.

### 34 Spezialisierung von Sicherheitsfunktionen

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.8BA www	0 4	Spezialisierung einer Sicherheitsfunktion A bis E in der Betriebsart 7	Spezialisierung einer Sicherheit in der Betriebsart 7. Bei aktivierter Funktion wird nach einer Auslösung der Sicherheit in Auffahrt, ein Zu- Befehl generiert. Das Verhalten nach Erreichen der Endlage Tor Zu kann mit den Stelloptionen gewählt werden.  0: Deaktiviert, bei Auslösung der Sicherheit in Auffahrt erfolgt nur ein Stop.  1: Zufahrt nach freiwerden der Sicherheit, mit Wiederauffahrt aus Zu-Position.  2: Langsame Zufahrt nach freiwerden der Sicherheit, mit wieder Auffahrt aus Zu-Position.  3: Langsame Zufahrt nach Freiwerden der Sicherheit ohne Wiederauffahrt aus Zu-Position.  4: Zufahrt nach Freiwerden der Sicherheit, ohne Wiederauffahrt aus Zu-Position.

## 35 Lichtgitter

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
A.480	0 1	Applikation	Dieser Parameter aktiviert das Lichtgitter und setzt automatisch alle notwendigen Parameter und Eingangsfunktionen.
			<ul><li>0: deaktiviert</li><li>1: Reichweiteneinstellung der Strahlintensität:10 m. Ausblendung der Lichtlinien von oben: 410 mm</li></ul>
P.433 ww	0 5	Betriebsart Lichtgitter	Dieser Parameter aktiviert das Lichtgitter.
			0: deaktiviert
			3: Lichtgitter im Autarkmodus
			4: Lichtgitter im Lichtschrankenmodus
			<ol> <li>Lichtgitter mit intelligenter Ausblendung über Torposition. Die Verwendung als alleinige Sicherheitseinrichtung ist hiermit möglich.</li> </ol>

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.445 ww	0 1	Automatischer Nachgleich	Mit diesem Parameter wird der automatische Nachgleich der Lichtlinienposition aktiviert/deaktiviert
			0: Deaktiviert 1: Aktiviert
P.446 ww	[mm] 22 55	Strahltoleranz bei TST LGB	Mit diesem Parameter wird die Positionstoleranz der Strahlen am Lichtgitter eingestellt. Dieser Wert gibt an, um wieviel mm das Torblatt z. B. durch einen Prüfkörper, nach unten verlängert werden kann.
P.447 ww	1 5A	Zuordnung Ausgang 1 des Lichtgitters	Legt fest, welcher Eingang der Steuerung mit dem Ausgang 1 des Lichtgitters verbunden ist.  1: Eingang 1 2: Eingang 2 3: Eingang 3 4: Eingang 4 5: Eingang 5 6: Eingang 6 7: Eingang 7 8: Eingang 8 9: Eingang 9 10: Eingang 10 11: Eingang 11 12: Eingang 12 13: Eingang 13 14: Eingang 14 15: Eingang 15 21: Eingang 21 22: Eingang 22 23: Eingang 23 24: Eingang 24 25: Eingang 25 26: Eingang 27 28: Eingang 28 46: 1. Interne Sicherheitsleiste 5A: 2. interne Sicherheitsleiste (IN10)

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.448 ww	1 28	Zuordnung Ausgang 2 des Lichtgitters	Legt fest, welcher Eingang der Steuerung mit dem Ausgang 2 des Lichtgitters verbunden ist.
			1: Eingang 1 2: Eingang 2 3: Eingang 3 4: Eingang 4 5: Eingang 5 6: Eingang 6 7: Eingang 7 8: Eingang 8 9: Eingang 9 10: Eingang 10 11: Eingang 11 12: Eingang 12 13: Eingang 13 14: Eingang 14 15: Eingang 15 21: Eingang 21 22: Eingang 22 23: Eingang 23 24: Eingang 24 25: Eingang 25 26: Eingang 26 27: Eingang 27 28: Eingang 28 46: 1. Interne Sicherheitsleiste 5A: 2. interne Sicherheitsleiste (IN10)
P.449 ww	0 1	Ausgang 1 des TST LGB	Mit diesem Parameter lässt sich der Modus des Ausgang 1 des Lichtgitters TST LGB einstellen:  0: Analog (Tristate) 1: Digital
P.44A -wwww	[m] 0,5 10,0	Reichweite	Die Strahlintensität bzw. die Torbreite wird mit diesem Parameter in 0,5 m Schritten eingestellt.
P.44B www	[10 mm] 0 1180	Ausblendung von oben	Der Parameter gibt die Anzahl der Lichtlinien an die, von oben angefangen, ausgeblendet werden. Zusätzlich wird der Abstand von oben in Millimetern angezeigt.  ACHTUNG Manuelles Ausblenden verringert den
			Erfassungsbereich des Lichtgitters.
P.44C www	[10 mm] 0 2500	Ausblendung von unten	Der Parameter gibt die Anzahl der Lichtlinien an, die, von unten angefangen, ausgeblendet werden. Zusätzlich wird der Abstand von oben in Millimetern angezeigt.
P.931		Softwareversion	Zeigt die Softwareversion des Senders an.
P.932		Sender Softwareversion	Zeigt die Softwareversion des Empfängers an.
P.933		Empfänger Seriennummer	Zeigt die Seriennummer des Senders an.
FEIG ELE	CTRONIC	Sender Se	ite 68 von 320 TST FUxF-ER V46-02-08-

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.934 -rrrr		Seriennummer Empfänger	Zeigt die Seriennummer des Empfängers an.
P.935 -rrrr	[Digits]	Fehlerbits Sender	Anzeige "Systemfehler Bitmaske" des Senders
P.936 -rrrr	[Digits]	Fehlerbits Empfänger	Anzeige "Systemfehler Bitmaske" des Empfängers
P.937 -www		Ausrichtmodus	Aktivierung Ausrichtmodus im Lichtgitter (LED Blinkcodes).  0: Ausrichtmodus deaktiviert.  1: Ausrichtmodus aktiviert.
P.938 -rrrr		Lichtstrahl Qualität	Diagnoseanzeige zur Inbetriebnahme als Ausrichthilfe bzw. zur Fehlersuche. Benötigt Aktivierung von P.937.
P.93C zwwww		Fehlerzähler RS485	Es wird die Anzahl fehlerhafter Protokolle der RS485 Schnittstelle zwischen Sender und Empfänger des Lichtgitters angezeigt.  Der Zähler kann durch langes drücken der Stopp-Taste zurück gestellt werden.

# 36 Funk-Sicherheitssystem

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.40B ww	[10 ms] 1 250	Anfahrtimeout	Mit diesem Parameter lässt sich die Zeit einstellen die maximal gewartet wird bis die Sicherheit aktiv ist. z.B. Warten bis Funkstrecke aktiv.
			Ist nach Ablauf der eingestellten Zeit die Sicherheit nicht aktiv (Funkstrecke nicht aufgebaut), wird der Fehler F.856 ausgegeben!
P.92A		Softwareversion FSx	Softwareversion der mobilen Einheit des
rrrrr		Mobileinheit	Funksicherheitssystems.
P.92B		Softwareversion FSx	Softwareversion der stationären Einheit des
rrrrr		Stationäreinheit	Funksicherheitssystems.
P.9F0 -wwww	[%] 0 100	Batterie Kapazität	Dieser Parameter zeigt die aktuelle Kapazität der Batterie an.
			Um den Wert auf 100% zurück zu setzen, z.B. nach einem Batteriewechsel, die Stop-Taste lange drücken.
P.9F1	[Volt]	Batteriespannung des	Zeigt die Batteriespannung der mobilen Einheit des
-rrrr		Funksicherheits- systems	Funksicherheitssystems an.
P.9F2	[%]	Qualität der	Zeigt die Qualität der Funkverbindung zur mobilen Einheit
-rrrr		Funkstrecke	des Funksicherheitssystems an.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.9F3 rr		Fehlerzähler FSx	Fehlerzähler des Funksicherheitssystems. Es werden jeweils die aufgetretenen Fehler der letzten Fahrt angezeigt. Dieser Zähler wird bei Fahrtantritt automatisch gelöscht. Alternativ möglich: P.910 = 24.
P.F00 -www	0 1	Aktivierung Funksicherheits- system	Aktiviert das Funksicherheitssystem in der Steuerung.  0: deaktiviert 1: aktiviert
P.F01 -zzww	[ms] 6 250	Erlaubte Unterbrechungszeit der Funkstrecke	Bestimmt die Zeit, nach der das Funksicherheitssystem, bedingt duch eine Funkunterbrechung, als Ausgelöst angesehen wird.
P.F02 ww	0 7	Maximale Anzahl Auslösungen wegen Funkabriss	Gibt die maximale Anzahl an Auslösungen aufgrund von Funkabrissen des WiCAB Systems an bis die Fehlermeldung F.851 ausgegeben wird.
P.F05 -wwww	1 10	Kanalgruppe des Funksicherheits- systems	Stellt die Kanalgruppe ein, welche das Funksicherheitssystem nutzt.
P.F07 -wwww	00000000 0FFFFFF	Adresse der mobilen Einheit	Adresse der mobilen Einheit mit der das Funksicherheitssystem kommunizieren soll.
			ACHTUNG  Nach erfolgter Adresseingabe ist zu prüfen ob die Steuerung mit dem gewünschten Mobilteil verbunden ist und zusammen arbeitet.
			Die Adresse kann auch automatisch eingelernt werden. Dazu muss dieser Parameter auf - eingestellt werden und danach die mobile Einheit durch entfernen der Batterie resettet werden. Die Adresse wird dann im Parameter eingetragen und kann dann gespeichert werden.
P.F09 -wwww	[Volt] 1,2 3,6	Batterienenn- spannung	Hier wird die Nennspannung der Batterie eingetragen.
P.F0A ww	[Ah] 0,1 25,0	Batterienennkapazität	Hier wird die Nennkapazität der verwendeten Batterie eingetragen.
P.F0B ww	[10 %] 0 9	Batterie Kapazität Warnschwelle	Wird der in % eingetragene Schwellwert der Batteriekapazität unterschritten, wird der Fehler F.857 ausgegeben.
P.FF2 -zzww	0 2	Modus Ausgang 2	Ausgangsmodus des Ausgang Nr. 2. Funktion steht ab Softwareversion TST FSx-ST V00-04.05 der Stationären Einheit zur Verfügung.
			<ul> <li>O: Automatisch. Bei zugewiesenen digitalen Eingängen verhält sich der Ausgang digital, bei zugewiesenen analogen oder gemischten Eingängen verhält sich der Ausgang analog.</li> <li>1: Analoges Ausgangssignal</li> <li>2: Digitales Ausgangssignal</li> </ul>

## 36.1 FSx Eingangsprofile

① Die Einstellungen, die diese Profile nach sich ziehen können den Anhängen entnommen werden.

_	FE" I '43	Post Con	D
P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
A.F00	0000 21BB	FSx Funksicherheitssyste m Profil	Dieses Profil aktiviert das Funksicherheitssystem TST FSx und stellt gleichzeitig Konfigurationen für typische Toranlagen ein.
			0000: Kein Profil ausgewählt 10BB: Sektionaltor, WiCab PE_FSBS und FSBM 20AA: Rolltor, WiCab PD_FSAS und FSAM 20BA: Rolltor, WiCab PE_FSBS und FSAM 20BB: Rolltor, WiCab PE_FSBS und FSBM 21AA: Rolltor mit Crashsensor, WiCab PD_FSAS und FSAM 21BA: Rolltor mit Crashsensor, WiCab PE_FSBS und FSAM 21BB: Rolltor mit Crashsensor, WiCab PE_FSBS und
			FSBM
P.F1F -wwww	0000 F302	Funktion des Eingang 1	Auswahl einer Eingangskonfiguration für Eingang 1 der FSx Einheit
P.F2F	0000	Funktion des Eingang	<ul> <li>0000: Deaktiviert</li> <li>F101: Sicherheitsleiste 8K2</li> <li>F102: Optische Sicherheitsleiste</li> <li>F103: wie F101 wirkt jedoch auf Ausgang 2 der stationären Einheit</li> <li>F104: 8K2 Sicherheitsleiste an Ausgang 3, für FSA digitale Weitergabe eines 8K2 Eingangs</li> <li>F201: Schlupftürschalter Digital</li> <li>F202: Schlupftürschalter 8K2</li> <li>F203: Digitaler Schlafseilschalter (Standard)</li> <li>F206: Thermoschalter Motor</li> <li>F207: Nothandkurbel</li> <li>F301: Crash-Impulsschalter mit Handshake</li> <li>F302: Crash statisch</li> </ul> Auswahl einer Eingangskonfiguration für Eingang 2 der
-www	F302	2	FSx Einheit  0000: Deaktiviert F101: Sicherheitsleiste 8K2 F102: Optische Sicherheitsleiste F103: wie F101 wirkt jedoch auf Ausgang 2 der stationären Einheit F104: 8K2 Sicherheitsleiste an Ausgang 3, für FSA digitale Weitergabe eines 8K2 Eingangs F201: Schlupftürschalter Digital F202: Schlupftürschalter 8K2 F203: Digitaler Schlafseilschalter (Standard) F206: Thermoschalter Motor F207: Nothandkurbel F301: Crash-Impulsschalter mit Handshake F302: Crash statisch

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.F3F -wwww	0000 F302	Funktion des Eingang 3	Auswahl einer Eingangskonfiguration für Eingang 3 der FSx Einheit
			<ul> <li>0000: Deaktiviert</li> <li>F101: Sicherheitsleiste 8K2</li> <li>F102: Optische Sicherheitsleiste</li> <li>F103: wie F101 wirkt jedoch auf Ausgang 2 der stationären Einheit</li> <li>F104: 8K2 Sicherheitsleiste an Ausgang 3, für FSA digitale Weitergabe eines 8K2 Eingangs</li> <li>F201: Schlupftürschalter Digital</li> <li>F202: Schlupftürschalter 8K2</li> <li>F203: Digitaler Schlafseilschalter (Standard)</li> <li>F206: Thermoschalter Motor</li> <li>F207: Nothandkurbel</li> <li>F301: Crash-Impulsschalter mit Handshake</li> <li>F302: Crash statisch</li> </ul>
P.F4F -wwww	0000 F302	Funktion des Eingang 4	Auswahl einer Eingangskonfiguration für Eingang 4 der FSx Einheit
			<ul> <li>0000: Deaktiviert</li> <li>F101: Sicherheitsleiste 8K2</li> <li>F102: Optische Sicherheitsleiste</li> <li>F103: wie F101 wirkt jedoch auf Ausgang 2 der stationären Einheit</li> <li>F104: 8K2 Sicherheitsleiste an Ausgang 3, für FSA digitale Weitergabe eines 8K2 Eingangs</li> <li>F201: Schlupftürschalter Digital</li> <li>F202: Schlupftürschalter 8K2</li> <li>F203: Digitaler Schlafseilschalter (Standard)</li> <li>F206: Thermoschalter Motor</li> <li>F207: Nothandkurbel</li> <li>F301: Crash-Impulsschalter mit Handshake</li> <li>F302: Crash statisch</li> <li>Dieser Parameter ist nur sichtbar in Verbindung mit TST FSBM Mobileinheit.</li> </ul>

# 36.2 FSx Eingang 1

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.F10	0 4	Betriebsart Eingang 1	Legt die Betriebsart des Eingangs 1 der mobilen Einheit
-ZZWW			fest.
			<ul> <li>0: Deaktiviert</li> <li>1: Analoge Auswertung mit 8K2 Ohm</li> <li>2: Analoge Auswertung mit 1K2 Ohm</li> <li>3: Dynamisch Optisches System</li> <li>4: Digitale Auswertung</li> </ul>

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.F11 -zzww	0 2	Sicherheit	Mit diesem Parameter wird eingestellt wie sich der Eingang bei Funkabriss verhält.
			<ol> <li>Eingang wird immer bei Funkabriss und immer im Schlafmodus ausgelöst.</li> <li>Eingang wird immer bei Funkabriss ausgelöst.</li> <li>Es wird immer der zuletzt bekannte Zustand des Eingangs gemeldet. (D.h. Funkabriss und Schlafmodus führen zu keiner Änderung am Ausgang.)</li> </ol>
P.F12 -zzww	0 1	Kontakttyp des Eingangs	Legt den Kontakttyp des Schalters fest, der an den Eingang angeschlossen ist.
			0: Schließer. 1: Öffner.
P.F13	0 1	Entprellzeit	Legt die Entprellzeit für den Eingang fest.
ZZ VV VV			<ul><li>0: Kurze Entprellzeit (3 ms).</li><li>1: Lange Entprellzeit (30 ms).</li></ul>
P.F16 -zzww	1 3	Ausgang	Mit diesem Parameter wird der Eingang 1 der mobilen Einheit einem Ausgang der stationären Einheit zugeordnet.
			<ol> <li>Ausgang 1.</li> <li>Ausgang 2.</li> <li>Ausgang 3.</li> </ol>
P.F17 -zzww	0 2	Richtung	Fahrtrichtung in der die Sicherheit aktiviert wird. (nur für optisches System ausgewertet)
			<ul><li>0: Beide Richtungen</li><li>1: Auffahrt</li><li>2: Zufahrt</li></ul>
P.F18 -zzww	0 1	Handshake	Mit diesem Parameter lässt sich ein Handshake zwischen dem Eingang der mobilen Einheit und der Steuerung aktivieren.  Wenn ein Eingang der mobilen Einheit eine Auslösung sieht, wird diese solange gespeichert und gemeldet, bis sie von der Steuerung bestätigt wurde.  Somit gehen dann z.B. auch im ausgeschalteten Zustand der Steuerung keine Crash-Auslösungen mehr verloren.  0: Handshake deaktiviert  1: Handshake zwischen Eingang mobiler Einheit und Steuerung aktiviert.
			Sowohl die Software der mobilen Einheit als auch die Software der stationären Einheit müssen diese Funktion unterstützen! (ab Vxx-04.04).

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.F19 -zzww	0 63	LCD- Text Eingang 1	Mit diesem Parameter kann ein LCD Text für den Eingang 1 der mobilen Einheit aus einer Liste ausgewählt werden.
			Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD Wahlmeldungen.

## 36.3 FSx Eingang 2

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.F20 -zzww	0 4	Betriebsart Eingang 2	Legt die Betriebsart des Eingangs 2 der mobilen Einheit fest.
			<ul> <li>Deaktiviert</li> <li>Analoge Auswertung mit 8K2 Ohm</li> <li>Analoge Auswertung mit 1K2 Ohm</li> <li>Dynamisch Optisches System</li> <li>Digitale Auswertung</li> </ul>
P.F21 -zzww	0 2	Sicherheit	Mit diesem Parameter wird eingestellt wie sich der Eingang bei Funkabriss verhält.
			<ol> <li>Eingang wird immer bei Funkabriss und immer im Schlafmodus ausgelöst.</li> <li>Eingang wird immer bei Funkabriss ausgelöst.</li> <li>Es wird immer der zuletzt bekannte Zustand des Eingangs gemeldet. (D.h. Funkabriss und Schlafmodus führen zu keiner Änderung am Ausgang.)</li> </ol>
P.F22 -zzww	0 1	Kontakttyp des Eingangs	Legt den Kontakttyp des Schalters fest, der an den Eingang angeschlossen ist.
			0: Schließer. 1: Öffner.
P.F23 -zzww	0 1	Entprellzeit	Legt die Entprellzeit für den Eingang fest.  0: Kurze Entprellzeit (3 ms).  1: Lange Entprellzeit (30 ms).
P.F26 -zzww	1 3	Ausgang	Mit diesem Parameter wird der Eingang 2 der mobilen Einheit einem Ausgang der stationären Einheit zugeordnet.  1: Ausgang 1. 2: Ausgang 2. 3: Ausgang 3.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.F27 -zzww	0 2	Richtung 2	Fahrtrichtung in der die Sicherheit aktiviert wird. (nur für optisches System ausgewerte)  0: Beide Richtungen 1: Auffahrt 2: Zufahrt
P.F28 -zzww	0 1	Handshake	Mit diesem Parameter läßt sich ein Handshake zwischen dem Eingang der mobilen Einheit und der Steuerung aktivieren.  Wenn ein Eingang der mobilen Einheit eine Auslösung sieht, wird diese solange gespeichert und gemeldet, bis sie von der Steuerung bestätigt wurde.  Somit gehen dann z.B. auch im ausgeschalteten Zustand der Steuerung keine Crash-Auslösungen mehr verloren.  0: Handshake deaktiviert  1: Handshake zwischen Eingang mobiler Einheit und Steuerung aktiviert.  Sowohl die Software der mobilen Einheit als auch die Software der stationären Einheit müssen diese Funktion unterstützen! (ab Vxx-04.04).
P.F29 -zzww	0 63	LCD- Text Eingang 2	Mit diesem Parameter kann ein LCD Text für den Eingang 2 der mobilen Einheit aus einer Liste ausgewählt werden.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD Wahlmeldungen.

# 36.4 FSx Eingang 3

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.F30 -zzww	0 4	Betriebsart Eingang 3	Legt die Betriebsart des Eingangs 3 der mobilen Einheit fest.
			<ul> <li>0: Deaktiviert</li> <li>1: Analoge Auswertung mit 8K2 Ohm</li> <li>2: Analoge Auswertung mit 1K2 Ohm</li> <li>3: Dynamisch Optisches System</li> <li>4: Digitale Auswertung</li> </ul>
P.F31 -zzww	0 2	Sicherheit	Mit diesem Parameter wird eingestellt wie sich der Eingang bei Funkabriss verhält.
			<ol> <li>Eingang wird immer bei Funkabriss und immer im Schlafmodus ausgelöst.</li> <li>Eingang wird immer bei Funkabriss ausgelöst.</li> <li>Es wird immer der zuletzt bekannte Zustand des Eingangs gemeldet. (D.h. Funkabriss und Schlafmodus führen zu keiner Änderung am Ausgang.)</li> </ol>

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.F32 -zzww	0 1	Kontakttyp des Eingangs	Legt den Kontakttyp des Schalters fest, der an den Eingang angeschlossen ist.
			0: Schließer. 1: Öffner.
P.F33 -zzww	0 1	Entprellzeit	Legt die Entprellzeit für den Eingang fest.
			<ul><li>0: Kurze Entprellzeit (3 ms).</li><li>1: Lange Entprellzeit (30 ms).</li></ul>
P.F36 -zzww	1 3	Ausgang	Mit diesem Parameter wird der Eingang 3 der mobilen Einheit einem Ausgang der stationären Einheit zugeordnet.
			<ol> <li>Ausgang 1.</li> <li>Ausgang 2.</li> <li>Ausgang 3.</li> </ol>
P.F37 -zzww	0 2	Richtung 3	Fahrtrichtung in der die Sicherheit aktiviert wird. (nur für optisches System ausgewerte)
			<ul><li>0: Beide Richtungen</li><li>1: Auffahrt</li><li>2: Zufahrt</li></ul>
P.F38 -zzww	0 1	Handshake	Mit diesem Parameter läßt sich ein Handshake zwischen dem Eingang der mobilen Einheit und der Steuerung aktivieren.  Wenn ein Eingang der mobilen Einheit eine Auslösung sieht, wird diese solange gespeichert und gemeldet, bis sie von der Steuerung bestätigt wurde.  Somit gehen dann z.B. auch im ausgeschalteten Zustand der Steuerung keine Crash-Auslösungen mehr verloren.  0: Handshake deaktiviert  1: Handshake zwischen Eingang mobiler Einheit und Steuerung aktiviert.
			Sowohl die Software der mobilen Einheit als auch die Software der stationären Einheit müssen diese Funktion unterstützen! (ab Vxx-04.04).
P.F39 -zzww	0 63	LCD- Text Eingang 3	Mit diesem Parameter kann ein LCD Text für den Eingang 3 der mobilen Einheit aus einer Liste ausgewählt werden.
			i Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD Wahlmeldungen.

## 36.5 FSx Eingang 4

Der Eingang 4 der mobilen Einheit ist nur mit TST FSBM möglich. Die folgenden Parameter sind auch nur bei Verwendung dieser Mobileinheit sichtbar.

P.	[Einheit]	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.F40 -zzww	O 4	Betriebsart Eingang 4	Legt die Betriebsart des Eingangs 4 der mobilen Einheit fest.
			<ul> <li>0: Deaktiviert</li> <li>1: Analoge Auswertung mit 8K2 Ohm</li> <li>2: Analoge Auswertung mit 1K2 Ohm</li> <li>3: Dynamisch Optisches System</li> <li>4: Digitale Auswertung</li> </ul>
P.F41 -zzww	0 2	Sicherheit	Mit diesem Parameter wird eingestellt wie sich der Eingang bei Funkabriss verhält.
			<ol> <li>Eingang wird immer bei Funkabriss und immer im Schlafmodus ausgelöst.</li> <li>Eingang wird immer bei Funkabriss ausgelöst.</li> <li>Es wird immer der zuletzt bekannte Zustand des Eingangs gemeldet. (D.h. Funkabriss und Schlafmodus führen zu keiner Änderung am Ausgang.)</li> </ol>
P.F42 -zzww	0 1	Kontakttyp des Eingangs	Legt den Kontakttyp des Schalters fest, der an den Eingang angeschlossen ist.
		gag	0: Schließer. 1: Öffner.
P.F43	0 1	Entprellzeit	Legt die Entprellzeit für den Eingang fest.
-22WW			<ul><li>0: Kurze Entprellzeit (3 ms).</li><li>1: Lange Entprellzeit (30 ms).</li></ul>
P.F46 -zzww	1 3	Ausgang	Mit diesem Parameter wird der Eingang 4 der mobilen Einheit einem Ausgang der stationären Einheit zugeordnet.
			<ol> <li>Ausgang 1.</li> <li>Ausgang 2.</li> <li>Ausgang 3.</li> </ol>
P.F47 -zzww	0 2	Richtung 4	Fahrtrichtung in der die Sicherheit aktiviert wird. (nur für optisches System ausgewerte)
			<ul><li>0: Beide Richtungen</li><li>1: Auffahrt</li><li>2: Zufahrt</li></ul>

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.F48 -zzww	0 1	Handshake	Mit diesem Parameter läßt sich ein Handshake zwischen dem Eingang der mobilen Einheit und der Steuerung aktivieren.  Wenn ein Eingang der mobilen Einheit eine Auslösung sieht, wird diese solange gespeichert und gemeldet, bis sie von der Steuerung bestätigt wurde.  Somit gehen dann z.B. auch im ausgeschalteten Zustand der Steuerung keine Crash-Auslösungen mehr verloren.  0: Handshake deaktiviert  1: Handshake zwischen Eingang mobiler Einheit und Steuerung aktiviert.  Sowohl die Software der mobilen Einheit als auch die Software der stationären Einheit müssen diese Funktion unterstützen! (ab Vxx-04.04).
P.F49 -zzww	0 63	LCD- Text Eingang 4	Mit diesem Parameter kann ein LCD Text für den Eingang 4 der mobilen Einheit aus einer Liste ausgewählt werden.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD Wahlmeldungen.

## 36.6 FSx Eingänge stationäre Einheit

① Die stationären Eingänge sind nur in Verbindung mit Stationäreinheit TST PE FSB vorhanden.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.FA9 -zzww	0 63	LCD- Text Not-Aus A	Mit diesem Parameter kann ein LCD Text für den Not- Aus Eingang A der stationären Einheit aus einer Liste ausgewählt werden.
			Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD Wahlmeldungen.
P.FB9 -zzww	0 63	LCD- Text Not-Aus B	Mit diesem Parameter kann ein LCD Text für den Not- Aus Eingang B der stationären Einheit aus einer Liste ausgewählt werden.
			Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD Wahlmeldungen.
P.FC9 -zzww	0 63	LCD- Text Not-Aus C	Mit diesem Parameter kann ein LCD Text für den Not- Aus Eingang C der stationären Einheit aus einer Liste ausgewählt werden.
			Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD Wahlmeldungen.

#### 36.7 FSx Not-Aus Zuordnung

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.601 ww	0 3	Zuordnung des Ausgangs der stationären Einheit	Mit diesem Parameter erfolgt die Zuordnung zu einem Ausgang der stationären Einheit einer FSX.
			<ul><li>0: Kein Ausgang zugeordnet</li><li>1: Ausgang 1</li><li>2: Ausgang 2</li><li>3: Ausgang 3</li></ul>
			Mit diesem Parameter wird die Meldung des Notaus Extern 1 unterdrückt und auf die entsprechende Meldung vom Funksicherheitssystem gewartet.  Die Meldungen der mobilen Einheit werden unter P.F19 bis P.F49 eingestellt.  Die Meldungen der stationären Einheit werden unter P.FA9 bis P.FC9 eingestellt.
P.602 ww	0 3	Zuordnung des Ausgangs der stationären Einheit	Mit diesem Parameter erfolgt die Zuordnung zu einem Ausgang der stationären Einheit einer FSX.
		Stationardin Elimen	Kein Ausgang zugeordnet     Ausgang 1
			2: Ausgang 2 3: Ausgang 3
			Mit diesem Parameter wird die Meldung des Notaus Extern 2 unterdrückt und auf die entsprechende Meldung vom Funksicherheitssystem gewartet. Die Meldungen der mobilen Einheit werden unter P.F19 bis P.F49 eingestellt. Die Meldungen der stationären Einheit werden unter P.FA9 bis P.FC9 eingestellt.

#### 37 Sicherheitsleisten

Sowohl für die integrierte Sicherheitsleistenauswertung als auch für die externe Sicherheitsleistenauswertung (Optional für diverse Steuerungen erhältlich) können folgende Parameter eingestellt werden.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.420	[10 ms]	Allgemeine	Wird eine Sicherheitsleiste während der Fahrt ausgelöst,
WW	3 200	Reversierzeit bei Auslösung der Sicherheitsleiste	wird das Tor angehalten und nach einer kurzen Pause in die entgegen gesetzte Richtung gefahren. Die Zeit der Pause zwischen Stopp und Weiterfahrt in entgegengesetzter Richtung wird mit diesem Parameter eingestellt.

#### 37.1 Integrierte Sicherheitsleistenauswertung

Die Steuerungen haben eine Sicherheitsleistenauswertung auf der Grundplatine bestückt. Es sind keine weiteren Steckkarten notwendig.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.440 ww	[Inkremente] -60 9999	Vorendschalter der Sicherheitsleiste 1	Spiegelparameter des entsprechenden P.4x3 der Sicherheitsleiste 1
P.460 rww	0 10	Profil interne Sicherheitsleiste	Mit diesem Profil werden die Parameter für die Grundfunktion der internen Sicherheitsleiste eingestellt.
			<ol> <li>Deaktiviert</li> <li>Schließerleiste, redundante Auswertung</li> <li>Öffnerleiste, redundant ausgewertet</li> <li>Sicherheitsleiste mit Testung in Endlage Tor ZU, die nach dem Schliessersystem arbeitet</li> <li>Sicherheitsleiste mit Testung in Endlage Tor ZU, die nach dem Öffnersystem arbeitet</li> <li>Dynamisches optisches Sicherheitsleistensystem</li> <li>Automatische Erkennung der angeschlossenen Leiste. Schließerleiste redundant und optische Leiste werden automatisch erkannt.</li> <li>Elektrische Sicherheitsleiste die nach dem Schließersystem arbeitet, Testung deaktiviert, Sicherheit während ZU-Fahrt: Stopp während automatischer ZU-Fahrt und Totmannfahrt, keine Reaktion während Auf-Fahrt.</li> <li>Schließerleiste 1,2 k, redundante Auswertung</li> <li>Öffnerleiste 8,2k, redundant ausgewertet</li> </ol> Die genauen Einstellungen, die dieses Profil nach sich zieht, entnehmen Sie bitte dem Anhang Sicherheitsleistenprofil.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.461 ww	0 7	Max. Anzahl an Reversierungen	Im Falle eines Hindernisses im Torbereich wird über die Sicherheitsleiste reversiert. Bleibt das Hindernis im Torbereich, so führt dies bei aktivierter Schließautomatik zu einem ständigen AUF- und ZU-Fahren des Tores. Um dies zu vermeiden bleibt das Tor nach der in diesem Parameter eingestellten Anzahl an Reversierungen in der Endlage Tor AUF stehen. Gleichzeitig wird der Fehler F.361 ausgegeben.
			Dieser Parameter ist ein Abbild des Parameters P.4x4 der Zusatzsicherheit der die interne Sicherheitsleiste über die Einstellung von P.46E zugeordnet ist. Er verändert diesen direkt.
			Die Einstellung 0 bedeutet, dass die Überwachung abgeschaltet ist.
			Um diesen Fehler zu quittieren muss das Tor in Totmannbetrieb einmal bis Endlage Tor ZU gefahren oder ein Reset der Steuerung durchgeführt oder die Stopp-Taste für 5 Sekunden gedrückt werden.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.462 ww	0 7	Sicherheitsleisten- funktion	Mit diesem Parameter wird festgelegt, wie die Sicherheitsleistenauswertung auf den Vorendschalter Sicherheitsleiste reagiert.

- Stop nach Erreichen des einstellbaren
   Vorendschalters Tor ZU unter P.4x3, oder Endlage Zu (P.223) je nachdem was zuerst eintritt.
- Abschaltung nach Erreichen des einstellbaren Vorendschalters Tor ZU unter P.4x3.
   Ab Endlage Tor ZU (P.223) erfolgt immer ein Stopp, auch wenn P.4x3 kleiner eingestellt ist.
- 2: Abschaltung nach Erreichen der unteren Endlage
- Abschaltung nach Erreichen des Vorendschalter Unten
- 4: Keine Abschaltung
- 6: Automatisches Einlernen und Abschaltung ab der eingelernten Lichtschrankenposition. Der eingelernte Wert wird in Parameter P.4x3 (x = A, B, C, D oder E) abgespeichert.

Diese Funktion ermittelt automatisch die Position einer Lichtschranke. Sie kann nicht für Sicherheitsleisten verwendet werden. Es muss eine passende Toleranz in P.4xA eingestellt werden. Zum automatischen Einlernen einer Lichtschranke muss die Lichtschranke dreimal in Zufahrt überschritten werden. Beim ersten Mal wird die entsprechende Sicherheit ausgelöst, danach nur bei einer Auslösung außerhalb der gemessenen Position plus oder minus der Toleranz in P.4xA. In der 2. und 3. Fahrt wird die gemessene Position verifiziert und gegebenenfalls korrigiert. Bei Auslösung außerhalb der Toleranz wird das Einlernen bis zu dreimal erneut probiert, danach wird es mit Meldung 1.043 abgebrochen und muss neu gestartet werden (durch erneutes setzen von P.4x1=6, Änderung von P.4xA, oder setzten von P.210=5). Auch bei einer Zufahrt ganz ohne Auslösung der Sicherheit x, wird es mit Meldung I.043 abgebrochen. Es ist nicht nötig das Tor komplett auffahren zu lassen, ein überschreiten der Lichtschranke genügt. Es können mehrere Lichtschranken gleichzeitig eingelernt werden. Beim gleichzeitigen Einlernen mehrerer Lichtschranken erhöht sich die Anzahl der insgesamt benötigten Fahrten zum Einlernen mit jeder zusätzlichen Lichtschranke um 1. Die ausgewählte Sicherheit x darf beim automatischen Einlernen nicht zusätzlich von einer Sicherheitsleiste verwendet werden. Es darf kein weiterer Eingang auf die ausgewählte Sicherheit x parametriert werden.



P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
			sich das Tor kurz oberhalb der Lichtschranke befindet, muss diese noch ausgelöst werden können, so dass das Tor die entsprechende Sicherheitsreaktion ausführt.  7: Abschaltung nach Erreichen der einstellbaren Position P.4x3 im Endschalterband (nur bei elektronischen Endschaltern)  Funktion nur möglich bei Verwendung von elektronischen Endschaltern. Bei Verwendung einer Sicherheitsleiste wird hier nicht Parameter P.4x3 sondern P.440 verwendet!
			Dieser Parameter ist ein Abbild des Parameters P.4x1 der Zusatzsicherheit der die interne Sicherheitsleiste über die Einstellung von P.46E zugeordnet ist. Er verändert diesen direkt.
			Bei elektronischen Endschaltern wird die Position des Vorendschalters mit Parameter P.440 festgelegt. Bei mech. Endschaltern muss ein entsprechender Eingang parametriert sein (P.5x0=11 und P.5x1=0)
P.463 ww	0 4	Anzufahrende Endlage nach Reversieren	Dieser Parameter legt fest, welche Endlage nach dem Reversieren angefahren wird.  0: Endlage Tor AUF
			<ol> <li>Endlage Tof AOF</li> <li>Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung</li> <li>Bei Aktivierung in Endlage Tor ZU erfolgt Torfahrt bis Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung, bei Aktivierung in Zwischenhalt erfolgt Torfahrt bis Endlage Tor AUF</li> </ol>
			<ul> <li>3: wie 2. Jedoch fährt das Tor direkt bis Endlage Tor AUF, wenn in Endlage Unten die Aktivierung 2x kurz hintereinander erfolgt.</li> <li>4: Gleiche Endlage wie die, welche vom zuvor gegebenen Eingang angefahren wurde.</li> </ul>
			Bei Verwendung dieser Einstellung müssen die Parameter P.240 und P.244 angepasst werden.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise		
P.464 ww	0 7	Offenhaltezeit	Dieser Parameter legt fest, ob und welche Offenhaltezeit / Zwangschließungszeit nach dem Reversieren bis Endlage Oben läuft.		
			<ol> <li>Ohne Offenhaltezeit</li> <li>Mit Offenhaltezeit (P.010 oder P.011)</li> <li>Mit Mindestoffenhaltezeit (P.015)</li> <li>Ohne Offenhaltezeit, gleichzeitig wird die Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle gesperrt, bis die Endlage verlassen wird.</li> <li>Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl</li> <li>Bei Auslösung In Endlage Oben wird die Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die Mindestoffenhaltezeit.</li> <li>mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF)</li> <li>mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal</li> </ol>		
			(=Stromstoß))		
P.465 ww	0 3	Zuordnung des Ausgangs der stationären Einheit	Mit diesem Parameter erfolgt die Zuordnung zu einem Ausgang der stationären Einheit einer FSX.  0: Kein Ausgang zugeordnet 1: Ausgang 1 2: Ausgang 2 3: Ausgang 3		
			Mit diesem Parameter wird die Meldung des integrierten Sicherheitsleistenauswerters unterdrückt und auf die entsprechende Meldung vom Funksicherheitssystem gewartet. Die Meldungen der mobilen Einheit werden unter P.F19 bis P.F49 eingestellt. Die Meldungen der stationären Einheit werden unter P.FA9 bis P.FC9 eingestellt.		
P.466 -zzww	0 2	Externe Testung der Sicherheitsleiste	Mit diesem Parameter kann eine Testung der internen Sicherheitsleiste angefordert werden. Getestet werden kann in der Endlage AUF oder ZU.  0: Keine Testung 1: Testung bei Erreichen der Endlage Tor AUF und nach dem Einschalten 2: Testung bei Erreichen der Endlage Tor ZU und nach dem Einschalten		

P.	[Einheit]	Funktion	Beschreibung/ Hinweise			
	Stellbereich					
P.467 ww	0 29	Verhalten nach Auslösung der internen Sicherheitsleiste	Dieser Parameter legt fest, wie auf eine Auslösung der internen Sicherheitsleiste reagiert wird bzw. welche Funktion ausgeführt wird.			
			<ol> <li>Sicherheit während ZU-Fahrt:         Reversierend während automatischer ZU-Fahrt,         Stopp während Totmannfahrt, keine Reaktion         während Auf-Fahrt.</li> </ol>			
			Sicherheit während ZU-Fahrt:     Stopp während automatischer ZU-Fahrt und     Totmannfahrt, keine Reaktion während Auf-Fahrt.			
			<ol> <li>Sicherheit w\u00e4hrend AUF- und ZU-Fahrt: Reversierend w\u00e4hrend automatischer ZU-Fahrt, Stopp w\u00e4hrend Totmannfahrt und automatischer Auf-Fahrt.</li> </ol>			
			<ol> <li>Sicherheit w\u00e4hrend AUF-Fahrt: Stopp w\u00e4hrend AUF-Fahrt in Automatik und Totmann.</li> </ol>			
			4: Einzugsicherung: Stopp während AUF-Fahrt in Automatik oder Totmann, anschließend nur Totmann ZU-Fahrt			
			möglich, während ZU- Fahrt keine Reaktion. 5: Sicherheit während AUF-Fahrt: Stopp während Automatik und Totmann AUF-Fahrt mit Weiterfahrt nach Endlage AUF, nach freiwerden des Eingangs, keine Reaktion in ZU-Fahrt.			
			6: Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Stopp während Automatik oder Totmann AUF- und ZU-Fahrt.			
			7: Sicherheit w\u00e4hrend AUF- und ZU-Fahrt: Stopp w\u00e4hrend Automatik oder Totmann AUF- und ZU-Fahrt, nach freiwerden aus ZU-Fahrt erfolgt Weiterfahrt			
			Die Reaktion der Lichtschranke, die auf diese Betriebsart eingestellt ist, kann mit P.8BA weiter angepasst werden.			
			8: Sicherheit während ZU-Fahrt: Stopp während Automatik und Totmann ZU-Fahrt, nach Freiwerden aus Zufahrt erfolgt Weiterfahrt nach Endlage Tor-ZU. Keine Reaktion während AUF-Fahrt.			
			9: Sicherheit während AUF-Fahrt: Reversierend in ZU-Richtung während automatischer AUF-Fahrt, Stopp während Totmann AUF-Fahrt, keine Reaktion während ZU-			
			Fahrt.  10: Sicherheit während AUF-Fahrt: P.4xB = 0: Reversierung während AUF-Fahrt bis Sicherheit wieder frei geworden ist P.4xB > 0: Reversierung um die Anzahl eingestellter Inkremente, egal ob Sicherheit frei ist oder nicht.  Das x in P.4xB steht je nach verwendeter			
			Sicherheit für A, B, C, D oder E.			

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweis	se
			11: Einzugsicherung: Reversierend während Automatik Freifahren je nach Einstellung in während Totmann AUF-Fahrt, an Totmann ZU-Fahrt möglich, währ keine Reaktion.  Das x in P.4xB steht je nach v	P.4xB, Stopp schließend nur end ZU-Fahrt
			<ul> <li>Sicherneit für A, B, C, D oder E.</li> <li>Sicherheit während AUF- und ZU Reversierend während Automatik während AUF-Fahrt mit Weiterfal AUF nach Freiwerden der Sicher</li> </ul>	l-Fahrt: c ZU-Fahrt, Stopp nrt nach Endlage heit, Stopp
			während Totmann AUF- und ZU- 14: Sicherheit während AUF- und ZL Stopp während automatischer un und ZU-Fahrt, anschließend kein möglich sondern nur Totmann AU	l-Fahrt: d Totmann AUF- e ZU-fahrt
			16: Sicherheit während ZU-Fahrt: Reversierend während automatis Freifahren je nach Einstellung in während Totmannfahrt, keine Re Auf-Fahrt.	P.4xB, Stopp aktion während
			Das x in P.4xB steht je nach v Sicherheit für A, B, C, D oder E. 17: Sicherheit während AUF- und ZU	
			Reversierend während ZU-Fahrt  18: Sicherheit während AUF- und ZU Reversieren bis Freigefahren (P. Forsetzen der Auffahrt nach Abla in P.02A bei Auslösung in Auffah reversierend.	und AUF-Fahrt. I-Fahrt: 4xB) mit uf der Wartezeit
			In Totmann- Auf- und Zufahrt jew Das x in P.4xB steht je nach v Sicherheit für A, B, C, D oder E.	•
			<ol> <li>Stopp während AUF- und ZU-Fal Totmannfahrt erlaubt.</li> </ol>	nrt, keine
			20: Reversieren während AUF-Fahrt Reversieren bei Auslösung währe Eingang frei wird unter den Bedir P.4xB. Nach Freifahren erfolgt W	end AUF-Fahrt bis ngungen von iederauffahrt.
			Das x in P.4xB steht je nach v Sicherheit für A, B, C, D oder E. 29: Sicherheit während ZU-Fahrt: Reversierend während ZU-Fahrt.	
			Position, wenn der Eingang im Swird. Keine Totmannfahrt mehr mwährend Totmannfahrt. Keine ReAuf-Fahrt.	tillstand ausgelöst nöglich. Stopp
P.469 ww	0 63	LCD-Meldung für Sicherheitsleisten- auslösung	Für jeden Eingang kann eine Meldung au ausgewählt werden, die bei Auslösung de entsprechenden Eingangs im LCD-Displa	es
			Die Liste der Meldungen finden Sie im Ar Vahlmeldungen	hang LCD-

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.46A ww	0 1	Räumzeit nach reversieren durch die interne	Aktiviert die Räumzeit, die vor dem nächsten Schließen abläuft.
		Sicherheitsleiste	0: Ohne Räumzeit 1: Mit Räumzeit (P.025)
			1 Die Räumzeit wird durch Parameter P.025 eingestellt.
P.46D ww	0 1	Anschlagstestung der internen	Aktivierung der Testung auf Anschlag in Endlage
		Sicherheitsleiste	<ul><li>0: Testung deaktiviert</li><li>1: Testung in Endlage Tor ZU aktiviert</li></ul>
P.46E ww	A E	Zuordnung zu Zusatzsicherheit	Mit diesem Parameter wird der Sicherheitsleiste die Funktionalität einer auswählbaren Zusatzsicherheit (A, B, C, D oder E) zugeordnet.
			A: Sicherheiten A B: Sicherheiten B C: Sicherheiten C D: Sicherheiten D E: Sicherheiten E
P.46F ww	-1 5	Typ der internen Sicherheitsleiste	Mit diesem Parameter wird festgelegt, welcher Sicherheitsleistentyp angeschlossen ist.
			0: Sicherheitsleiste inaktiv  Diese Einstellung ist nur möglich, wenn keine Sicherheitsleiste angeschlossen ist.
			Elektrische 8k2 Sicherheitsleiste, die nach dem Schließersystem arbeitet, d.h. Kurzschluss
			bedeutet Auslösung. 2: Elektrische 1k2 Sicherheitsleiste, die nach dem Öffnersystem arbeitet, d.h. Unterbrechung bedeutet Auslösung. (keine Angabe, dass redundant ausgewerte wird)
			3: Dynamisches optisches System
			4: Elektrische 1k2 Sicherheitsleiste, die nach dem Schließersystem arbeitet, d.h. Kurzschluss bedeutet Auslösung.
			<ol> <li>Elektrische 8k2 Sicherheitsleiste, die nach dem Öffnersystem arbeitet, d.h. Unterbrechung bedeutet Auslösung. (keine Angabe, dass redundant ausgewertet wird)</li> </ol>
			-1: Der angeschlossene Sicherheitsleistentyp wird beim Einschalten automatisch erkannt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise	
P.4D0 ww	0 6	Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt	Mit diesem Parameter wird festgelegt unter welchen Bedingungen die Sicherheit D während der Auffahrt abgeschaltet wird.	
			0:	Keine Abschaltung
			1:	Abschaltung nach Erreichen der oberen Endlage
			2:	Abschaltung nach Erreichen des Vorendschalter Oben
			3:	Abschaltung nach Erreichen des über P.4x2 einstellbaren Vorendschalters Oben
				Diese Funktion ist nur bei Verwendung elektronischer Endschalter möglich.
			5:	Nach Erreichen des Endschalters Oben wird im Falle einer Auslösung gestoppt.
			6:	Abschaltung nach Erreichen des über P.4x2 einstellbaren Vorendschalters Oben. Die Sicherheit wird aber zusätzlich, bis zum Erreichen der Position aus P.4x2, während Zufahrt abgeschaltet.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.4D1 ww	0 7	Abschaltung der Sicherheit D während Zufahrt	Mit diesem Parameter wird festgelegt unter welchen Bedingungen die Sicherheit D während der Zufahrt abgeschaltet wird.
			<ol> <li>Keine Abschaltung</li> <li>Abschaltung nach Erreichen der unteren Endlage</li> <li>Abschaltung nach Erreichen des Vorendschalter Unten</li> <li>Abschaltung nach Erreichen des einstellbaren Vorendschalters Tor ZU unter P.4x3.         Ab Endlage Tor ZU (P.223) erfolgt immer ein Stopp, auch wenn P.4x3 kleiner eingestellt ist.</li> <li>Stop nach Erreichen des einstellbaren Vorendschalters Tor ZU unter P.4x3, oder Endlage Zu (P.223) je nachdem was zuerst eintritt.</li> <li>Automatisches Einlernen und Abschaltung ab der eingelernten Lichtschrankenposition. Der eingelernte Wert wird in Parameter P.4x3 (x = A, B, C, D oder E) abgespeichert.</li> <li>Diese Funktion ermittelt automatisch die Position einer Lichtschranke. Sie kann nicht für Sicherheitsleisten verwendet werden. Es muss eine passende Toleranz in P.4xA eingestellt werden. Zum automatischen Einlernen einer Lichtschranke muss die Lichtschranke dreimal in Zufahrt überschritten werden. Beim ersten Mal wird die entsprechende Sicherheit ausgelöst, danach nur bei einer Auslösung außerhalb der gemessenen Position plus oder minus der Toleranz in P.4xA. In der 2. und 3. Fahrt wird die gemessene Position verifiziert und gegebenenfalls korrigiert. Bei Auslösung außerhalb der Toleranz wird das Einlernen bis zu dreimal erneut probiert, danach wird es mit Meldung 1.043 abgebrochen und muss neu gestartet werden (durch erneutes setzen von P.4x1=6, Änderung von P.4xA, oder setzten von P.210=5). Auch bei einer Zufahrt ganz ohne Auslösung der Sicherheit x, wird es mit Meldung 1.043 abgebrochen. Es ist nicht nötig das Tor komplett auffahren zu lassen, ein überschreiten der Lichtschranke genügt. Es können mehrere Lichtschranken gleichzeitige eingelernt werden. Beim gleichzeitige eingelernt werden. Beim gleichzeitige eingelernt merden. Beim gleichzeitige Einlernen mit jeder zusätzlichen Lichtschranke um 1. Die ausgewählte Sicherheit x darf beim automatischen Einlernen nicht zusätzlich von einer Sicherheitselsiste verwendet werden. Es darf kein</li></ol>

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
			sich das Tor kurz oberhalb der Lichtschranke befindet, muss diese noch ausgelöst werden können, so dass das Tor die entsprechende Sicherheitsreaktion ausführt.  7: Abschaltung nach Erreichen der einstellbaren Position P.4x3 im Endschalterband (nur bei elektronischen Endschaltern)  Funktion nur möglich bei Verwendung von elektronischen Endschaltern. Bei Verwendung einer Sicherheitsleiste wird hier nicht Parameter P.4x3 sondern P.440 verwendet!
P.4D2 ww	[Inkremente] 0 9999	Position zur Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt	Mit diesem Parameter wird die Abschaltposition der Sicherheit D während der Auffahrt festgelegt. Der eingegebene Wert bezieht sich auf die unter Endlage.
P.4D3 ww	[Inkremente] -60 9999	Position Abschaltung Sicherheit D in Zufahrt	Position für Abschaltung der Sicherheiten D in Zufahrt
P.4D4 ww	0 7	Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit D	Im Falle eines Hindernisses im Torbereich wird über diesen Eingang reversiert. Bleibt das Hindernis im Torbereich, so führt dies bei aktivierter Schließautomatik zu einem ständigen AUF- und ZU-Fahren des Tores. Um dies zu vermeiden bleibt das Tor, je nach dem ob die Sicherheit für Zufahrt oder Auffahrt parametriert ist, nach der in diesem Parameter eingestellten Anzahl an Reversierungen in der Endlage Tor AUF bzw. ZU stehen. Gleichzeitig wird der Fehler F.361 ausgegeben.  Die Einstellung 0 bedeutet, dass die Überwachung abgeschaltet ist.  Um diesen Fehler zu quittieren muss das Tor in Totmannbetrieb einmal bis Endlage Tor ZU bzw. AUF gefahren werden oder es muss ein Reset durchgeführt werden.
P.4D6 ww	0 2	Auswahl Stopprampe bei Sicherheit D	<ul> <li>Es wird ausgewählt mit welcher Stopprampe nach Auslösung eines Eingangs Sicherheit D gestoppt wird.</li> <li>0: Es wird die Sicherheitsrampe (P.373/P.374 oder P.333/P.334) verwendet.</li> <li>1: Es wird die Sicherheitsleistenrampe (P.371/P.372 oder P.331/P.332) verwendet.</li> <li>2: Es wird die Sicherheitsleistenrampe (P.371/P.372 oder P.331/P.332) verwendet. Zusätzlich wird eine schnelle Entprellung (P.40E) für die Eingänge 8, 9,11, 12 verwendet.</li> </ul>

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise	
P.4D7 ww	0 5	Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D	<ul> <li>Nach dem Freiwerden der Sicherheit D können verschiedene ZU-Befehle generiert werden</li> <li>0: Kein ZU-Befehl</li> <li>1: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit</li> <li>2: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit und zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert.</li> <li>3: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit auch während der AUF-Fahrt.</li> <li>5: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit. Zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert. Ein erneuter AUF-Befehl löscht den ZU-Befehl, welcher bei Verlassen der Schleife gespeichert wurde.</li> </ul>	
P.4D8 ww	0 1	Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit in Auffahrt	Ist dieser Parameter aktiviert führt ein eingehender Befehl auf diesem Eingang nicht zum erneuten Start der Offenhaltezeit.  0: Eingang wird in Auffahrt ausgewertet.	
			1: Eingang wird in Auffahrt NICHT ausgewertet.	
P.4D9 ww	0 1	Abschaltung der Sicherheit D während automatischer Synchronisation	Auswahl ob die Sicherheitsleiste bei automatischer Synchronisation ausgewertet werden soll.  0: Eingang wird ausgewertet 1: Eingang wird bei Synchronisation ignoriert	
P.4DA ww	[Inkremente] 0 9999	Toleranzeinstellung	Einstellung der zulässigen Toleranz während des automatischen Einlernvorgangs der Lichtschrankenabschaltposition	
			Dieser Parameter hat nur einen Einfluss wenn Parameter P.4D1 = 6 eingestellt ist. Ein Ändern von Parameter P.4DA führt zum Neustart des Einlernvorgangs der Lichtschrankenabschaltposition.	
P.4DB ww	[Inkremente] 0 5000	Freifahrt der internen Sicherheitsleiste	Das Tor reversiert solange bis eine der folgenden Bedingungen eintritt:	
			Solange reversieren bis Sicherheit freigefahren ist >0: Um angegebene Anzahl Inkremente reversieren (egal, ob Sicherheit danach frei ist, oder nicht)	

#### 37.2 Zweite interne Sicherheitsleiste (Eingang 10)

Die zweite interne Sicherheitsleiste wird an den Eingang 10 angeschlossen. Dazu wird dieser per Parameter P.5A2 als Sicherheitsleistenauswerter parametriert.

Mit Parameter P.5A0= 5, 14 oder 16 wird der Eingang einem Sicherheitenblock B, A bzw. C zugewiesen und kann entsprechend per Parameter P.4Bx, P.4Ax bzw. P.4Cx parametriert werden.

Die weitere Parametrierung erfolgt über die Eingangsparametrierung per Parameter P.50A und P.5Ax.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5A2	-1 7	Kontakttyp des Eingangs	Legt den Kontakttyp des Schalters fest, welcher an den Eingang angeschlossen ist.
			0: N.O., Schließer
			1: N.C., Öffner
			<ol> <li>Elektrische 8k2 Sicherheitsleiste, die nach dem Schließersystem arbeitet, d.h. Kurzschluss bedeutet Auslösung.</li> </ol>
			<ol> <li>Elektrische 1k2 Sicherheitsleiste, die nach dem Öffnersystem arbeitet, d.h. Unterbrechung bedeutet Auslösung.</li> </ol>
			4: Dynamisches optisches System
			<ol> <li>Schlupftürschalter mit 8k2 Widerstandsauswertung und Redundanzüberwachung</li> </ol>
			<ol> <li>Elektrische 1k2 Sicherheitsleiste, die nach dem Schließersystem arbeitet, d.h. Kurzschluss bedeutet Auslösung.</li> </ol>
			<ol> <li>Elektrische 8k2 Sicherheitsleiste, die nach dem Öffnersystem arbeitet, d.h. Unterbrechung bedeutet Auslösung.</li> </ol>
			-1: Der angeschlossene Sicherheitsleistentyp wird beim Einschalten automatisch erkannt.

#### 37.3 Externe Sicherheitsleistenauswertung



Die externe Sicherheitsleistenauswertung kann nicht in Verbindung mit allen Torsteuerungen benutzt werden.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.421 ww	[10 ms] 3 200	Reversierzeit bei Auslösung der externen Sicherheitsleiste	Wird die externe Sicherheitsleiste während der Fahrt ausgelöst, wird das Tor angehalten und nach einer kurzen Pause in entgegengesetzte Richtung gefahren.  Die Zeit der Pause zwischen Stopp und Weiterfahrt in entgegengesetzter Richtung wird mit diesem Parameter eingestellt.  0: Wert von P.420 wird verwendet > 0: Pausenzeit zwischen Stopp und Weiterfahrt  Hiermit sind getrennte Reversierzeiten für die interne und die externe Sicherheitsleiste möglich.

P.470	Stellbereich		Beschreibung/ Hinweise
WW	0101 0401	Profil externe Sicherheitsleiste Kanal 1	Mit diesem Profil werden die Parameter für die Gundfunktion des ersten Kanals der externen Sicherheitsleiste eingestellt.
			0101: Auswertung der Sicherheitsleiste während der ZU- Fahrt
			<ul><li>Sicherheitsleistenauswertung mit Testung in Endlage Tor ZU zur Überwachung der ZU-Fahrt</li><li>Auswertung der Sicherheitsleiste während der</li></ul>
			AUF-Fahrt 0401: Schlupftürschalter 8K2
			Die genauen Einstellungen, die dieses Profil nach sich zieht, entnehmen Sie bitte dem Anhang Sicherheitsleistenprofil Kanal 1.
P.471 ww	0 7	Max. Anzahl an Reversierungen der externen Sicherheitsleiste	Im Falle eines Hindernisses im Torbereich wird über diesen Eingang reversiert. Bleibt das Hindernis im Torbereich, so führt dies bei aktivierter Schließautomatik zu einem ständigen AUF- und ZU-Fahren des Tores. Um dies zu vermeiden bleibt das Tor, ja nach dem ob die Sicherheit für Zufahrt oder Auffahrt parametriert ist, nach der in diesem Parameter eingestellten Anzahl an Reversierungen in der Endlage Tor AUF bzw. ZU stehen Gleichzeitig wird der Fehler F.371 ausgegeben.  Dieser Parameter ist ein Abbild eines Parameters P.4x4 der Sicherheiten. Er verändert diesen direkt. Welcher Parameter abgebildet wird, wird durch die Zuordnung der externen Sicherheitsleiste zu einer Sicherheit über die Einstellung des Parameters P.47E festgelegt.  Um diesen Fehler zu quittieren muss das Tor in Totmannbetrieb einmal bis Endlage Tor ZU bzw. AUF gefahren oder ein Reset der Steuerung oder die Stopp-

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.472 ww	0 7		Mit diesem Parameter wird festgelegt, wie die Sicherheitsleistenauswertung auf den Vorendschalter Sicherheitsleiste reagiert.

- Stop nach Erreichen des einstellbaren Vorendschalters Tor ZU unter P.4x3, oder Endlage Zu (P.223) je nachdem was zuerst eintritt.
- Abschaltung nach Erreichen des einstellbaren Vorendschalters Tor ZU unter P.4x3.
   Ab Endlage Tor ZU (P.223) erfolgt immer ein Stopp, auch wenn P.4x3 kleiner eingestellt ist.
- 2: Abschaltung nach Erreichen der unteren Endlage
- Abschaltung nach Erreichen des Vorendschalter Unten
- 4: Keine Abschaltung
- 6: Automatisches Einlernen und Abschaltung ab der eingelernten Lichtschrankenposition. Der eingelernte Wert wird in Parameter P.4x3 (x = A, B, C, D oder E) abgespeichert.

Diese Funktion ermittelt automatisch die Position einer Lichtschranke. Sie kann nicht für Sicherheitsleisten verwendet werden. Es muss eine passende Toleranz in P.4xA eingestellt werden. Zum automatischen Einlernen einer Lichtschranke muss die Lichtschranke dreimal in Zufahrt überschritten werden. Beim ersten Mal wird die entsprechende Sicherheit ausgelöst, danach nur bei einer Auslösung außerhalb der gemessenen Position plus oder minus der Toleranz in P.4xA. In der 2. und 3. Fahrt wird die gemessene Position verifiziert und gegebenenfalls korrigiert. Bei Auslösung außerhalb der Toleranz wird das Einlernen bis zu dreimal erneut probiert, danach wird es mit Meldung 1.043 abgebrochen und muss neu gestartet werden (durch erneutes setzen von P.4x1=6, Änderung von P.4xA, oder setzten von P.210=5). Auch bei einer Zufahrt ganz ohne Auslösung der Sicherheit x, wird es mit Meldung I.043 abgebrochen. Es ist nicht nötig das Tor komplett auffahren zu lassen, ein überschreiten der Lichtschranke genügt. Es können mehrere Lichtschranken gleichzeitig eingelernt werden. Beim gleichzeitigen Einlernen mehrerer Lichtschranken erhöht sich die Anzahl der insgesamt benötigten Fahrten zum Einlernen mit jeder zusätzlichen Lichtschranke um 1. Die ausgewählte Sicherheit x darf beim automatischen Einlernen nicht zusätzlich von einer Sicherheitsleiste verwendet werden. Es darf kein weiterer Eingang auf die ausgewählte Sicherheit x parametriert werden.



P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
			sich das Tor kurz oberhalb der Lichtschranke befindet, muss diese noch ausgelöst werden können, so dass das Tor die entsprechende Sicherheitsreaktion ausführt.  7: Abschaltung nach Erreichen der einstellbaren Position P.4x3 im Endschalterband (nur bei elektronischen Endschaltern)  Funktion nur möglich bei Verwendung von elektronischen Endschaltern. Bei Verwendung einer Sicherheitsleiste wird hier nicht Parameter P.4x3 sondern P.440 verwendet!
			Dieser Parameter ist ein Abbild eines Parameters P.4x1 der Sicherheiten. Er verändert diesen direkt. Welcher Parameter abgebildet wird, wird durch die Zuordnung der externen Sicherheitsleiste zu einer Sicherheit über die Einstellung des Parameters P.47E festgelegt.
			Bei elektronischen Endschaltern wird die Position des Vorendschalters mit Parameter P.440 festgelegt. Bei mech. Endschaltern muss ein entsprechender Eingang parametriert sein (P.5x0=11 und P.5x1=0).
P.473 ww	0 4	Anzufahrende Endlage nach	Dieser Parameter legt fest, welche Endlage nach dem Reversieren angefahren wird.
		Reversieren	<ol> <li>Endlage Tor AUF</li> <li>Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung</li> <li>Bei Aktivierung in Endlage Tor ZU erfolgt Torfahrt bis Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung, bei Aktivierung in Zwischenhalt erfolgt Torfahrt bis Endlage Tor AUF</li> <li>wie 2. Jedoch fährt das Tor direkt bis Endlage Tor AUF, wenn in Endlage Unten die Aktivierung 2x kurz hintereinander erfolgt.</li> <li>Gleiche Endlage wie die, welche vom zuvor gegebenen Eingang angefahren wurde.</li> </ol>
			Wenn auf Teilöffnung / Zwischenhalt gefahren werden soll muss die Einstellung der Parameter P.240 und P.244 beachtet werden.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
P.474 ww	0 7	Offenhaltezeit nach Reversieren durch die externe Sicherheitsleiste		Parameter legt fest, ob und welche Offenhaltezeit / sschließungszeit nach dem Reversieren bis Endlage äuft.
		dichemensierste	0: 1: 2: 3:	Ohne Offenhaltezeit Mit Offenhaltezeit (P.010 oder P.011) Mit Mindestoffenhaltezeit (P.015) Ohne Offenhaltezeit, gleichzeitig wird die Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle gesperrt, bis die Endlage verlassen wird.
			4: 5:	Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl Bei Auslösung In Endlage Oben wird die Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die Mindestoffenhaltezeit.
			6: 7:	mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF) mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal (=Stromstoß))
P.475 ww	0 6	Funktion der externen Sicherheitsleiste bei AUF-Fahrt		e Reaktion auf eine Leistenauslösung während der ahrt ab Endschalter Tor AUF fest.
		701 -1 aiiit	0: 1: 2:	Nach Erreichen des Endschalters Oben wird im Falle einer Auslösung gestoppt. Abschaltung nach Erreichen der oberen Endlage Abschaltung nach Erreichen des Vorendschalter Oben
			3:	Abschaltung nach Erreichen des über P.4x2 einstellbaren Vorendschalters Oben
			5: 6:	Diese Funktion ist nur bei Verwendung elektronischer Endschalter möglich. Keine Abschaltung Abschaltung nach Erreichen des über P.4x2 einstellbaren Vorendschalters Oben. Die Sicherheit wird aber zusätzlich, bis zum Erreichen der Position aus P.4x2, während Zufahrt abgeschaltet.
			P.4x0 o Parame externe	eser Parameter ist ein Abbild eines Parameters der Sicherheiten. Er verändert diesen direkt. Welcher eter abgebildet wird, wird durch die Zuordnung der en Sicherheitsleiste zu einer Sicherheit über die lung des Parameters P.47E festgelegt.

P.	[Einheit]	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
P.477 ww	0 29	Verhalten nach Auslösung der externen	externe	Parameter legt fest, wie auf eine Auslösung der en Sicherheitsleiste reagiert wird bzw. welche on ausgeführt wird.
		Sicherheitsleiste	0:	Sicherheit während ZU-Fahrt: Reversierend während automatischer ZU-Fahrt, Stopp während Totmannfahrt, keine Reaktion während Auf-Fahrt.
			1:	Sicherheit während ZU-Fahrt: Stopp während automatischer ZU-Fahrt und Totmannfahrt, keine Reaktion während Auf-Fahrt.
			2:	Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Reversierend während automatischer ZU-Fahrt, Stopp während Totmannfahrt und automatischer Auf-Fahrt.
			3:	Sicherheit während AUF-Fahrt: Stopp während AUF-Fahrt in Automatik und Totmann.
			4:	Einzugsicherung: Stopp während AUF-Fahrt in Automatik oder Totmann, anschließend nur Totmann ZU-Fahrt
			5:	möglich, während ZU- Fahrt keine Reaktion. Sicherheit während AUF-Fahrt: Stopp während Automatik und Totmann AUF-Fahrt mit Weiterfahrt nach Endlage AUF, nach freiwerden des Eingangs, keine Reaktion in ZU-Fahrt.
			6:	Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Stopp während Automatik oder Totmann AUF- und ZU-Fahrt.
			7:	Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Stopp während Automatik oder Totmann AUF- und ZU-Fahrt, nach freiwerden aus ZU-Fahrt erfolgt Weiterfahrt
				Die Reaktion der Lichtschranke, die auf diese Betriebsart eingestellt ist, kann mit P.8BA weiter angepasst werden.
			8:	Sicherheit während ZU-Fahrt: Stopp während Automatik und Totmann ZU-Fahrt, nach Freiwerden aus Zufahrt erfolgt Weiterfahrt nach Endlage Tor-ZU. Keine Reaktion während AUF-Fahrt.
			9:	Sicherheit während AUF-Fahrt: Reversierend in ZU-Richtung während automatischer AUF-Fahrt, Stopp während Totmann AUF-Fahrt, keine Reaktion während ZU-
			10:	Fahrt. Sicherheit während AUF-Fahrt: P.4xB = 0: Reversierung während AUF-Fahrt bis Sicherheit wieder frei geworden ist P.4xB > 0: Reversierung um die Anzahl eingestellter Inkremente, egal ob Sicherheit frei ist oder nicht.  Das x in P.4xB steht je nach verwendeter Sicherheit für A, B, C, D oder E.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
			11:	Einzugsicherung: Reversierend während Automatik AUF-Fahrt mit Freifahren je nach Einstellung in P.4xB, Stopp während Totmann AUF-Fahrt, anschließend nur Totmann ZU-Fahrt möglich, während ZU-Fahrt keine Reaktion.  Das x in P.4xB steht je nach verwendeter
			13:	Sicherheit für A, B, C, D oder E. Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Reversierend während Automatik ZU-Fahrt, Stopp während AUF-Fahrt mit Weiterfahrt nach Endlage AUF nach Freiwerden der Sicherheit, Stopp während Totmann AUF- und ZU-Fahrt.
			14:	Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Stopp während automatischer und Totmann AUF- und ZU-Fahrt, anschließend keine ZU-fahrt
			16:	möglich sondern nur Totmann AUF-Fahrt. Sicherheit während ZU-Fahrt: Reversierend während automatischer ZU-Fahrt mit Freifahren je nach Einstellung in P.4xB, Stopp während Totmannfahrt, keine Reaktion während Auf-Fahrt.
			17:	Das x in P.4xB steht je nach verwendeter Sicherheit für A, B, C, D oder E. Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt:
			18:	Reversierend während ZU-Fahrt und AUF-Fahrt. Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Reversieren bis Freigefahren (P.4xB) mit Forsetzen der Auffahrt nach Ablauf der Wartezeit in P.02A bei Auslösung in Auffahrt, in Zufahrt reversierend.
				In Totmann- Auf- und Zufahrt jeweils Stop.  Das x in P.4xB steht je nach verwendeter
			19:	Stopp während AUF- und ZU-Fahrt, keine
			20:	Totmannfahrt erlaubt. Reversieren während AUF-Fahrt mit Freifahren: Reversieren bei Auslösung während AUF-Fahrt bis Eingang frei wird unter den Bedingungen von P.4xB. Nach Freifahren erfolgt Wiederauffahrt.
			29:	Das x in P.4xB steht je nach verwendeter Sicherheit für A, B, C, D oder E. Sicherheit während ZU-Fahrt: Reversierend während ZU-Fahrt. Verriegelt in Position, wenn der Eingang im Stillstand ausgelöst wird. Keine Totmannfahrt mehr möglich. Stopp während Totmannfahrt. Keine Reaktion während Auf-Fahrt.
P.479 ww	0 63	LCD-Meldung für Auslösung der externen Sicherheitsleiste	ausgev entspre Die Lis	den Eingang kann eine Meldung aus einer Liste wählt werden, die bei Auslösung des echenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.  ete der Meldungen finden Sie im Anhang LCD- meldungen

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.47A ww	0 1	Räumzeit nach Reversieren durch die externe	Aktiviert die Räumzeit, die vor dem nächsten Schließen abläuft.
		Sicherheitsleiste	<ul><li>0: Ohne Räumzeit</li><li>1: Mit Räumzeit (P.025)</li></ul>
			Die Räumzeit wird durch Parameter P.025 eingestellt.
P.47B ww	0 3	Zuordnung des Ausgangs der stationären Einheit.	Mit diesem Parameter erfolgt die Zuordnung zu einem Ausgang der stationären Einheit einer FSX.
			0: Kein Ausgang zugeordnet
			1: Ausgang 1
			2: Ausgang 2 3: Ausgang 3
			Mit diesem Parameter wird die Meldung der externen Sicherheitsleiste unterdrückt und auf die entsprechende Meldung vom Funksicherheitssystem gewartet. Die Meldungen der mobilen Einheit werden unter P.F19 bis P.F49 eingestellt. Die Meldungen der stationären Einheit werden unter P.FA9 bis P.FC9 eingestellt.
P.47D ww	0 1	Testung der externen Sicherheitsleiste	Aktiviert die Testung der Sicherheitsleiste in der Endlage.
			<ul><li>0: Testung deaktiviert</li><li>1: Testung in Endlage Tor ZU aktiviert</li></ul>
			Sicherheitsleisten, die nicht selbst überwachend sind, wie z.B. Druckwellenleisten, müssen einmal im Torzyklus getestet werden.
P.47E ww	A E	Zuordnung der externen Sicherheitsleiste zu Zusatzsicherheit	Mit diesem Parameter wird der Sicherheitsleiste die Funktionalität einer auswählbaren Zusatzsicherheit (A, B, C, D oder E) zugeordnet.
			A: Sicherheiten A
			B: Sicherheiten B
			C: Sicherheiten C
			E: Sicherheiten E
			D: Sicherheiten D E: Sicherheiten E

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.47F ww	1 4	Typ der angeschlossenen Sicherheitsleiste	Dieser Parameter legt den Typ der an dem externen Sicherheitsleistenauswerter angeschlossenen Sicherheitsleiste fest.
			1: Elektrische Sicherheitsleiste die nach dem Schließersystem arbeitet, d.h. Kurzschluss bedeutet Auslösung.  ACHTUNG  Diese Einstellung ist notwendig bei Steckkarten, die sowohl Öffner- als auch Schließersysteme auswerten können (z.B. TST SURA-1).
			2: Elektrische Sicherheitsleiste die nach dem Öffnersystem arbeitet, d.h. Unterbrechung bedeutet Auslösung.  Diese Einstellung ist nur für die TST SURA1
			<ul><li>notwendig</li><li>4: Schlupftürschalter mit Widerstandsauswertung und Redundanzüberwachung</li></ul>
P.4E0 ww	0 6	Abschaltung Sicherheit E in Auffahrt	Mit diesem Parameter wird festgelegt unter welchen Bedingungen die Sicherheit E während der Auffahrt abgeschaltet wird.
			<ul> <li>0: Keine Abschaltung</li> <li>1: Abschaltung nach Erreichen der oberen Endlage</li> <li>2: Abschaltung nach Erreichen des Vorendschalter Oben</li> <li>3: Abschaltung nach Erreichen des über P.4x2</li> </ul>
			einstellbaren Vorendschalters Oben  Diese Funktion ist nur bei Verwendung
			<ul><li>5: Nach Erreichen des Endschalters Oben wird im Falle einer Auslösung gestoppt.</li></ul>
			<ol> <li>Abschaltung nach Erreichen des über P.4x2 einstellbaren Vorendschalters Oben. Die Sicherheit wird aber zusätzlich, bis zum Erreichen der Position aus P.4x2, während Zufahrt abgeschaltet.</li> </ol>

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.4E1 ww	0 7	Abschaltung der Sicherheit E während Zufahrt	Mit diesem Parameter wird festgelegt unter welchen Bedingungen die Sicherheit E während der Zufahrt abgeschaltet wird.
			<ol> <li>Keine Abschaltung</li> <li>Abschaltung nach Erreichen der unteren Endlage</li> <li>Abschaltung nach Erreichen des Vorendschalter Unten</li> <li>Abschaltung nach Erreichen des einstellbaren Vorendschalters Tor ZU unter P.4x3.         Ab Endlage Tor ZU (P.223) erfolgt immer ein Stopp, auch wenn P.4x3 kleiner eingestellt ist.</li> <li>Stop nach Erreichen des einstellbaren Vorendschalters Tor ZU unter P.4x3, oder Endlage Zu (P.223) je nachdem was zuerst eintritt.</li> <li>Automatisches Einlernen und Abschaltung ab der eingelernten Lichtschrankenposition. Der eingelernte Wert wird in Parameter P.4x3 (x = A, B, C, D oder E) abgespeichert.</li> <li>Diese Funktion ermittelt automatisch die Position einer Lichtschranke. Sie kann nicht für Sicherheitsleisten verwendet werden. Es muss eine passende Toleranz in P.4xA eingestellt werden. Zum automatischen Einlernen einer Lichtschranke muss die Lichtschranke dreimal in Zufahrt überschritten werden. Beim ersten Mal wird die entsprechende Sicherheit ausgelöst, danach nur bei einer Auslösung außerhalb der gemessenen Position plus oder minus der Toleranz in P.4xA. In der 2. und 3. Fahrt wird die gemessene Position verifiziert und gegebenenfalls korrigiert. Bei Auslösung außerhalb der Toleranz wird das Einlernen bis zu dreimal erneut probiert, danach wird es mit Meldung 1.043 abgebrochen und muss neu gestartet werden (durch erneutes setzen von P.4x1–6, Änderung von P.4xA, oder setzten von P.210=5). Auch bei einer Zufahrt ganz ohne Auslösung der Sicherheit x, wird es mit Meldung 1.043 abgebrochen. Es ist nicht nötig das Tor komplett auffahren zu lassen, ein überschreiten der Lichtschranke genügt. Es können mehrere Lichtschranken gleichzeitige eingelernt werden. Beim gleichzeitige eingelernt werden. Beim gleichzeitige eingelernt merden. Beim gleichzeitige Einlernen mit jeder zusätzlichen Lichtschranke um 1. Die ausgewählte Sicherheit x darf beim automatischen Einlernen nicht zusätzlich von einer Sicherheit x parametriert werden.</li> </ol>

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
			sich das Tor kurz oberhalb der Lichtschranke befindet, muss diese noch ausgelöst werden können, so dass das Tor die entsprechende Sicherheitsreaktion ausführt.  7: Abschaltung nach Erreichen der einstellbaren Position P.4x3 im Endschalterband (nur bei elektronischen Endschaltern)  Funktion nur möglich bei Verwendung von elektronischen Endschaltern. Bei Verwendung einer Sicherheitsleiste wird hier nicht Parameter P.4x3 sondern P.440 verwendet!
P.4E2 ww	[Inkremente] 0 9999	Position Abschaltung Sicherheit E in Auffahrt	Mit diesem Parameter wird die Abschaltposition der Sicherheitsleiste während der Auffahrt festgelegt. Der eingegebene Wert bezieht sich auf die unter Endlage.
P.4E3 ww	[Inkremente] -60 9999	Position Abschaltung Sicherheit E in Zufahrt	Position für Abschaltung der Sicherheiten E in Zufahrt
P.4E4 ww	0 7	Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit E	Im Falle eines Hindernisses im Torbereich wird über diesen Eingang reversiert. Bleibt das Hindernis im Torbereich, so führt dies bei aktivierter Schließautomatik zu einem ständigen AUF- und ZU-Fahren des Tores. Um dies zu vermeiden bleibt das Tor, ja nach dem ob die Sicherheit für Zufahrt oder Auffahrt parametriert ist, nach der in diesem Parameter eingestellten Anzahl an Reversierungen in der Endlage Tor AUF bzw. ZU stehen. Gleichzeitig wird der Fehler F.371 ausgegeben.  1 Um diesen Fehler zu quittieren muss das Tor in Totmannbetrieb einmal bis Endlage Tor ZU bzw. AUF gefahren werden oder es muss ein Reset durchgeführt werden.  2 Die Einstellung 0 bedeutet, dass die Überwachung abgeschaltet ist.
P.4E6 ww	0 2	Auswahl Stopprampe bei Sicherheit E	Es wird ausgewählt mit welcher Stopprampe nach Auslösung eines Eingangs Sicherheit E gestoppt wird.  0: Es wird die Sicherheitsrampe (P.373/P.374 oder P.333/P.334) verwendet.  1: Es wird die Sicherheitsleistenrampe (P.371/P.372 oder P.331/P.332) verwendet.  2: Es wird die Sicherheitsleistenrampe (P.371/P.372 oder P.331/P.332) verwendet. Zusätzlich wird eine schnelle Entprellung (P.40E) für die Eingänge 8, 9,11, 12 verwendet.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.4E7 ww	0 5	Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit E	Nach dem Freiwerden der externen Sicherheitsleiste können verschiedene ZU-Befehle generiert werden
		Cichement	<ol> <li>Kein ZU-Befehl</li> <li>ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit</li> <li>ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit und zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert.</li> <li>ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit auch</li> </ol>
			während der AUF-Fahrt. 5: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit. Zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF- Fahrt gespeichert. Ein erneuter AUF-Befehl löscht den ZU-Befehl, welcher bei Verlassen der Schleife gespeichert wurde.
P.4E8 ww	0 1	Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit E in	Ist dieser Parameter aktiviert führt ein eingehender Befehl auf diesem Eingang nicht zum erneuten Start der Offenhaltezeit.
		Auffahrt	<ul><li>0: Eingang wird in Auffahrt ausgewertet.</li><li>1: Eingang wird in Auffahrt NICHT ausgewertet.</li></ul>
P.4E9 ww	0 1	Abschaltung der Sicherheit E bei automatischer	Auswahl ob die Sicherheitesleiste bei automatischer Synchronisation ausgewertet werden soll.
		Synchronisation	<ul><li>0: Eingang wird ausgewertet</li><li>1: Eingang wird bei Synchronisation ignoriert</li></ul>
P.4EA ww	[Inkremente] 0 9999	Toleranzeinstellung	Einstellung der zulässigen Toleranz während des automatischen Einlernvorgangs der Lichtschrankenabschaltposition.
			Dieser Parameter hat nur einen Einfluss wenn P.4E1=6. Ein Ändern von P.4EA führt zum Neustart des Einlernvorgangs der Lichtschrankenabschaltposition.
P.4EB ww	[Inkremente] 0 1000	Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit E	Das Tor reversiert solange bis eine der folgenden Bedingungen eintritt:
			<ul><li>0 : Solange reversieren bis Sicherheit freigefahren ist</li><li>&gt;0: Um angegebenen Anzahl Inkremente reversieren</li><li>(egal, ob Sicherheit danach frei ist, oder nicht)</li></ul>

## 37.4 Zweite externe Sicherheitsleistenauswertung

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise	
P.4F3 ww	0 4	Anzufahrende Endlage in AUF-Fahrt nach Reversieren durch die zweite externe Sicherheitsleiste		Parameter legt fest, welche Endlage nach dem ieren angefahren wird.  Endlage Tor AUF Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung Bei Aktivierung in Endlage Tor ZU erfolgt Torfahrt
			3:	bis Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung, bei Aktivierung in Zwischenhalt erfolgt Torfahrt bis Endlage Tor AUF wie 2. Jedoch fährt das Tor direkt bis Endlage Tor
			4:	AUF, wenn in Endlage Unten die Aktivierung 2x kurz hintereinander erfolgt. Gleiche Endlage wie die, welche vom zuvor gegebenen Eingang angefahren wurde.
			soll mu	nn auf Teilöffnung / Zwischenhalt gefahren werden ss die Einstellung der Parameter P.240 und P.244 et werden.
P.4F4 ww	0 7	Offenhaltezeit		Parameter legt fest, ob und welche Offenhaltezeit / schließungszeit nach dem Reversieren bis Endlage bläuft.
			0:	Ohne Offenhaltezeit
			1:	Mit Offenhaltezeit (P.010 oder P.011)
			2:	Mit Mindestoffenhaltezeit (P.015)
			3:	Ohne Offenhaltezeit, gleichzeitig wird die Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle
				gesperrt, bis die Endlage verlassen wird.
			4:	Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl
			5:	Bei Auslösung In Endlage Oben wird die
				Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die Mindestoffenhaltezeit.
			6: 7:	mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF) mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal (=Stromstoß))

	rpm 1 1.0	F. 10		Decelor in the
P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
P.4F7 ww	0 29	Verhalten nach Auslösung der zweiten externen	zweiter	Parameter legt fest, wie auf eine Auslösung der n externen Sicherheitsleiste reagiert wird bzw. Funktion ausgeführt wird.
		Sicherheitsleiste	0:	Sicherheit während ZU-Fahrt: Reversierend während automatischer ZU-Fahrt, Stopp während Totmannfahrt, keine Reaktion
			1:	während Auf-Fahrt. Sicherheit während ZU-Fahrt: Stopp während automatischer ZU-Fahrt und Totmannfahrt, keine Reaktion während Auf-Fahrt.
			2:	Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Reversierend während automatischer ZU-Fahrt, Stopp während Totmannfahrt und automatischer Auf-Fahrt.
			3:	Sicherheit während AUF-Fahrt: Stopp während AUF-Fahrt in Automatik und Totmann.
			4:	Einzugsicherung: Stopp während AUF-Fahrt in Automatik oder Totmann, anschließend nur Totmann ZU-Fahrt möglich, während ZU- Fahrt keine Reaktion.
			5:	Sicherheit während AUF-Fahrt: Stopp während Automatik und Totmann AUF-Fahrt mit Weiterfahrt nach Endlage AUF, nach freiwerden des Eingangs, keine Reaktion in ZU-Fahrt.
			6:	Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Stopp während Automatik oder Totmann AUF- und ZU-Fahrt.
			7:	Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Stopp während Automatik oder Totmann AUF- und ZU-Fahrt, nach freiwerden aus ZU-Fahrt erfolgt Weiterfahrt
				Die Reaktion der Lichtschranke, die auf diese Betriebsart eingestellt ist, kann mit P.8BA weiter angepasst werden.
			8:	Sicherheit während ZU-Fahrt: Stopp während Automatik und Totmann ZU-Fahrt, nach Freiwerden aus Zufahrt erfolgt Weiterfahrt nach Endlage Tor-ZU. Keine Reaktion während
			9:	AUF-Fahrt. Sicherheit während AUF-Fahrt: Reversierend in ZU-Richtung während automatischer AUF-Fahrt, Stopp während Totmonn AUF Fahrt, keine Beekting während ZU
			10:	Totmann AUF-Fahrt, keine Reaktion während ZU-Fahrt. Sicherheit während AUF-Fahrt: P.4xB = 0: Reversierung während AUF-Fahrt bis Sicherheit wieder frei geworden ist P.4xB > 0: Reversierung um die Anzahl eingestellter Inkremente, egal ob Sicherheit frei ist oder nicht.
				Das x in P.4xB steht je nach verwendeter Sicherheit für A, B, C, D oder E.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
			11:	Einzugsicherung: Reversierend während Automatik AUF-Fahrt mit Freifahren je nach Einstellung in P.4xB, Stopp während Totmann AUF-Fahrt, anschließend nur Totmann ZU-Fahrt möglich, während ZU-Fahrt keine Reaktion.  Das x in P.4xB steht je nach verwendeter
			13:	Sicherheit für A, B, C, D oder E. Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Reversierend während Automatik ZU-Fahrt, Stopp während AUF-Fahrt mit Weiterfahrt nach Endlage AUF nach Freiwerden der Sicherheit, Stopp während Totmann AUF- und ZU-Fahrt.
			14:	Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Stopp während automatischer und Totmann AUF- und ZU-Fahrt, anschließend keine ZU-fahrt
			16:	möglich sondern nur Totmann AUF-Fahrt. Sicherheit während ZU-Fahrt: Reversierend während automatischer ZU-Fahrt mit Freifahren je nach Einstellung in P.4xB, Stopp während Totmannfahrt, keine Reaktion während Auf-Fahrt.
			17:	Das x in P.4xB steht je nach verwendeter Sicherheit für A, B, C, D oder E. Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt:
			18:	Reversierend während ZU-Fahrt und AUF-Fahrt. Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Reversieren bis Freigefahren (P.4xB) mit Forsetzen der Auffahrt nach Ablauf der Wartezeit in P.02A bei Auslösung in Auffahrt, in Zufahrt reversierend.
				In Totmann- Auf- und Zufahrt jeweils Stop.  Das x in P.4xB steht je nach verwendeter
			19:	Sicherheit für A, B, C, D oder E. Stopp während AUF- und ZU-Fahrt, keine Totmannfahrt erlaubt.
			20:	Reversieren während AUF-Fahrt mit Freifahren: Reversieren bei Auslösung während AUF-Fahrt bis Eingang frei wird unter den Bedingungen von P.4xB. Nach Freifahren erfolgt Wiederauffahrt.
			29:	Das x in P.4xB steht je nach verwendeter Sicherheit für A, B, C, D oder E. Sicherheit während ZU-Fahrt: Reversierend während ZU-Fahrt. Verriegelt in Position, wenn der Eingang im Stillstand ausgelöst
				wird. Keine Totmannfahrt mehr möglich. Stopp während Totmannfahrt. Keine Reaktion während Auf-Fahrt.
P.4F9 ww	0 63	LCD-Meldung für Sicherheitsleisten- auslösung	ausgew	en Eingang kann eine Meldung aus einer Liste rählt werden, die bei Auslösung des chenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.
				e der Meldungen finden Sie im Anhang LCD- eldungen

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise	
P.4FA ww	0 1	Räumzeit nach Reversieren durch die zweite externe	Aktiviert die Räumzeit, die vor dem nächsten Schließen abläuft.	
		Sicherheitsleiste	<ul><li>0: Ohne Räumzeit</li><li>1: Mit Räumzeit (P.025)</li></ul>	
			Die Räumzeit wird durch Parameter P.025 eingestellt.	
P.4FB ww	0 3	Zuordnung zum Ausgang der stationären Einheit	Mit diesem Parameter kann eine Zuordnung zum Ausgang eines Feig-Funk-Sicherheits-Systems hergestellt werden	
			0: Kein Ausgang zugeordnet	
			1: Ausgang 1 2: Ausgang 2	
			3: Ausgang 3	
			Mit diesem Parameter wird die Meldung des Einganges unterdrückt und auf die entsprechende Meldung vom Funksicherheitssystem gewartet. Die Meldungen der mobilen Einheit werden unter P.F19 bis P.F49 eingestellt.	
			Die Meldungen der stationären Einheit werden unter P.FA9 bis P.FC9 eingestellt.	
P.4FD ww	0 1	Anschlagstestung der zweiten externen	Aktiviert die Testung der Sicherheitsleiste in der Endlage.	
		Sicherheitsleiste	<ul><li>0: Testung deaktiviert</li><li>1: Testung in Endlage Tor ZU aktiviert</li></ul>	
			Sicherheitsleisten, die nicht selbst überwachend sind, wie z.B. Druckwellenleisten, müssen einmal im Torzyklus getestet werden.	
P.4FE ww	A E	Zuordnung der zweiten externen Sicherheitsleiste zu einer Sicherheit	Mit diesem Parameter wird der Sicherheitsleiste die Funktionalität einer auswählbaren Zusatzsicherheit (A, B, C, D oder E) zugeordnet.	
			A: Sicherheiten A	
			B: Sicherheiten B C: Sicherheiten C	
			D: Sicherheiten D	
			E: Sicherheiten E	

### 38 Sonstige Reversierzeiten

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.02A www	[Sekunde] 0,0 5,0	Wartezeit vor Weiterfahrt, wenn das Tor durch Auslösung einer Sicherheit gestoppt wurde.	Es wird eine Wartezeit, nach Stopp durch Auslösung einer speziell parametrierten Sicherheit, festgelegt, bevor die Fahrt in gleicher Richtung fortgesetzt wird.  Die Funktion ist nur mit einem speziell konfigurierte Sicherheitseingang, z.B. P.5x0 = 5 und P.5x1 = 13,
			möglich.
P.422 ww	[10 ms] 0 200	Reversierzeit während ZU-Fahrt	Wird während der Zufahrt ein AUF-Befehl ausgelöst, wird das Tor angehalten und nach einer kurzen Pause wieder geöffnet.  Die Zeit der Pause zwischen Stopp und Wiederauffahrt wird mit diesem Parameter eingestellt.
			wird mit diesem Parameter eingestellt.  0: sofortiges Reversieren; Bremse fällt nicht ein (nur für Frequenzumrichter Steuerungen)  > 0: Pausenzeit zwischen Stopp und Weiterfahrt während Zufaht
			Die Reversierzeiten bei Auslösung der Sicherheitsleisten wird mit den Parametern P.420 und P.421 separat eingestellt
P.424 ww	[10 ms] 5 200	Reversierzeit während Zufahrt bei Auslösung einer Zusatzsicherheit	Wird während der Zufahrt eine Zusatzsicherheit (z.B. eine Lichtschranke) ausgelöst die reversierend wirkt, wird das Tor angehalten und nach einer kurzen Pause wieder geöffnet.  Die Zeit der Pause zwischen Stopp und Wiederauffahrt wird mit diesem Parameter eingestellt.
			<ul><li>0: Wert von P.422 wird verwendet</li><li>&gt; 0: Pausenzeit zwischen Stopp und Weiterfahrt</li></ul>
			Die Reversierzeiten bei Auslösung der Sicherheitsleisten wird mit den Parametern P.420 und P.421 separat eingestellt
P.425 ww	[10 ms] 5 200	Reversierzeit während Auffahrt bei Auslösung einer Zusatzsicherheit	Wird während der Auffahrt eine Zusatzsicherheit ausgelöst die reversierend wirkt (bei Überwachung der Auffahrt), wird das Tor angehalten und nach einer kurzen Pause wieder geöffnet.  Die Zeit der Pause zwischen Stopp und Wiederauffahrt wird mit diesem Parameter eingestellt.
			0: Wert von P.424wird verwendet. Ist der P.424=0 dann wird der Wert von P.422 verwendet. > 0: Pausenzeit zwischen Stopp und Weiterfahrt des Tores, wenn während der Auffahrt eine Zusatztsicherheit ausgelöst wird.

# 39 NOT AUS-Kreis

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.610 ww	0 63	LCD-Meldung für NOTAUS-Intern	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-
			Wahlmeldungen
P.611 ww	0 63	LCD-Meldung für NOTAUS-Extern 1	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.
			Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD- Wahlmeldungen
P.612 ww	0 63	LCD-Meldung für NOTAUS-Extern 2	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.
			Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-
			Wahlmeldungen

# 40 Eingangsprofile

Р.	[Einhoit]	Funktion	Beschreibung/ Hinweise						
F.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		beschielbung/ minweise					
P.501 www	0000 1804	Funktion des Eingang 1	festgele Alle für	nktion des Eingangs kann mit Hilfe dieses Profils egt werden. die Funktion des Eingangs notwendigen Parameter n in einem Schritt umgestellt.					
			0000: 0101:	Eingang deaktiviert AUF1, Schließer, bis Endlage AUF, mit Offenhaltezeit, mit Räumzeit, beide Richtungen					
			0102:	AUF1, Schließer, bis Zwischenhalt, mit Offenhaltezeit, mit Räumzeit, beide Richtungen					
			0103:	AUF Schleuse, Schließer, bis Zwischenhalt, mit Offenhaltezeit, mit Räumzeit, beide Richtungen					
			0104:	AUF 1, Schließer, bis Zwischenhalt, mit Offenhaltezeit, mit Räumzeit, Richtung von außen					
			0105:	AUF 2, Schließer, bis Endlage AUF, mit Offenhaltezeit, mit Räumzeit, beide Richtungen					
			0106:	AUF 2, Schließer, bis Endlage AUF, mit Offenhaltezeit, mit Räumzeit, Richtung von innen					
			0107:	AUF 4, Schließer, bis Endlage AUF, mit Offenhaltezeit, mit Räumzeit, beide Richtungen					
			0108:	AUF 2, Schließer, bis Zwischenhalt, mit Offenhaltezeit, mit Räumzeit, beide Richtungen					
			0109:	AUF 3, Schließer, bis Zwischenhalt, mit Offenhaltezeit, mit Räumzeit, beide Richtungen					
			0110:	AUF 1, Schließer, bis Endlage AUF, mit Offenhaltezeit, mit Räumzeit, Richtung von außen					
			0111:	AUF 1, Öffner, bis Endlage AUF, ohne Offenhaltezeit, ohne Räumzeit, beide Richtungen					
			0112:	AUF 1, Schließer, bis Endlage AUF, ohne Offenhaltezeit, mit Räumzeit, beide Richtungen					
			0113:	AUF-Legitimation, mit Offenhaltezeit, mit Räumzeit					
				AUF Befehl wird nur ausgeführt wenn Detektor 1 zur gleichen Zeit belegt ist (P.660 = 7)					
			0114:	AUF Schleuse, nicht Verriegelbar, Schließer, bis Endlage Zwischenhalt, mit Offenhaltezeit, mit					
			0116:	Räumzeit, Richtung von innen AUF 1, Schließer, bis Endlage AUF, ohne					
			0117:	Offenhaltezeit, mit Räumzeit, Richtung von außen AUF 1, Schließer, bis Endlage AUF, ohne					
			0120:	Offenhaltezeit, mit Räumzeit, Richtung von innen AUF 2, Schließer, bis Endlage AUF, mit					
			0121:	Offenhaltezeit, ohne Räumzeit, Richtung von innen AUF 1, Schließer, bis Endlage AUF, mit Offenhaltezeit, ohne Räumzeit, Richtung von					
			0124:	außen AUF 2, Schließer, bis Zwischenhalt, mit					
			0125:	Offenhaltezeit, mit Räumzeit, Richtung von innen AUF 2, Schließer, bis Endlage AUF, mit					
			0129:	Offenhaltezeit, mit Räumzeit, Richtung von innen AUF 2, Schließer, bis Zwischenhalt, mit					
			0152:	Offenhaltezeit, mit Räumzeit, Richtung von außen AUF-Befehl der zusätzlich die Notöffnungstestung					
				einleitet. Dafür muss P.494 = 2 eingestellt sein.					

	FF: L - :41	F1-4:		December of Histories
P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
			0165:	AUF 1 Verriegelbar. Sonderfunktionen für Ampelschaltverhalten in Endlage AUF (einstellbar mit P.7x9>=5) werden ignoriert
			0180:	AUF 5, Totmannbetrieb möglich, Schließer, bis Endlage AUF, mit Offenhaltezeit, mit Räumzeit, Richtung von innen
			0201:	Zugschalter, AUF-> Endlage-> ZU->AUF, Schließer, 1. Zwischenhalt 2. Endlage AUF, mit Offenhaltezeit, mit Räumzeit, beide Richtungen
			0202:	Zugschalter, AUF-> Endlage-> ZU->AUF, Schließer, 1. Zwischenhalt 2. Endlage AUF, ohne
			0204:	Offenhaltezeit, mit Räumzeit, beide Richtungen Zugschalter AUF-> Endlage-> ZU->AUF, Schließer, bis Endlage AUF, ohne Offenhaltezeit, mit Räumzeit, beide Richtungen
			0205:	Zugschalter AUF-> Stopp-> ZU->AUF, Schließer, bis Endlage AUF, ohne Offenhaltezeit, ohne Räumzeit, beide Richtungen
			0223:	Zugschalter AUF-> Stopp-> ZU->AUF, Schließer, bis Endlage AUF, mit Offenhaltezeit, mit Räumzeit, beide Richtungen
			0301:	Dauer- AUF, Schließer, 1. Zwischenhalt 2. AUF, ohne Offenhaltezeit, ohne Räumzeit, beide Richtungen
			0302:	Dauer- AUF (Sommerbetrieb Schleuse), Schließer, bis Endlage AUF, ohne Offenhaltezeit, mit Räumzeit, beide Richtungen
			0304:	Dauer- AUF, Schließer, bis Endlage AUF, ohne Offenhaltezeit, ohne Räumzeit, keine Richtung
			0401: 0402:	Stopp-Befehl, Öffner Stopp-Befehl, Schließer
			0402:	Stopp-Befehl Quittierung möglich, Öffner
			0404:	Stopp-Befehl Quittierung möglich, Schließer
			0407:	Crashimpuls als N.O. Kontakt
			0411:	Crashimpuls als N.C. Kontakt
			0501:	Sicherheiten B Reversierend während ZU-Fahrt, Öffner, Endlage wie zuvor, Offenhaltezeit wie zuvor, mit Räumzeit
			0502:	Sicherheiten B Reversierend während ZU-Fahrt, Öffner, Endlage wie zuvor, Offenhaltezeit wie zuvor, mit Räumzeit
			0504:	Sicherheiten B Reversierend während ZU-Fahrt, Öffner, Endlage wie zuvor, mit
			0505:	MindestOffenhaltezeit, mit Räumzeit Sicherheiten B Reversierend während ZU-Fahrt, Schließer, Endlage wie zuvor, Offenhaltezeit wie zuvor, mit Räumzeit
			0506:	Sicherheiten B Reversierend während ZU-Fahrt, Öffner, Endlage wie zuvor, mit MindestOffenhaltezeit, mit Räumzeit
			0507:	Sicherheiten B Reversierend während ZU-Fahrt, Schließer, Endlage wie zuvor, mit Offenhaltezeit wie zuvor, mit Räumzeit
			0509:	Sicherheit B mit Reversierung in Zufahrt, mit Offenhaltezeit, mit Räumzeit
			0511:	Sicherheit B mit Reversierung in Zufahrt in Verbindung mit Lichtgitter

P.	[Einheit]	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
	Stellbereich			_
			0520:	Sicherheit B: Reversierend während ZU-fahrt,
			0522:	Öffner, mit Testung in Endlage AUF. Sicherheiten B Reversierend während AUF-Fahrt,
			0322.	8K2-Auswertung, Endlage wie zuvor, mit Räumzeit
				Diese Funktion ist nur sinnvoll an einem
				Eingang mit 8K2-Auswertung, z.B. IN10
			0530:	Sicherheiten B Reversierend während ZU-Fahrt,
				Öffner, Endlage wie zuvor, Offenhaltezeit wie
				zuvor, mit Räumzeit,
			0601:	LCD- Meldung Hindernis. Handbetrieb für AUF- und ZU-Fahrt, Schließer
			0602:	Handbetrieb für Zu-Fahrt, Schließer
			0701:	ZU- Befehl, Schließer, mit Räumzeit
			0703:	ZU- Befehl, der die Auffahrt unterbricht und keinen
			0704.	AUF mehr zulässt, Schließer, mit Räumzeit
			0704:	ZU- Befehl, der die Auffahrt unterbricht, AUF-Fahrt möglich, Schließer, mit Räumzeit
			0713:	ZU- Befehl, Öffner, mit Räumzeit
			0714:	ZU- Befehl der die Auffahrt unterbricht, AUF-Fahrt
				möglich, Öffner, mit Räumzeit.
			0801:	Verriegelung in Endlage ZU, keine Totmannfahrt
			0802:	möglich, Schließer Verriegelung in Endlage ZU, Totmannfahrt
			0002.	möglich, Schließer
			0803:	Stopp, danach automatische AUF-Fahrt, Schließer,
			0004	warten auf ZU-Befehl
			0804: 0901:	Stopp, danach automatische ZU-Fahrt, Schließer Querverkehr, Verriegelung von AUF 1 und
			0901.	Detektor 1 Befehlen, Schließer
			0902:	Querverkehr, Verriegelung von AUF 2 und
				Detektor 2 Befehlen, Schließer
			0903:	Querverkehr, Verriegelung von AUF 1 und AUF 2,
				sowie Detektor 1 und Detektor 2 Befehlen, Schließer
			1001:	Abschaltung Offenhaltezeit, Schließer
				Abschaltung Schleuse, Schließer
			1003:	Abschaltung Zwischenhalt, Schließer
			1004:	Abschaltung Detektorbefehle aus Richtung von außen, Schließer
			1005:	Deaktivierung Detektor AUF- und ZU-Befehle, die
			. 555.	Sicherheitsfunktion des Detektors bleibt erhalten.
			1008:	Abschaltung Zwischenhalt, Öffner
			1016:	Abschaltung hohe Geschwindigkeit, Fahrt mit
			1101:	Totmanngeschwindigkeit, Schließer Vorendschalter Lichtschranke, Schließer
			1101.	Endschalter Zwischenhalt, Schließer
			1103:	Vorendschalter Zwischenhalt, Schließer
			1104:	Vorendschalter Sicherheitsleiste, Schließer
			1105:	Vorendschalter Sicherheitsleiste, Öffner
			1106: 1107:	Vorendschalter Tor AUF, Schließer Vorendschalter Tor AUF, Öffner
			1107.	Vorendschalter Tor ZU, Schließer
			1109:	Vorendschalter Tor ZU, Öffner
			1110:	Endschalter Tor AUF, Öffner
			1111:	Endschalter Tor ZU, Öffner
			1112: 1113:	Referenzschalter, Schließer Referenzschalter, Öffner
			1113.	Crashschalter, Schließer
FEIO EL	ECTRONIC		oito 442 v	•

P. [Einheit] Funktion Beschreibung Stellbereich  1116: Endschalter Tor ZU, So	
4404 01 1 1 4 0 04	
	während ZU-Fahrt, Öffner sierend während ZU-Fahrt,
Öffner, Endlage wie zu	
zuvor, mit Räumzeit	, , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,
	während ZU-Fahrt nach
freiwerden Weiterfahrt Räumzeit	nach ZU, Offner, mit
	während AUF- und ZU-
Fahrt, Öffner	
	während AUF- und ZU-
Fahrt, nach freiwerden weiterfahrt nach ZU, Ö	
	sierend während AUF-Fahrt,
Öffner, Endlage wie zu	ıvor, Offenhaltezeit wie
zuvor, mit Räumzeit	währand ALIC Cahrt Öffnar
	während AUF-Fahrt, Öffner sicherung, Stopp während
,	end nur Totmann ZU-Fahrt
	ge wie zuvor, Offenhaltezeit
wie zuvor, mit Räumze 1418: Sicherheiten A, Stopp v	während AUF- und ZU-
Fahrt, Öffner	wantend Aor and 20
1420: Sicherheiten A Reversi	ierend während ZU-Fahrt,
	age wie zuvor, mit Räumzeit
Diese Funktion ist n	nur sinnvoll an einem
Eingang mit 8K2-Ausw 1422: Sicherheiten A Reversi	ierend während AUF-Fahrt,
	age wie zuvor, mit Räumzeit
<b>i</b> Diese Funktion ist n	nur sinnvoll an einem
Eingang mit 8K2-Ausw	vertung, z.B. IN10
1501: Simulation Folientastat 1502: Simulation Folientastat	
1506: Simulation Folientastat	
1612: Sicherheiten C währen	nd AUF-Fahrt, Freifahrt
solange Eingang aktiv	
Endlage Tor AUF, ohno	
Diese Funktion ist n Eingang mit 8K2-Ausw	nur sinnvoll an einem vertung z B. IN10
	ierend in ZU-Fahrt, 8K2-
Auswertung, Endlage v	wie zuvor, mit Offenhaltezeit,
mit Räumzeit	
Diese Funktion ist n	nur sinnvoll an einem
Eingang mit 8K2-Ausw 1624: Sicherheiten C, Sicherl	heit während AUF-Fahrt:
Reversierend in ZU-Ric	
automatischer AUF-Fa	
······································	eine Reaktion während ZU- wie zuvor, Offenhaltezeit
wie zuvor, mit Räumze	
1701: Fahren auf Zwischenha	alt / Teilöffnung aus jeder
	chließer, mit Offenhaltezeit,
mit Räumzeit, beide Ri 1801: Externer Detektor Kana	
<b>1</b> Um den Detektor ei	
Parameter P.66x verwe	endet

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
			1802: Externer Detektor Kanal 2
			Um den Detektor einzustellen werden die Parameter P.67x verwendet
			1803: Externer Detektor Kanal 3
			Um den Detektor einzustellen werden die Parameter P.6Cx verwendet
			1804: Externer Detektor Kanal 4
			Um den Detektor einzustellen werden die Parameter P.6Dx verwendet
			Die genauen Einstellungen, die dieses Profil nach sich zieht, entnehmen Sie bitte dem Kapitel "Übersicht Eingangsprofile".
P.502 www	0000 1804	Funktion des Eingang 2	siehe P.501
P.503 www	0000 1804	Funktion des Eingang 3	siehe P.501
P.504	0000	Funktion des Eingang	siehe P.501
WWW	1804	4	
P.505	0000	Funktion des Eingang	siehe P.501
www P.506	1804 0000	5 Funktion des Eingang	siehe P.501
WWW	1804	6	Sierie P.301
P.507	0000	Funktion des Eingang	siehe P.501
WWW	1804	7	
P.508	0000	Funktion des Eingang	siehe P.501
www	1804	8	
P.509	0000	Funktion des Eingang	siehe P.501
WWW	1804	9	
P.50A	0000	Funktion des Eingang	siehe P.501
WWW	1804	10	
P.50B	0000	Funktion des Eingang	siehe P.501
WWW	1804	11	
P.50C	0000	Funktion des Eingang	siehe P.501
WWW	1804	12	

# 40.1 Eingangsprofile mit Erweiterungskarte



Die Erweiterungsplatine wird mit P.800 aktiviert.



Die Erweiterungsplatine kann nicht in Verbindung mit allen Torsteuerungen verwendet werden.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
P.A01	0000	Funktion des Eingang	siehe P.501	
WWW	1804	21		
P.A02	0000	Funktion des Eingang	siehe P.501	
WWW	1804	22		
P.A03	0000	Funktion des Eingang	siehe P.501	
WWW	1804	23		

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
P.A04	0000	Funktion des Eingang	siehe P.501	
www	1804	24		
P.A05	0000	Funktion des Eingang	siehe P.501	
www	1804	25		
P.A06	0000	Funktion des Eingang	siehe P.501	
WWW	1804	26		

# 40.2 Profile für die virtuellen Eingänge

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	I	Beschreibung/ Hinweise
P.50D	0000	Funktion des	Siehe P.501	
WWW	1804	virtuellen Eingang 13		
P.50E	0000	Funktion des	Siehe P.501	
www	1804	virtuellen Eingang 14		
P.50F	0000	Funktion des	Siehe P.501	
WWW	1804	virtuellen Eingang 15		
P.A07	0000	Funktion des	siehe P.501	
www	1804	virtuellen Eingang 27		
P.A08	0000	Funktion des	siehe P.501	
WWW	1804	virtuellen Eingang 28		
P.E0A	0000	Funktion des	Siehe P.501	
WWW	1804	virtuellen Eingang 3A		
P.E0B	0000	Funktion des	Siehe P.501	
www	1804	virtuellen Eingang 3B		
P.E0C	0000	Funktion des	Siehe P.501	
www	1804	virtuellen Eingang 3C		
P.E0D	0000	Funktion des	Siehe P.501	
WWW	1804	virtuellen Eingang 3D		
P.E0E	0000	Funktion des	Siehe P.501	
WWW	1804	virtuellen Eingang 3E		
P.E0F	0000	Funktion des	Siehe P.501	
WWW	1804	virtuellen Eingang 3F		

#### 41 Eingangsparametrierung der Standard und Funkeingänge

Für jeden Eingang der Torsteuerung kann eine beliebige Funktion eingestellt werden.

Die Funktion kann entweder über die Auswahl eines Eingangsprofils oder mit den folgenden Parametern einzeln eingestellt werden.

X = Nummer des zu parametrierenden Eingangs

P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = Grundfunktion des Eingangs

P.5x1 / P.Ex1 / P.Ax1 = Betriebsart der Grundfunktion, die unter P.5x0 eingestellt wurde

P.5x2 / P.Ex2 / P.Ax2 = Angeschlossener Kontakttyp: N.O. / Schließer oder N.C. / Öffner

P.5x3 / P.Ex3 / P.Ax3 = Anzufahrende Endlage

P.5x4 / P.Ex4 / P.Ax4 = Typ der Offenhaltezeit / Zwangsschließung, die nach Aktivierung des Eingangs abläuft (P.010 bis P.015)

P.5x5 / P.Ex5 / P.Ax5 = Legt fest ob die Räumzeit nach Aktivierung des Eingangs abläuft (P.020 und P.025)

P.5x6 / P.Ex6 / P.Ax6 = Logische Richtung des Eingangs

P.5x7 / P.Ex7 / P.Ax7 = Einschaltverzögerung des Eingangs

P.5x8 / P.Ex8 / P.Ax8 = Ausschaltverzögerung des Eingangs

P.5x9 / P.Ex9 / P.Ax9 = LCD-Text, der bei Aktivierung des Eingangs angezeigt wird

P.5xA / P.ExA / P.AxA = Testung des Eingangs

P.5xF / P.ExF / P.AxF = Zuordnung zum Ausgang der stationären Einheit des Funk-Sicherheitssystems



Die Einstellung unter P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 zieht unterschiedliche Einstellungen der Parameter P.5x1 / P.Ex1 / P.Ax1 bis P.5xF / P.ExF / P.AxF nach sich.

Eingänge	P.5x0	P.5x1	P.5x2	P.5x3	P.5x4	P.5x5	P.5x6	P.5x7	P.5x8	P.5x9	P.5xA	P.5xB	P.5xC	P.5xE	P.5xF
Integrierte Sicherheits- leiste												P.41B ww	P.41C ww		
externe Sicherheits-												P.42B ww	P.42C ww		
leiste Zweite externe												P.43B ww	P.43C ww		
Sicherheits- leiste															
Eingang 1	P.510 www	P.511 www	P.512 www	P.513 www	P.514 www	P.515 www	P.516 www	P.517 www	P.518 www	P.519 www	P.51A www	P.51B www	P.51C www	P.51E www	P.51F www
Eingang 2	P.520	P.521	P.522	P.523	P.524	P.525	P.526	P.527	P.528	P.529	P.52A	P.52B	P.52C	P.52E	P.52F
Finana 2	www														
Eingang 3	P.530 www	P.531 www	P.532 www	P.533 www	P.534 www	P.535 www	P.536 www	P.537 www	P.538 www	P.539 www	P.53A www	P.53B www	P.53C www	P.53E www	P.53F www
Eingang 4	P.540	P.541	P.542	P.543	P.544	P.545	P.546	P.547	P.548	P.549	P.54A	P.54B	P.54C	P.54E	P.54F
F	www														
Eingang 5	P.550 www	P.551 www	P.552 www	P.553 www	P.554 www	P.555 www	P.556 www	P.557 www	P.558 www	P.559 www	P.55A www	P.55B www	P.55C www	P.55E www	P.55F www
Eingang 6	P.560	P.561	P.562	P.563	P.564	P.565	P.576	P.567	P.568	P.569	P.56A	P.56B	P.56C	P.56E	P.56F
	www														
Eingang 7	P.570	P.571	P.572	P.573	P.574	P.575	P.586	P.577	P.578	P.579	P.57A	P.57B	P.57C	P.57E	P.57F
Eingang 8	www P.580	www P.581	www P.582	www P.583	www P.584	www P.585	www P.596	www P.587	www P.588	www P.589	www P.58A	www P.58B	www P.58C	www P.58E	www P.58F
Linguing 0	www														
Eingang 9	P.590	P.591	P.592	P.593	P.594	P.595	P.596	P.597	P.598	P.599	P.59A	P.59B	P.59C	P.59E	P.59F
F: 40	www														
Eingang 10	P.5A0 www	P.5A1 www	P.5A2 www	P.5A3 www	P.5A4 www	P.5A5 www	P.5A6 www	P.5A7 www	P.5A8 www	P.5A9 www	P.5AA www	P.5AB www	P.5AC www	P.5AE www	P.5AF www
Eingang 11	P.5B0	P.5B1	P.5B2	P.5B3	P.5B4	P.5B5	P.5B6	P.5B7	P.5B8	P.5B9	P.5BA	P.5BB	P.5BC	P.5BE	P.5BF
	www														
Eingang 12	P.5C0	P.5C1	P.5C2	P.5C3	P.5C4	P.5C5	P.5C6	P.5C7	P.5C8	P.5C9	P.5CA	P.5CB	P.5CC	P.5CE	P.5CF
Eingang 13	www P.5D0	www P.5D1	www P.5D2	www P.5D3	www P.5D4	www P.5D5	www P.5D6	www P.5D7	www P.5D8	www P.5D9	www P.5DA	www P.5DB	www P.5DC	www P.5DE	www P.5DF
Linguing 13	www														
Eingang 14	P.5E0	P.5E1	P.5E2	P.5E3	P.5E4	P.5E5	P.5E6	P.5E7	P.5E8	P.5E9	P.5EA	P.5EB	P.5EC	P.5EE	P.5EF
	www														

FEIG ELECTRONIC

TST

Eingänge	P.5x0	P.5x1	P.5x2	P.5x3	P.5x4	P.5x5	P.5x6	P.5x7	P.5x8	P.5x9	P.5xA	P.5xB	P.5xC	P.5xE	P.5xF
Eingang 15	P.5F0	P.5F1	P.5F2	P.5F3	P.5F4	P.5F5	P.5F6	P.5F7	P.5F8	P.5F9	P.5FA	P.5FB	P.5FC	P.5FE	P.5FF
	www														
Funk Kanal 1	P.680	P.681		P.683	P.684	P.685	P.686			P.689		P.68B	P.68C		
	WW	WW		WW	WW	WW	WW			WW		WW	WW		
Funk Kanal 2	P.690	P.691		P.693	P.694	P.695	P.696			P.699		P.69B	P.69C		
	WW	WW		WW	WW	WW	WW			WW		WW	WW		
Eingang 21	P.A10	P.A11	P.A12	P.A13	P.A14	P.A15	P.A16	P.A17	P.A18	P.A19	P.A1A	P.A1B	P.A1C	P.A1E	P.A1F
<b>-</b> : 00	WWW														
Eingang 22	P.A20	P.A21	P.A22	P.A23	P.A24	P.A25	P.A26	P.A27	P.A28	P.A29	P.A2A	P.A2B	P.A2C	P.A2E	P.A2F
<b>5</b> :	WWW														
Eingang 23	P.A30	P.A31	P.A32	P.A33	P.A34	P.A35	P.A36	P.A37	P.A38	P.A39	P.A3A	P.A3B	P.A3C	P.A3E	P.A3F
Eingang 24	www P.A40	www P.A41	www P.A42	www P.A43	www P.A44	www P.A45	www P.A46	www P.A47	www P.A48	www P.A49	www P.A4A	www P.A4B	www P.A4C	www P.A4E	www P.A4F
Liligalig 24	WWW														
Eingang 25	P.A50	P.A51	P.A52	P.A53	P.A54	P.A55	P.A56	P.A57	P.A58	P.A59	P.A5A	P.A5B	P.A5C	P.A5E	P.A5F
gg _c	www														
Eingang 26	P.A60	P.A61	P.A62	P.A63	P.A64	P.A65	P.A66	P.A67	P.A68	P.A69	P.A6A	P.A6B	P.A6C	P.A6E	P.A6F
5 5	www														
Eingang 27	P.A70	P.A71	P.A72	P.A73	P.A74	P.A75	P.A76	P.A77	P.A78	P.A79	P.A7A	P.A7B	P.A7C	P.A7E	P.A7F
	www														
Eingang 28	P.A80	P.A81	P.A82	P.A83	P.A84	P.A85	P.A86	P.A87	P.A88	P.A89	P.A8A	P.A8B	P.A8C	P.A8E	P.A8F
	www														
Detektor												P.B6B	P.B6C		
Kanal 1												WW	WW		
Detektor Kanal 2												P.B7B	P.B7C		
Detektor												ww P.BCB	ww P.BCC		
Kanal 3												WW	WW		
Detektor												P.BDB	P.BDC		
Kanal 4												WW	WW		
Eingang 3A	P.EA0	P.EA1	P.EA2	P.EA3	P.EA4	P.EA5	P.EA6	P.EA7	P.EA8	P.EA9	P.EAA	P.EAB	P.EAC	P.EAE	P.EAF
	www														
<b>Eingang 3B</b>	P.EB0	P.EB1	P.EB2	P.EB3	P.EB4	P.EB5	P.EB6	P.EB7	P.EB8	P.EB9	P.EBA	P.EBB	P.EBC	P.EBE	P.EBF
	www														
Eingang 3C	P.EC0	P.EC1	P.EC2	P.EC3	P.EC4	P.EC5	P.EC6	P.EC7	P.EC8	P.EC9	P.ECA	P.ECB	P.ECC	P.ECE	P.ECF
	WWW														
Eingang 3D	P.ED0	P.ED1	P.ED2	P.ED3	P.ED4	P.ED5	P.ED6	P.ED7	P.ED8	P.ED9	P.EDA	P.EDB	P.EDC	P.EDE	P.EDF
	WWW														

FEIG ELECTRONIC

Eingänge	P.5x0	P.5x1	P.5x2	P.5x3	P.5x4	P.5x5	P.5x6	P.5x7	P.5x8	P.5x9	P.5xA	P.5xB	P.5xC	P.5xE	P.5xF
<b>Eingang 3E</b>	P.EE0	P.EE1	P.ED2	P.EE3	P.EE4	P.EE5	P.EE6	P.EE7	P.EE8	P.EE9	P.EEA	P.EEB	P.EEC	P.EEE	P.EEF
	www														
<b>Eingang 3F</b>	P.EF0	P.EF1	P.EF2	P.EF3	P.EF4	P.EF5	P.EF6	P.EF7	P.EF8	P.EF9	P.EFA	P.EFB	P.EFC	P.EEF	P.EFF
	www														

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x0	0 18	Funktion des	Mit diesen Parametern wird die Funktion für den Eingang x
P.Ax0		Eingangs	festgelegt.
P.680			
P.690			0: Eingang deaktiviert
P.Ex0			1: AUF-Befehle
			2: Einkanal- / Zugschalter
			3: Dauer-Auf-Befehle
			4: Stopp-Befehle
			5: Sicherheiten B
			6: Hand / Automatik Umschaltung
			7: ZU-Befehle
			8: Tor-Verriegelung in Endlage
			9: Querverkehr-Eingang
			10: Abschaltung / Deaktivierung
			11: Endschalterfunktionen
			14: Sicherheiten A
			15: Simulation der Folientastatur
			16: Sicherheiten C
			17: Fahren auf Zwischenhalt / Teilöffnung
			18: Externer Detektor

# 41.1 AUF-Befehle P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 1

Parameter P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 muss auf 1 eingestellt werden, um die Grundfunktion AUF für diesen Eingang zu aktivieren.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x1 P.Ax1 P.681	0 29	Betriebsart des Eingangs	Dieser Parameter legt die Betriebsart des AUF-Befehles fest.
P.691 P.Ex1			<ol> <li>AUF 1, Verriegelbar</li> <li>AUF 2, Verriegelbar</li> <li>AUF 3, nicht Verriegelbar</li> <li>AUF 4, nicht Verriegelbar</li> <li>AUF 5, nicht Verriegelbar und Totmannfahrt möglich</li> <li>Totmann-Auffahrt über externe Befehlsgeber ist nur mit dieser Einstellung möglich.</li> <li>AUF Schleusenfahrt, nicht Verriegelbar</li> <li>Dieser AUF-Befehl ist nur bei aktiver Schleuse Verwendbar</li> <li>Auf-Legitimation, AUF Befehl wird nur ausgeführt, wenn Detektor 1 (P660 = 25) belegt ist.</li> <li>Auf-Befehl für Zweidraht-Synchron-Schranken-Steuerung. Geht nur wenn ein anderer Eingang als ZU Befehl Parametriert ist (P.5x0=7, P.5x1=6).</li> <li>AUF-Fahrt aus Endlage Tor ZU, auch gegen Tor-Verriegelung in Endlage Tor ZU (P.5x0 = 8) und Querverkehr.</li> <li>Aufbefehl, der bei P.494 = 2 gleichzeitig die Notöffnungstestung einleitet.</li> <li>Diese Funktion ist auch über P.50x / P.A0x = 0152 einstellbar.</li> <li>AUF 1 Verriegelbar. Sonderfunktionen für Ampelschaltverhalten in Endlage AUF (einstellbar mit P.7x9&gt;=5) werden ignoriert.</li> <li>AUF 1 und AUF 2 sind durch Querverkehreingänge oder durch Induktionsschleifeneingänge verriegelbar, d.h. der Befehl kann dann nicht ausgeführt werden.</li> <li>AUF 1 und AUF 2 sowie AUF 3 und AUF 4 sind in ihrer Funktion identisch. Diese müssen bei Verwendung unterschiedlicher Richtungen (P.5x6) den jeweiligen Richtungen zugeordnet werden.</li> </ol>
P.5x2 P.Ax2 P.Ex2	0 1	Kontakttyp des Eingangs	Legt den Kontakttyp des Schalters fest, welcher an den Eingang angeschlossen ist.
			<ul><li>0: N.O., Schließer</li><li>1: N.C., Öffner</li></ul>
			Bei Eingang 10 gilt die Liste von P.5A2 aus Abschnitt interne Sicherheitsleiste 2

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x3 P.Ax3 P.683 P.693 P.Ex3	0 4	Anzufahrende Endlage des Eingangs	Dieser Parameter legt fest, welche Endlage nach Aktivierung des Eingangs angefahren wird.  0: Endlage Tor AUF 1: Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung 2: Bei Aktivierung in Endlage Tor ZU erfolgt Torfahrt bis Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung, bei Aktivierung in Zwischenhalt erfolgt Torfahrt bis
			Endlage Tor AUF  3: wie 2. Jedoch fährt das Tor direkt bis Endlage Tor AUF, wenn in Endlage Unten die Aktivierung 2x kurz hintereinander erfolgt.
			<ol> <li>Gleiche Endlage wie die, welche vom zuvor gegebenen Eingang angefahren wurde.</li> </ol>
P.5x4 P.Ax4	0 7	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs	Dieser Parameter legt fest, ob und welche Offenhaltezeit / Zwangschließungszeit nach Aktivierung des Eingangs läuft.
P.684 P.694 P.Ex4			<ol> <li>Ohne Offenhaltezeit (P.010 oder P.011)</li> <li>Mit Mindestoffenhaltezeit (P.015)</li> <li>Ohne Offenhaltezeit, gleichzeitig wird die Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle gesperrt, bis die Endlage verlassen wird.</li> <li>Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl</li> <li>Bei Auslösung In Endlage Oben wird die Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die Mindestoffenhaltezeit.</li> <li>mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF)</li> <li>mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal (=Stromstoß))</li> <li>Die Offenhaltezeit / Zwangsschließungszeit wird mit Parameter P.010 / P.011 eingestellt.</li> <li>Die Mindestoffenhaltezeit wird mit Parameter P.015 eingestellt.</li> </ol>
P.5x5 P.Ax5 P.685 P.695 P.Ex5	0 1	Räumzeit des Eingangs	Aktiviert die Räumzeit, die vor dem nächsten Schließen abläuft.  0: Ohne Räumzeit 1: Mit Räumzeit (P.025)
			Die Räumzeit / Vorwarnzeit vor ZU-Fahrt wird mit Parameter P.025 gesetzt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x6 P.Ax6 P.686 P.696 P.Ex6	0 3	Richtung des Eingangs	Legt fest welche logische Richtung der Eingang hat. Die Festlegung der Richtung ist für Gegenverkehrssteuerungen notwendig. Der Controller entscheidet mit Hilfe dieser Information welche Richtung frei gegeben wird, welche Ampel geschaltet wird oder welches Schleusentor geöffnet wird.  0: Keine festgelegte Richtung 1: Richtung von außen nach innen 2: Richtung von innen nach außen 3: Beide Richtungen werden freigegeben
P.5x7 P.Ax7 P.Ex7	[Sekunde] 0,0 999,9	Einschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verzögert.
P.5x8 P.Ax8 P.Ex8	[Sekunde] 0,0 999,9	Ausschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verlängert.
P.5x9 P.Ax9 P.689 P.699 P.Ex9	0 63	LCD-Text des Eingangs	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen
P.5xA P.AxA P.ExA	0 2	Testung des Eingangs	Jeder Eingang kann getestet werden. Mit diesem Parameter wird ausgewählt, in welcher Endlage eine Testung durchgeführt werden soll.  0: Keine Testung 1: Testung bei Erreichen der Endlage Tor AUF und nach dem Einschalten 2: Testung bei Erreichen der Endlage Tor ZU und nach dem Einschalten
P.5xF P.AxF P.ExF	0 3	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang	Mit diesem Parameter kann eine Zuordnung zum Ausgang eines Feig-Funk-Sicherheits-Systems hergestellt werden  0: Kein Ausgang zugeordnet 1: Ausgang 1 2: Ausgang 2 3: Ausgang 3  Mit diesem Parameter wird die Meldung des Einganges unterdrückt und auf die entsprechende Meldung vom Funksicherheitssystem gewartet.  Die Meldungen der mobilen Einheit werden unter P.F19 bis P.F49 eingestellt.  Die Meldungen der stationären Einheit werden unter P.FA9 bis P.FC9 eingestellt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.893	0 1	Ausführung von	Während Zufahrt können Aufbefehle ignoriert und bei
-ZZWW		Aufbefehlen während Zufahrt	Erreichen der Zu-Position wiederholt werden
			<ul> <li>0: Nach Aufbefehl während Zufahrt erfolgt Reversierung nach Auffahrt (ausgenommen sind speziell konfigurierte Zubefehle z. B. bei Schranken)</li> <li>1: Nach Aufbefehl während Zufahrt erfolgt keine Reversierung, der Aufbefehl wird nach erreichen der unteren Endlage wiederholt</li> </ul>

# 41.2 Einkanal-/Zugschalter-Befehle P.5x0/P.Ex0/P.Ax0 = 2

 $Parameter\ P.5x0\ /\ P.Ex0\ /\ P.Ax0\ muss\ auf\ 2\ eingestellt\ werden,\ um\ die\ Grundfunktion\ Einkanal\ /\ Zugschalter\ für\ diesen\ Eingang\ zu\ aktivieren.$ 

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x1 P.Ax1 P.681 P.691 P.Ex1	0 29	Betriebsart des Eingangs	Dieser Parameter legt die Betriebsart des Einkanal- Befehles fest.  Durch mehrmaliges Betätigen des Eingangs werden die unterschiedlichen Befehle in der unten angegebenen Reihenfolge abgearbeitet.  0: AUF -> STOPP -> AUF -> Endlage 1: AUF -> STOPP -> AUF -> Endlage -> ZU -> AUF 2: AUF -> Endlage -> ZU -> AUF 3: AUF -> STOPP -> ZU -> AUF 4: AUF -> STOPP -> ZU -> STOP 5: AUF -> Endlage 6: ZU 7: AUF nur aus Endlage Tor ZU  Die anzufahrende Endlage wird mit Parameter P.5x3 festgelegt.
P.5x2 P.Ax2 P.Ex2	0 1	Kontakttyp des Eingangs	Legt den Kontakttyp des Schalters fest, welcher an den Eingang angeschlossen ist.  0: N.O., Schließer 1: N.C., Öffner  ACHTUNG Bei Eingang 10 gilt die Liste von P.5A2 aus Abschnitt interne Sicherheitsleiste 2

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x3 P.Ax3 P.683 P.693 P.Ex3	0 4	Anzufahrende Endlage des Eingangs	Dieser Parameter legt fest, welche Endlage nach Aktivierung des Eingangs angefahren wird.  0: Endlage Tor AUF 1: Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung 2: Bei Aktivierung in Endlage Tor ZU erfolgt Torfahrt bis Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung, bei Aktivierung in Zwischenhalt erfolgt Torfahrt bis Endlage Tor AUF 3: wie 2. Jedoch fährt das Tor direkt bis Endlage Tor AUF, wenn in Endlage Unten die Aktivierung 2x kurz hintereinander erfolgt. 4: Gleiche Endlage wie die, welche vom zuvor
P.5x4 P.Ax4 P.684 P.694 P.Ex4	0 7	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs	Dieser Parameter legt fest, ob und welche Offenhaltezeit / Zwangschließungszeit nach Aktivierung des Eingangs läuft.  0: Ohne Offenhaltezeit (P.010 oder P.011) 2: Mit Mindestoffenhaltezeit (P.015) 3: Ohne Offenhaltezeit, gleichzeitig wird die Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle gesperrt, bis die Endlage verlassen wird.  4: Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl 5: Bei Auslösung In Endlage Oben wird die Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die Mindestoffenhaltezeit.  6: mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF) 7: mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal (=Stromstoß))  Die Offenhaltezeit / Zwangsschließungszeit wird mit Parameter P.010 / P.011 eingestellt.
P.5x5 P.Ax5 P.685 P.695 P.Ex5	0 1	Räumzeit des Eingangs	Aktiviert die Räumzeit, die vor dem nächsten Schließen abläuft.  0: Ohne Räumzeit 1: Mit Räumzeit (P.025)  Die Räumzeit / Vorwarnzeit vor ZU-Fahrt wird mit Parameter P.025 gesetzt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x6 P.Ax6 P.686 P.696 P.Ex6	0 3	Richtung des Eingangs	Legt fest, welche logische Richtung der Eingang hat. Die Festlegung der Richtung ist für Gegenverkehrssteuerungen notwendig. Der Controller entscheidet mit Hilfe dieser Information welche Richtung frei gegeben wird, welche Ampel geschaltet wird oder welches Schleusentor geöffnet wird.  0: Keine festgelegte Richtung 1: Richtung von außen nach innen 2: Richtung von innen nach außen 3: Beide Richtungen werden freigegeben
P.5x7 P.Ax7 P.Ex7	[Sekunde] 0,0 999,9	Einschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verzögert.
P.5x8 P.Ax8 P.Ex8	[Sekunde] 0,0 999,9	Ausschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verlängert.
P.5x9 P.Ax9 P.689 P.699 P.Ex9	0 63	LCD-Text des Eingangs	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen
P.5xA P.AxA P.ExA	0 2	Testung des Eingangs	Jeder Eingang kann getestet werden. Mit diesem Parameter wird ausgewählt, in welcher Endlage eine Testung durchgeführt werden soll.  0: Keine Testung 1: Testung bei Erreichen der Endlage Tor AUF und nach dem Einschalten 2: Testung bei Erreichen der Endlage Tor ZU und nach dem Einschalten
P.5xF P.AxF P.ExF	0 3	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang	Mit diesem Parameter kann eine Zuordnung zum Ausgang eines Feig-Funk-Sicherheits-Systems hergestellt werden  0: Kein Ausgang zugeordnet 1: Ausgang 1 2: Ausgang 2 3: Ausgang 3  Mit diesem Parameter wird die Meldung des Einganges unterdrückt und auf die entsprechende Meldung vom Funksicherheitssystem gewartet.  Die Meldungen der mobilen Einheit werden unter P.F19 bis P.F49 eingestellt.  Die Meldungen der stationären Einheit werden unter P.FA9 bis P.FC9 eingestellt.

#### 41.3 Dauer-AUF Befehle P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 3

Parameter P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 muss auf 3 eingestellt werden, um die Grundfunktion Dauer-AUF für diesen Eingang zu aktivieren.

X = Nummer des zu parametrierenden Eingangs



Wurde das Tor mit einem Dauer-AUF Befehl geöffnet ist eine Zufahrt nur noch über einen externen ZU-Befehl möglich. Ein Schließen über Offenhaltezeit / Zwangsschließung ist nicht möglich.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x1 P.Ax1 P.681 P.691	0 29	Betriebsart des Eingangs	Dieser Parameter legt die Betriebsart des Dauer- Auf Befehles fest.  0: Dauer-Auf-Befehl
P.Ex1			Sommerbetrieb für Schleuse
P.5x2 P.Ax2 P.Ex2	0 1	Kontakttyp des Eingangs	Legt den Kontakttyp des Schalters fest, welcher an den Eingang angeschlossen ist.
			0: N.O., Schließer 1: N.C., Öffner
			ACHTUNG  Bei Eingang 10 gilt die Liste von P.5A2 aus Abschnitt interne Sicherheitsleiste 2
			interne Sichemensierste 2
P.5x3 P.Ax3 P.683	0 4	Anzufahrende Endlage des Eingangs	Dieser Parameter legt fest, welche Endlage nach Aktivierung des Eingangs angefahren wird.
P.693		gago	0: Endlage Tor AUF
P.Ex3			<ol> <li>Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung</li> <li>Bei Aktivierung in Endlage Tor ZU erfolgt Torfahrt bis Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung, bei Aktivierung in Zwischenhalt erfolgt Torfahrt bis Endlage Tor AUF</li> </ol>
			<ol> <li>wie 2. Jedoch f\u00e4hrt das Tor direkt bis Endlage Tor AUF, wenn in Endlage Unten die Aktivierung 2x kurz hintereinander erfolgt.</li> </ol>
			Gleiche Endlage wie die, welche vom zuvor gegebenen Eingang angefahren wurde.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x4 P.Ax4 P.684 P.694 P.Ex4	0 7	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs	Dieser Parameter legt fest, ob und welche Offenhaltezeit / Zwangschließungszeit nach Aktivierung des Eingangs in der Betriebsart "Sommerbetrieb" läuft.  0: Ohne Offenhaltezeit 1: Mit Offenhaltezeit (P.010 oder P.011) 2: Mit Mindestoffenhaltezeit (P.015) 3: Ohne Offenhaltezeit, gleichzeitig wird die Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle gesperrt, bis die Endlage verlassen wird. 4: Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl 5: Bei Auslösung In Endlage Oben wird die Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die Mindestoffenhaltezeit. 6: mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF) 7: mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal (=Stromstoß))  1: Die Offenhaltezeit / Zwangsschließungszeit wird mit Parameter P.010 / P.011 eingestellt.  1: Die Mindestoffenhaltezeit wird mit Parameter P.015 eingestellt.
P.5x5 P.Ax5 P.685 P.695 P.Ex5	0 1	Räumzeit des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.
P.5x6 P.Ax6 P.686 P.696 P.Ex6	0 3	Richtung des Eingangs	Legt fest, welche logische Richtung der Eingang hat. Die Festlegung der Richtung ist für Gegenverkehrssteuerungen notwendig. Der Controller entscheidet mit Hilfe dieser Information welche Richtung frei gegeben wird, welche Ampel geschaltet wird oder welches Schleusentor geöffnet wird.  0: Keine festgelegte Richtung 1: Richtung von außen nach innen 2: Richtung von innen nach außen 3: Beide Richtungen werden freigegeben
P.5x7 P.Ax7 P.Ex7	[Sekunde] 0,0 999,9	Einschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verzögert.
P.5x8 P.Ax8 P.Ex8	[Sekunde] 0,0 999,9	Ausschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verlängert.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x9 P.Ax9 P.689 P.699 P.Ex9	0 63	LCD-Text des Eingangs	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen
P.5xA P.AxA P.ExA	0 2	Testung des Eingangs	Jeder Eingang kann getestet werden. Mit diesem Parameter wird ausgewählt, in welcher Endlage eine Testung durchgeführt werden soll.  0: Keine Testung 1: Testung bei Erreichen der Endlage Tor AUF und nach dem Einschalten 2: Testung bei Erreichen der Endlage Tor ZU und nach dem Einschalten
P.5xF P.AxF P.ExF	0 3	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang	Mit diesem Parameter kann eine Zuordnung zum Ausgang eines Feig-Funk-Sicherheits-Systems hergestellt werden  0: Kein Ausgang zugeordnet 1: Ausgang 1 2: Ausgang 2 3: Ausgang 3  Mit diesem Parameter wird die Meldung des Einganges unterdrückt und auf die entsprechende Meldung vom Funksicherheitssystem gewartet.  Die Meldungen der mobilen Einheit werden unter P.F19 bis P.F49 eingestellt.  Die Meldungen der stationären Einheit werden unter P.FA9 bis P.FC9 eingestellt.

# 41.4 Externe STOP-Befehle P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 4

Parameter P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 muss auf 4 eingestellt werden, um die Grundfunktion STOPP für diesen Eingang zu aktivieren.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x1 P.Ax1 P.681 P.691 P.Ex1	0 29	Betriebsart des Eingangs	Dieser Parameter legt die Betriebsart des Stopp-Befehles fest.  0: Stoppfunktion 1: Stoppfunktion und zusätzlich Quittierungsfunktion, d.h. mit diesem Eingang wird eine Quittierung ausgeführt. Eine Quittierung muss z.B. nach den unter P.408 angegebenen Bedingungen ausgeführt werden. 2: Crashimpuls: Die Totmann-Auf- und -Zu-Fahrt ist möglich. Die Quittierung ist über lange Betätigung der Folientaste Stopp überall möglich, aber nur wenn der Eingang inaktiv ist. Bis zur Quittierung wird der Fehler F.060 gemeldet. Er bleibt nach einem Ein-/Aus-schalten der Steuerung erhalten. Es erfolgt eine Entprellung mit zusätzlich 100ms.
P.5x2 P.Ax2 P.Ex2	0 1	Kontakttyp des Eingangs	Legt den Kontakttyp des Schalters fest, welcher an den Eingang angeschlossen ist.  0: N.O., Schließer 1: N.C., Öffner  ACHTUNG  Bei Eingang 10 gilt die Liste von P.5A2 aus dem Abschnitt "Interne Sicherheitsleiste 2"
P.5x3 P.Ax3 P.683 P.693 P.Ex3	0 4	Anzufahrende Endlage des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.
P.5x4 P.Ax4 P.684 P.694 P.Ex4	0 7	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.
P.5x5 P.Ax5 P.685 P.695 P.Ex5	0 1	Räumzeit des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x6 P.Ax6 P.686 P.696 P.Ex6	0 3	Richtung des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.
P.5x7 P.Ax7 P.Ex7	[Sekunde] 0,0 999,9	Einschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verzögert.
P.5x8 P.Ax8 P.Ex8	[Sekunde] 0,0 999,9	Ausschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verlängert.
P.5x9 P.Ax9 P.689 P.699 P.Ex9	0 63	LCD-Text des Eingangs	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen
P.5xA P.AxA P.ExA	0 2	Testung des Eingangs	Jeder Eingang kann getestet werden. Mit diesem Parameter wird ausgewählt, in welcher Endlage eine Testung durchgeführt werden soll.  0: Keine Testung 1: Testung bei Erreichen der Endlage Tor AUF und nach dem Einschalten 2: Testung bei Erreichen der Endlage Tor ZU und nach dem Einschalten
P.5xF P.AxF P.ExF	0 3	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang	Mit diesem Parameter kann eine Zuordnung zum Ausgang eines Feig-Funk-Sicherheits-Systems hergestellt werden  0: Kein Ausgang zugeordnet 1: Ausgang 1 2: Ausgang 2 3: Ausgang 3  Mit diesem Parameter wird die Meldung des Einganges unterdrückt und auf die entsprechende Meldung vom Funksicherheitssystem gewartet.  Die Meldungen der mobilen Einheit werden unter P.F19 bis P.F49 eingestellt.  Die Meldungen der stationären Einheit werden unter P.FA9 bis P.FC9 eingestellt.

# 41.5 Sicherheiten B P.5x0/P.Ex0/P.Ax0 = 5

Parameter P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 muss auf 5 eingestellt werden, um die Grundfunktion Sicherheiten B für diesen Eingang zu aktivieren.

P.	[Einheit]	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
P.5x1 P.Ax1	Stellbereich 0 29	Betriebsart des Eingangs	Sicherh	Parameter legt fest, wie auf einen aktivierten neitseingang reagiert wird bzw. welche Funktion
P.681 P.691 P.Ex1			ausgefü 0: 1: 2:	Sicherheit während ZU-Fahrt: Reversierend während automatischer ZU-Fahrt, Stopp während Totmannfahrt, keine Reaktion während Auf-Fahrt. Sicherheit während ZU-Fahrt: Stopp während automatischer ZU-Fahrt und Totmannfahrt, keine Reaktion während Auf-Fahrt. Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Reversierend während automatischer ZU-Fahrt, Stopp während Totmannfahrt und automatischer Auf-Fahrt.
			3:	Sicherheit während AUF-Fahrt: Stopp während AUF-Fahrt in Automatik und Totmann.
			4:	Einzugsicherung: Stopp während AUF-Fahrt in Automatik oder Totmann, anschließend nur Totmann ZU-Fahrt möglich, während ZU- Fahrt keine Reaktion.
			5:	Sicherheit während AUF-Fahrt: Stopp während Automatik und Totmann AUF-Fahrt mit Weiterfahrt nach Endlage AUF, nach freiwerden des Eingangs, keine Reaktion in ZU-Fahrt.
			6:	Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Stopp während Automatik oder Totmann AUF- und ZU-Fahrt.
			7:	Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Stopp während Automatik oder Totmann AUF- und ZU-Fahrt, nach freiwerden aus ZU-Fahrt erfolgt Weiterfahrt
			8:	Die Reaktion der Lichtschranke, die auf diese Betriebsart eingestellt ist, kann mit P.8BA weiter angepasst werden. Sicherheit während ZU-Fahrt: Stopp während Automatik und Totmann ZU-Fahrt, nach Freiwerden aus Zufahrt erfolgt Weiterfahrt nach Endlage Tor-ZU. Keine Reaktion während AUF-Fahrt.
			9:	Sicherheit während AUF-Fahrt: Reversierend in ZU-Richtung während automatischer AUF-Fahrt, Stopp während Totmann AUF-Fahrt, keine Reaktion während ZU-Fahrt.
			10:	Sicherheit während AUF-Fahrt: P.4xB = 0: Reversierung während AUF-Fahrt bis Sicherheit wieder frei geworden ist

# P. [Einheit] Funktion Beschreibung/ Hinweise Stellbereich

P.4xB > 0: Reversierung um die Anzahl eingestellter Inkremente, egal ob Sicherheit frei ist oder nicht.

Das x in P.4xB steht je nach verwendeter Sicherheit für A, B, C, D oder E.

11: Einzugsicherung:

Reversierend während Automatik AUF-Fahrt mit Freifahren je nach Einstellung in P.4xB, Stopp während Totmann AUF-Fahrt, anschließend nur Totmann ZU-Fahrt möglich, während ZU-Fahrt keine Reaktion.

Das x in P.4xB steht je nach verwendeter Sicherheit für A, B, C, D oder E.

- 13: Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Reversierend während Automatik ZU-Fahrt, Stopp während AUF-Fahrt mit Weiterfahrt nach Endlage AUF nach Freiwerden der Sicherheit, Stopp während Totmann AUF- und ZU-Fahrt.
- 14: Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Stopp während automatischer und Totmann AUFund ZU-Fahrt, anschließend keine ZU-fahrt möglich sondern nur Totmann AUF-Fahrt.
- 16: Sicherheit während ZU-Fahrt: Reversierend während automatischer ZU-Fahrt mit Freifahren je nach Einstellung in P.4xB, Stopp während Totmannfahrt, keine Reaktion während Auf-Fahrt.

Das x in P.4xB steht je nach verwendeter Sicherheit für A, B, C, D oder E.

- 17: Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Reversierend während ZU-Fahrt und AUF-Fahrt.
- 18: Sicherheit w\u00e4hrend AUF- und ZU-Fahrt: Reversieren bis Freigefahren (P.4xB) mit Forsetzen der Auffahrt nach Ablauf der Wartezeit in P.02A bei Ausl\u00f6sung in Auffahrt, in Zufahrt reversierend.

In Totmann- Auf- und Zufahrt jeweils Stop.

Das x in P.4xB steht je nach verwendeter Sicherheit für A, B, C, D oder E.

- Stopp w\u00e4hrend AUF- und ZU-Fahrt, keine Totmannfahrt erlaubt.
- 20: Reversieren während AUF-Fahrt mit Freifahren: Reversieren bei Auslösung während AUF-Fahrt bis Eingang frei wird unter den Bedingungen von P.4xB. Nach Freifahren erfolgt Wiederauffahrt.

Das x in P.4xB steht je nach verwendeter Sicherheit für A, B, C, D oder E.

29: Sicherheit w\u00e4hrend ZU-Fahrt: Reversierend w\u00e4hrend ZU-Fahrt. Verriegelt in Position, wenn der Eingang im Stillstand ausgel\u00f6st wird. Keine Totmannfahrt mehr m\u00f6glich. Stopp w\u00e4hrend Totmannfahrt. Keine Reaktion w\u00e4hrend Auf-Fahrt.

Mit Parameter P.5xA wird festgelegt in welcher Endlage der Eingang getestet wird.

[Einheit] tellbereich 0 1	Funktion  Kontakttyp des Eingangs  Anzufahrende Endlage des	Legt den Kontakttyp des Schalters fest, welcher an den Eingang angeschlossen ist.  0: N.O., Schließer 1: N.C., Öffner  ACHTUNG Bei Eingang 10 gilt die Liste von P.5A2 aus dem Abschnitt "Interne Sicherheitsleiste 2"  Dieser Parameter legt fest, welche Endlage nach Aktivierung des Eingangs angefahren wird.
	Eingangs  Anzufahrende Endlage des	Dieser Parameter legt fest, welche Endlage nach
0 4	Endlage des	
	Eingangs	<ol> <li>Endlage Tor AUF</li> <li>Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung</li> <li>Bei Aktivierung in Endlage Tor ZU erfolgt Torfahrt bis Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung, bei Aktivierung in Zwischenhalt erfolgt Torfahrt bis Endlage Tor AUF</li> <li>wie 2. Jedoch fährt das Tor direkt bis Endlage Tor AUF, wenn in Endlage Unten die Aktivierung 2x kurz hintereinander erfolgt.</li> <li>Gleiche Endlage wie die, welche vom zuvor gegebenen Eingang angefahren wurde.</li> </ol>
0 7	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs	Dieser Parameter legt fest, ob und welche Offenhaltezeit / Zwangschließungszeit nach Aktivierung des Eingangs läuft.  0: Ohne Offenhaltezeit 1: Mit Offenhaltezeit (P.010 oder P.011) 2: Mit Mindestoffenhaltezeit (P.015) 3: Ohne Offenhaltezeit, gleichzeitig wird die Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle gesperrt, bis die Endlage verlassen wird.  4: Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl 5: Bei Auslösung In Endlage Oben wird die Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die Mindestoffenhaltezeit.  6: mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF) 7: mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal (=Stromstoß))  1: Die Offenhaltezeit / Zwangsschließungszeit wird mit Parameter P.010 / P.011 eingestellt.  1: Die Mindestoffenhaltezeit wird mit Parameter P.015 eingestellt.
		Priorität des Eingangs

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x5 P.Ax5 P.685 P.695 P.Ex5	0 1	Räumzeit des Eingangs	Aktiviert die Räumzeit, die vor dem nächsten Schließen abläuft.  0: Ohne Räumzeit 1: Mit Räumzeit (P.025)
			i Die Räumzeit / Vorwarnzeit vor ZU-Fahrt wird mit Parameter P.025 gesetzt.
P.5x6 P.Ax6 P.686 P.696 P.Ex6	0 3	Richtung des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.
P.5x7 P.Ax7 P.Ex7	[Sekunde] 0,0 999,9	Einschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verzögert.
P.5x8 P.Ax8 P.Ex8	[Sekunde] 0,0 999,9	Ausschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verlängert.
P.5x9 P.Ax9 P.689 P.699 P.Ex9	0 63	LCD-Text des Eingangs	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen
P.5xA P.AxA P.ExA	0 2	Testung des Eingangs	Jeder Eingang kann getestet werden. Mit diesem Parameter wird ausgewählt, in welcher Endlage eine Testung durchgeführt werden soll.  0: Keine Testung 1: Testung bei Erreichen der Endlage Tor AUF und nach dem Einschalten 2: Testung bei Erreichen der Endlage Tor ZU und nach dem Einschalten

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5xF P.AxF P.ExF	0 3	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang	Mit diesem Parameter kann eine Zuordnung zum Ausgang eines Feig-Funk-Sicherheits-Systems hergestellt werden
			<ul><li>0: Kein Ausgang zugeordnet</li><li>1: Ausgang 1</li><li>2: Ausgang 2</li><li>3: Ausgang 3</li></ul>
			Mit diesem Parameter wird die Meldung des Einganges unterdrückt und auf die entsprechende Meldung vom Funksicherheitssystem gewartet. Die Meldungen der mobilen Einheit werden unter P.F19 bis P.F49 eingestellt. Die Meldungen der stationären Einheit werden unter P.FA9 bis P.FC9 eingestellt.
P.4B0 ww	0 6	Abschaltung Sicherheit B in Auffahrt	Auswahl verschiedener Bedingungen zur Abschaltung der Sicherheit B in Auffahrt
		,	<ul><li>0: Keine Abschaltung</li><li>1: Abschaltung nach Erreichen der oberen Endlage</li><li>2: Abschaltung nach Erreichen des Vorendschalter Oben</li></ul>
			3: Abschaltung nach Erreichen des über P.4x2 einstellbaren Vorendschalters Oben
			Diese Funktion ist nur bei Verwendung elektronischer Endschalter möglich. 5: Nach Erreichen des Endschalters Oben wird im Falle einer Auslösung gestoppt.
			6: Abschaltung nach Erreichen des über P.4x2 einstellbaren Vorendschalters Oben. Die Sicherheit wird aber zusätzlich, bis zum Erreichen der Position aus P.4x2, während Zufahrt abgeschaltet.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.4B1	0 7	Abschaltung	Auswahl verschiedener Bedingungen zur Abschaltung der
WW		Sicherheit B in Zufahrt	Sicherheiten B in Zufahrt

- 0: Keine Abschaltung
- 1: Abschaltung nach Erreichen der unteren Endlage
- 2: Abschaltung nach Erreichen des Vorendschalter
- Abschaltung nach Erreichen des einstellbaren Vorendschalters Tor ZU unter P.4x3.
   Ab Endlage Tor ZU (P.223) erfolgt immer ein Stopp, auch wenn P.4x3 kleiner eingestellt ist.
- 4: Stop nach Erreichen des einstellbaren Vorendschalters Tor ZU unter P.4x3, oder Endlage Zu (P.223) je nachdem was zuerst eintritt.
- 6: Automatisches Einlernen und Abschaltung ab der eingelernten Lichtschrankenposition. Der eingelernte Wert wird in Parameter P.4x3 (x = A, B, C, D oder E) abgespeichert.

Diese Funktion ermittelt automatisch die Position einer Lichtschranke. Sie kann nicht für Sicherheitsleisten verwendet werden. Es muss eine passende Toleranz in P.4xA eingestellt werden. Zum automatischen Einlernen einer Lichtschranke muss die Lichtschranke dreimal in Zufahrt überschritten werden. Beim ersten Mal wird die entsprechende Sicherheit ausgelöst, danach nur bei einer Auslösung außerhalb der gemessenen Position plus oder minus der Toleranz in P.4xA. In der 2. und 3. Fahrt wird die gemessene Position verifiziert und gegebenenfalls korrigiert. Bei Auslösung außerhalb der Toleranz wird das Einlernen bis zu dreimal erneut probiert, danach wird es mit Meldung 1.043 abgebrochen und muss neu gestartet werden (durch erneutes setzen von P.4x1=6, Änderung von P.4xA, oder setzten von P.210=5). Auch bei einer Zufahrt ganz ohne Auslösung der Sicherheit x, wird es mit Meldung I.043 abgebrochen. Es ist nicht nötig das Tor komplett auffahren zu lassen, ein überschreiten der Lichtschranke genügt. Es können mehrere Lichtschranken gleichzeitig eingelernt werden. Beim gleichzeitigen Einlernen mehrerer Lichtschranken erhöht sich die Anzahl der insgesamt benötigten Fahrten zum Einlernen mit jeder zusätzlichen Lichtschranke um 1. Die ausgewählte Sicherheit x darf beim automatischen Einlernen nicht zusätzlich von einer Sicherheitsleiste verwendet werden. Es darf kein weiterer Eingang auf die ausgewählte Sicherheit x parametriert werden.



Das automatische Einlernen der Lichtschrankenabschaltposition erfordert die Anwesenheit einer eingewiesenen Fachkraft. Nach Abschluss des automatischen Einlernens der Lichtschrankenposition ist die in P.4x3 eingelernte Position zu verifizieren. D.h. wenn sich das Tor kurz oberhalb der Lichtschranke

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
			befindet, muss diese noch ausgelöst werden können, so dass das Tor die entsprechende Sicherheitsreaktion ausführt.  7: Abschaltung nach Erreichen der einstellbaren Position P.4x3 im Endschalterband (nur bei elektronischen Endschaltern)  i Funktion nur möglich bei Verwendung von elektronischen Endschaltern. Bei Verwendung einer Sicherheitsleiste wird hier nicht Parameter P.4x3 sondern P.440 verwendet!
P.4B2 ww	[Inkremente] 0 9999	Position Abschaltung Sicherheit B in Auffahrt	Position für Abschaltung der Sicherheiten B in Auffahrt
P.4B3 ww P.4B4 ww	[Inkremente] -60 9999 0 7	Position Abschaltung Sicherheit B in Zufahrt Max. Anzahl an Reversierungen	Position für Abschaltung der Sicherheiten B in Zufahrt  Im Falle eines Hindernisses im Torbereich wird über diesen Eingang reversiert.  Bleibt das Hindernis im Torbereich, so führt dies bei aktivierter Schließautomatik zu einem ständigen AUF- und ZU-Fahren des Tores.  Um dies zu vermeiden bleibt das Tor, ja nach dem ob die Sicherheit für Zufahrt oder Auffahrt parametriert ist, nach der in diesem Parameter eingestellten Anzahl an Reversierungen in der Endlage Tor AUF bzw. ZU stehen. Gleichzeitig wird der Fehler F.3B1 ausgegeben.  1 Um diesen Fehler zu quittieren muss das Tor in Totmannbetrieb einmal bis Endlage Tor ZU bzw. AUF gefahren oder ein Reset der Steuerung durchgeführt oder die Stopp-Taste für 5 Sekunden gedrückt werden.  1 Die Einstellung 0 bedeutet, dass die Überwachung abgeschaltet ist.
P.4B6 ww	0 2	Auswahl Stopprampe bei Sicherheit B	<ul> <li>Es wird ausgewählt mit welcher Stopprampe nach Auslösung eines Eingangs Sicherheit B gestoppt wird.</li> <li>0: Es wird die Sicherheitsrampe (P.373/P.374 oder P.333/P.334) verwendet.</li> <li>1: Es wird die Sicherheitsleistenrampe (P.371/P.372 oder P.331/P.332) verwendet.</li> <li>2: Es wird die Sicherheitsleistenrampe (P.371/P.372 oder P.331/P.332) verwendet. Zusätzlich wird eine schnelle Entprellung (P.40E) für die Eingänge 8, 9,11, 12 verwendet.</li> </ul>

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.4B7 ww	0 5	Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit B	<ul> <li>Beim Freiwerden von Sicherheiten können unterschiedliche ZU-Befehl generiert werden:</li> <li>0: Kein ZU-Befehl</li> <li>1: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit</li> <li>2: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit und zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert.</li> <li>3: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit auch während der AUF-Fahrt.</li> <li>5: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit. Zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert. Ein erneuter AUF-Befehl löscht den ZU-Befehl, welcher bei Verlassen der Schleife gespeichert wurde.</li> </ul>
P.4B8 ww	0 1	Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit B in Auffahrt	Ist dieser Parameter aktiviert führt ein eingehender Befehl auf diesem Eingang nicht zum erneuten Start der Offenhaltezeit.  0: Eingang wird in Auffahrt ausgewertet. 1: Eingang wird in Auffahrt NICHT ausgewertet.
P.4B9 ww	0 1	Abschaltung der Sicherheit B bei automatischer Synchronisation	Um Fehlfunktionen zu vermeiden kann die Sicherheit B während der Synchronisation abgeschaltet werden.  0: Eingang wird ausgewertet 1: Eingang wird bei Synchronisation ignoriert
P.4BA ww	[Inkremente] 0 9999	Toleranzeinstellung	Einstellung der zulässigen Toleranz während des automatischen Einlernvorgangs der Lichtschrankenabschaltposition.  Dieser Parameter hat nur einen Einfluss wenn Parameter P.4B1 = 6 eingestellt ist. Ein Ändern von Parameter P.4BA führt zum Neustart des Einlernvorgangs der Lichtschrankenabschaltposition.
P.4BB ww	[Inkremente] 0 5000	Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit B	Nach Auslösung des Eingangs wird für die hier eingestellten Bedingungen reversiert:  0: Solange reversieren bis Sicherheit freigefahren ist >0: Um die hier angegebene Anzahl Inkremente reversieren (egal, ob Sicherheit danach frei ist, oder nicht)

# 41.6 Hand / Automatik Umschaltung P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 6

Parameter P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 muss auf 6 eingestellt werden, um die Grundfunktion Hand / Automatik Umschaltung für diesen Eingang zu aktivieren.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x1 P.Ax1 P.681 P.691 P.Ex1	0 29	Betriebsart des Eingangs	Dieser Parameter legt die Betriebsart des Hand / Automatik Umschalters fest. Bei Aktivierung wird die Steuerung in den Handbetrieb- Modus umgeschaltet.
T.LXT			<ul><li>0: Nur Zufahrt erfolgt in Handbetrieb</li><li>1: Auf und Zufahrt erfolgen in Handbetrieb</li></ul>
			Die Umschaltung in den Handbetrieb funktioniert nur, wenn P.980 = 0 ist.
P.5x2 P.Ax2 P.Ex2	0 1	Kontakttyp des Eingangs	Legt den Kontakttyp des Schalters fest, welcher an den Eingang angeschlossen ist.
x_			0: N.O., Schließer 1: N.C., Öffner
			ACHTUNG  Bei Eingang 10 gilt die Liste von P.5A2 aus dem Abschnitt "Interne Sicherheitsleiste 2"
P.5x3 P.Ax3 P.683 P.693 P.Ex3	0 4	Anzufahrende Endlage des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.
P.5x4 P.Ax4 P.684 P.694 P.Ex4	0 7	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.
P.5x5 P.Ax5 P.685 P.695 P.Ex5	0 1	Räumzeit des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.
P.5x6 P.Ax6 P.686 P.696 P.Ex6	0 3	Richtung des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x7 P.Ax7 P.Ex7	[Sekunde] 0,0 999,9	Einschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verzögert.
P.5x8 P.Ax8 P.Ex8	[Sekunde] 0,0 999,9	Ausschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verlängert.
P.5x9 P.Ax9 P.689 P.699 P.Ex9	0 63	LCD-Text des Eingangs	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen
P.5xA P.AxA P.ExA	0 2	Testung des Eingangs	Jeder Eingang kann getestet werden. Mit diesem Parameter wird ausgewählt, in welcher Endlage eine Testung durchgeführt werden soll.  0: Keine Testung 1: Testung bei Erreichen der Endlage Tor AUF und nach dem Einschalten 2: Testung bei Erreichen der Endlage Tor ZU und nach dem Einschalten
P.5xF P.AxF P.ExF	0 3	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang	Mit diesem Parameter kann eine Zuordnung zum Ausgang eines Feig-Funk-Sicherheits-Systems hergestellt werden  0: Kein Ausgang zugeordnet 1: Ausgang 1 2: Ausgang 2 3: Ausgang 3  Mit diesem Parameter wird die Meldung des Einganges unterdrückt und auf die entsprechende Meldung vom Funksicherheitssystem gewartet.  Die Meldungen der mobilen Einheit werden unter P.F19 bis P.F49 eingestellt.  Die Meldungen der stationären Einheit werden unter P.FA9 bis P.FC9 eingestellt.

# 41.7 ZU-Befehle P.5x0 / P. Ex0 / P.Ax0 = 7

Parameter P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 muss auf 7 eingestellt werden, um die Grundfunktion ZU-Befehl für diesen Eingang zu aktivieren.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x1 P.Ax1 P.681 P.691 P.Ex1	0 29	Betriebsart des Eingangs	<ol> <li>Dieser Parameter legt die Betriebsart des ZU-Befehles fest.</li> <li>Nur Zufahrt in Automatik-Modus</li> <li>Zufahrt in Hand- und Automatik-Modus</li> <li>Zufahrt aus Endlage AUF bis Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung</li> <li>ZU-Befehl in Automatik-Modus, Während der Schließung ist AUF-Fahrt gesperrt</li> <li>ZU-Befehl in Automatik-Modus der Auffahrt unterbricht, während Schließung ist AUF-Fahrt gesperrt</li> <li>ZU-Befehl in Automatik-Modus der Auffahrt unterbricht, während Schließung ist AUF-Fahrt möglich</li> <li>Ständiger Zu-Befehl in Automatik-Modus für Synchronsteuerung, bei gleichzeitig anliegendem Aufbefehl für Synchronsteuerung oder inaktiv werden erfolgt ein Stopp. Geht nur wenn gleichzeitig ein anderer Eingang als Aufbefehl eingestellt ist (P.5x0=1, P.5x1=7)</li> </ol>
P.5x2 P.Ax2 P.Ex2	0 1	Kontakttyp des Eingangs	Legt den Kontakttyp des Schalters fest, welcher an den Eingang angeschlossen ist.  0: N.O., Schließer 1: N.C., Öffner  ACHTUNG  Bei Eingang 10 gilt die Liste von P.5A2 aus dem Abschnitt "Interne Sicherheitsleiste 2"
P.5x3 P.Ax3 P.683 P.693 P.Ex3	0 4	Anzufahrende Endlage des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x4 P.Ax4 P.684 P.694 P.Ex4	0 7	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs	Bei dieser Funktion werden nur die Stelloptionen für die Priorität ausgewertet.  0: Ohne Offenhaltezeit 1: Mit Offenhaltezeit (P.010 oder P.011) 2: Mit Mindestoffenhaltezeit (P.015) 3: Ohne Offenhaltezeit, gleichzeitig wird die Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle gesperrt, bis die Endlage verlassen wird. 4: Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl 5: Bei Auslösung In Endlage Oben wird die Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die Mindestoffenhaltezeit. 6: mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF) 7: mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal (=Stromstoß))
P.5x5 P.Ax5 P.685 P.695 P.Ex5	0 1	Räumzeit des Eingangs	Aktiviert die Räumzeit, die vor dem nächsten Schließen abläuft.  0: Ohne Räumzeit 1: Mit Räumzeit (P.025)  Die Räumzeit / Vorwarnzeit vor ZU-Fahrt wird mit Parameter P.025 gesetzt.
P.5x6 P.Ax6 P.686 P.696 P.Ex6	0 3	Richtung des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.
P.5x7 P.Ax7 P.Ex7	[Sekunde] 0,0 999,9	Einschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verzögert.
P.5x8 P.Ax8 P.Ex8	[Sekunde] 0,0 999,9	Ausschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verlängert.
P.5x9 P.Ax9 P.689 P.699 P.Ex9	0 63	LCD-Text des Eingangs	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5xA P.AxA P.ExA	0 2	Testung des Eingangs	Jeder Eingang kann getestet werden. Mit diesem Parameter wird ausgewählt, in welcher Endlage eine Testung durchgeführt werden soll.  0: Keine Testung
			Testung bei Erreichen der Endlage Tor AUF und nach dem Einschalten
			<ol> <li>Testung bei Erreichen der Endlage Tor ZU und nach dem Einschalten</li> </ol>
P.5xF P.AxF P.ExF	0 3	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang	Mit diesem Parameter kann eine Zuordnung zum Ausgang eines Feig-Funk-Sicherheits-Systems hergestellt werden
			0: Kein Ausgang zugeordnet
			1: Ausgang 1
			2: Ausgang 2
			3: Ausgang 3
			Mit diesem Parameter wird die Meldung des Einganges unterdrückt und auf die entsprechende Meldung vom Funksicherheitssystem gewartet.  Die Meldungen der mobilen Einheit werden unter P.F19 bis P.F49 eingestellt.  Die Meldungen der stationären Einheit werden unter P.FA9 bis P.FC9 eingestellt.

### 41.8 Tor-Verriegelung in Endlage P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 8

Parameter P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 muss auf 8 eingestellt werden, um die Grundfunktion Tor-Verriegelung für diesen Eingang zu aktivieren.

Ρ.	[Einheit]	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x1 P.Ax1	Stellbereich 0 29	Betriebsart des Eingangs	Dieser Parameter legt das Verhalten des Tores bei aktivierter Verriegelung fest.
P.681 P.691 P.Ex1			<ol> <li>Torverriegelung in Endlage Tor-ZU, keine Totmannfahrt zugelassen</li> <li>Torverriegelung in Endlage Tor-ZU, Totmannfahrt zugelassen</li> <li>Stopp und dann automatische Fahrt mit Schleichfahrtgeschwindigkeit (P.320 / P.360) auf die Position, die in Parameter P.5x3 angegeben ist.</li> </ol>
			<ol> <li>Torverriegelung in Endlage Tor ZU, keine Totmann-Auffahrt möglich, zusätzlich mit DC- Einspeisung für aktive Verriegelung der ZU- Position.</li> </ol>
			6: Verriegelung auf Position, die in Parameter P.5x3 angegeben wird. Eine bereits anstehende Verriegelung wird ignoriert.
			7: Stopp und dann automatische Fahrt auf die Position, die in Parameter P.5x3 angegeben ist.
P.5x2 P.Ax2 P.Ex2	0 1	Kontakttyp des Eingangs	Legt den Kontakttyp des Schalters fest, welcher an den Eingang angeschlossen ist.
			0: N.O., Schließer 1: N.C., Öffner
			ACHTUNG  Bei Eingang 10 gilt die Liste von P.5A2 aus dem Abschnitt "Interne Sicherheitsleiste 2"
P.5x3 P.Ax3 P.683	0 4	Verriegelungsposition des Eingangs	Hier wird festgelegt in welcher Position die Steuerung in den Verriegelt Zustand wechseln soll.
P.693 P.Ex3			<ol> <li>Verriegelung in Position Tor-AUF</li> <li>Verriegelung in Zwischenhalt 1 (P.240)</li> <li>Verriegelung in Zwischenhalt 2 (P.245) (nur bei Verwendung elektronischer Positionsgeber)</li> <li>Verriegelung in Position Tor-ZU</li> </ol>
P.5x4 P.Ax4 P.684 P.694 P.Ex4	0 7	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x5 P.Ax5 P.685 P.695 P.Ex5	0 1	Räumzeit des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.
P.5x6 P.Ax6 P.686 P.696 P.Ex6	0 3	Richtung des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.
P.5x7 P.Ax7 P.Ex7	[Sekunde] 0,0 999,9	Einschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verzögert.
P.5x8 P.Ax8 P.Ex8	[Sekunde] 0,0 999,9	Ausschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verlängert.
P.5x9 P.Ax9 P.689 P.699 P.Ex9	0 63	LCD-Text des Eingangs	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen
P.5xA P.AxA P.ExA	0 2	Testung des Eingangs	Jeder Eingang kann getestet werden. Mit diesem Parameter wird ausgewählt, in welcher Endlage eine Testung durchgeführt werden soll.  0: Keine Testung 1: Testung bei Erreichen der Endlage Tor AUF und nach dem Einschalten 2: Testung bei Erreichen der Endlage Tor ZU und nach dem Einschalten
P.5xF P.AxF P.ExF	0 3	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang	Mit diesem Parameter kann eine Zuordnung zum Ausgang eines Feig-Funk-Sicherheits-Systems hergestellt werden  0: Kein Ausgang zugeordnet 1: Ausgang 1 2: Ausgang 2 3: Ausgang 3  Mit diesem Parameter wird die Meldung des Einganges unterdrückt und auf die entsprechende Meldung vom Funksicherheitssystem gewartet.  Die Meldungen der mobilen Einheit werden unter P.F19 bis P.F49 eingestellt.  Die Meldungen der stationären Einheit werden unter P.FA9 bis P.FC9 eingestellt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.245	[Inkremente]	Zwischenhaltposition	Gibt den Abstand der Zwischenhaltposition 2 von der
WW	25 9999	E2	Endlage Tor ZU in Inkrementen an.
			Wird ein Absolutwertgeber als Endschalter verwendet, sind max. 3700 Inkremente möglich.

### 41.9 Querverkehr-Eingang P.5x0/P.Ex0/P.Ax0 = 9

Parameter P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 muss auf 9 eingestellt werden, um die Grundfunktion Querverkehr für diesen Eingang zu aktivieren.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x1 P.Ax1 P.681 P.691 P.Ex1	0 29	Betriebsart des Eingangs	Dieser Parameter legt die Betriebsart des Querverkehr- Eingangs fest. Wird dieser Eingang aktiviert sind folgende Befehle für die unter Parameter P.810 und P.820 eingestellte Zeit verriegelt bzw. unterdrückt.
			<ul> <li>0: Detektor Kanal 1 und 2 sowie AUF 1 und 2 Befehle</li> <li>1: Detektor Kanal 1</li> <li>2: wird durch Partnerdetektor gesperrt.</li> <li>3: Detektor Kanal 1 und 2</li> <li>4: AUF 1 Befehle</li> </ul>
			<ul> <li>5: Detektor Kanal 1, zusätzlich werden AUF 1 Befehle verriegelt</li> <li>6: AUF 2 Befehle</li> <li>7: wird durch Partnerdetektor gesperrt. Zusätzlich</li> </ul>
			werden Partneraufbefehle gesperrt.
P.5x2 P.Ax2 P.Ex2	0 1	Kontakttyp des Eingangs	Legt den Kontakttyp des Schalters fest, welcher an den Eingang angeschlossen ist.
			0: N.O., Schließer 1: N.C., Öffner  ⚠ ACHTUNG
			Bei Eingang 10 gilt die Liste von P.5A2 aus dem Abschnitt "Interne Sicherheitsleiste 2"
P.5x3 P.Ax3 P.683 P.693 P.Ex3	0 4	Anzufahrende Endlage des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.
P.5x4 P.Ax4 P.684 P.694 P.Ex4	0 7	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x5 P.Ax5 P.685 P.695 P.Ex5	0 1	Räumzeit des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.
P.5x6 P.Ax6 P.686 P.696 P.Ex6	0 3	Richtung des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.
P.5x7 P.Ax7 P.Ex7	[Sekunde] 0,0 999,9	Einschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verzögert.
P.5x8 P.Ax8 P.Ex8	[Sekunde] 0,0 999,9	Ausschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verlängert.
P.5x9 P.Ax9 P.689 P.699 P.Ex9	0 63	LCD-Text des Eingangs	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen
P.5xA P.AxA P.ExA	0 2	Testung des Eingangs	Jeder Eingang kann getestet werden. Mit diesem Parameter wird ausgewählt, in welcher Endlage eine Testung durchgeführt werden soll.  0: Keine Testung 1: Testung bei Erreichen der Endlage Tor AUF und nach dem Einschalten 2: Testung bei Erreichen der Endlage Tor ZU und nach dem Einschalten
P.5xF P.AxF P.ExF	0 3	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang	Mit diesem Parameter kann eine Zuordnung zum Ausgang eines Feig-Funk-Sicherheits-Systems hergestellt werden  0: Kein Ausgang zugeordnet 1: Ausgang 1 2: Ausgang 2 3: Ausgang 3  Mit diesem Parameter wird die Meldung des Einganges unterdrückt und auf die entsprechende Meldung vom Funksicherheitssystem gewartet.  Die Meldungen der mobilen Einheit werden unter P.F19 bis P.F49 eingestellt.  Die Meldungen der stationären Einheit werden unter P.FA9 bis P.FC9 eingestellt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.810	[Sekunde]	Sperrzeit Detektor	Detektor Kanal 1 und AUF 1 Befehle werden für die in diesem Parameter angegebene Zeit nach Aktivierung eines Querverkehreingangs gesperrt.
ww	0 30	Kanal 1 und AUF 1	
P.820	[Sekunde]	Sperrzeit Detektor	Detektor Kanal 2 und AUF 2 Befehle werden für die in diesem Parameter angegebene Zeit nach Aktivierung eines Querverkehreingangs gesperrt.
ww	0 30	Kanal 2 und AUF 2	

### 41.10 Abschaltung / Deaktivierung P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 10

Parameter P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 muss auf 10 eingestellt werden, um die Grundfunktion Abschaltung / Deaktivierung für diesen Eingang zu aktivieren.

P.	[Einheit]	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
	Stellbereich		· ·
P.5x1 P.Ax1 P.681	0 29	Betriebsart des Eingangs	Dieser Parameter legt fest, welche Funktion bzw. welcher Eingang deaktiviert wird.
P.691			0: Offenhaltezeit / Zwangsschließung
P.Ex1			1: AUF-Befehle aus Richtung außen (P.5x6 = 1) AUF 1
			<ol><li>Abschaltung Detektor AUF Befehle mit Richtung von außen</li></ol>
			3: Zwischenhalt / Teilöffnung
			4: Schleusenfunktion
			<ol><li>Folientastatur für Torfunktion, für Parametrierung ist die Folientastatur nach wie vor aktiviert.</li></ol>
			<ol> <li>Abschaltung der Detektor AUF- und ZU-Befehle, die Sicherheitsfunktion der Detektoren bleibt aktiv.</li> </ol>
			8: Abschaltung Totmannfahrt, z.B. um unbefugte Torbewegung im öffentlichen Bereich zu
			vermeiden.
			<ol> <li>Abschaltung aller externen Fahrbefehle (außer Folientastatur, externe Folientastatur und</li> </ol>
			Verriegelung in Zwischenhalt.)
			<ol> <li>Abschaltung der hohen Fahrgeschwindigkeit. Es ist nur noch Fahrt mit Totmanngeschwindigkeit</li> </ol>
			möglich. 15: Abschaltung DC-Spannungs Einspeisung zum
			Motor
			16: Deaktivierung der Funktion "Verriegelung in Zu- Position" durch Eingang (P.5x0 = 8 P.5x1 = 0 oder
			<ul><li>1).</li><li>18: Abschaltung Detektor AUF Befehle mit Richtung</li></ul>
			von Innen. 21: Abschaltung der mit Parameter P.018 eingestellten
			Zwangsöffnung.
			22: Abschaltung Auf 2 Befehle mit Richtung von Innen nach Außen
			23: Abschaltung AUF Befehle aus parametrierter Richtung
			24: Offenhaltezeit / Zwangsschließung. Die Offenhaltezeit wird neu gestartet wenn die
			Abschaltung inaktiv wird.
P.5x2 P.Ax2	0 1	Kontakttyp des Eingangs	Legt den Kontakttyp des Schalters fest, welcher an den Eingang angeschlossen ist.
P.Ex2			0: N.O., Schließer 1: N.C., Öffner
			<u></u> ACHTUNG
			Bei Eingang 10 gilt die Liste von P.5A2 aus dem Abschnitt "Interne Sicherheitsleiste 2"

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x3 P.Ax3 P.683 P.693 P.Ex3	0 4	Anzufahrende Endlage des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.
P.5x4 P.Ax4 P.684 P.694 P.Ex4	0 7	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.
P.5x5 P.Ax5 P.685 P.695 P.Ex5	0 1	Räumzeit des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.
P.5x6 P.Ax6 P.686 P.696 P.Ex6	0 3	Richtung des Eingangs	Die Richtung wird für die Stelloption 23 "Abschaltung AUF-Befehle aus parametrierter Richtung" ausgewertet.  0: Keine festgelegte Richtung 1: Richtung von außen nach innen 2: Richtung von innen nach außen 3: Beide Richtungen werden freigegeben
P.5x7 P.Ax7 P.Ex7	[Sekunde] 0,0 999,9	Einschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verzögert.
P.5x8 P.Ax8 P.Ex8	[Sekunde] 0,0 999,9	Ausschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verlängert.
P.5x9 P.Ax9 P.689 P.699 P.Ex9	0 63	LCD-Text des Eingangs	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen
P.5xA P.AxA P.ExA	0 2	Testung des Eingangs	Jeder Eingang kann getestet werden. Mit diesem Parameter wird ausgewählt, in welcher Endlage eine Testung durchgeführt werden soll.  0: Keine Testung 1: Testung bei Erreichen der Endlage Tor AUF und nach dem Einschalten 2: Testung bei Erreichen der Endlage Tor ZU und nach dem Einschalten

Funktion	Beschreibung/ Hinweise
Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang	Mit diesem Parameter kann eine Zuordnung zum Ausgang eines Feig-Funk-Sicherheits-Systems hergestellt werden  0: Kein Ausgang zugeordnet 1: Ausgang 1 2: Ausgang 2 3: Ausgang 3  Mit diesem Parameter wird die Meldung des Einganges unterdrückt und auf die entsprechende Meldung vom Funksicherheitssystem gewartet. Die Meldungen der mobilen Einheit werden unter P.F19 bis P.F49 eingestellt. Die Meldungen der stationären Einheit werden unter P.FA9 bis P.FC9 eingestellt.
	Ausgangszuordnung der stationären

### 41.11 Endschalterfunktionen P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 11

Parameter P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 muss auf 11 eingestellt werden, um die Grundfunktion Endschalterfunktionen für diesen Eingang zu aktivieren.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x1 P.6x1 P.681 P.691 P.Ex1	0 29	Betriebsart des Eingangs	Dieser Parameter legt fest, welcher Endschaltertyp an dem Eingang angeschlossen ist.  0: Vorendschalter Sicherheitsleiste ACHTUNG Der max. zulässige Abstand des Vorendschalter Sicherheitsleiste zum Boden darf an der ungünstigsten Stelle 50mm betragen.  1: Vorendschalter Lichtschranke 2: Endschalter Zwischenhalt / Teilöffnung 3: Referenzschalter Der Referenzschalter kann nicht für die selbständige Erstsynchronisation verwendet werden. Es ist immer nur ein Referenzschalter verwendbar. Entweder in Endlage Tor AUF oder in Endlage Tor ZU.  4: Vorendschalter Tor AUF 5: Vorendschalter Zwischenhalt / Teilöffnung 7: Crashschalter 9: Endschalter Tor AUF 10: Endschalter Tor ZU

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x2 P.Ax2 P.Ex2	0 1	Kontakttyp des Eingangs	Legt den Kontakttyp des Schalters fest, welcher an den Eingang angeschlossen ist.
			0: N.O., Schließer 1: N.C., Öffner
			ACHTUNG  Bei Eingang 10 gilt die Liste von P.5A2 aus dem Abschnitt "Interne Sicherheitsleiste 2"
P.5x3 P.Ax3 P.683 P.693 P.Ex3	0 4	Anzufahrende Endlage des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.
P.5x4 P.Ax4 P.684 P.694 P.Ex4	0 7	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.
P.5x5 P.Ax5 P.685 P.695 P.Ex5	0 1	Räumzeit des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.
P.5x6 P.Ax6 P.686 P.696 P.Ex6	0 3	Richtung des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.
P.5x7 P.Ax7 P.Ex7	[Sekunde] 0,0 999,9	Einschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verzögert.
P.5x8 P.Ax8 P.Ex8	[Sekunde] 0,0 999,9	Ausschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verlängert.
P.5x9 P.Ax9 P.689 P.699 P.Ex9	0 63	LCD-Text des Eingangs	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen
			-

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5xA P.AxA P.ExA	0 2	Testung des Eingangs	Jeder Eingang kann getestet werden. Mit diesem Parameter wird ausgewählt, in welcher Endlage eine Testung durchgeführt werden soll.  0: Keine Testung
			<ol> <li>Testung bei Erreichen der Endlage Tor AUF und nach dem Einschalten</li> <li>Testung bei Erreichen der Endlage Tor ZU und nach dem Einschalten</li> </ol>
P.5xF P.AxF P.ExF	0 3	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang	Mit diesem Parameter kann eine Zuordnung zum Ausgang eines Feig-Funk-Sicherheits-Systems hergestellt werden  0: Kein Ausgang zugeordnet 1: Ausgang 1 2: Ausgang 2 3: Ausgang 3  Mit diesem Parameter wird die Meldung des Einganges unterdrückt und auf die entsprechende Meldung vom Funksicherheitssystem gewartet.  Die Meldungen der mobilen Einheit werden unter P.F19 bis P.F49 eingestellt.  Die Meldungen der stationären Einheit werden unter P.FA9 bis P.FC9 eingestellt.

### 41.12 Sicherheiten A P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 14

Parameter P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 muss auf 14 eingestellt werden, um die Grundfunktion Sicherheiten A für diesen Eingang zu aktivieren.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise		
P.5x1 P.Ax1 P.681	0 29	Betriebsart des Eingangs	Sicherh	Parameter legt fest, wie auf einen aktivierten neitseingang reagiert wird bzw. welche Funktion ührt wird.	
P.691 P.Ex1			0:	Sicherheit während ZU-Fahrt: Reversierend während automatischer ZU-Fahrt, Stopp während Totmannfahrt, keine Reaktion während Auf-Fahrt.	
			1:	Sicherheit während ZU-Fahrt: Stopp während automatischer ZU-Fahrt und Totmannfahrt, keine Reaktion während Auf-Fahrt.	
			2:	Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Reversierend während automatischer ZU-Fahrt, Stopp während Totmannfahrt und automatischer Auf-Fahrt.	
			3:		
			4:	Einzugsicherung: Stopp während AUF-Fahrt in Automatik oder Totmann, anschließend nur Totmann ZU-Fahrt möglich, während ZU- Fahrt keine Reaktion.	
			5:	Sicherheit während AUF-Fahrt: Stopp während Automatik und Totmann AUF-Fahrt mit Weiterfahrt nach Endlage AUF, nach freiwerden des Eingangs, keine Reaktion in ZU-Fahrt.	
			6:		
			7:	Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Stopp während Automatik oder Totmann AUF- und ZU-Fahrt, nach freiwerden aus ZU-Fahrt erfolgt Weiterfahrt	
				Die Reaktion der Lichtschranke, die auf diese Betriebsart eingestellt ist, kann mit P.8BA weiter angepasst werden.	
			8:	Sicherheit während ZU-Fahrt: Stopp während Automatik und Totmann ZU-Fahrt, nach Freiwerden aus Zufahrt erfolgt Weiterfahrt nach Endlage Tor-ZU. Keine Reaktion während AUF-Fahrt.	
			9:	Sicherheit während AUF-Fahrt: Reversierend in ZU-Richtung während automatischer AUF-Fahrt, Stopp während Totmann AUF-Fahrt, keine Reaktion während ZU-	
			10:	Fahrt. Sicherheit während AUF-Fahrt: P.4xB = 0: Reversierung während AUF-Fahrt bis Sicherheit wieder frei geworden ist P.4xB > 0: Reversierung um die Anzahl eingestellter Inkremente, egal ob Sicherheit frei ist	

# P. [Einheit] Funktion Beschreibung/ Hinweise Stellbereich

oder nicht.

Das x in P.4xB steht je nach verwendeter Sicherheit für A, B, C, D oder E.

11: Einzugsicherung:

Reversierend während Automatik AUF-Fahrt mit Freifahren je nach Einstellung in P.4xB, Stopp während Totmann AUF-Fahrt, anschließend nur Totmann ZU-Fahrt möglich, während ZU-Fahrt keine Reaktion.

Das x in P.4xB steht je nach verwendeter Sicherheit für A, B, C, D oder E.

- 13: Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Reversierend während Automatik ZU-Fahrt, Stopp während AUF-Fahrt mit Weiterfahrt nach Endlage AUF nach Freiwerden der Sicherheit, Stopp während Totmann AUF- und ZU-Fahrt.
- 14: Sicherheit w\u00e4hrend AUF- und ZU-Fahrt: Stopp w\u00e4hrend automatischer und Totmann AUFund ZU-Fahrt, anschlie\u00dfend keine ZU-fahrt m\u00f6glich sondern nur Totmann AUF-Fahrt.
- 16: Sicherheit während ZU-Fahrt:
  Reversierend während automatischer ZU-Fahrt mit
  Freifahren je nach Einstellung in P.4xB, Stopp
  während Totmannfahrt, keine Reaktion während
  Auf-Fahrt.
  - Das x in P.4xB steht je nach verwendeter Sicherheit für A, B, C, D oder E.
- 17: Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Reversierend während ZU-Fahrt und AUF-Fahrt.
- 18: Sicherheit w\u00e4hrend AUF- und ZU-Fahrt: Reversieren bis Freigefahren (P.4xB) mit Forsetzen der Auffahrt nach Ablauf der Wartezeit in P.02A bei Ausl\u00f6sung in Auffahrt, in Zufahrt reversierend.

In Totmann- Auf- und Zufahrt jeweils Stop.

- Das x in P.4xB steht je nach verwendeter Sicherheit für A, B, C, D oder E.
- Stopp w\u00e4hrend AUF- und ZU-Fahrt, keine Totmannfahrt erlaubt.
- 20: Reversieren während AUF-Fahrt mit Freifahren: Reversieren bei Auslösung während AUF-Fahrt bis Eingang frei wird unter den Bedingungen von P.4xB. Nach Freifahren erfolgt Wiederauffahrt.
  - Das x in P.4xB steht je nach verwendeter Sicherheit für A, B, C, D oder E.
- 29: Sicherheit während ZU-Fahrt: Reversierend während ZU-Fahrt. Verriegelt in Position, wenn der Eingang im Stillstand ausgelöst wird. Keine Totmannfahrt mehr möglich. Stopp während Totmannfahrt. Keine Reaktion während Auf-Fahrt.

	[Elizaber 147	Franklik	Decel and the second the second
P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x2 P.Ax2 P.Ex2	0 1	Kontakttyp des Eingangs	Legt den Kontakttyp des Schalters fest, welcher an den Eingang angeschlossen ist.  0: N.O., Schließer 1: N.C., Öffner  ACHTUNG  Bei Eingang 10 gilt die Liste von P.5A2 aus dem Abschnitt "Interne Sicherheitsleiste 2"
P.5x3 P.Ax3 P.683 P.693 P.Ex3	0 4	Anzufahrende Endlage des Eingangs	Dieser Parameter legt fest, welche Endlage nach Aktivierung des Eingangs angefahren wird.  0: Endlage Tor AUF 1: Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung 2: Bei Aktivierung in Endlage Tor ZU erfolgt Torfahrt bis Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung, bei Aktivierung in Zwischenhalt erfolgt Torfahrt bis Endlage Tor AUF 3: wie 2. Jedoch fährt das Tor direkt bis Endlage Tor AUF, wenn in Endlage Unten die Aktivierung 2x kurz hintereinander erfolgt.  4: Gleiche Endlage wie die, welche vom zuvor gegebenen Eingang angefahren wurde.
P.5x4 P.Ax4 P.684 P.694 P.Ex4	07	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs	Dieser Parameter legt fest, ob und welche Offenhaltezeit / Zwangschließungszeit nach Aktivierung des Eingangs läuft.  0: Ohne Offenhaltezeit 1: Mit Offenhaltezeit (P.010 oder P.011) 2: Mit Mindestoffenhaltezeit (P.015) 3: Ohne Offenhaltezeit, gleichzeitig wird die Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle gesperrt, bis die Endlage verlassen wird.  4: Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl 5: Bei Auslösung In Endlage Oben wird die Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die Mindestoffenhaltezeit.  6: mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF) 7: mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal (=Stromstoß))  1: Die Offenhaltezeit / Zwangsschließungszeit wird mit Parameter P.010 / P.011 eingestellt.  1: Die Mindestoffenhaltezeit wird mit Parameter P.015 eingestellt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise	
P.5x5 P.Ax5 P.685 P.695 P.Ex5	0 1	Räumzeit des Eingangs	Aktiviert die Räumzeit, die vor dem nächsten Schließen abläuft.  0: Ohne Räumzeit 1: Mit Räumzeit (P.025)	
			i Die Räumzeit / Vorwarnzeit vor ZU-Fahrt wird mit Parameter P.025 gesetzt.	
P.5x6 P.Ax6 P.686 P.696 P.Ex6	0 3	Richtung des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.	
P.5x7 P.Ax7 P.Ex7	[Sekunde] 0,0 999,9	Einschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verzögert.	
P.5x8 P.Ax8 P.Ex8	[Sekunde] 0,0 999,9	Ausschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verlängert.	
P.5x9 P.Ax9 P.689 P.699 P.Ex9	0 63	LCD-Text des Eingangs	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen	
P.5xA P.AxA P.ExA	0 2	Testung des Eingangs	Jeder Eingang kann getestet werden. Mit diesem Parameter wird ausgewählt, in welcher Endlage eine Testung durchgeführt werden soll.  0: Keine Testung 1: Testung bei Erreichen der Endlage Tor AUF und nach dem Einschalten 2: Testung bei Erreichen der Endlage Tor ZU und nach dem Einschalten	

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5xF P.AxF P.ExF	0 3	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang	Mit diesem Parameter kann eine Zuordnung zum Ausgang eines Feig-Funk-Sicherheits-Systems hergestellt werden
			<ul><li>0: Kein Ausgang zugeordnet</li><li>1: Ausgang 1</li><li>2: Ausgang 2</li><li>3: Ausgang 3</li></ul>
			Mit diesem Parameter wird die Meldung des Einganges unterdrückt und auf die entsprechende Meldung vom Funksicherheitssystem gewartet.  Die Meldungen der mobilen Einheit werden unter P.F19 bis P.F49 eingestellt.  Die Meldungen der stationären Einheit werden unter P.FA9 bis P.FC9 eingestellt.
P.4A0 ww	0 6	Abschaltung Sicherheit A in Auffahrt	Auswahl verschiedener Bedingungen zur Abschaltung der Sicherheiten in Auffahrt
		, tantani	<ul><li>0: Keine Abschaltung</li><li>1: Abschaltung nach Erreichen der oberen Endlage</li><li>2: Abschaltung nach Erreichen des Vorendschalter Oben</li></ul>
			3: Abschaltung nach Erreichen des über P.4x2 einstellbaren Vorendschalters Oben
			Diese Funktion ist nur bei Verwendung elektronischer Endschalter möglich.  5: Nach Erreichen des Endschalters Oben wird im Falle einer Auslösung gestoppt.
			6: Abschaltung nach Erreichen des über P.4x2 einstellbaren Vorendschalters Oben. Die Sicherheit wird aber zusätzlich, bis zum Erreichen der Position aus P.4x2, während Zufahrt abgeschaltet.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.4A1	0 7	Abschaltung	Auswahl verschiedener Bedingungen zur Abschaltung der
WW		Sicherheit A in Zufahrt	Sicherheiten A in Zufahrt

- 0: Keine Abschaltung
- 1: Abschaltung nach Erreichen der unteren Endlage
- 2: Abschaltung nach Erreichen des Vorendschalter Unten
- Abschaltung nach Erreichen des einstellbaren Vorendschalters Tor ZU unter P.4x3.
   Ab Endlage Tor ZU (P.223) erfolgt immer ein Stopp, auch wenn P.4x3 kleiner eingestellt ist.
- 4: Stop nach Erreichen des einstellbaren Vorendschalters Tor ZU unter P.4x3, oder Endlage Zu (P.223) je nachdem was zuerst eintritt.
- 6: Automatisches Einlernen und Abschaltung ab der eingelernten Lichtschrankenposition. Der eingelernte Wert wird in Parameter P.4x3 (x = A, B, C, D oder E) abgespeichert.

Diese Funktion ermittelt automatisch die Position einer Lichtschranke. Sie kann nicht für Sicherheitsleisten verwendet werden. Es muss eine passende Toleranz in P.4xA eingestellt werden. Zum automatischen Einlernen einer Lichtschranke muss die Lichtschranke dreimal in Zufahrt überschritten werden. Beim ersten Mal wird die entsprechende Sicherheit ausgelöst, danach nur bei einer Auslösung außerhalb der gemessenen Position plus oder minus der Toleranz in P.4xA. In der 2. und 3. Fahrt wird die gemessene Position verifiziert und gegebenenfalls korrigiert. Bei Auslösung außerhalb der Toleranz wird das Einlernen bis zu dreimal erneut probiert, danach wird es mit Meldung 1.043 abgebrochen und muss neu gestartet werden (durch erneutes setzen von P.4x1=6, Änderung von P.4xA, oder setzten von P.210=5). Auch bei einer Zufahrt ganz ohne Auslösung der Sicherheit x, wird es mit Meldung I.043 abgebrochen. Es ist nicht nötig das Tor komplett auffahren zu lassen, ein überschreiten der Lichtschranke genügt. Es können mehrere Lichtschranken gleichzeitig eingelernt werden. Beim gleichzeitigen Einlernen mehrerer Lichtschranken erhöht sich die Anzahl der insgesamt benötigten Fahrten zum Einlernen mit jeder zusätzlichen Lichtschranke um 1. Die ausgewählte Sicherheit x darf beim automatischen Einlernen nicht zusätzlich von einer Sicherheitsleiste verwendet werden. Es darf kein weiterer Eingang auf die ausgewählte Sicherheit x parametriert werden.



Das automatische Einlernen der Lichtschrankenabschaltposition erfordert die Anwesenheit einer eingewiesenen Fachkraft. Nach Abschluss des automatischen Einlernens der Lichtschrankenposition ist die in P.4x3 eingelernte Position zu verifizieren. D.h. wenn sich das Tor kurz oberhalb der Lichtschranke

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
			befindet, muss diese noch ausgelöst werden können, so dass das Tor die entsprechende Sicherheitsreaktion ausführt.  7: Abschaltung nach Erreichen der einstellbaren Position P.4x3 im Endschalterband (nur bei elektronischen Endschaltern)  Funktion nur möglich bei Verwendung von elektronischen Endschaltern. Bei Verwendung einer Sicherheitsleiste wird hier nicht Parameter P.4x3 sondern P.440 verwendet!
P.4A2 ww	[Inkremente] 0 9999	Position Abschaltung Sicherheit A in Auffahrt	Position für Abschaltung der Sicherheiten A in Auffahrt
P.4A3 ww	[Inkremente] -60 9999	Position Abschaltung Sicherheit A in Zufahrt	Position für Abschaltung der Sicherheiten A in Zufahrt
P.4A4 ww	0 7	Max. Anzahl an Reversierungen	Im Falle eines Hindernisses im Torbereich wird über diesen Eingang reversiert.  Bleibt das Hindernis im Torbereich, so führt dies bei aktivierter Schließautomatik zu einem ständigen AUF- und ZU-Fahren des Tores.  Um dies zu vermeiden bleibt das Tor, ja nach dem ob die Sicherheit für Zufahrt oder Auffahrt parametriert ist, nach der in diesem Parameter eingestellten Anzahl an Reversierungen in der Endlage Tor AUF bzw. ZU stehen Gleichzeitig wird der Fehler F.3A1 ausgegeben.  1 Um diesen Fehler zu quittieren muss das Tor in Totmannbetrieb einmal bis Endlage Tor ZU bzw. AUF gefahren werden oder es muss ein Reset durchgeführt werden.  2 Die Einstellung 0 bedeutet, dass die Überwachung abgeschaltet ist.
P.4A6 ww	0 2	Auswahl Stopprampe bei Sicherheit A	<ul> <li>Es wird ausgewählt mit welcher Stopprampe nach Auslösung eines Eingangs Sicherheit A gestoppt wird.</li> <li>0: Es wird die Sicherheitsrampe (P.373/P.374 oder P.333/P.334) verwendet.</li> <li>1: Es wird die Sicherheitsleistenrampe (P.371/P.372 oder P.331/P.332) verwendet.</li> <li>2: Es wird die Sicherheitsleistenrampe (P.371/P.372 oder P.331/P.332) verwendet. Zusätzlich wird eine schnelle Entprellung (P.40E) für die Eingänge 8, 9,11, 12 verwendet.</li> </ul>

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.4A7 ww	0 5	Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit A	<ul> <li>Beim Freiwerden von Sicherheiten können unterschiedliche ZU-Befehle generiert werden:</li> <li>0: Kein ZU-Befehl</li> <li>1: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit</li> <li>2: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit und zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert.</li> <li>3: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit auch während der AUF-Fahrt.</li> <li>5: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit. Zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert. Ein erneuter AUF-Befehl löscht den ZU-Befehl, welcher bei Verlassen der Schleife gespeichert wurde.</li> </ul>
P.4A8 ww	0 1	Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit A in Auffahrt	Ist dieser Parameter aktiviert führt ein eingehender Befehl auf diesem Eingang nicht zum erneuten Start der Offenhaltezeit.  0: Eingang wird in Auffahrt ausgewertet. 1: Eingang wird in Auffahrt NICHT ausgewertet.
P.4A9 ww	0 1	Abschaltung der Sicherheit A bei automatischer Synchronisation	Um Fehlfunktionen zu vermeiden kann die Sicherheit A während der Synchronisation abgeschaltet werden.  0: Eingang wird ausgewertet 1: Eingang wird bei Synchronisation ignoriert
P.4AA ww	[Inkremente] 0 9999	Toleranzeinstellung	Einstellung der zulässigen Toleranz während des automatischen Einlernvorgangs der Lichtschrankenabschaltposition.  Dieser Parameter hat nur einen Einfluss wenn Parameter P.4D1 = 6 eingestellt ist. Ein Ändern von Parameter P.4DA führt zum Neustart des Einlernvorgangs der Lichtschrankenabschaltposition.
P.4AB ww	[Inkremente] 0 5000	Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit A	Nach Auslösung des Eingangs wird für die hier eingestellten Bedingungen reversiert:  0: Solange reversieren bis Sicherheit freigefahren ist >0: Um die hier angegebenen Anzahl Inkremente reversieren (egal, ob Sicherheit danach frei ist, oder nicht)

### 41.13 Simulation der Folientastatur P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 15

Parameter P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 muss auf 15 eingestellt werden, um die Grundfunktion Simulation der Folientastatur für diesen Eingang zu aktivieren.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x1 P.Ax1 P.681 P.691 P.Ex1	0 29	Betriebsart des Eingangs	Dieser Parameter legt fest, welche der Tasten der Folientastaur simuliert werden.  0: Folientaster AUF 1: Folientaster STOPP 2: Folientaster ZU
			Die externe Folientastur kann nicht zur Parametrierung der Steuerung verwendet werden. Die Funktionalität der Eingänge ist abhängig von der Parametrierung der Folientastureingänge (siehe Parameter P.630 bis P.659)
P.5x2 P.Ax2 P.Ex2	0 1	Kontakttyp des Eingangs	Legt den Kontakttyp des Schalters fest, welcher an den Eingang angeschlossen ist.  0: N.O., Schließer 1: N.C., Öffner
			ACHTUNG  Bei Eingang 10 gilt die Liste von P.5A2 aus dem Abschnitt "Interne Sicherheitsleiste 2"
P.5x3 P.Ax3 P.683 P.693 P.Ex3	0 4	Anzufahrende Endlage des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet. Es werden die Einstellungen, die für die jeweilige Taste der Folientastatur eingestellt sind, übernommen (siehe P.630 bis P.659)
P.5x4 P.Ax4 P.684 P.694 P.Ex4	0 7	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet. Es werden die Einstellungen, die für die jeweilige Taste der Folientastatur eingestellt sind, übernommen (siehe P.630 bis P.659)
P.5x5 P.Ax5 P.685 P.695 P.Ex5	0 1	Räumzeit des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet. Es werden die Einstellungen, die für die jeweilige Taste der Folientastatur eingestellt sind, übernommen (siehe P.630 bis P.659)

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise	
P.5x6 P.Ax6 P.686 P.696 P.Ex6	0 3	Richtung des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet. Es werden die Einstellungen, die für die jeweilige Taste der Folientastatur eingestellt sind, übernommen (siehe P.630 bis P.659)	
P.5x7 P.Ax7 P.Ex7	[Sekunde] 0,0 999,9	Einschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verzögert.	
P.5x8 P.Ax8 P.Ex8	[Sekunde] 0,0 999,9	Ausschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verlängert.	
P.5x9 P.Ax9 P.689 P.699 P.Ex9	0 63	LCD-Text des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet. Es werden die Einstellungen, die für die jeweilige Taste der Folientastatur eingestellt sind, übernommen (siehe P.630 bis P.659)	
P.5xA P.AxA P.ExA	0 2	Testung des Eingangs	Jeder Eingang kann getestet werden. Mit diesem Parameter wird ausgewählt, in welcher Endlage eine Testung durchgeführt werden soll.  0: Keine Testung 1: Testung bei Erreichen der Endlage Tor AUF und nach dem Einschalten 2: Testung bei Erreichen der Endlage Tor ZU und nach dem Einschalten	
P.5xF P.AxF P.ExF	0 3	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang	Mit diesem Parameter kann eine Zuordnung zum Ausgang eines Feig-Funk-Sicherheits-Systems hergestellt werden  0: Kein Ausgang zugeordnet 1: Ausgang 1 2: Ausgang 2 3: Ausgang 3  Mit diesem Parameter wird die Meldung des Einganges unterdrückt und auf die entsprechende Meldung vom Funksicherheitssystem gewartet. Die Meldungen der mobilen Einheit werden unter P.F19 bis P.F49 eingestellt. Die Meldungen der stationären Einheit werden unter P.FA9 bis P.FC9 eingestellt.	

### 41.14 Sicherheiten C P.5x0/P.Ex0/P.Ax0 = 16

Parameter P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 muss auf 16 eingestellt werden, um die Grundfunktion Sicherheiten C für diesen Eingang zu aktivieren.

P.	[Einheit]	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
P.5x1 P.Ax1	Stellbereich 0 29	Betriebsart des Eingangs	Sicherh	Parameter legt fest, wie auf einen aktivierten neitseingang reagiert wird bzw. welche Funktion
P.681 P.691 P.Ex1			ausgen	ührt wird. Sicherheit während ZU-Fahrt:
			1:	Reversierend während automatischer ZU-Fahrt, Stopp während Totmannfahrt, keine Reaktion während Auf-Fahrt. Sicherheit während ZU-Fahrt:
			١.	Stopp während automatischer ZU-Fahrt und Totmannfahrt, keine Reaktion während Auf-Fahrt.
			2:	Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Reversierend während automatischer ZU-Fahrt, Stopp während Totmannfahrt und automatischer Auf-Fahrt.
			3:	Sicherheit während AUF-Fahrt: Stopp während AUF-Fahrt in Automatik und Totmann.
			4:	Einzugsicherung: Stopp während AUF-Fahrt in Automatik oder Totmann, anschließend nur Totmann ZU-Fahrt möglich, während ZU- Fahrt keine Reaktion.
			5:	Sicherheit während AUF-Fahrt: Stopp während Automatik und Totmann AUF-Fahrt mit Weiterfahrt nach Endlage AUF, nach freiwerden des Eingangs, keine Reaktion in ZU-Fahrt.
			6:	Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Stopp während Automatik oder Totmann AUF- und ZU-Fahrt.
			7:	Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Stopp während Automatik oder Totmann AUF- und ZU-Fahrt, nach freiwerden aus ZU-Fahrt erfolgt Weiterfahrt
			8:	Die Reaktion der Lichtschranke, die auf diese Betriebsart eingestellt ist, kann mit P.8BA weiter angepasst werden. Sicherheit während ZU-Fahrt:
			O.	Stopp während Automatik und Totmann ZU-Fahrt, nach Freiwerden aus Zufahrt erfolgt Weiterfahrt nach Endlage Tor-ZU. Keine Reaktion während AUF-Fahrt.
			9:	Sicherheit während AUF-Fahrt: Reversierend in ZU-Richtung während automatischer AUF-Fahrt, Stopp während Totmann AUF-Fahrt, keine Reaktion während ZU-Fahrt.
			10:	Sicherheit während AUF-Fahrt: P.4xB = 0: Reversierung während AUF-Fahrt bis Sicherheit wieder frei geworden ist

## P. [Einheit] Funktion Beschreibung/ Hinweise Stellbereich

P.4xB > 0: Reversierung um die Anzahl eingestellter Inkremente, egal ob Sicherheit frei ist oder nicht.

Das x in P.4xB steht je nach verwendeter Sicherheit für A, B, C, D oder E.

11: Einzugsicherung:

Reversierend während Automatik AUF-Fahrt mit Freifahren je nach Einstellung in P.4xB, Stopp während Totmann AUF-Fahrt, anschließend nur Totmann ZU-Fahrt möglich, während ZU-Fahrt keine Reaktion.

Das x in P.4xB steht je nach verwendeter Sicherheit für A, B, C, D oder E.

- 13: Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Reversierend während Automatik ZU-Fahrt, Stopp während AUF-Fahrt mit Weiterfahrt nach Endlage AUF nach Freiwerden der Sicherheit, Stopp während Totmann AUF- und ZU-Fahrt.
- 14: Sicherheit w\u00e4hrend AUF- und ZU-Fahrt: Stopp w\u00e4hrend automatischer und Totmann AUFund ZU-Fahrt, anschlie\u00dfend keine ZU-fahrt m\u00f6glich sondern nur Totmann AUF-Fahrt.
- 16: Sicherheit während ZU-Fahrt:
  Reversierend während automatischer ZU-Fahrt mit
  Freifahren je nach Einstellung in P.4xB, Stopp
  während Totmannfahrt, keine Reaktion während
  Auf-Fahrt.

Das x in P.4xB steht je nach verwendeter Sicherheit für A, B, C, D oder E.

- 17: Sicherheit während AUF- und ZU-Fahrt: Reversierend während ZU-Fahrt und AUF-Fahrt.
- 18: Sicherheit w\u00e4hrend AUF- und ZU-Fahrt: Reversieren bis Freigefahren (P.4xB) mit Forsetzen der Auffahrt nach Ablauf der Wartezeit in P.02A bei Ausl\u00f6sung in Auffahrt, in Zufahrt reversierend.

In Totmann- Auf- und Zufahrt jeweils Stop.

Das x in P.4xB steht je nach verwendeter Sicherheit für A, B, C, D oder E.

- Stopp w\u00e4hrend AUF- und ZU-Fahrt, keine Totmannfahrt erlaubt.
- 20: Reversieren während AUF-Fahrt mit Freifahren: Reversieren bei Auslösung während AUF-Fahrt bis Eingang frei wird unter den Bedingungen von P.4xB. Nach Freifahren erfolgt Wiederauffahrt.

Das x in P.4xB steht je nach verwendeter Sicherheit für A, B, C, D oder E.

29: Sicherheit während ZU-Fahrt: Reversierend während ZU-Fahrt. Verriegelt in Position, wenn der Eingang im Stillstand ausgelöst wird. Keine Totmannfahrt mehr möglich. Stopp während Totmannfahrt. Keine Reaktion während Auf-Fahrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x2 P.Ax2 P.Ex2	0 1	Kontakttyp des Eingangs	Legt den Kontakttyp des Schalters fest, welcher an den Eingang angeschlossen ist.  0: N.O., Schließer 1: N.C., Öffner  ACHTUNG  Bei Eingang 10 gilt die Liste von P.5A2 aus dem Abschnitt "Interne Sicherheitsleiste 2"
P.5x3 P.Ax3 P.683 P.693 P.Ex3	0 4	Anzufahrende Endlage des Eingangs	Dieser Parameter legt fest, welche Endlage nach Aktivierung des Eingangs angefahren wird.  0: Endlage Tor AUF 1: Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung 2: Bei Aktivierung in Endlage Tor ZU erfolgt Torfahrt bis Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung, bei Aktivierung in Zwischenhalt erfolgt Torfahrt bis Endlage Tor AUF 3: wie 2. Jedoch fährt das Tor direkt bis Endlage Tor AUF, wenn in Endlage Unten die Aktivierung 2x kurz hintereinander erfolgt.  4: Gleiche Endlage wie die, welche vom zuvor gegebenen Eingang angefahren wurde.
P.5x4 P.Ax4 P.684 P.694 P.Ex4	0 7	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs	Dieser Parameter legt fest, ob und welche Offenhaltezeit / Zwangschließungszeit nach Aktivierung des Eingangs läuft.  0: Ohne Offenhaltezeit (P.010 oder P.011) 2: Mit Mindestoffenhaltezeit (P.015) 3: Ohne Offenhaltezeit, gleichzeitig wird die Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle gesperrt, bis die Endlage verlassen wird.  4: Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl 5: Bei Auslösung In Endlage Oben wird die Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die Mindestoffenhaltezeit.  6: mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF) 7: mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal (=Stromstoß))  1: Die Offenhaltezeit / Zwangsschließungszeit wird mit Parameter P.010 / P.011 eingestellt.  1: Die Mindestoffenhaltezeit wird mit Parameter P.015 eingestellt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise	
P.5x5 P.Ax5 P.685 P.695 P.Ex5	0 1	Räumzeit des Eingangs	Aktiviert die Räumzeit, die vor dem nächsten Schließen abläuft.  0: Ohne Räumzeit 1: Mit Räumzeit (P.025)	
			Die Räumzeit / Vorwarnzeit vor ZU-Fahrt wird mit Parameter P.025 gesetzt.	
P.5x6 P.Ax6 P.686 P.696 P.Ex6	0 3	Richtung des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.	
P.5x7 P.Ax7 P.Ex7	[Sekunde] 0,0 999,9	Einschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verzögert.	
P.5x8 P.Ax8 P.Ex8	[Sekunde] 0,0 999,9	Ausschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verlängert.	
P.5x9 P.Ax9 P.689 P.699 P.Ex9	0 63	LCD-Text des Eingangs	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen	
P.5xA P.AxA P.ExA	0 2	Testung des Eingangs	Jeder Eingang kann getestet werden. Mit diesem Parameter wird ausgewählt, in welcher Endlage eine Testung durchgeführt werden soll.  0: Keine Testung 1: Testung bei Erreichen der Endlage Tor AUF und nach dem Einschalten 2: Testung bei Erreichen der Endlage Tor ZU und nach dem Einschalten	

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5xF P.AxF P.ExF	0 3	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang	Mit diesem Parameter kann eine Zuordnung zum Ausgang eines Feig-Funk-Sicherheits-Systems hergestellt werden
			<ul><li>0: Kein Ausgang zugeordnet</li><li>1: Ausgang 1</li><li>2: Ausgang 2</li><li>3: Ausgang 3</li></ul>
			Mit diesem Parameter wird die Meldung des Einganges unterdrückt und auf die entsprechende Meldung vom Funksicherheitssystem gewartet.  Die Meldungen der mobilen Einheit werden unter P.F19 bis P.F49 eingestellt.  Die Meldungen der stationären Einheit werden unter P.FA9 bis P.FC9 eingestellt.
P.4C0 ww	0 6	Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt	Auswahl verschiedener Bedingungen zur Abschaltung der Sicherheit C in Auffahrt
		, tantani	<ul><li>0: Keine Abschaltung</li><li>1: Abschaltung nach Erreichen der oberen Endlage</li><li>2: Abschaltung nach Erreichen des Vorendschalter Oben</li></ul>
			Abschaltung nach Erreichen des über P.4x2     einstellbaren Vorendschalters Oben
			<ul> <li>Diese Funktion ist nur bei Verwendung elektronischer Endschalter möglich.</li> <li>5: Nach Erreichen des Endschalters Oben wird im Falle einer Auslösung gestoppt.</li> <li>6: Abschaltung nach Erreichen des über P.4x2 einstellbaren Vorendschalters Oben. Die Sicherheit</li> </ul>
			wird aber zusätzlich, bis zum Erreichen der Position aus P.4x2, während Zufahrt abgeschaltet.

Р.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
P.4C1 ww	0 7	Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt		hl verschiedener Bedingungen zur Abschaltung der neiten C in Zufahrt
		Zalami	0:	Keine Abschaltung
			1:	Abschaltung nach Erreichen der unteren Endlage
			2:	Abschaltung nach Erreichen des Vorendschalter Unten
			3:	Abschaltung nach Erreichen des einstellbaren Vorendschalters Tor ZU unter P.4x3. Ab Endlage Tor ZU (P.223) erfolgt immer ein
			4:	Stopp, auch wenn P.4x3 kleiner eingestellt ist. Stop nach Erreichen des einstellbaren Vorendschalters Tor ZU unter P.4x3, oder Endlage
				Zu (P.223) je nachdem was zuerst eintritt.
			6:	Automatisches Einlernen und Abschaltung ab der eingelernten Lichtschrankenposition. Der eingelernte Wert wird in Parameter P.4x3 (x = A, B, C, D oder E) abgespeichert.
				Diese Funktion ermittelt automatisch die Position einer Lichtschranke. Sie kann nicht für
				Sicherheitsleisten verwendet werden. Es muss
				eine passende Toleranz in P.4xA eingestellt
				werden. Zum automatischen Einlernen einer Lichtschranke muss die Lichtschranke dreimal in
				Zufahrt überschritten werden. Beim ersten Mal wird
				die entsprechende Sicherheit ausgelöst, danach nur bei einer Auslösung außerhalb der
				gemessenen Position plus oder minus der
				Toleranz in P.4xA. In der 2. und 3. Fahrt wird die gemessene Position verifiziert und gegebenenfalls
				korrigiert. Bei Auslösung außerhalb der Toleranz
				wird das Einlernen bis zu dreimal erneut probiert,
				danach wird es mit Meldung I.043 abgebrochen
				und muss neu gestartet werden (durch erneutes setzen von P.4x1=6, Änderung von P.4xA, oder
				setzten von P.210=5). Auch bei einer Zufahrt ganz
				ohne Auslösung der Sicherheit x, wird es mit
				Meldung I.043 abgebrochen. Es ist nicht nötig das Tor komplett auffahren zu lassen, ein
				überschreiten der Lichtschranke genügt. Es
				können mehrere Lichtschranken gleichzeitig
				eingelernt werden. Beim gleichzeitigen Einlernen mehrerer Lichtschranken erhöht sich die Anzahl
				der insgesamt benötigten Fahrten zum Einlernen
				mit jeder zusätzlichen Lichtschranke um 1. Die
				ausgewählte Sicherheit x darf beim automatischen Einlernen nicht zusätzlich von einer
				Sicherheitsleiste verwendet werden. Es darf kein
				weiterer Eingang auf die ausgewählte Sicherheit x
				parametriert werden.

Das automatische Einlernen der Lichtschrankenabschaltposition erfordert die Anwesenheit einer eingewiesenen Fachkraft. Nach Abschluss des automatischen Einlernens der Lichtschrankenposition ist die in P.4x3 eingelernte Position zu verifizieren. D.h. wenn sich das Tor kurz oberhalb der Lichtschranke

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
			befindet, muss diese noch ausgelöst werden können, so dass das Tor die entsprechende Sicherheitsreaktion ausführt.  7: Abschaltung nach Erreichen der einstellbaren Position P.4x3 im Endschalterband (nur bei elektronischen Endschaltern)  Funktion nur möglich bei Verwendung von elektronischen Endschaltern. Bei Verwendung einer Sicherheitsleiste wird hier nicht Parameter P.4x3 sondern P.440 verwendet!
P.4C2 ww	[Inkremente] 0 9999	Position Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt	Position für Abschaltung der Sicherheiten C in Auffahrt
P.4C3 ww	[Inkremente] -60 9999	Position Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt	Position für Abschaltung der Sicherheiten C in Zufahrt
P.4C4 ww	07	Max. Anzahl an Reversierungen	Im Falle eines Hindernisses im Torbereich wird über diesen Eingang reversiert. Bleibt das Hindernis im Torbereich, so führt dies bei aktivierter Schließautomatik zu einem ständigen AUF- und ZU-Fahren des Tores. Um dies zu vermeiden bleibt das Tor, ja nach dem ob die Sicherheit für Zufahrt oder Auffahrt parametriert ist, nach der in diesem Parameter eingestellten Anzahl an Reversierungen in der Endlage Tor AUF bzw. ZU stehen. Gleichzeitig wird der Fehler F.3C1 ausgegeben.  1 Um diesen Fehler zu quittieren muss das Tor in Totmannbetrieb einmal bis Endlage Tor ZU bzw. AUF gefahren werden oder es muss ein Reset durchgeführt werden.  1 Die Einstellung 0 bedeutet, dass die Überwachung abgeschaltet ist.
P.4C6 ww	0 2	Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C	<ul> <li>Es wird ausgewählt mit welcher Stopprampe nach Auslösung eines Eingangs Sicherheit C gestoppt wird.</li> <li>0: Es wird die Sicherheitsrampe (P.373/P.374 oder P.333/P.334) verwendet.</li> <li>1: Es wird die Sicherheitsleistenrampe (P.371/P.372 oder P.331/P.332) verwendet.</li> <li>2: Es wird die Sicherheitsleistenrampe (P.371/P.372 oder P.331/P.332) verwendet. Zusätzlich wird eine schnelle Entprellung (P.40E) für die Eingänge 8, 9,11, 12 verwendet.</li> </ul>

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.4C7 ww	0 5	Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit C	<ol> <li>Beim Freiwerden von Sicherheiten können unterschiedliche ZU-Befehle generiert werden:</li> <li>Kein ZU-Befehl</li> <li>ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit</li> <li>ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit und zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert.</li> <li>ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit auch während der AUF-Fahrt.</li> <li>ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit.         <ul> <li>ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit.</li> <li>Zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert. Ein erneuter AUF-Befehl löscht den ZU-Befehl, welcher bei Verlassen der Schleife gespeichert wurde.</li> </ul> </li> </ol>
P.4C8 ww	0 1	Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit C in Auffahrt	Ist dieser Parameter aktiviert führt ein eingehender Befehl auf diesem Eingang nicht zum erneuten Start der Offenhaltezeit.  0: Eingang wird in Auffahrt ausgewertet. 1: Eingang wird in Auffahrt NICHT ausgewertet.
P.4C9 ww	0 1	Abschaltung der Sicherheit C bei automatischer Synchronisation	Um Fehlfunktionen zu vermeiden kann die Sicherheit C während der Synchronisation abgeschaltet werden.  0: Eingang wird ausgewertet 1: Eingang wird bei Synchronisation ignoriert
P.4CA ww	[Inkremente] 0 9999	Toleranzeinstellung	Einstellung der zulässigen Toleranz während des automatischen Einlernvorgangs der Lichtschrankenabschaltposition.  Dieser Parameter hat nur einen Einfluss wenn Parameter P.4D1 = 6 eingestellt ist. Ein Ändern von Parameter P.4DA führt zum Neustart des Einlernvorgangs der Lichtschrankenabschaltposition.
P.4CB ww	[Inkremente] 0 5000	Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit C	Nach Auslösung des Eingangs wird für die hier eingestellten Bedingungen reversiert:  0: Solange reversieren bis Sicherheit freigefahren ist >0: Um die hier angegebenen Anzahl Inkremente reversieren (egal, ob Sicherheit danach frei ist, oder nicht)

### 41.15 Fahren auf Zwischenhalt / Teilöffnung P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 17

Parameter P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 muss auf 17 eingestellt werden, um die Grundfunktion Fahren auf Zwischenhalt / Teilöffnung für diesen Eingang zu aktivieren.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x1 P.Ax1 P.681 P.691 P.Ex1	0 29	Betriebsart des Eingangs	Dieser Parameter legt die Betriebsart des Befehls Fahren auf Zwischenhalt / Teilöffnung fest.  0: Befehl fährt aus jeder Position auf die Zwischenhaltposition.  1: Befehl fährt aus jeder Position auf die
			Zwischenhaltposition. Ist der Eingang aktiv, wird bei eingehendem Zubefehl nur bis zur Zwischenhaltposition gefahren.
			<ol> <li>Befehl fährt aus jeder Position und aus aktiver Fahrt auf die Zwischenhaltposition. Ist der Eingang aktiv, wird bei eingehendem Zubefehl nur bis zur Zwischenhaltposition gefahren.</li> </ol>
P.5x2 P.Ax2 P.Ex2	0 1	Kontakttyp des Eingangs	Legt den Kontakttyp des Schalters fest, welcher an den Eingang angeschlossen ist.
I .LAZ			<ul><li>0: N.O., Schließer</li><li>1: N.C., Öffner</li></ul>
			ACHTUNG  Bei Eingang 10 gilt die Liste von P.5A2 aus dem
			Abschnitt "Interne Sicherheitsleiste 2"
P.5x3 P.Ax3 P.683 P.693 P.Ex3	0 4	Anzufahrende Endlage des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x4 P.Ax4 P.684 P.694 P.Ex4	0 7	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs	Dieser Parameter legt fest, ob und welche Offenhaltezeit / Zwangschließungszeit nach Aktivierung des Eingangs läuft.  0: Ohne Offenhaltezeit 1: Mit Offenhaltezeit (P.010 oder P.011) 2: Mit Mindestoffenhaltezeit (P.015) 3: Ohne Offenhaltezeit, gleichzeitig wird die Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle gesperrt, bis die Endlage verlassen wird. 4: Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl 5: Bei Auslösung In Endlage Oben wird die Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die Mindestoffenhaltezeit. 6: mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF) 7: mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal (=Stromstoß))  1: Die Offenhaltezeit / Zwangsschließungszeit wird mit Parameter P.010 / P.011 eingestellt.  1: Die Mindestoffenhaltezeit wird mit Parameter P.015 eingestellt.
P.5x5 P.Ax5 P.685 P.695 P.Ex5	0 1	Räumzeit des Eingangs	Aktiviert die Räumzeit, die vor dem nächsten Schließen abläuft.  0: Ohne Räumzeit 1: Mit Räumzeit (P.025)  Die Räumzeit / Vorwarnzeit vor ZU-Fahrt wird mit Parameter P.025 gesetzt.
P.5x6 P.Ax6 P.686 P.696 P.Ex6	0 3	Richtung des Eingangs	Legt fest welche logische Richtung der Eingang hat. Die Festlegung der Richtung ist für Gegenverkehrssteuerungen notwendig. Der Controller entscheidet mit Hilfe dieser Information welche Richtung frei gegeben wird, welche Ampel geschaltet wird oder welches Schleusentor geöffnet wird.  0: Keine festgelegte Richtung 1: Richtung von außen nach innen 2: Richtung von innen nach außen 3: Beide Richtungen werden freigegeben
P.5x7 P.Ax7 P.Ex7	[Sekunde] 0,0 999,9	Einschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verzögert.
P.5x8 P.Ax8 P.Ex8	[Sekunde] 0,0 999,9	Ausschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verlängert.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x9 P.Ax9 P.689 P.699 P.Ex9	0 63	LCD-Text des Eingangs	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen
P.5xA P.AxA P.ExA	0 2	Testung des Eingangs	Jeder Eingang kann getestet werden. Mit diesem Parameter wird ausgewählt, in welcher Endlage eine Testung durchgeführt werden soll.  0: Keine Testung 1: Testung bei Erreichen der Endlage Tor AUF und nach dem Einschalten 2: Testung bei Erreichen der Endlage Tor ZU und nach dem Einschalten
P.5xF P.AxF P.ExF	0 3	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang	Mit diesem Parameter kann eine Zuordnung zum Ausgang eines Feig-Funk-Sicherheits-Systems hergestellt werden  0: Kein Ausgang zugeordnet 1: Ausgang 1 2: Ausgang 2 3: Ausgang 3  Mit diesem Parameter wird die Meldung des Einganges unterdrückt und auf die entsprechende Meldung vom Funksicherheitssystem gewartet.  Die Meldungen der mobilen Einheit werden unter P.F19 bis P.F49 eingestellt.  Die Meldungen der stationären Einheit werden unter P.FA9 bis P.FC9 eingestellt.

### 41.16 Externer Detektor P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 = 18

Parameter P.5x0 / P.Ex0 / P.Ax0 muss auf 18 eingestellt werden, um die Grundfunktion Externer Detektor für diesen Eingang zu aktivieren.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x1 P.Ax1 P.681 P.691 P.Ex1	0 29	Betriebsart des Eingangs	Der Eingang arbeitet als externer Detektor. Damit verhält sich der Eingang wie die unter der Betriebsart P.5x1 / P.Ex1 ausgewählte Schleife 1,2,3 oder 4. Der Eingang verhält sich wie die ausgewählte Schleife mit den für die Schleife gültigen Parametern P.66x, P.67x, P.6Cx, P.6Dx.  1: Externe Schleife 1 2: Externe Schleife 2 3: Externe Schleife 3 4: Externe Schleife 4

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5x2 P.Ax2 P.Ex2	0 1	Kontakttyp des Eingangs	Legt den Kontakttyp des Schalters fest, welcher an den Eingang angeschlossen ist.
			0: N.O., Schließer 1: N.C., Öffner
			ACHTUNG  Bei Eingang 10 gilt die Liste von P.5A2 aus dem Abschnitt "Interne Sicherheitsleiste 2"
P.5x3 P.Ax3 P.683 P.693 P.Ex3	0 4	Anzufahrende Endlage des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet. Stattdessen wird der entsprechende Parameter für die anzufahrende Endlage des in P.5x1 / P.Ex1 / P.Ax1 ausgewählten Detektors verwendet.
P.5x4 P.Ax4 P.684 P.694 P.Ex4	0 7	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet. Stattdessen wird der entsprechende Parameter für die Offenhaltezeit / Priorität des in P.5x1 / P.Ex1 / P.Ax1 ausgewählten Detektors verwendet.
P.5x5 P.Ax5 P.685 P.695 P.Ex5	0 1	Räumzeit des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet. Stattdessen wird der entsprechende Parameter für die Räumzeit des in P.5x1 / P.Ex1 / P.Ax1 ausgewählten Detektors verwendet.
P.5x6 P.Ax6 P.686 P.696 P.Ex6	0 3	Richtung des Eingangs	Dieser Parameter wird bei Verwendung dieser Funktion nicht ausgewertet. Stattdessen wird der entsprechende Parameter für die Richtung des in P.5x1 / P.Ex1 / P.Ax1 ausgewählten Detektors verwendet
P.5x7 P.Ax7 P.Ex7	[Sekunde] 0,0 999,9	Einschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verzögert.
P.5x8 P.Ax8 P.Ex8	[Sekunde] 0,0 999,9	Ausschaltverzögerung des Eingangs	Die Auswertung des Eingangs wird um die in diesem Parameter eingestellte Zeit verlängert.
P.5x9 P.Ax9 P.689 P.699 P.Ex9	0 63	LCD-Text des Eingangs	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-
			Wahlmeldungen

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.5xA P.AxA P.ExA	0 2	Testung des Eingangs	Jeder Eingang kann getestet werden. Mit diesem Parameter wird ausgewählt, in welcher Endlage eine Testung durchgeführt werden soll.  0: Keine Testung
			<ol> <li>Testung bei Erreichen der Endlage Tor AUF und nach dem Einschalten</li> <li>Testung bei Erreichen der Endlage Tor ZU und nach dem Einschalten</li> </ol>
P.5xF P.AxF P.ExF	0 3	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang	Mit diesem Parameter kann eine Zuordnung zum Ausgang eines Feig-Funk-Sicherheits-Systems hergestellt werden  0: Kein Ausgang zugeordnet 1: Ausgang 1 2: Ausgang 2 3: Ausgang 3  Mit diesem Parameter wird die Meldung des Einganges unterdrückt und auf die entsprechende Meldung vom
			Funksicherheitssystem gewartet. Die Meldungen der mobilen Einheit werden unter P.F19 bis P.F49 eingestellt. Die Meldungen der stationären Einheit werden unter P.FA9 bis P.FC9 eingestellt.

### 42 Folientastatur

### 42.1 Folientastatur-Eingang AUF

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.630 ww	0 2	Funktion Folientastatur AUF	Für den Folientaster AUF wird festgelegt, in welchem Modus der Taster funktionieren soll.
			<ul><li>0: Keine Torfunktion</li><li>1: Nur Totmann-Fahrt während Totmann-Betrieb</li><li>2: Totmann- und Automatik-Fahrt</li></ul>

	[Finhait]	Franktien	Danah saikum s/ Himunian
P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.632 ww	0 1	Totmannauffahrt über RS 485 Schnittstelle	Erlaubt die Totmannauffahrt durch einen über Schnittstelle simulierten Folientaster Auf. Der verwendete Eingang muss als externer Folien-Taster-AUF (P.5x0 = 15 und P.5x1 = 0) eingestellt sein.
			Totmannfahrt nicht erlaubt     Totmannfahrt erlaubt
			ACHTUNG  Die Aktivierung dieser Funktion beeinträchtigt die Sicherheitsfunktion des Tores.  Sicherheitseinrichtungen, wie Sicherheitsleiste oder Lichtschranke, werden ggf. ignoriert.
P.633 ww	0 4	Anzufahrende Endlage	Der Parameter legt, fest welche Endlage nach Betätigung des Folientasters AUF angefahren wird.
			<ol> <li>Endlage Tor AUF</li> <li>Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung</li> <li>Bei Aktivierung in Endlage Tor ZU erfolgt Torfahrt bis Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung, bei Aktivierung in Zwischenhalt erfolgt Torfahrt bis Endlage Tor AUF</li> <li>wie 2. Jedoch fährt das Tor direkt bis Endlage Tor AUF, wenn in Endlage Unten die Aktivierung 2x kurz hintereinander erfolgt.</li> <li>Gleiche Endlage wie die, welche vom zuvor gegebenen Eingang angefahren wurde.</li> </ol>
P.634 ww	0 7	Offenhaltezeit / Priorität	Dieser Parameter legt fest, ob und welche Offenhaltezeit / Zwangschließungszeit nach Erreichen der Endlage abläuft.
			<ol> <li>Ohne Offenhaltezeit</li> <li>Mit Offenhaltezeit (P.010 oder P.011)</li> <li>Mit Mindestoffenhaltezeit (P.015)</li> <li>Ohne Offenhaltezeit, gleichzeitig wird die Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle gesperrt, bis die Endlage verlassen wird.</li> <li>Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl</li> <li>Bei Auslösung In Endlage Oben wird die Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die Mindestoffenhaltezeit.</li> <li>mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF)</li> <li>mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal (=Stromstoß))</li> <li>Die Offenhaltezeit / Zwangsschließungszeit wird mit Parameter P.010 / P.011 eingestellt.</li> <li>Die Mindestoffenhaltezeit wird mit Parameter P.015 eingestellt.</li> </ol>

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.635 ww	0 1	Räumzeit	Aktiviert den Ablauf der Räumzeit / Vorwarnzeit vorm Schließen des Tores, wenn es zuvor durch den Folientaster AUF geöffnet wurde.
			0: Ohne Räumzeit 1: Mit Räumzeit (P.025)
			Die Räumzeit / Vorwarnzeit vor Zufahrt wird mit Parameter P.025 eingestellt.
P.636 ww	0 3	Richtung	Die Richtung des AUF-Befehls wird in erster Linie für die Richtungsabhängige Steuerung von Ampeln benutzt. Der Parameter gibt an, für welche Richtung der AUF-Befehl wirkt.
			<ul><li>0: Keine festgelegte Richtung</li><li>1: Richtung von außen nach innen</li><li>2: Richtung von innen nach außen</li><li>3: Beide Richtungen werden freigegeben</li></ul>
P.639 ww	0 63	LCD-Meldung	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen

### 42.2 Folientastatur-Eingang STOP

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.640 ww	1 2	Funktion Folientastatur STOP	Für den Folientaster STOP wird festgelegt, in welchem Modus der Folientaster STOP funktionieren soll.
			<ol> <li>Nach Auslösung des Folientasters STOP wird das Tor angehalten und auf einen beliebigen Befehl gewartet</li> <li>Nach Auslösung des Folientaster STOP wird das Tor angehalten und auf einen Folien-Tastatur- Befehl gewartet</li> </ol>
P.649 ww	0 63	LCD-Meldung	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen

## 42.3 Folientastatur-Eingang ZU

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.650 ww	0 2	Funktion Folientastatur ZU	Für den Folientaster ZU wird festgelegt, in welchem Modus der Taster funktionieren soll.
			<ul><li>0: Keine Torfunktion</li><li>1: Nur Totmann-Fahrt während Totmann-Betrieb</li><li>2: Totmann- und Automatik-Fahrt</li></ul>
P.652 ww	0 1	Totmannzufahrt über Schnittstelle	Erlaubt die Totmannzufahrt durch einen über Schnittstelle simulierten Folientaster ZU.
			<ul><li>0: Totmannfahrt nicht erlaubt</li><li>1: Totmannfahrt erlaubt</li></ul>
			ACHTUNG  Die Aktivierung dieser Funktion beeinträchtigt die Sicherheitsfunktion des Tores.  Sicherheitseinrichtungen, wie Sicherheitsleiste oder Lichtschranke, werden ggf. ignoriert.
P.654 ww	0 7	Offenhaltezeit / Priorität	Dieser Parameter legt fest, ob und welche Offenhaltezeit / Zwangschließungszeit nach Aktivierung des Eingangs läuft.
			<ol> <li>Ohne Offenhaltezeit (P.010 oder P.011)</li> <li>Mit Mindestoffenhaltezeit (P.015)</li> <li>Ohne Offenhaltezeit, gleichzeitig wird die Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle gesperrt, bis die Endlage verlassen wird.</li> <li>Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl</li> <li>Bei Auslösung In Endlage Oben wird die Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die Mindestoffenhaltezeit.</li> <li>mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF)</li> <li>mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal (=Stromstoß))</li> </ol> Die Offenhaltezeit / Zwangsschließungszeit wird mit Parameter P.010 / P.011 eingestellt. Die Mindestoffenhaltezeit wird mit Parameter P.015 eingestellt.
P.655 ww	0 1	Räumzeit	Mit ändern dieses Parameters wird festgelegt, ob die Räumzeit vor Zufahrt abgebrochen wird oder nicht.  0: Ohne Räumzeit 1: Mit Räumzeit (P.025)
			Die Räumzeit / Vorwarnzeit vor Zufahrt wird mit Parameter P.025 eingestellt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.659 ww	0 63	LCD-Meldung	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen

### 43 Induktionsschleifenauswerter

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.890 ww	0 2	ZU - Befehl von Detektor verriegeln	Verriegelung von ZU - Befehlen von Detektoren bei Gegen- und/oder Kolonnenverkehr. Der ZU - Befehl wird solange unterdrückt bis kein Gegen- oder Kolonnenverkehr mehr vorliegt.
			<ol> <li>Keine Verriegelung von ZU-Befehlen der Detektoren</li> </ol>
			<ol> <li>Verriegelung von ZU-Befehlen bei erkanntem Gegenverkehr</li> </ol>
			Verriegelung von ZU-Befehlen bei erkanntem Gegenverkehr und Kolonnenverkehr
P.B6D ww	0 1	Abtastfilter	Der Parameter legt fest ob die Abtastsignale gefiltert werden.
			<ul><li>0: Kein Filter (hohe Empfindlichkeit)</li><li>1: Mit Filter (Hohe Störfestigkeit)</li></ul>
			Diese Funktion wirkt nur auf Detektoren, die sich auf einer Erweiterungsplatine befinden, nicht aber auf Steckdetektoren.
P.B6E ww	0 1	Neuabgleich anfordern	Nach dem Setzen des Parameters auf 1 wird ein Neuabgleich aller Schleifen durchgeführt.
			<ul><li>0: Kein Abgleich</li><li>1: Neuabgleich durchführen</li></ul>
			Diese Funktion wirkt nur auf Detektoren, die sich auf einer Erweiterungsplatine befinden, nicht aber auf Steckdetektoren.

# 43.1 Detektor Kanal 1

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.660 ww	20 29	Funktion Detektor Kanal 1	Die Reaktion der Torsteuerung auf die Auslösung des Detektor Kanals 1 wird mit diesem Parameter festgelegt.
			Der Detektor reagiert als:
			<ul> <li>20: Deaktiviert, keine Meldung, keine Weitergabe, keine Abtastung (nur bei Det. 3,4)</li> <li>21: Auswertung nur für Befehlsweitergabe, Sperren einer Partnerschleife und ZU-Befehl bei Verlassen</li> <li>22: AUF-Befehl, Sicherheit gegen ZU-Fahrt mit Reversierung, Sperrung durch Partnerschleife möglich</li> <li>23: Sicherheit gegen ZU-Fahrt mit Reversierung, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich</li> <li>24: Sicherheit gegen ZU-Fahrt mit Stopp, keine</li> </ul>
			Sperrung durch Partnerschleife möglich 25: Gibt Legitimation für entsprechend Programmierten externen AUF-Befehl, wirkt aber immer als Sicherheit gegen Zufahrt mit Reversierung, auch ohne AUF-Befehl.
			27: Sicherheit gegen Auf- und Zufahrt, bei freiwerden nach Auslösung in Auffahrt wird Auffahrt fortgesetzt, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich
			28: Sicherheit gegen AUF- und ZU-Fahrt, bei freiwerden nach Auslösung in AUF-Fahrt wird AUF-Fahrt fortgesetzt, sonst nach freiwerden ZU-Befehl, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich
			29: Gibt Legitimation für entsprechend Programmierten externen AUF-Befehl, wirkt nicht als Sicherheit.
			Zusatzsicherheit = Bei Belegung während der Zufahrt kommt es zu einer Reversierung, während Endlage AUF ist keine automatische Zufahrt möglich
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.170. Wenn P.660 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.170 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.663 ww	0 4	Anzufahrende Endlage	Der Parameter legt, fest welche Endlage nach Auslösung des Detektor Kanal 1 angefahren wird.
			<ol> <li>Endlage Tor AUF</li> <li>Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung</li> <li>Bei Aktivierung in Endlage Tor ZU erfolgt Torfahrt bis Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung, bei Aktivierung in Zwischenhalt erfolgt Torfahrt bis Endlage Tor AUF</li> <li>wie 2. Jedoch fährt das Tor direkt bis Endlage Tor AUF, wenn in Endlage Unten die Aktivierung 2x kurz hintereinander erfolgt.</li> <li>Gleiche Endlage wie die, welche vom zuvor gegebenen Eingang angefahren wurde.</li> </ol>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.173. Wenn P.663 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.173 eingestellt und umgekehrt.
P.664 ww	0 7	Offenhaltezeit / Priorität	Dieser Parameter legt fest, ob und welche Offenhaltezeit / Zwangschliessungszeit nach Erreichen der Endlage abläuft.
			<ul> <li>0: Ohne Offenhaltezeit</li> <li>1: Mit Offenhaltezeit (P.010 oder P.011)</li> <li>2: Mit Mindestoffenhaltezeit (P.015)</li> <li>3: Ohne Offenhaltezeit, gleichzeitig wird die Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle gesperrt, bis die Endlage verlassen wird.</li> <li>4: Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl</li> <li>5: Bei Auslösung In Endlage Oben wird die Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die Mindestoffenhaltezeit.</li> <li>6: mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF)</li> <li>7: mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal (=Stromstoß))</li> <li>1 Die Offenhaltezeit / Zwangsschliessungszeit wird mit Parameter P.010 / P.011 eingestellt.</li> <li>1 Die Mindestoffenhaltezeit wird mit Parameter P.015 eingestellt.</li> <li>1 Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.174. Wenn P.664 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.174 eingestellt und umgekehrt.</li> </ul>

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.665 ww	0 1	Räumzeit	Aktiviert den Ablauf der Räumzeit / Vorwarnzeit vorm Schließen des Tores, wenn es zuvor durch den Detektor Kanal 1 geöffnet wurde.
			<ul><li>0: Ohne Räumzeit</li><li>1: Mit Räumzeit (P.025)</li></ul>
			Die Räumzeit / Vorwarnzeit vor Zufahrt wird mit Parameter P.025 eingestellt.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.175. Wenn P.665 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.175 eingestellt und umgekehrt.
P.666 ww	0 3	Richtung	Die Richtung wird in erster Linie für die Richtungsabhängige Steuerung von Ampeln benutzt. Der Parameter gibt an, für welche Richtung der Detektor Kanal 1 wirkt.
			0: Keine festgelegte Richtung
			<ul><li>1: Richtung von außen nach innen</li><li>2: Richtung von innen nach außen</li></ul>
			3: Beide Richtungen werden freigegeben
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.176. Wenn P.666 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.176 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.667 ww	20 25	Verriegelung Detektor Kanal 1	Um Fehlauslösungen zu vermeiden, kann der Detektor Kanal 1 durch einen der Partnerdetektor A (Detektor Kanal 2) oder Partner-Detektor B (Detektor Kanal 3) für eine beim Partnerdetektor einstellbare Zeit (P.678/L.188 bzw. P.6C8/L.198) gesperrt werden. Optional kann zusätzlich bei Belegung des Detektor Kanals 1 der Partneraufbefehl A (AUF2) oder Partneraufbefehl B (AUF1) gesperrt werden. Die Sperrung funktioniert bei parametrierten Ampelrelais nur, wenn die Richtung des Detektor Kanal 1 und des Partnerdetektors unterschiedlich gewählt wurde. Ist keine Ampel parametriert wird die Richtung der Detektoren nicht berücksichtigt.
			Detektor Kanal 1 wird gesperrt durch:
			<ul> <li>20: Deaktiviert</li> <li>21: Gesperrt durch Partnerschleife A</li> <li>22: Gesperrt durch Partnerschleife A und Sperrung von Partner-Aufbefehl A bei Aktivierung dieses Kanals</li> <li>23: Permanente nicht Zeitgesteuerte Sperrung der</li> </ul>
			Partnerschleife A in Endlage unten, damit keine Öffnung für Fahrzeuge erfolgt die unter dem Schrankenbaum hindurch bis zur Öffnungsschleife fahren und die Schranke so öffnen.  24: Gesperrt durch Partnerschleife B 25: Gesperrt durch Partnerschleife B und Sperrung von Partneraufbefehl B bei Aktivierung dieses
			Kanals  Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.177.  Wenn P.667 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.177  eingestellt und umgekehrt.
P.668 ww	[Sekunde] 0 120	Verriegelungszeit Detektor 1	Der Detektor Kanal 2 und 3 wird für die in diesem Parameter eingestellte Zeit verriegelt (siehe auch P.677/L.187 bzw. P6C7/L.197).  Die Verriegelung funktioniert nicht wenn die Zeit auf 0 steht.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.178. Wenn P.668 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.178 eingestellt und umgekehrt.
P.669 ww	0 63	LCD-Meldung	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.
			Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD- Wahlmeldungen
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.179. Wenn P.669 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.179 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.66A ww	[Sekunde] 0 120	Einschaltverzögerung Detektor Kanal 1	Die parametrierte Funktion des Detektor Kanal 1 wird erst nach der in diesem Parameter angegebenen Zeit ausgeführt.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.17A. Wenn P.66A eingestellt ist, wird auch der Parameter L.17A eingestellt und umgekehrt.
P.66C ww	0 5	Schließbefehl bei Verlassen der Schleife Kanal 1	<ul> <li>Beim Verlassen der Schleife 1 können unterschiedliche ZU-Befehle generiert werden:</li> <li>0: Kein ZU-Befehl</li> <li>1: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit</li> <li>2: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit und zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert.</li> <li>3: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit auch während der AUF-Fahrt.</li> <li>5: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit. Zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert. Ein erneuter AUF-Befehl löscht den ZU-Befehl, welcher bei Verlassen der Schleife gespeichert wurde.</li> </ul>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.17CWenn P.66C eingestellt ist, wird auch der Parameter L.17C eingestellt und umgekehrt.
P.66D ww	0 1	Deaktivierung Detektor Kanal 1 während automatischer Synchronisation	Deaktiviert den Detektor Kanal 1 während der automatischen Synchronisation.  0: Eingang wird ausgewertet 1: Eingang wird bei Synchronisation ignoriert
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.17D. Wenn P.66D eingestellt ist, wird auch der Parameter L.17D eingestellt und umgekehrt.
P.66F ww	0 1	Arbeitsweise der Verriegelung des Detektor Kanal 1	Die Verriegelung des Detektor Kanals 1 bzw. der AUF- Befehle, die über P.667 eingestellt werden verhält sich wie folgt:
			<ul> <li>Verriegelungszeit läuft ab der Belegung des auslösenden Kanals, Zeit wird durch anderen Kanal nicht angehalten</li> <li>Verriegelungszeit läuft ab der Belegung des auslösenden Kanals, Zeit wird durch anderen Kanal angehalten, wenn bei diesem eine fallende Flanke auftritt</li> </ul>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.17F. Wenn P.66F eingestellt ist, wird auch der Parameter L.17F eingestellt und umgekehrt.

### 43.2 Detektor Kanal 2

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise		
P.670 ww	20 29	Funktion Detektor Kanal 2	Die Reaktion der Torsteuerung auf die Auslösung des Detektor Kanal 2 wird mit diesem Parameter festgelegt.  Der Detektor reagiert als:		
			<ul> <li>20: Deaktiviert, keine Meldung, keine Weitergabe, keine Abtastung (nur bei Det. 3,4)</li> <li>21: Auswertung nur für Befehlsweitergabe, Sperren einer Partnerschleife und ZU-Befehl bei Verlassen</li> <li>22: AUF-Befehl, Sicherheit gegen ZU-Fahrt mit Reversierung, Sperrung durch Partnerschleife möglich</li> <li>23: Sicherheit gegen ZU-Fahrt mit Reversierung, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich</li> <li>24: Sicherheit gegen ZU-Fahrt mit Stopp, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich</li> <li>25: Gibt Legitimation für entsprechend Programmierten externen AUF-Befehl, wirkt aber immer als Sicherheit gegen Zufahrt mit Reversierung, auch ohne AUF-Befehl.</li> <li>27: Sicherheit gegen Auf- und Zufahrt, bei freiwerden nach Auslösung in Auffahrt wird Auffahrt fortgesetzt, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich</li> <li>28: Sicherheit gegen AUF- und ZU-Fahrt, bei freiwerden nach Auslösung in AUF-Fahrt wird AUF-Fahrt fortgesetzt, sonst nach freiwerden ZU-Befehl, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich</li> <li>29: Gibt Legitimation für entsprechend Programmierten externen AUF-Befehl, wirkt nicht als Sicherheit = Bei Belegung während der Zufahrt kommt es zu einer Reversierung, während Endlage AUF ist keine automatische Zufahrt möglich</li> <li>i Zusatzsicherheit = Bei Belegung während Endlage AUF ist keine automatische Zufahrt möglich</li> <li>i Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L. 180. Wenn P.670 eingestellt ist, wird auch der Parameter L. 180 eingestellt und umgekehrt.</li> </ul>		

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.673 ww	0 4	Anzufahrende Endlage	Der Parameter legt fest, welche Endlage nach Auslösung des Detektor Kanal 2 angefahren wird.
			<ul> <li>0: Endlage Tor AUF</li> <li>1: Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung</li> <li>2: Bei Aktivierung in Endlage Tor ZU erfolgt Torfahrt bis Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung, bei Aktivierung in Zwischenhalt erfolgt Torfahrt bis Endlage Tor AUF</li> </ul>
			<ol> <li>wie 2. Jedoch f\u00e4hrt das Tor direkt bis Endlage Tor AUF, wenn in Endlage Unten die Aktivierung 2x kurz hintereinander erfolgt.</li> </ol>
			<ol> <li>Gleiche Endlage wie die, welche vom zuvor gegebenen Eingang angefahren wurde.</li> </ol>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.183. Wenn P.673 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.183 eingestellt und umgekehrt.
P.674 ww	0 7	Offenhaltezeit / Priorität	Dieser Parameter legt fest, ob und welche Offenhaltezeit / Zwangschließungszeit nach Erreichen der Endlage abläuft.
			<ol> <li>Ohne Offenhaltezeit (P.010 oder P.011)</li> <li>Mit Offenhaltezeit (P.015)</li> <li>Ohne Offenhaltezeit, gleichzeitig wird die Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle gesperrt, bis die Endlage verlassen wird.</li> <li>Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl</li> <li>Bei Auslösung In Endlage Oben wird die Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die Mindestoffenhaltezeit.</li> <li>mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF)</li> <li>mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal (=Stromstoß))</li> <li>Die Offenhaltezeit / Zwangsschließungszeit wird mit Parameter P.010 / P.011 eingestellt.</li> <li>Die Mindestoffenhaltezeit wird mit Parameter P.015 eingestellt.</li> </ol>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.184. Wenn P.674 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.184 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.675 ww	0 1	Räumzeit	Aktiviert den Ablauf der Räumzeit / Vorwarnzeit vor dem Schließen des Tores, wenn es zuvor durch den Detektor Kanal 2 geöffnet wurde.
			<ul><li>0: Ohne Räumzeit</li><li>1: Mit Räumzeit (P.025)</li></ul>
			i Die Räumzeit / Vorwarnzeit vor Zufahrt wird mit Parameter P.025 eingestellt.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.185. Wenn P.675 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.185 eingestellt und umgekehrt.
P.676 ww	0 3	Richtung	Die Richtung wird in erster Linie für die Richtungsabhängige Steuerung von Ampeln benutzt. Der Parameter gibt an, für welche Richtung der Detektor Kanal 2 wirkt.
			Keine festgelegte Richtung     Richtung von außen nach innen
			<ol><li>Richtung von innen nach außen</li></ol>
			3: Beide Richtungen werden freigegeben
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.186. Wenn P.676 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.186 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.677 ww	20 25	Verriegelung Detektor Kanal 2	Um Fehlauslösungen zu vermeiden, kann der Detektor Kanal 2 durch einen der Partnerdetektor A (Detektor Kanal 1) oder Partner-Detektor B (Detektor Kanal 4) für eine beim Partnerdetektor einstellbare Zeit (P.668/L.178 bzw. P.6D8/L.1A8) gesperrt werden. Optional kann zusätzlich bei Belegung des Detektor Kanals 2 der Partneraufbefehl A (AUF1) oder Partneraufbefehl B (AUF2) gesperrt werden. Die Sperrung funktioniert bei parametrierten Ampelrelais nur, wenn die Richtung des Detektor Kanal 2 und des Partnerdetektors unterschiedlich gewählt wurde. Ist keine Ampel parametriert wird die Richtung der Detektoren nicht berücksichtigt.
			Detektor Kanal 2 wird gesperrt durch:
			<ul> <li>20: Deaktiviert</li> <li>21: Gesperrt durch Partnerschleife A</li> <li>22: Gesperrt durch Partnerschleife A und Sperrung von Partner-Aufbefehl A bei Aktivierung dieses Kanals</li> <li>23: Permanente nicht Zeitgesteuerte Sperrung der Partnerschleife A in Endlage unten, damit keine Öffnung für Fahrzeuge erfolgt die unter dem Schrankenbaum hindurch bis zur Öffnungsschleife fahren und die Schranke so öffnen.</li> </ul>
			<ul> <li>24: Gesperrt durch Partnerschleife B</li> <li>25: Gesperrt durch Partnerschleife B und Sperrung von Partneraufbefehl B bei Aktivierung dieses Kanals</li> </ul>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.187. Wenn P.677 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.187 eingestellt und umgekehrt.
P.678 ww	[Sekunde] 0 120	Verriegelungszeit Detektor 2	Der Detektor Kanal 1 und 4 wird für die in diesem Parameter eingestellte Zeit verriegelt (siehe auch P.667/L177 bzw. P6D7/L1A7).  Die Verriegelung funktioniert nicht wenn die Zeit auf 0 steht.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.188. Wenn P.678 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.188 eingestellt und umgekehrt.
P.679 ww	0 63	LCD-Meldung	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.
			Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.189. Wenn P.679 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.189 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.67A ww	[Sekunde] 0 120	Einschaltverzögerung Detektor Kanal 2	Die parametrierte Funktion des Detektor Kanal 2 wird erst nach der in diesem Parameter angegebenen Zeit ausgeführt.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.18A. Wenn P.67A eingestellt ist, wird auch der Parameter L.18A eingestellt und umgekehrt.
P.67C ww	0 5	Schließbefehl bei Verlassen der Schleife Kanal 2	<ul> <li>Beim Verlassen der Schleife 1 können unterschiedliche ZU-Befehle generiert werden:</li> <li>0: Kein ZU-Befehl</li> <li>1: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit</li> <li>2: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit und zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert.</li> <li>3: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit auch während der AUF-Fahrt.</li> <li>5: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit. Zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert. Ein erneuter AUF-Befehl löscht den ZU-Befehl, welcher bei Verlassen der Schleife gespeichert wurde.</li> </ul>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.18C. Wenn P.67C eingestellt ist, wird auch der Parameter L.18C eingestellt und umgekehrt.
P.67D ww	0 1	Deaktivierung Detektor Kanal 2 während automatischer Synchronisation	Deaktiviert den Detektor Kanal 2 während der automatischen Synchronisation.  0: Eingang wird ausgewertet 1: Eingang wird bei Synchronisation ignoriert
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.18D. Wenn P.67D eingestellt ist, wird auch der Parameter L.18D eingestellt und umgekehrt.
P.67F ww	0 1	Arbeitsweise der Verriegelung für Detektor Kanal 2	Die Verriegelung des Detektor Kanals 2 bzw. der AUF- Befehle, die über P.677 eingestellt werden verhält sich wie folgt:
			<ul> <li>Verriegelungszeit läuft ab der Belegung des auslösenden Kanals, Zeit wird durch anderen Kanal nicht angehalten</li> <li>Verriegelungszeit läuft ab der Belegung des auslösenden Kanals, Zeit wird durch anderen Kanal angehalten, wenn bei diesem eine fallende Flanke auftritt</li> </ul>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.18F. Wenn P.67F eingestellt ist, wird auch der Parameter L.18F eingestellt und umgekehrt.

### 43.3 Detektor Kanal 3



Der Detektor Kanal 3 kann nur in Verbindung mit der Erweiterungsplatine TST MNST / TST RFUxK oder als Eingangsfunktion externer Detektor benutzt werden.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.6C0 ww		Funktion Detektor Kanal 3	Die Reaktion der Torsteuerung auf die Auslösung des Detektor-Kanals 3 wird mit diesem Parameter festgelegt.  20: Deaktiviert, keine Meldung, keine Weitergabe, keine Abtastung (nur bei Det. 3,4)  21: Auswertung nur für Befehlsweitergabe, Sperren einer Partnerschleife und ZU-Befehl bei Verlassen  22: AUF-Befehl, Sicherheit gegen ZU-Fahrt mit Reversierung, Sperrung durch Partnerschleife möglich  23: Sicherheit gegen ZU-Fahrt mit Reversierung, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich  24: Sicherheit gegen ZU-Fahrt mit Stopp, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich  25: Gibt Legitimation für entsprechend Programmierten externen AUF-Befehl, wirkt aber immer als Sicherheit gegen Zufahrt mit Reversierung, auch ohne AUF-Befehl.  27: Sicherheit gegen Auf- und Zufahrt, bei freiwerden nach Auslösung in Auffahrt wird Auffahrt fortgesetzt, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich  28: Sicherheit gegen AUF- und ZU-Fahrt, bei freiwerden nach Auslösung in AUF-Fahrt wird AUF-Fahrt fortgesetzt, sonst nach freiwerden ZU-Befehl, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich  29: Gibt Legitimation für entsprechend Programmierten externen AUF-Befehl, wirkt nicht als Sicherheit.
			Zusatzsicherheit = Bei Belegung während der Zufahrt kommt es zu einer Reversierung, während Endlage AUF ist keine automatische Zufahrt möglich.  Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.190. Wenn P.6C0 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.190 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.6C3 ww	0 4	Anzufahrende Endlage	Der Parameter legt, fest welche Endlage nach Auslösung des Detektor Kanal 3 angefahren wird.  0: Endlage Tor AUF 1: Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung 2: Bei Aktivierung in Endlage Tor ZU erfolgt Torfahrt bis Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung, bei Aktivierung in Zwischenhalt erfolgt Torfahrt bis Endlage Tor AUF 3: wie 2. Jedoch fährt das Tor direkt bis Endlage Tor AUF, wenn in Endlage Unten die Aktivierung 2x kurz hintereinander erfolgt.  4: Gleiche Endlage wie die, welche vom zuvor gegebenen Eingang angefahren wurde.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.193. Wenn P.6C3 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.193 eingestellt und umgekehrt.
P.6C4 ww	0 7	Offenhaltezeit / Priorität	Dieser Parameter legt fest, ob und welche Offenhaltezeit / Zwangschliessungszeit nach Erreichen der Endlage abläuft.  0: Ohne Offenhaltezeit (P.010 oder P.011) 2: Mit Mindestoffenhaltezeit (P.015) 3: Ohne Offenhaltezeit, gleichzeitig wird die Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle gesperrt, bis die Endlage verlassen wird.  4: Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl 5: Bei Auslösung In Endlage Oben wird die Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die Mindestoffenhaltezeit.  6: mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF) 7: mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal (=Stromstoß))  1: Die Offenhaltezeit / Zwangsschliessungszeit wird mit Parameter P.010 / P.011 eingestellt.  1: Die Mindestoffenhaltezeit wird mit Parameter P.015 eingestellt.  2: Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.194. Wenn P.6C4 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.194 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.6C5 ww	0 1	Räumzeit	Aktiviert den Ablauf der Räumzeit / Vorwarnzeit vorm Schließen des Tores, wenn es zuvor durch den Detektor Kanal 3 geöffnet wurde.
			<ul><li>0: Ohne Räumzeit</li><li>1: Mit Räumzeit (P.025)</li></ul>
			Die Räumzeit / Vorwarnzeit vor Zufahrt wird mit Parameter P.025 eingestellt.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.195. Wenn P.6C5 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.195 eingestellt und umgekehrt.
P.6C6 ww	0 3	Richtung	Die Richtung wird in erster Linie für die Richtungsabhängige Steuerung von Ampeln benutzt. Der Parameter gibt an, für welche Richtung der Detektor Kanal 3 wirkt.
			0: Keine festgelegte Richtung
			<ol> <li>Richtung von außen nach innen</li> <li>Richtung von innen nach außen</li> </ol>
			3: Beide Richtungen werden freigegeben
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.196. Wenn P.6C6 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.196 eingestellt und umgekehrt.

Р.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.6C7 ww	20 25	Verriegelung Detektor Kanal 3	Um Fehlauslösungen zu vermeiden, kann der Detektor Kanal 3 durch einen der Partnerdetektor A (Detektor Kanal 1) oder Partner-Detektor B (Detektor Kanal 4) für eine beim Partnerdetektor einstellbare Zeit (P.668/L.178 bzw. P.6D8/L.1A8) gesperrt werden. Optional kann zusätzlich bei Belegung des Detektor Kanals 3 der Partneraufbefehl A (AUF1) oder Partneraufbefehl B (AUF2) gesperrt werden. Die Sperrung funktioniert bei parametrierten Ampelrelais nur, wenn die Richtung des Detektor Kanal 3 und des Partnerdetektors unterschiedlich gewählt wurde. Ist keine Ampel parametriert wird die Richtung der Detektoren nicht berücksichtigt.
			<ul> <li>20: Deaktiviert</li> <li>21: Gesperrt durch Partnerschleife A</li> <li>22: Gesperrt durch Partnerschleife A und Sperrung von Partner-Aufbefehl A bei Aktivierung dieses Kanals</li> <li>23: Permanente nicht Zeitgesteuerte Sperrung der Partnerschleife A in Endlage unten, damit keine Öffnung für Fahrzeuge erfolgt die unter dem Schrankenbaum hindurch bis zur Öffnungsschleife fahren und die Schranke so öffnen.</li> <li>24: Gesperrt durch Partnerschleife B</li> <li>25: Gesperrt durch Partnerschleife B und Sperrung von Partneraufbefehl B bei Aktivierung dieses Kanals</li> <li>Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.197.</li> <li>Wenn P.6C7 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.197 eingestellt und umgekehrt.</li> </ul>
P.6C8 ww	[Sekunde] 0 120	Verriegelungszeit Detektor 3	Der Detektor Kanal 1 und 4 wird für die in diesem Parameter eingestellte Zeit verriegelt (siehe auch P.667/L.177 bzw. P6D7/L.1A7).  Die Verriegelung funktioniert nicht wenn die Zeit auf 0 steht.  Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.198.  Wenn P.6C8 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.198 eingestellt und umgekehrt.
P.6C9 ww	0 63	LCD-Meldung	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen.  Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.199. Wenn P.6C9 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.199 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.6CA ww	[Sekunde] 0 120	Einschaltverzögerung Detektor Kanal 3	Die parametrierte Funktion des Detektor Kanal 3 wird erst nach der in diesem Parameter angegebenen Zeit ausgeführt.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.19A. Wenn P.6CA eingestellt ist, wird auch der Parameter L.19A eingestellt und umgekehrt.
P.6CC ww	0 5	Schließbefehl bei Verlassen der Schleife Kanal 3	<ul> <li>Beim Verlassen der Schleife 3 können unterschiedliche ZU-Befehle generiert werden:</li> <li>0: Kein ZU-Befehl</li> <li>1: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit</li> <li>2: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit und zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert.</li> <li>3: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit auch während der AUF-Fahrt.</li> <li>5: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit. Zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert. Ein erneuter AUF-Befehl löscht den ZU-Befehl, welcher bei Verlassen der Schleife</li> </ul>
			gespeichert wurde.  Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.19C. Wenn P.6CC eingestellt ist, wird auch der Parameter L.19C eingestellt und umgekehrt.
P.6CD ww	0 1	Deaktivierung Detektor Kanal 3 während automatischer Synchronisation	Deaktiviert den Detektor Kanal 3 während der automatischen Synchronisation.  0: Eingang wird ausgewertet 1: Eingang wird bei Synchronisation ignoriert
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.19D. Wenn P.6CD eingestellt ist, wird auch der Parameter L.19D eingestellt und umgekehrt.
P.6CF ww	0 1	Arbeitsweise der Verriegelung des Detektor Kanal 3	Die Verriegelung des Detektor Kanals 3 bzw. der AUF- Befehle, die über P.6C7 eingestellt werden verhält sich wie folgt:
			<ul> <li>Verriegelungszeit läuft ab der Belegung des auslösenden Kanals, Zeit wird durch anderen Kanal nicht angehalten</li> <li>Verriegelungszeit läuft ab der Belegung des auslösenden Kanals, Zeit wird durch anderen Kanal angehalten, wenn bei diesem eine fallende Flanke auftritt</li> </ul>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.19F. Wenn P.6CF eingestellt ist, wird auch der Parameter L.19F eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit]	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
	Stellbereich		
P.BC2 ww	0 5	Frequenzbereich des Detektors Kanal 3	<ul> <li>Der Parameter legt den Frequenzbereich fest in dem der Detektor Kanal 3 arbeitet.</li> <li>0: Bereich wird automatisch anhand der Adresse eingestellt.</li> <li>1: Bereich 30-40 kHz</li> <li>2: Bereich 45-55 kHz</li> <li>3: Bereich 60-75 kHz</li> <li>4: Bereich 80-100 kHz</li> <li>5: Bereich 105-140 kHz</li> <li>1: Um eine gegenseitige Beeinflussung der Detektoren untereinander zu vermeiden, werden diese auf</li> </ul>
			unterschiedliche Arbeitsfrequenzen eingestellt.
P.BC3 ww	1 255	Schwellwert des Detektors Kanal 3	Schwellwert ab dem der Detektor Kanal 3 als belegt bewertet wird.  0: Schwellwert 6 0,005% delta f/f  1: Schwellwert 10 0,008% delfa f/f
			 12: Schwellwert 120 0,100% delta f/f
			255: Schwellwert 2550 2,125% delta f/f
P.BC4 ww	20 80	Abfallhysterese des Detektors Kanal 3	Um bei Fahrzeugen mit hohem Unterbau wie z.B. Gelenkbussen, Straßenbahnen, LKW mit Anhängern usw. ein zwischenzeitliches Abfallen des Belegtsignals zu vermeiden, ist es möglich die Schalthysterese zu verändern. Eine unterbrechungsfreie Detektion von kritischen Fahrzeugen ist dann auch bei gering eingestellter Anzugsempfindlichkeit möglich. Nach Werkseinstellung beträgt die Abfallschwelle 75%.
			Anzugsschwelle Abfallschwelle bei 75% Abfallschwelle bei 25%  Ausgabesignal bei 75% Abfallschwelle  Ausgabesignal bei 25%  Ausgabesignal bei 25% Abfallschwelle
			Abbildung 35 Abfallhysterese Detektor Kanal 3

P.BC5	0 255	Haltezeit des	Legt die kleinste Belegtzeit, bei der der Detektor einen
WW		Detektors Kanal 3	Neuabgleich für den Kanal 3 startet, fest.
			0: unendliche Haltezeit (kein Neuabgleich)
			1-255: Haltezeit in Minuten
****		Determore Narial o	0: unendliche Haltezeit (kein Neuabgleich)

### 43.4 Detektor Kanal 4



Der Detektor Kanal 4 kann nur in Verbindung mit der Erweiterungsplatine TST MNST / TST RFUxK oder als Eingangsfunktion externer Detektor benutzt werden.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.6D0 ww		Funktion  Funktion Detektor  Kanal 4	Die Reaktion der Torsteuerung auf die Auslösung des Detektor Kanals 4 wird mit diesem Parameter festgelegt.  20: Deaktiviert, keine Meldung, keine Weitergabe, keine Abtastung (nur bei Det. 3,4)  21: Auswertung nur für Befehlsweitergabe, Sperren einer Partnerschleife und ZU-Befehl bei Verlassen  22: AUF-Befehl, Sicherheit gegen ZU-Fahrt mit Reversierung, Sperrung durch Partnerschleife möglich  23: Sicherheit gegen ZU-Fahrt mit Reversierung, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich  24: Sicherheit gegen ZU-Fahrt mit Stopp, keine
			Sperrung durch Partnerschleife möglich 25: Gibt Legitimation für entsprechend Programmierten externen AUF-Befehl, wirkt aber immer als Sicherheit gegen Zufahrt mit Reversierung, auch ohne AUF-Befehl. 27: Sicherheit gegen Auf- und Zufahrt, bei freiwerden nach Auslösung in Auffahrt wird Auffahrt fortgesetzt, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich
			28: Sicherheit gegen AUF- und ZU-Fahrt, bei freiwerden nach Auslösung in AUF-Fahrt wird AUF-Fahrt fortgesetzt, sonst nach freiwerden ZU-Befehl, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich
			29: Gibt Legitimation für entsprechend Programmierten externen AUF-Befehl, wirkt nicht als Sicherheit.
			Zusatzsicherheit = Bei Belegung während der Zufahrt kommt es zu einer Reversierung, während Endlage AUF ist keine automatische Zufahrt möglich
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.1A0. Wenn P.6D0 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.1A0 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.6D3 ww	0 4	Anzufahrende Endlage	Der Parameter legt, fest welche Endlage nach Auslösung des Detektor Kanal 4 angefahren wird.  0: Endlage Tor AUF 1: Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung 2: Bei Aktivierung in Endlage Tor ZU erfolgt Torfahrt bis Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung, bei Aktivierung in Zwischenhalt erfolgt Torfahrt bis Endlage Tor AUF 3: wie 2. Jedoch fährt das Tor direkt bis Endlage Tor AUF, wenn in Endlage Unten die Aktivierung 2x kurz hintereinander erfolgt.  4: Gleiche Endlage wie die, welche vom zuvor gegebenen Eingang angefahren wurde.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.1A3. Wenn P.6D3 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.1A3 eingestellt und umgekehrt.
P.6D4 ww	0 7	Offenhaltezeit / Priorität	Dieser Parameter legt fest, ob und welche Offenhaltezeit / Zwangschliessungszeit nach Erreichen der Endlage abläuft.  0: Ohne Offenhaltezeit (P.010 oder P.011) 2: Mit Mindestoffenhaltezeit (P.015) 3: Ohne Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle gesperrt, bis die Endlage verlassen wird. 4: Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl 5: Bei Auslösung In Endlage Oben wird die Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die Mindestoffenhaltezeit. 6: mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF) 7: mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal (=Stromstoß))  1 Die Offenhaltezeit / Zwangsschliessungszeit wird mit Parameter P.010 / P.011 eingestellt.  1 Die Mindestoffenhaltezeit wird mit Parameter P.015 eingestellt.  2 Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.1A4. Wenn P.6D4 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.1A4 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.6D5 ww	0 1	Räumzeit	Aktiviert den Ablauf der Räumzeit / Vorwarnzeit vorm Schließen des Tores, wenn es zuvor durch den Detektor Kanal 4 geöffnet wurde.
			<ul><li>0: Ohne Räumzeit</li><li>1: Mit Räumzeit (P.025)</li></ul>
			Die Räumzeit / Vorwarnzeit vor Zufahrt wird mit Parameter P.025 eingestellt.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.1A5. Wenn P.6D5 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.1A5 eingestellt und umgekehrt.
P.6D6 ww	0 3	Richtung	Die Richtung wird in erster Linie für die Richtungsabhängige Steuerung von Ampeln benutzt. Der Parameter gibt an, für welche Richtung der Detektor Kanal 4 wirkt.
			Keine festgelegte Richtung     Richtung von außen nach innen
			2: Richtung von innen nach außen 3: Beide Richtungen werden freigegeben
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.1A6. Wenn P.6D6 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.1A6
			eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.6D7 ww	20 25	Verriegelung Detektor Kanal 4	Um Fehlauslösungen zu vermeiden, kann der Detektor Kanal 4 durch einen der Partnerdetektor A (Detektor Kanal 2) oder Partner-Detektor B (Detektor Kanal 3) für eine beim Partnerdetektor einstellbare Zeit (P.678/L.188 bzw. P.6C8/L.198) gesperrt werden. Optional kann zusätzlich bei Belegung des Detektor Kanals 4 der Partneraufbefehl A (AUF2) oder Partneraufbefehl B (AUF1) gesperrt werden. Die Sperrung funktioniert bei parametrierten Ampelrelais nur, wenn die Richtung des Detektor Kanal 4 und des Partnerdetektors unterschiedlich gewählt wurde. Ist keine Ampel parametriert wird die Richtung der Detektoren nicht berücksichtigt.
			Detektor Kanal 4 wird gesperrt durch:
			<ul> <li>20: Deaktiviert</li> <li>21: Gesperrt durch Partnerschleife A</li> <li>22: Gesperrt durch Partnerschleife A und Sperrung von Partner-Aufbefehl A bei Aktivierung dieses Kanals</li> <li>23: Permanente nicht Zeitgesteuerte Sperrung der</li> </ul>
			Partnerschleife A in Endlage unten, damit keine Öffnung für Fahrzeuge erfolgt die unter dem Schrankenbaum hindurch bis zur Öffnungsschleife fahren und die Schranke so öffnen.  24: Gesperrt durch Partnerschleife B 25: Gesperrt durch Partnerschleife B und Sperrung
			von Partneraufbefehl B bei Aktivierung dieses Kanals
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.1A7. Wenn P.6D7 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.1A7 eingestellt und umgekehrt.
P.6D8 ww	[Sekunde] 0 120	Verriegelungszeit Detektor 4	Der Detektor Kanal 2 und 3 wird für die in diesem Parameter eingestellte Zeit verriegelt (siehe auch P.677/L.187 bzw. P6C7/L.197).  Die Verriegelung funktioniert nicht wenn die Zeit auf 0 steht.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.1A8. Wenn P.6D8 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.1A8 eingestellt und umgekehrt.
P.6D9 ww	0 63	LCD-Meldung	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.
			Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.1A9. Wenn P.6D9 eingestellt ist, wird auch der Parameter L.1A9 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.6DA ww	[Sekunde] 0 120	Einschaltverzögerung Detektor Kanal 4	Die parametrierte Funktion des Detektor Kanal 4 wird erst nach der in diesem Parameter angegebenen Zeit ausgeführt.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.1AA. Wenn P.6DA eingestellt ist, wird auch der Parameter L.1AA eingestellt und umgekehrt.
P.6DC ww	0 5	Schließbefehl bei Verlassen der Schleife Kanal 4	<ul> <li>Beim Verlassen der Schleife 4 können unterschiedliche ZU-Befehle generiert werden:</li> <li>0: Kein ZU-Befehl</li> <li>1: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit</li> <li>2: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit und zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert.</li> <li>3: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit auch während der AUF-Fahrt.</li> <li>5: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit. Zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert. Ein erneuter AUF-Befehl löscht</li> </ul>
P.6DD	0 1	Deaktivierung	den ZU-Befehl, welcher bei Verlassen der Schleife gespeichert wurde.  i Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.1AC. Wenn P.6DC eingestellt ist, wird auch der Parameter L.1AC eingestellt und umgekehrt.  Deaktiviert den Detektor Kanal 4 während der
ww	O 1	während automatischer Synchronisation	automatischen Synchronisation.  0: Eingang wird ausgewertet 1: Eingang wird bei Synchronisation ignoriert  Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.1AD. Wenn P.6DD eingestellt ist, wird auch der Parameter L.1AD eingestellt und umgekehrt.
P.6DF ww	0 1	Arbeitsweise der Verriegelung des Detektor Kanal 4	Die Verriegelung des Detektor Kanals 4 bzw. der AUF-Befehle, die über P.6D7 eingestellt werden verhält sich wie folgt:  0: Verriegelungszeit läuft ab der Belegung des auslösenden Kanals, Zeit wird durch anderen Kanal nicht angehalten  1: Verriegelungszeit läuft ab der Belegung des auslösenden Kanals, Zeit wird durch anderen Kanal angehalten, wenn bei diesem eine fallende Flanke auftritt  i Dieser Parameter wirkt auf den Parameter L.1AF. Wenn P.6DF eingestellt ist, wird auch der Parameter L.1AF eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.BD2 ww	0 5	Frequenzbereich des Detektors Kanal 4	Der Parameter legt den Frequenzbereich fest in dem der Detektor Kanal 4 arbeitet.  0: Bereich wird automatisch anhand der Adresse eingestellt.  1: Bereich 30-40 kHz 2: Bereich 45-55 kHz 3: Bereich 60-75 kHz 4: Bereich 80-100 kHz 5: Bereich 105-140 kHz
			untereinander zu vermeiden, werden diese auf unterschiedliche Arbeitsfrequenzen eingestellt.
P.BD3 ww	1 255	Schwellwert des Detektors Kanal 4	Schwellwert ab dem der Detektor Kanal 4 als belegt bewertet wird.  0: Schwellwert 6 0,005% delta f/f  1: Schwellwert 10 0,008% delfa f/f   12: Schwellwert 120 0,100% delta f/f
			 255: Schwellwert 2550 2,125% delta f/f
P.BD4 ww	20 80	Abfallhysterese des Detektors Kanal 4	Um bei Fahrzeugen mit hohem Unterbau wie z.B. Gelenkbussen, Straßenbahnen, LKW mit Anhängern usw. ein zwischenzeitliches Abfallen des Belegtsignals zu vermeiden, ist es möglich die Schalthysterese zu verändern. Eine unterbrechungsfreie Detektion von kritischen Fahrzeugen ist dann auch bei gering eingestellter Anzugsempfindlichkeit möglich. Nach Werkseinstellung beträgt die Abfallschwelle 75%.
			Anzugsschwelle Abfallschwelle bei 75% Abfallschwelle bei 25%
			Ausgabesignal bei 75% Abfallschwelle  Ausgabesignal  Ausgabesignal bei 25% Abfallschwelle

P.BD5 ww	0 255	Haltezeit des Detektors Kanal 4	Legt die kleinste Belegtzeit bei der der Detektor einen Neuabgleich für den Kanal 4 startet fest. 0: unendliche Haltezeit (kein Neuabgleich) 1-255: Haltezeit in Minuten

# 44 Induktionsschleifendetektor VEK MNST

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
L.100	0 1	Aktivierung VEK MNST	Mit diesem Parameter kann ein Detektor VEK MNST aktiviert werden.
			0: Deaktiviert 1: VEK MNST
L.101		VEK MNST Zuordnung	Für den Anwender werden die untersten vier Stellen der Seriennummer angzeigt und der momentan ausgewählte Detektor blinkt mit seinen LEDs. Die Seriennummer des gewünchten Geräts muss dann abgespeichert werden.
L.102	0 1	VEK MNST Deaktivieren	Über diesen Parameter kann der Detektor Temporär Deaktiviert werden, ohne die Slot Zuordnung zu löschen.
			Detektor Inaktiv     Detektor aktiv
L.106	0 1	VEK MNST Verhalten bei Fehlendem Gerät	Mit diesem Parameter kann das Verhalten bei einem fehlenden Detektor eingestellt werden.
			<ul><li>0: Es wird ein Detektor erwartet. Wenn er fehlt wird der Fehler F.112 ausgegeben.</li><li>1: Es wird kein Detektor erwartet. Wenn er vorhanden ist, wird er automatisch aktiviert.</li></ul>
L.110	0 1	VEK MNST Abtastfilter	Der Parameter legt fest ob Störungen auf den Eingangssignalen gefiltert werden.
			<ul><li>0: Kein Filter (hohe Empfindlichkeit)</li><li>1: Mit Filter (Hohe Störfestigkeit)</li></ul>
L.111	0 1	VEK MNST Neuabgleich	Es wird ein Neuabgleich aller Schleifen durchgeführt.
		anfordern	<ul><li>0: Kein Abgleich</li><li>1: Neuabgleich durchführen</li></ul>
L.16A	0 1	Verhalten im Fehlerfall VEK MNST Detektor Kanal 1	Über diesen Parameter kann das Verhalten des Detektor Kanal 1 der Steuerung konfiguriert werden, wenn dieser einen Fehler im VEK MNST feststellt.
			<ul><li>0: Schleife belegt wird ausgegeben</li><li>1: Signal bleibt unverändert</li></ul>
L.16B	0 1	Verhalten im Fehlerfall VEK MNST Detektor Kanal 2	Über diesen Parameter kann das Verhalten des Detektor Kanal 2 der Steuerung konfiguriert werden, wenn dieser einen Fehler im VEK MNST feststellt.
			<ul><li>0: Schleife belegt wird ausgegeben</li><li>1: Signal bleibt unverändert</li></ul>

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
L.16C	0 1	Verhalten im Fehlerfall VEK MNST Detektor Kanal 3	Über diesen Parameter kann das Verhalten des Detektor Kanal 3 der Steuerung konfiguriert werden, wenn dieser einen Fehler im VEK MNST feststellt.
			<ul><li>0: Schleife belegt wird ausgegeben</li><li>1: Signal bleibt unverändert</li></ul>
L.16D	0 1	Verhalten im Fehlerfall VEK MNST Detektor Kanal 4	Über diesen Parameter kann das Verhalten des Detektor Kanal 4 der Steuerung konfiguriert werden, wenn dieser einen Fehler im VEK MNST feststellt.  0: Schleife belegt wird ausgegeben 1: Signal bleibt unverändert

## 44.1 VEK MNST Kanal 1

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
L.120	0 18	Frequenzbereich des Detektors VEK MNST Kanal 1	Der Parameter legt den Frequenzbereich fest in dem der Kanal 1 des VEK MNST Detektors arbeitet.
			0: Detektor Kanal deaktiviert
			17: niedriger Frequenzbereich
			18: hoher Frequenzbereich
L.121	4 2550	Schwellwert des VEK MNST Detektor Kanal 1	Schwellwert ab dem der Kanal 1 des Detektor VEK MNST als belegt bewertet wird (in Inkrementen (bzw. delta f/f)). 4: Schwellwert 4 (0,004%) 10: Schwellwert 10 (0,010%) . 120: Schwellwert 120 (0,120%) . 255: Schwellwert 2550 (2,55%)
			255. 255

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
L.122	[%] 20 80	Abfallhysterese des VEK MNST Detektor Kanal 1	Um bei Fahrzeugen mit hohem Unterbau wie z.B. Gelenkbussen, Straßenbahnen, LKW mit Anhängern usw. Ein zwischenzeitliches Abfallen des Belegtsignals zu vermeiden, ist es möglich die Schalthysterese zu verändern. Eine unterbrechungsfreie Detektion von kritischen Fahrzeugen ist dann auch bei gering eingestellter Anzugsempfindlichkeit möglich.
			Anzugsschwelle Abfallschwelle bei 75% Abfallschwelle bei 25%
			Ausgabesignal bei 75% Abfallschwelle  Ausgabesignal  Ausgabesignal  Ausgabesignal
			Abbildung 37 Abfallhysterese VEK MNST Detektor Kanal 1
L.123	[Minuten] 0 255	Haltezeit des VEK MNST Detektor Kanal	Legt die kleinste Belegtzeit, bei der der Detektor VEK MNST einen Neuabgleich für den Kanal 1 startet, fest.

0: unendliche Haltezeit (kein Neuabgleich)

1-255: Haltezeit in Minuten

P.	[Einheit]	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P. L.170	[Einheit] Stellbereich 20 29	Funktion  Funktion Detektor Kanal 1	Die Reaktion der Torsteuerung auf die Auslösung des Detektor Kanals 1 wird mit diesem Parameter festgelegt.  Der Detektor reagiert als:  20: Deaktiviert, keine Meldung, keine Weitergabe, keine Abtastung (nur bei Det. 3,4)  21: Auswertung nur für Befehlsweitergabe, Sperren einer Partnerschleife und ZU-Befehl bei Verlassen  22: AUF-Befehl, Sicherheit gegen ZU-Fahrt mit Reversierung, Sperrung durch Partnerschleife möglich  23: Sicherheit gegen ZU-Fahrt mit Reversierung, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich  24: Sicherheit gegen ZU-Fahrt mit Stopp, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich  25: Gibt Legitimation für entsprechend Programmierten externen AUF-Befehl, wirkt aber immer als Sicherheit gegen Zufahrt mit Reversierung, auch ohne AUF-Befehl.  27: Sicherheit gegen Auf- und Zufahrt, bei freiwerden nach Auslösung in Auffahrt wird Auffahrt fortgesetzt, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich  28: Sicherheit gegen AUF- und ZU-Fahrt, bei freiwerden nach Auslösung in AUF-Fahrt wird
			freiwerden nach Auslösung in AUF-Fahrt wird AUF-Fahrt fortgesetzt, sonst nach freiwerden ZU- Befehl, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich 29: Gibt Legitimation für entsprechend Programmierten externen AUF-Befehl, wirkt nicht
			29: Gibt Legitimation für entsprechend
			Dieser Parameter hat eine Wechselwirkung auf den Parameter P.660. Wird L.170 eingestellt wird auch der Parameter P.660 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
L.173	0 4	Anzufahrende Endlage	Der Parameter legt, fest welche Endlage nach Auslösung des Detektor Kanal 1 angefahren wird.
			<ul> <li>0: Endlage Tor AUF</li> <li>1: Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung</li> <li>2: Bei Aktivierung in Endlage Tor ZU erfolgt Torfahrt bis Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung, bei Aktivierung in Zwischenhalt erfolgt Torfahrt bis Endlage Tor AUF</li> </ul>
			<ol> <li>wie 2. Jedoch f\u00e4hrt das Tor direkt bis Endlage Tor AUF, wenn in Endlage Unten die Aktivierung 2x kurz hintereinander erfolgt.</li> </ol>
			4: Gleiche Endlage wie die, welche vom zuvor gegebenen Eingang angefahren wurde.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.663. Wenn L.173 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.663 eingestellt und umgekehrt.
L.174	0 7	Offenhaltezeit / Priorität	Dieser Parameter legt fest, ob und welche Offenhaltezeit / Zwangschliessungszeit nach Erreichen der Endlage abläuft.
			<ol> <li>Ohne Offenhaltezeit</li> <li>Mit Offenhaltezeit (P.010 oder P.011)</li> <li>Mit Mindestoffenhaltezeit (P.015)</li> <li>Ohne Offenhaltezeit, gleichzeitig wird die Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle gesperrt, bis die Endlage verlassen wird.</li> <li>Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl</li> <li>Bei Auslösung In Endlage Oben wird die Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die Mindestoffenhaltezeit.</li> <li>mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF)</li> <li>mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal (=Stromstoß))</li> </ol> Die Offenhaltezeit / Zwangsschliessungszeit wird mit Parameter P.010 / P.011 eingestellt. Die Mindestoffenhaltezeit wird mit Parameter P.015 eingestellt.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.664. Wenn L.174 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.664 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
L.175	0 1	Räumzeit	Aktiviert den Ablauf der Räumzeit / Vorwarnzeit vorm Schließen des Tores, wenn es zuvor durch den Detektor Kanal 1 geöffnet wurde.
			0: Ohne Räumzeit 1: Mit Räumzeit (P.025)
			Die Räumzeit / Vorwarnzeit vor Zufahrt wird mit Parameter P.025 eingestellt.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.665. Wenn L.175 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.665 eingestellt und umgekehrt.
L.176	0 3	Richtung	Die Richtung wird in erster Linie für die Richtungsabhängige Steuerung von Ampeln benutzt. Der Parameter gibt an, für welche Richtung der Detektor Kanal 1 wirkt.
			<ul><li>0: Keine festgelegte Richtung</li><li>1: Richtung von außen nach innen</li><li>2: Richtung von innen nach außen</li><li>3: Beide Richtungen werden freigegeben</li></ul>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.666. Wenn L.176 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.666 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
L.177	20 25	Verriegelung Detektor Kanal 1	Um Fehlauslösungen zu vermeiden, kann der Detektor Kanal 1 durch einen der Partnerdetektor A (Detektor Kanal 2) oder Partner-Detektor B (Detektor Kanal 3) für eine beim Partnerdetektor einstellbare Zeit (P.678/L.188 bzw. P.6C8/L.198) gesperrt werden. Optional kann zusätzlich bei Belegung des Detektor Kanals 1 der Partneraufbefehl A (AUF2) oder Partneraufbefehl B (AUF1) gesperrt werden. Die Sperrung funktioniert bei parametrierten Ampelrelais nur, wenn die Richtung des Detektor Kanal 1 und des Partnerdetektors unterschiedlich gewählt wurde. Ist keine Ampel parametriert wird die Richtung der Detektoren nicht berücksichtigt.
			Detektor Kanal 1 wird gesperrt durch:
			<ul> <li>20: Deaktiviert</li> <li>21: Gesperrt durch Partnerschleife A</li> <li>22: Gesperrt durch Partnerschleife A und Sperrung von Partner-Aufbefehl A bei Aktivierung dieses Kanals</li> <li>23: Permanente nicht Zeitgesteuerte Sperrung der Partnerschleife A in Endlage unten, damit keine Öffnung für Fahrzeuge erfolgt die unter dem Schrankenbaum hindurch bis zur Öffnungsschleife fahren und die Schranke so öffnen.</li> <li>24: Gesperrt durch Partnerschleife B</li> <li>25: Gesperrt durch Partnerschleife B und Sperrung von Partneraufbefehl B bei Aktivierung dieses Kanals</li> </ul>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.667. Wenn L.177 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.667 eingestellt und umgekehrt.
L.178	[Sekunde] 0 120	Verriegelungszeit Detektor 1	Der Detektor Kanal 2 und 3 wird für die in diesem Parameter eingestellte Zeit verriegelt (siehe auch P.677/L.187 bzw. P6C7/L.197).  Die Verriegelung funktioniert nicht wenn die Zeit auf 0 steht.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.668. Wenn L.178 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.668 eingestellt und umgekehrt.
L.179	0 63	LCD-Meldung	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.
			Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD- Wahlmeldungen
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.669. Wenn L.179 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.669 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
L.17A	[Sekunde] 0 120	Einschaltverzögerung Detektor Kanal 1	Die parametrierte Funktion des Detektor Kanal 1 wird erst nach der in diesem Parameter angegebenen Zeit ausgeführt.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.66A. Wenn L.17A eingestellt ist, wird auch der Parameter P.66A eingestellt und umgekehrt.
L.17C	0 5	Schließbefehl bei Verlassen der Schleife Kanal 1	<ul> <li>Beim Verlassen der Schleife 1 können unterschiedliche ZU-Befehle generiert werden:</li> <li>0: Kein ZU-Befehl</li> <li>1: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit</li> <li>2: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit und zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert.</li> <li>3: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit auch während der AUF-Fahrt.</li> <li>5: ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit. Zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert. Ein erneuter AUF-Befehl löscht den ZU-Befehl, welcher bei Verlassen der Schleife</li> </ul>
			gespeichert wurde.  Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.66C.  Wenn L.17C eingestellt ist, wird auch der Parameter P.66C eingestellt und umgekehrt.
L.17D	0 1	Deaktivierung Detektor Kanal 1 während automatischer Synchronisation	Deaktiviert den Detektor Kanal 1 während der automatischen Synchronisation.  0: Eingang wird ausgewertet 1: Eingang wird bei Synchronisation ignoriert
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.66D. Wenn L.17D eingestellt ist, wird auch der Parameter P.66D eingestellt und umgekehrt.
L.17F	0 1	Arbeitsweise der Verriegelung des Detektor Kanal 1	Die Verriegelung des Detektor Kanals 1 bzw. der AUF- Befehle, die über P.667 eingestellt werden verhält sich wie folgt:
			<ul> <li>Verriegelungszeit läuft ab der Belegung des auslösenden Kanals, Zeit wird durch anderen Kanal nicht angehalten</li> <li>Verriegelungszeit läuft ab der Belegung des auslösenden Kanals, Zeit wird durch anderen Kanal angehalten, wenn bei diesem eine fallende Flanke auftritt</li> </ul>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.66F. Wenn L.17F eingestellt ist, wird auch der Parameter P.66F eingestellt und umgekehrt.

### 44.2 VEK MNST Kanal 2

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
L.124	0 18	Frequenzbereich des Detektors VEK MNST Kanal 2	Der Parameter legt den Frequenzbereich fest in dem der Kanal 2 des VEK MNST Detektors arbeitet.
			0: Detektor Kanal deaktiviert
			17: niedriger Frequenzbereich
			18: hoher Frequenzbereich
L.125	4 2550		Schwellwert ab dem der Kanal 2 des Detektor VEK MNST als belegt bewertet wird (in Inkrementen (bzw. delta f/f)).
		2	4: Schwellwert 4 (0,004%)
			10: Schwellwert 10 (0,010%)
			120: Schwellwert 120 (0,120%)
			255: Schwellwert 2550 (2,55%)
L.126	[%] 20 80	Abfallhysterese des VEK MNST Detektor Kanal 2	Um bei Fahrzeugen mit hohem Unterbau wie z.B. Gelenkbussen, Straßenbahnen, LKW mit Anhängern usw. Ein zwischenzeitliches Abfallen des Belegtsignals zu vermeiden, ist es möglich die Schalthysterese zu verändern. Eine unterbrechungsfreie Detektion von kritischen Fahrzeugen ist dann auch bei gering eingestellter Anzugsempfindlichkeit möglich.

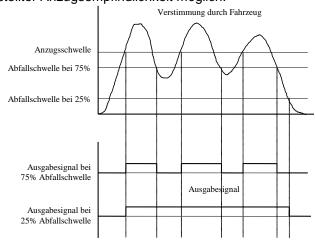


Abbildung 38 Abfallhysterese VEK MNST Detektor Kanal 2

L.127	[Minuten] 0 255	Haltezeit des VEK MNST Detektor Kanal 2	Legt die kleinste Belegtzeit, bei der der Detektor VEK MNST einen Neuabgleich für den Kanal 2 startet, fest.
			0: unendliche Haltezeit (kein Neuabgleich) 1-255: Haltezeit in Minuten

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P. L.180	[Einheit] Stellbereich 20 29	Funktion Detektor Kanal 2	Die Reaktion der Torsteuerung auf die Auslösung des Detektor Kanal 2 wird mit diesem Parameter festgelegt.  Der Detektor reagiert als:  20: Deaktiviert, keine Meldung, keine Weitergabe, keine Abtastung (nur bei Det. 3,4)  21: Auswertung nur für Befehlsweitergabe, Sperren einer Partnerschleife und ZU-Befehl bei Verlassen  22: AUF-Befehl, Sicherheit gegen ZU-Fahrt mit Reversierung, Sperrung durch Partnerschleife möglich  23: Sicherheit gegen ZU-Fahrt mit Reversierung, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich  24: Sicherheit gegen ZU-Fahrt mit Stopp, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich  25: Gibt Legitimation für entsprechend Programmierten externen AUF-Befehl, wirkt aber immer als Sicherheit gegen Zufahrt mit Reversierung, auch ohne AUF-Befehl.  27: Sicherheit gegen Auf- und Zufahrt, bei freiwerden nach Auslösung in Auffahrt wird Auffahrt fortgesetzt, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich  28: Sicherheit gegen AUF- und ZU-Fahrt, bei freiwerden nach Auslösung in AUF-Fahrt, bei freiwerden nach Auslösung in AUF-Fahrt, bei freiwerden nach Auslösung in AUF-Fahrt wird
			möglich 28: Sicherheit gegen AUF- und ZU-Fahrt, bei freiwerden nach Auslösung in AUF-Fahrt wird AUF-Fahrt fortgesetzt, sonst nach freiwerden ZU-Befehl, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich 29: Gibt Legitimation für entsprechend Programmierten externen AUF-Befehl, wirkt nicht
			möglich 29: Gibt Legitimation für entsprechend Programmierten externen AUF-Befehl, wirkt nicht als Sicherheit.  3  3  3  3  3  4  3  5  5  6  7  7  8  7  8  7  8  8  8  8  8  8  8
			kommt es zu einer Reversierung, während Endlage AUF ist keine automatische Zufahrt möglich
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.670. Wenn L.180 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.670 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
L.183	0 4	Anzufahrende Endlage	Der Parameter legt fest, welche Endlage nach Auslösung des Detektor Kanal 2 angefahren wird.
			<ul> <li>0: Endlage Tor AUF</li> <li>1: Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung</li> <li>2: Bei Aktivierung in Endlage Tor ZU erfolgt Torfahrt bis Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung, bei Aktivierung in Zwischenhalt erfolgt Torfahrt bis Endlage Tor AUF</li> </ul>
			<ol> <li>wie 2. Jedoch f\u00e4hrt das Tor direkt bis Endlage Tor AUF, wenn in Endlage Unten die Aktivierung 2x kurz hintereinander erfolgt.</li> </ol>
			<ol> <li>Gleiche Endlage wie die, welche vom zuvor gegebenen Eingang angefahren wurde.</li> </ol>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.673. Wenn L.183 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.673 eingestellt und umgekehrt.
L.184	0 7	Offenhaltezeit / Priorität	Dieser Parameter legt fest, ob und welche Offenhaltezeit / Zwangschließungszeit nach Erreichen der Endlage abläuft.
			<ol> <li>Ohne Offenhaltezeit</li> <li>Mit Offenhaltezeit (P.010 oder P.011)</li> <li>Mit Mindestoffenhaltezeit (P.015)</li> <li>Ohne Offenhaltezeit, gleichzeitig wird die Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle gesperrt, bis die Endlage verlassen wird.</li> <li>Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl</li> <li>Bei Auslösung In Endlage Oben wird die Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die Mindestoffenhaltezeit.</li> <li>mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF)</li> <li>mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal (=Stromstoß))</li> </ol> Die Offenhaltezeit / Zwangsschließungszeit wird mit Parameter P.010 / P.011 eingestellt.
			Die Mindestoffenhaltezeit wird mit Parameter P.015 eingestellt.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.674. Wenn L.184 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.674 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
L.185	0 1	Räumzeit	Aktiviert den Ablauf der Räumzeit / Vorwarnzeit vor dem Schließen des Tores, wenn es zuvor durch den Detektor Kanal 2 geöffnet wurde.
			<ul><li>0: Ohne Räumzeit</li><li>1: Mit Räumzeit (P.025)</li></ul>
			Die Räumzeit / Vorwarnzeit vor Zufahrt wird mit Parameter P.025 eingestellt.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.675. Wenn L.185 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.675 eingestellt und umgekehrt.
L.186	0 3	Richtung	Die Richtung wird in erster Linie für die Richtungsabhängige Steuerung von Ampeln benutzt. Der Parameter gibt an, für welche Richtung der Detektor Kanal 2 wirkt.
			Keine festgelegte Richtung     Richtung von außen nach innen
			<ul><li>2: Richtung von innen nach außen</li><li>3: Beide Richtungen werden freigegeben</li></ul>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.676. Wenn L.186 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.676 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
L.187	20 25	Verriegelung Detektor Kanal 2	Um Fehlauslösungen zu vermeiden, kann der Detektor Kanal 2 durch einen der Partnerdetektor A (Detektor Kanal 1) oder Partner-Detektor B (Detektor Kanal 4) für eine beim Partnerdetektor einstellbare Zeit (P.668/L.178 bzw. P.6D8/L.1A8) gesperrt werden. Optional kann zusätzlich bei Belegung des Detektor Kanals 2 der Partneraufbefehl A (AUF1) oder Partneraufbefehl B (AUF2) gesperrt werden. Die Sperrung funktioniert bei parametrierten Ampelrelais nur, wenn die Richtung des Detektor Kanal 2 und des Partnerdetektors unterschiedlich gewählt wurde. Ist keine Ampel parametriert wird die Richtung der Detektoren nicht berücksichtigt.
			<ul> <li>20: Deaktiviert</li> <li>21: Gesperrt durch Partnerschleife A</li> <li>22: Gesperrt durch Partnerschleife A und Sperrung von Partner-Aufbefehl A bei Aktivierung dieses Kanals</li> </ul>
			<ul> <li>23: Permanente nicht Zeitgesteuerte Sperrung der Partnerschleife A in Endlage unten, damit keine Öffnung für Fahrzeuge erfolgt die unter dem Schrankenbaum hindurch bis zur Öffnungsschleife fahren und die Schranke so öffnen.</li> <li>24: Gesperrt durch Partnerschleife B</li> <li>25: Gesperrt durch Partnerschleife B und Sperrung von Partneraufbefehl B bei Aktivierung dieses</li> </ul>
			Kanals
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.677. Wenn L.187 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.677 eingestellt und umgekehrt.
L.188	[Sekunde] 0 120	Verriegelungszeit Detektor 2	Der Detektor Kanal 1 und 4 wird für die in diesem Parameter eingestellte Zeit verriegelt (siehe auch P.667/L.177 bzw. P6D7/L.1A7).
			Die Verriegelung funktioniert nicht wenn die Zeit auf 0 steht.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.678. Wenn L.188 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.678 eingestellt und umgekehrt.
L.189	0 63	LCD-Meldung	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.
			Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD- Wahlmeldungen
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.679. Wenn L.189 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.679 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
L.18A	[Sekunde] 0 120	Einschaltverzögerung Detektor Kanal 2	Die parametrierte Funktion des Detektor Kanal 2 wird erst nach der in diesem Parameter angegebenen Zeit ausgeführt.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.67A. Wenn L.18A eingestellt ist, wird auch der Parameter P.67A eingestellt und umgekehrt.
L.18C	0 5	Schließbefehl bei Verlassen der Schleife Kanal 2	Beim Verlassen der Schleife 1 können unterschiedliche ZU-Befehle generiert werden:
			<ol> <li>Kein ZU-Befehl</li> <li>ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit</li> <li>ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit und zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert.</li> <li>ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit auch während der AUF-Fahrt.</li> <li>ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit. Zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert. Ein erneuter AUF-Befehl löscht den ZU-Befehl, welcher bei Verlassen der Schleife gespeichert wurde.</li> </ol>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.67C. Wenn L.18C eingestellt ist, wird auch der Parameter P.67C eingestellt und umgekehrt.
L.18D	0 1	Deaktivierung Detektor Kanal 2 während	Deaktiviert den Detektor Kanal 2 während der automatischen Synchronisation.
		automatischer Synchronisation	<ul><li>0: Eingang wird ausgewertet</li><li>1: Eingang wird bei Synchronisation ignoriert</li></ul>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.67D. Wenn L.18D eingestellt ist, wird auch der Parameter P.67D eingestellt und umgekehrt.
L.18F	0 1	Arbeitsweise der Verriegelung für Detektor Kanal 2	Die Verriegelung des Detektor Kanals 2 bzw. der AUF- Befehle, die über P.677 eingestellt werden verhält sich wie folgt:
			<ul> <li>Verriegelungszeit läuft ab der Belegung des auslösenden Kanals, Zeit wird durch anderen Kanal nicht angehalten</li> <li>Verriegelungszeit läuft ab der Belegung des auslösenden Kanals, Zeit wird durch anderen Kanal angehalten, wenn bei diesem eine fallende Flanke auftritt</li> </ul>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.67F. Wenn L.18F eingestellt ist, wird auch der Parameter P.67F eingestellt und umgekehrt.

### 44.3 VEK MNST Kanal 3

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
L.128	0 18	Frequenzbereich des Detektors VEK MNST Kanal 3	Der Parameter legt den Frequenzbereich fest in dem der Kanal 3 des VEK MNST Detektors arbeitet.
			0: Detektor Kanal deaktiviert
			17: niedriger Frequenzbereich
			18: hoher Frequenzbereich
L.129	4 2550	Schwellwert des VEK MNST Detektor Kanal 3	
		9	4: Schwellwert 4 (0,004%)
			10: Schwellwert 10 (0,010%)
			120: Schwellwert 120 (0,120%)
			255: Schwellwert 2550 (2,55%)
L.12A	[%] 20 80	Abfallhysterese des VEK MNST Detektor Kanal 3	Um bei Fahrzeugen mit hohem Unterbau wie z.B. Gelenkbussen, Straßenbahnen, LKW mit Anhängern usw. Ein zwischenzeitliches Abfallen des Belegtsignals zu vermeiden, ist es möglich die Schalthysterese zu verändern. Eine unterbrechungsfreie Detektion von kritischen Fahrzeugen ist dann auch bei gering eingestellter Anzugsempfindlichkeit möglich.

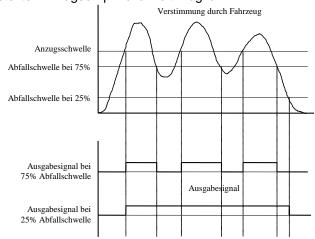


Abbildung 39 Abfallhysterese VEK MNST Detektor Kanal 3

L.12B	[Minuten] 0 255	Legt die kleinste Belegtzeit, bei der der Detektor VEK MNST einen Neuabgleich für den Kanal 3 startet, fest.
		0: unendliche Haltezeit (kein Neuabgleich) 1-255: Haltezeit in Minuten

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
L.193	0 4	Anzufahrende Endlage	Der Parameter legt, fest welche Endlage nach Auslösung des Detektor Kanal 3 angefahren wird.
			<ol> <li>Endlage Tor AUF</li> <li>Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung</li> <li>Bei Aktivierung in Endlage Tor ZU erfolgt Torfahrt bis Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung, bei Aktivierung in Zwischenhalt erfolgt Torfahrt bis Endlage Tor AUF</li> <li>wie 2. Jedoch fährt das Tor direkt bis Endlage Tor AUF, wenn in Endlage Unten die Aktivierung 2x kurz hintereinander erfolgt.</li> <li>Gleiche Endlage wie die, welche vom zuvor gegebenen Eingang angefahren wurde.</li> </ol>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6C3. Wenn L.193 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6C3 eingestellt und umgekehrt.
L.194	0 7	Offenhaltezeit / Priorität	Dieser Parameter legt fest, ob und welche Offenhaltezeit / Zwangschliessungszeit nach Erreichen der Endlage abläuft.
			<ol> <li>Ohne Offenhaltezeit (P.010 oder P.011)</li> <li>Mit Mindestoffenhaltezeit (P.015)</li> <li>Ohne Offenhaltezeit, gleichzeitig wird die Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle gesperrt, bis die Endlage verlassen wird.</li> <li>Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl Bei Auslösung In Endlage Oben wird die Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die Mindestoffenhaltezeit.</li> <li>mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF)</li> <li>mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal (=Stromstoß))</li> <li>Die Offenhaltezeit / Zwangsschliessungszeit wird mit Parameter P.010 / P.011 eingestellt.</li> <li>Die Mindestoffenhaltezeit wird mit Parameter P.015 eingestellt.</li> <li>Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6C4. Wenn L.194 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6C4 eingestellt und umgekehrt.</li> </ol>

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
L.195	0 1	Räumzeit	Aktiviert den Ablauf der Räumzeit / Vorwarnzeit vorm Schließen des Tores, wenn es zuvor durch den Detektor Kanal 3 geöffnet wurde.
			<ul><li>0: Ohne Räumzeit</li><li>1: Mit Räumzeit (P.025)</li></ul>
			Die Räumzeit / Vorwarnzeit vor Zufahrt wird mit Parameter P.025 eingestellt.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6C5. Wenn L.195 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6C5 eingestellt und umgekehrt.
L.196	0 3	Richtung	Die Richtung wird in erster Linie für die Richtungsabhängige Steuerung von Ampeln benutzt. Der Parameter gibt an, für welche Richtung der Detektor Kanal 3 wirkt.
			0: Keine festgelegte Richtung
			<ol> <li>Richtung von außen nach innen</li> <li>Richtung von innen nach außen</li> </ol>
			3: Beide Richtungen werden freigegeben
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6C6. Wenn L.196 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6C6 eingestellt und umgekehrt.
			J J

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
L.197	20 25	Verriegelung Detektor Kanal 3	Kanal 3 durch einen der Partnerdetektor A (Detektor Kanal 1) oder Partner-Detektor B (Detektor Kanal 4) für eine beim Partnerdetektor einstellbare Zeit (P.668/L.178 bzw. P.6D8/L.1A8) gesperrt werden. Optional kann zusätzlich bei Belegung des Detektor Kanals 3 der Partneraufbefehl A (AUF1) oder Partneraufbefehl B (AUF2) gesperrt werden. Die Sperrung funktioniert bei parametrierten Ampelrelais nur, wenn die Richtung des Detektor Kanal 3 und des Partnerdetektors unterschiedlich gewählt wurde. Ist keine Ampel parametriert wird die Richtung der Detektoren nicht berücksichtigt.
			Detektor Kanal 3 wird gesperrt durch:
			<ul> <li>20: Deaktiviert</li> <li>21: Gesperrt durch Partnerschleife A</li> <li>22: Gesperrt durch Partnerschleife A und Sperrung von Partner-Aufbefehl A bei Aktivierung dieses Kanals</li> <li>23: Permanente nicht Zeitgesteuerte Sperrung der Partnerschleife A in Endlage unten, damit keine Öffnung für Fahrzeuge erfolgt die unter dem Schrankenbaum hindurch bis zur Öffnungsschleife fahren und die Schranke so öffnen.</li> <li>24: Gesperrt durch Partnerschleife B</li> <li>25: Gesperrt durch Partnerschleife B und Sperrung von Partneraufbefehl B bei Aktivierung dieses Kanals</li> <li>Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6C7.</li> <li>Wenn L.197 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6C7 eingestellt und umgekehrt.</li> </ul>
L.198	[Sekunde] 0 120	Verriegelungszeit Detektor 3	Der Detektor Kanal 1 und 4 wird für die in diesem Parameter eingestellte Zeit verriegelt (siehe auch P.667/L.177 bzw. P6D7/L.1A7).  Die Verriegelung funktioniert nicht wenn die Zeit auf 0 steht.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6C8. Wenn L.198 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6C8 eingestellt und umgekehrt.
L.199	0 63	LCD-Meldung	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.
			Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6C9. Wenn L.199 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6C9 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
L.19A	[Sekunde] 0 120	Einschaltverzögerung Detektor Kanal 3	Die parametrierte Funktion des Detektor Kanal 3 wird erst nach der in diesem Parameter angegebenen Zeit ausgeführt.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6CA. Wenn L.19A eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6CA eingestellt und umgekehrt.
L.19C	0 5	Schließbefehl bei Verlassen der Schleife Kanal 3	Beim Verlassen der Schleife 3 können unterschiedliche ZU-Befehle generiert werden:
		Germene Raman o	<ol> <li>Kein ZU-Befehl</li> <li>ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit</li> <li>ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit und zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert.</li> <li>ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit auch während der AUF-Fahrt.</li> <li>ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit. Zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert. Ein erneuter AUF-Befehl löscht den ZU-Befehl, welcher bei Verlassen der Schleife gespeichert wurde.</li> </ol>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6CC. Wenn L.19C eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6CC eingestellt und umgekehrt.
L.19D	0 1	Deaktivierung Detektor Kanal 3 während	Deaktiviert den Detektor Kanal 3 während der automatischen Synchronisation.
		automatischer Synchronisation	<ul><li>0: Eingang wird ausgewertet</li><li>1: Eingang wird bei Synchronisation ignoriert</li></ul>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6CD. Wenn L.19D eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6CD eingestellt und umgekehrt.
L.19F	0 1	Arbeitsweise der Verriegelung des Detektor Kanal 3	Die Verriegelung des Detektor Kanals 3 bzw. der AUF- Befehle, die über P.6C7 eingestellt werden verhält sich wie folgt:
			<ul> <li>Verriegelungszeit läuft ab der Belegung des auslösenden Kanals, Zeit wird durch anderen Kanal nicht angehalten</li> <li>Verriegelungszeit läuft ab der Belegung des auslösenden Kanals, Zeit wird durch anderen Kanal angehalten, wenn bei diesem eine fallende Flanke auftritt</li> </ul>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6CF. Wenn L.19F eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6CF eingestellt und umgekehrt.

### 44.4 VEK MNST Kanal 4

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
L.12C	0 18	Frequenzbereich des Detektors VEK MNST Kanal 4	Der Parameter legt den Frequenzbereich fest in dem der Kanal 4 des VEK MNST Detektors arbeitet.
			0: Detektor Kanal deaktiviert
			17: niedriger Frequenzbereich
			18: hoher Frequenzbereich
L.12D	4 2550	Schwellwert des VEK MNST Detektor Kanal 4	
		7	4: Schwellwert 4 (0,004%)
			10: Schwellwert 10 (0,010%)
			120: Schwellwert 120 (0,120%)
			255: Schwellwert 2550 (2,55%)
L.12E	[%] 20 80	VEK MNST Abfallhysterese Kanal 4	Um bei Fahrzeugen mit hohem Unterbau wie z.B. Gelenkbussen, Straßenbahnen, LKW mit Anhängern usw. Ein zwischenzeitliches Abfallen des Belegtsignals zu vermeiden, ist es möglich die Schalthysterese zu verändern. Eine unterbrechungsfreie Detektion von kritischen Fahrzeugen ist dann auch bei gering eingestellter Anzugsempfindlichkeit möglich.  Verstimmung durch Fahrzeug

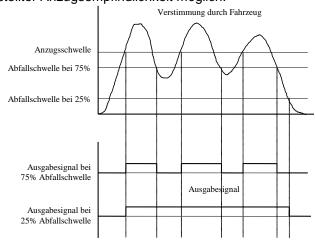


Abbildung 40 Abfallhysterese VEK MNST Detektor Kanal 4

L.12F	[Minuten] 0 255	Haltezeit des VEK MNST Detektor Kanal 4	Legt die kleinste Belegtzeit, bei der der Detektor VEK MNST einen Neuabgleich für den Kanal 4 startet, fest.
			0: unendliche Haltezeit (kein Neuabgleich) 1-255: Haltezeit in Minuten

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P. L.1A0		Funktion Detektor Kanal 4	Die Reaktion der Torsteuerung auf die Auslösung des Detektor Kanals 4 wird mit diesem Parameter festgelegt.  20: Deaktiviert, keine Meldung, keine Weitergabe, keine Abtastung (nur bei Det. 3,4) 21: Auswertung nur für Befehlsweitergabe, Sperren einer Partnerschleife und ZU-Befehl bei Verlassen 22: AUF-Befehl, Sicherheit gegen ZU-Fahrt mit Reversierung, Sperrung durch Partnerschleife möglich 23: Sicherheit gegen ZU-Fahrt mit Reversierung, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich 24: Sicherheit gegen ZU-Fahrt mit Stopp, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich 25: Gibt Legitimation für entsprechend Programmierten externen AUF-Befehl, wirkt aber immer als Sicherheit gegen Zufahrt mit Reversierung, auch ohne AUF-Befehl. 27: Sicherheit gegen Auf- und Zufahrt, bei freiwerden nach Auslösung in Auffahrt wird Auffahrt fortgesetzt, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich 28: Sicherheit gegen AUF- und ZU-Fahrt, bei freiwerden nach Auslösung in AUF-Fahrt wird AUF-Fahrt fortgesetzt, sonst nach freiwerden ZU-Befehl, keine Sperrung durch Partnerschleife möglich 29: Gibt Legitimation für entsprechend Programmierten externen AUF-Befehl, wirkt nicht als Sicherheit = Bei Belegung während der Zufahrt kommt es zu einer Reversierung, während Endlage AUF ist keine automatische Zufahrt möglich  1 Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6D0.
			Wenn L.1A0 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6D0 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
L.1A3	0 4	Anzufahrende Endlage	Der Parameter legt, fest welche Endlage nach Auslösung des Detektor Kanal 4 angefahren wird.
			<ol> <li>Endlage Tor AUF</li> <li>Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung</li> <li>Bei Aktivierung in Endlage Tor ZU erfolgt Torfahrt bis Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung, bei Aktivierung in Zwischenhalt erfolgt Torfahrt bis</li> </ol>
			Endlage Tor AUF  3: wie 2. Jedoch fährt das Tor direkt bis Endlage Tor AUF, wenn in Endlage Unten die Aktivierung 2x kurz hintereinander erfolgt.
			<ol> <li>Gleiche Endlage wie die, welche vom zuvor gegebenen Eingang angefahren wurde.</li> </ol>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6D3. Wenn L.1A3 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6D3 eingestellt und umgekehrt.
L.1A4	0 7	Offenhaltezeit / Priorität	Dieser Parameter legt fest, ob und welche Offenhaltezeit / Zwangschliessungszeit nach Erreichen der Endlage abläuft.
			<ol> <li>Ohne Offenhaltezeit (P.010 oder P.011)</li> <li>Mit Offenhaltezeit (P.015)</li> <li>Ohne Offenhaltezeit, gleichzeitig wird die Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle gesperrt, bis die Endlage verlassen wird.</li> <li>Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl</li> <li>Bei Auslösung In Endlage Oben wird die Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die Mindestoffenhaltezeit.</li> <li>mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF)</li> <li>mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal (=Stromstoß))</li> </ol> Die Offenhaltezeit / Zwangsschliessungszeit wird mit Parameter P.010 / P.011 eingestellt.
			Die Mindestoffenhaltezeit wird mit Parameter P.015 eingestellt.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6D4 Wenn L.1A4 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6D4 eingestellt und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise	
L.1A5	0 1	Räumzeit	Aktiviert den Ablauf der Räumzeit / Vorwarnzeit vorm Schließen des Tores, wenn es zuvor durch den Detektor Kanal 4 geöffnet wurde.	
			<ul><li>0: Ohne Räumzeit</li><li>1: Mit Räumzeit (P.025)</li></ul>	
			Die Räumzeit / Vorwarnzeit vor Zufahrt wird mit Parameter P.025 eingestellt.	
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6D5 Wenn L.1A5 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6D5 eingestellt und umgekehrt.	
L.1A6	0 3	Richtung	Die Richtung wird in erster Linie für die Richtungsabhängige Steuerung von Ampeln benutzt. Der Parameter gibt an, für welche Richtung der Detektor Kanal 4 wirkt.	
			0: Keine festgelegte Richtung	
			<ul><li>1: Richtung von außen nach innen</li><li>2: Richtung von innen nach außen</li></ul>	
			3: Beide Richtungen werden freigegeben	
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6D6 Wenn L.1A6 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6D6 eingestellt und umgekehrt.	

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise	
L.1A7	20 25	Verriegelung Detektor Kanal 4	Um Fehlauslösungen zu vermeiden, kann der Detektor Kanal 4 durch einen der Partnerdetektor A (Detektor Kanal 2) oder Partner-Detektor B (Detektor Kanal 3) für eine beim Partnerdetektor einstellbare Zeit (P.678/L.188 bzw. P.6C8/L.198) gesperrt werden. Optional kann zusätzlich bei Belegung des Detektor Kanals 4 der Partneraufbefehl A (AUF2) oder Partneraufbefehl B (AUF1) gesperrt werden. Die Sperrung funktioniert bei parametrierten Ampelrelais nur, wenn die Richtung des Detektor Kanal 4 und des Partnerdetektors unterschiedlich gewählt wurde. Ist keine Ampel parametriert wird die Richtung der Detektoren nicht berücksichtigt.	
			Detektor Kanal 4 wird gesperrt durch:	
			<ul> <li>20: Deaktiviert</li> <li>21: Gesperrt durch Partnerschleife A</li> <li>22: Gesperrt durch Partnerschleife A und Sperrung von Partner-Aufbefehl A bei Aktivierung dieses Kanals</li> <li>23: Permanente nicht Zeitgesteuerte Sperrung der Partnerschleife A in Endlage unten, damit keine Öffnung für Fahrzeuge erfolgt die unter dem Schrankenbaum hindurch bis zur Öffnungsschleife fahren und die Schranke so öffnen.</li> <li>24: Gesperrt durch Partnerschleife B</li> <li>25: Gesperrt durch Partnerschleife B und Sperrung von Partneraufbefehl B bei Aktivierung dieses Kanals</li> </ul>	
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6D7 Wenn L.1A7 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6D7 eingestellt und umgekehrt.	
L.1A8	[Sekunde] 0 120	Verriegelungszeit Detektor 4	Der Detektor Kanal 2 und 3 wird für die in diesem Parameter eingestellte Zeit verriegelt (siehe auch P.677/L.187 bzw. P6C7/L.197). Die Verriegelung funktioniert nicht wenn die Zeit auf 0 steht.	
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6D8 Wenn L.1A8 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6D8 eingestellt und umgekehrt.	
L.1A9	0 63	LCD-Meldung	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.	
			Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen.	
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6D9 Wenn L.1A9 eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6D9 eingestellt und umgekehrt.	

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
L.1AA	[Sekunde] 0 120	Einschaltverzögerung Detektor Kanal 4	Die parametrierte Funktion des Detektor Kanal 4 wird erst nach der in diesem Parameter angegebenen Zeit ausgeführt.
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6DA Wenn L.1AA eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6DA eingestellt und umgekehrt.
L.1AC	0 5	Schließbefehl bei Verlassen der Schleife Kanal 4	Beim Verlassen der Schleife 4 können unterschiedliche ZU-Befehle generiert werden:
			<ol> <li>Kein ZU-Befehl</li> <li>ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit</li> <li>ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit und zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert.</li> <li>ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit auch während der AUF-Fahrt.</li> <li>ZU-Befehl nach Freiwerden der Sicherheit. Zusätzlich wird der ZU-Befehl während der AUF-Fahrt gespeichert. Ein erneuter AUF-Befehl löscht den ZU-Befehl, welcher bei Verlassen der Schleife gespeichert wurde.</li> </ol>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6DC Wenn L.1AC eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6DC eingestellt und umgekehrt.
L.1AD	0 1	Deaktivierung während automatischer	Deaktiviert den Detektor Kanal 4 während der automatischen Synchronisation.
		Synchronisation	<ul><li>0: Eingang wird ausgewertet</li><li>1: Eingang wird bei Synchronisation ignoriert</li></ul>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6DD Wenn L.1AD eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6DD eingestellt und umgekehrt.
L.1AF	0 1	Arbeitsweise der Verriegelung des Detektor Kanal 4	Die Verriegelung des Detektor Kanals 4 bzw. der AUF- Befehle, die über P.6D7 eingestellt werden verhält sich wie folgt:
			<ul> <li>Verriegelungszeit läuft ab der Belegung des auslösenden Kanals, Zeit wird durch anderen Kanal nicht angehalten</li> <li>Verriegelungszeit läuft ab der Belegung des auslösenden Kanals, Zeit wird durch anderen Kanal angehalten, wenn bei diesem eine fallende Flanke auftritt</li> </ul>
			Dieser Parameter wirkt auf den Parameter P.6DF Wenn L.1AF eingestellt ist, wird auch der Parameter P.6DF eingestellt und umgekehrt.

## 44.5 VEK MNST Diagnose

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
L.150	1 4	Auswahl VEK MNST Detektorkanal zur Diagnose	Hier wird der Kanal des Detektors VEK MNST ausgewählt der diagnostisiert werden soll. Anschließend können mit den Parametern L.152 bis L.155 verschiedene Diagnosedaten für den eingestellten Kanal abgerufen werden.
			<ol> <li>Diagnosedaten für Kanal 1 abrufen</li> <li>Diagnosedaten für Kanal 2 abrufen</li> <li>Diagnosedaten für Kanal 3 abrufen</li> <li>Diagnosedaten für Kanal 4 abrufen</li> </ol>
L.152	0 65535	Aktuelle Frequenz des VEK MNST Detektorkanals	Dieser Parameter zeigt die aktuelle Frequenz des Schwingkreises von dem über Parameter L.150 ausgewählten Kanals des Detektors VEK MNST an.
L.153	0 65535	Aktuelle Verstimmung des VEK MNST Detektorkanals	Dieser Parameter zeigt die aktuelle Verstimmung des über Parameter L.150 ausgewählten Kanals des Detektors VEK MNST an.
L.154	0 9999	Maximale Verstimmung des VEK MNST Detektorkanals	Dieser Parameter zeigt die maximale Verstimmung an, verursacht vom letzten metallischen Objekt, dass die Schleife des über Parameter L.150 ausgewählten Kanals des Detektors VEK MNST belegte.
L.155	0 65535	Anwesenheitszähler des VEK MNST Detektorkanals	Dieser Parameter zeigt den Anwesenheitszähler des über Parameter L.150 ausgewählten Kanals des Detektors VEK MNST an.
L.160		Seriennummer Detektor VEK MNST	Zeigt die Seriennummer des eingesteckten Detektors VEK MNST an.
L.162		Softwareversion Detektor VEK MNST	Zeigt die Softwareversion des eingesteckten Detektors VEK MNST an.
L.164		Hardwareversion Detektor VEK MNST	Zeigt die Hardwareversion des eingesteckten Detektors VEK MNST an
L.166	0 255	Busprotokollversion Detektor VEK MNST	Zeigt die Busprotokollversion des eingesteckten Detektors VEK MNST an. Anhand dieser Version wird festgelegt welche Parameter Objekte der Detektor unterstützt.

## 45 Funk Eingänge

## 45.1 Funk Kanal 1

0 18	Eingangsfunktion Funk Kanal 1	Die Standardfunktion für diesen Eingang ist die Einkanal / Zugschalter Funktion (P.680 = 2). Es ist möglich jede Funktion einzustellen, die auch mit den Eingangen 1 bis 10 möglich ist.	
		Zugschalter Funktion (P.680 = 2). Es ist möglich jede Funktion einzustellen, die auch mit den	
		<ul> <li>0: Eingang deaktiviert</li> <li>1: AUF-Befehle</li> <li>2: Einkanal- / Zugschalter</li> <li>3: Dauer-Auf-Befehle</li> <li>4: Stopp-Befehle</li> <li>5: Sicherheiten B</li> <li>6: Hand / Automatik Umschaltung</li> <li>7: ZU-Befehle</li> <li>8: Tor-Verriegelung in Endlage</li> <li>9: Querverkehr-Eingang</li> <li>10: Abschaltung / Deaktivierung</li> <li>11: Endschalterfunktionen</li> <li>14: Sicherheiten A</li> <li>15: Simulation der Folientastatur</li> <li>16: Sicherheiten C</li> <li>17: Fahren auf Zwischenhalt / Teilöffnung</li> <li>18: Externer Detektor</li> </ul>	
0 29	Betriebsart des	Dieser Parameter legt die Betriebsart des Einkanal-	
	Eingangs	Befehles fest. Durch mehrmaliges Betätigen des Eingangs werden die unterschiedlichen Befehle in der unten angegebenen Reihenfolge abgearbeitet.	
		0: AUF -> STOPP -> AUF -> Endlage 1: AUF -> STOPP -> AUF -> Endlage -> ZU -> AUF 2: AUF -> Endlage -> ZU -> AUF 3: AUF -> STOPP -> ZU -> AUF 4: AUF -> STOPP -> ZU -> STOP 5: AUF -> Endlage 6: ZU 7: AUF nur aus Endlage Tor ZU  Die anzufahrende Endlage wird mit Parameter P.5x3 festgelegt.	
	0 29		

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.683 www	0 4	Anzufahrende Endlage des Eingangs	Dieser Parameter legt fest, welche Endlage nach Aktivierung des Eingangs angefahren wird.
			0: Endlage Tor AUF 1: Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung
			2: Bei Aktivierung in Endlage Tor ZU erfolgt Torfahrt bis Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung, bei Aktivierung in Zwischenhalt erfolgt Torfahrt bis Endlage Tor AUF
			<ol> <li>wie 2. Jedoch f\u00e4hrt das Tor direkt bis Endlage Tor AUF, wenn in Endlage Unten die Aktivierung 2x kurz hintereinander erfolgt.</li> </ol>
			4: Gleiche Endlage wie die, welche vom zuvor
			gegebenen Eingang angefahren wurde.
P.684 www	0 7	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs	Dieser Parameter legt fest, ob und welche Offenhaltezeit / Zwangschließungszeit nach Aktivierung des Eingangs läuft.
VV VV VV		i nontat des Emgangs	Zwangsomosungszen nach Aktivierang des Emgangs ladit.
			0: Ohne Offenhaltezeit
			1: Mit Offenhaltezeit (P.010 oder P.011)
			<ul><li>2: Mit Mindestoffenhaltezeit (P.015)</li><li>3: Ohne Offenhaltezeit, gleichzeitig wird die</li></ul>
			Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle
			gesperrt, bis die Endlage verlassen wird.
			4: Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl
			5: Bei Auslösung In Endlage Oben wird die
			Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die
			Mindestoffenhaltezeit.
			<ul> <li>6: mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF)</li> <li>7: mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal (=Stromstoß))</li> </ul>
			Die Offenhaltezeit / Zwangsschließungszeit wird mit Parameter P.010 / P.011 eingestellt.
			Die Mindestoffenhaltezeit wird mit Parameter P.015 eingestellt.
P.685 www	0 1	Räumzeit des Eingangs	Aktiviert die Räumzeit, die vor dem nächsten Schließen abläuft.
			0: Ohne Räumzeit 1: Mit Räumzeit (P.025)
			Die Räumzeit / Vorwarnzeit vor ZU-Fahrt wird mit Parameter P.025 gesetzt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise	
P.686 www	0 3	Richtung des Eingangs	Legt fest, welche logische Richtung der Eingang hat. Die Festlegung der Richtung ist für Gegenverkehrssteuerungen notwendig. Der Controller entscheidet mit Hilfe dieser Information welche Richtung frei gegeben wird, welche Ampel geschaltet wird oder welches Schleusentor geöffnet wird.  0: Keine festgelegte Richtung 1: Richtung von außen nach innen 2: Richtung von innen nach außen 3: Beide Richtungen werden freigegeben	
P.689 www	0 63	LCD-Text des Eingangs	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.  Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD-Wahlmeldungen	

## 45.2 Funk Kanal 2

P.690 ww	0 18	Eingangsfunktion Funk Kanal 2	Die Standardfunktion für diesen Eingang ist die Einkanal / Zugschalter Funktion (P.690 = 2). Es ist möglich jede Funktion einzustellen, die auch mit den Eingängen 1 bis 10 möglich ist. Wenn Sie die Eingangsfunktion für den Funk ändern möchten, schauen Sie bitte unter der Parametergruppe "Eingangsparametrierung" nach, welche Funktionen möglich sind.	
			0:	Eingang deaktiviert
			1:	
			2:	Einkanal- / Zugschalter
			3:	Dauer-Auf-Befehle
			4:	
			5:	
			6:	Hand / Automatik Umschaltung
			7:	ZU-Befehle
			8:	Tor-Verriegelung in Endlage
			9:	Querverkehr-Eingang
			10:	Abschaltung / Deaktivierung
			11:	Endschalterfunktionen
			14:	Sicherheiten A
			15:	
			16:	
				Fahren auf Zwischenhalt / Teilöffnung
			18:	Externer Detektor

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise	
P.691 www	0 29	Betriebsart des Eingangs	Dieser Parameter legt die Betriebsart des Einkanal- Befehles fest. Durch mehrmaliges Betätigen des Eingangs werden die unterschiedlichen Befehle in der unten angegebenen Reihenfolge abgearbeitet.	
			0: AUF -> STOPP -> AUF -> Endlage 1: AUF -> STOPP -> AUF -> Endlage -> ZU -> AUF 2: AUF -> Endlage -> ZU -> AUF 3: AUF -> STOPP -> ZU -> AUF 4: AUF -> STOPP -> ZU -> STOP 5: AUF -> Endlage 6: ZU 7: AUF nur aus Endlage Tor ZU  Die anzufahrende Endlage wird mit Parameter P.5x3	
			festgelegt.	
P.693 www	0 4	Anzufahrende Endlage des	Dieser Parameter legt fest, welche Endlage nach Aktivierung des Eingangs angefahren wird.	
		Eingangs	0: Endlage Tor AUF	
			1: Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung	
			<ol> <li>Bei Aktivierung in Endlage Tor ZU erfolgt Torfahrt bis Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung, bei Aktivierung in Zwischenhalt erfolgt Torfahrt bis Endlage Tor AUF</li> </ol>	
			<ol> <li>wie 2. Jedoch f\u00e4hrt das Tor direkt bis Endlage Tor AUF, wenn in Endlage Unten die Aktivierung 2x kurz hintereinander erfolgt.</li> </ol>	
			4: Gleiche Endlage wie die, welche vom zuvor gegebenen Eingang angefahren wurde.	

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.694 www	0 7	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs	Dieser Parameter legt fest, ob und welche Offenhaltezeit / Zwangschließungszeit nach Aktivierung des Eingangs läuft.
			<ol> <li>Ohne Offenhaltezeit</li> <li>Mit Offenhaltezeit (P.010 oder P.011)</li> <li>Mit Mindestoffenhaltezeit (P.015)</li> <li>Ohne Offenhaltezeit, gleichzeitig wird die Offenhaltezeit auch für andere AUF-Befehle gesperrt, bis die Endlage verlassen wird.</li> <li>Offenhaltezeit wie nach letztem AUF-Befehl</li> <li>Bei Auslösung In Endlage Oben wird die Offenhaltezeit angehalten und nach Freiwerden des Eingangs läuft die Zeit weiter. Nach dem Reversieren während ZU-Fahrt läuft die Mindestoffenhaltezeit.</li> <li>mit Priorität 1 (höchste Priorität: wie PULS AUF)</li> <li>mit Priorität 2 (zweithöchste Priorität: wie Einkanal (=Stromstoß))</li> </ol> Die Offenhaltezeit / Zwangsschließungszeit wird mit Parameter P.010 / P.011 eingestellt.
			Die Mindestoffenhaltezeit wird mit Parameter P.015 eingestellt.
P.695 www	0 1	Räumzeit des Eingangs	Aktiviert die Räumzeit, die vor dem nächsten Schließen abläuft.
			<ul><li>0: Ohne Räumzeit</li><li>1: Mit Räumzeit (P.025)</li></ul>
			Die Räumzeit / Vorwarnzeit vor ZU-Fahrt wird mit Parameter P.025 gesetzt.
P.696 www	0 3	Richtung des Eingangs	Legt fest, welche logische Richtung der Eingang hat. Die Festlegung der Richtung ist für Gegenverkehrssteuerungen notwendig. Der Controller entscheidet mit Hilfe dieser Information welche Richtung frei gegeben wird, welche Ampel geschaltet wird oder welches Schleusentor geöffnet wird.  0: Keine festgelegte Richtung 1: Richtung von außen nach innen
			2: Richtung von innen nach außen 3: Beide Richtungen werden freigegeben
P.699 www	0 63	LCD-Text des Eingangs	Für jeden Eingang kann eine Meldung aus einer Liste ausgewählt werden, die bei Auslösung des entsprechenden Eingangs im LCD-Display angezeigt wird.
			Die Liste der Meldungen finden Sie im Anhang LCD- Wahlmeldungen

## 46 Ausgangsprofile

P.	[Einheit]	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
•	Stellbereich	Tulktion		beschielbung/ riniweise
P.701 www	0000 3202	Funktion des Ausgang 1	festgel Alle für	nktion des Ausgangs kann mit Hilfe dieses Profils egt werden. r die Funktion des Ausgangs notwendigen Parameter n in einem Schritt umgestellt.
			0000: 0001: 0101:	Ausgang deaktiviert Dauerhaft eingeschaltet. (Aktiviert) Tor ist Auf
			0103:	Die Meldung ist vom logischen Torzustand abhängig Tor ist AUF
				Die Meldung ist rein Positionsabhängig
			0201:	Tor ist Zu  Die Meldung ist vom logischen Torzustand abhängig
			0203:	Tor ist ZU Die Meldung ist rein Positionsabhängig
			0401: 0501:	Es liegt keine Störung vor. Hoflichtfunktion: Eingeschaltet während der AUF- und ZU-Fahrt mit 10 s Ausschaltverzögerung nach der Zufahrt.
			0601:	Weitergabe Detektor Kanal 1
			0602: 0605:	Weitergabe Detektor Kanal 2 Synchronsteuerung AUF, Signaldauer 0,5 Sekunden.
				Der Ausgang ist aktiv während AUF-Fahrt, in Endposition AUF und während Verriegelung in Endposition AUF.
			0606:	Synchronsteuerung ZU, Signaldauer 0,5 Sekunden. Der Ausgang ist aktiv während ZU-Fahrt, in
				Endposition ZU und während Verriegelung in Endposition ZU.
			0607:	Synchronsteuerung STOPP, Signaldauer 0,5 Sekunden.
				Der Ausgang ist aktiv wenn das Tor nicht fährt, keine Endposition angefahren ist und keine Verriegelung in einer Endposition vorliegt.
			0612: 0613:	Weitergabe Detektor 1 verlassen Weitergabe Detektor 2 verlassen
			0630: 0634:	Weitergabe Bremse Weitergabefunktion bei niedrigem Batteriestand
				der mobilen Einheit WiCab
			0659:	F.363: Weitergabe Störung der internen Sicherheitsleiste.
			0660:	Weitergabe: maximale Anzahl der Auslösungen der Sicherheitsleisten ist überschritten.
			0665: 0666:	Weitergabe Detektor 3 Weitergabe Detektor 4
			0701:	Blinkend während AUF- und ZU-Fahrt
			0703: 0801:	Während AUF- und ZU-Fahrt eingeschaltet. Während AUF- und ZU-Fahrt und während aktiver Räumzeit / Vorwarnzeit eingeschaltet.
				Naumzeit / vorwamzeit eingeschältet.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
	Stellbereich	1001	: Verriegelung Fremdtor.
		1001	0 0
		1002	ausschaltverzögert.
		1101	
			Der Öffnerkontakt des Relais muss verwendet
			werden.
		1102	<ul> <li>Ausgabe Magnetspannung während ZU-Fahrt und in Endlage ZU</li> </ul>
		1201	•
		1210	
		1220	•
		1221	•
		1222 1223	·
		1223	·
		1232	•
		1233	•
		1250	·
			während Räumzeit
		1251	: Blinkende Rotampel an der Außenseite des Tores 1
		1252	: Rotampel an der Außenseite des Tores 2
		1253	: Blinkende Rotampel an der Außenseite des Tores 2
		1255	
		1263	•
		1264	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
		1295	: Grünampel, blinkend während Räumzeit, AN in Endlage AUF
		1601	
		1701 1801	5 5
			Die Funktion ist nur mit den Detektoren 1 und 2 möglich. Außerdem muss zuerst die + Schleife und danach die - Schleife aktiviert werden.
		1901	: Zählung -
			Die Funktion ist nur mit den Detektoren 1 und 2 möglich. Außerdem muss zuerst die - Schleife und danach die + Schleife aktiviert werden.
		2001	
		2101	·
		2201	
		2301	•
		2501	
		2601	
		3201	•
		3202	
		<b>A</b> ,	Nio genauen Einstellungen, die dieses Profil nach sich

Die genauen Einstellungen, die dieses Profil nach sich zieht, entnehmen Sie bitte dem Anhang Ausgangsprofil.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.702	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
www	3202	Ausgang 2	
P.703	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
www	3202	Ausgang 3	
P.70C	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
WWW	3202	Ausgang 12	
P.70D	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
www	3202	Ausgang 13	
P.70E	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
www	3202	Ausgang 14	
P.70F	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
www	3202	Ausgang 15	
P.D05	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
www	3202	Ausgang 25	
P.D06	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
www	3202	Ausgang 26	
P.D08	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
www	3202	Ausgang 28	
P.D09	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
WWW	3202	Ausgang 29	
P.D0A	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
www	3202	Ausgang 2A	
P.D0B	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
www	3202	Ausgang 2B	
P.D0C	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
WWW	3202	Ausgang 2C	
P.D0D	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
www	3202	Ausgang 2D	
P.D0E	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
WWW	3202	Ausgang 2E	
P.D0F	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
WWW	3202	Ausgang 2F	

# 46.1 Ausgangsprofile mit Erweiterungskarte

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.705	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
www	3202	Ausgang 5	
P.706	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
www	3202	Ausgang 6	
P.707	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
www	3202	Ausgang 7	
P.708	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
www	3202	Ausgang 8	
P.709	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
www	3202	Ausgang 9	
P.70A	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
WWW	3202	Ausgang 10	
P.70B	0000	Funktion des	Siehe P.701 oder P.704
www	3202	Ausgang 11	

# 46.2 Profile für die virtuellen Ausgänge

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.D01	0000	Funktion des	siehe P.701 oder P.704
WWW	3202	virtuellen Ausgang 21	
P.D02	0000	Funktion des	siehe P.701 oderr P.704
WWW	3202	virtuellen Ausgang 22	
P.D03	0000	Funktion des	siehe P.701 oder P.704
www	3202	virtuellen Ausgang 23	
P.D04	0000	Funktion des	siehe P.701 oder P.704
WWW	3202	virtuellen Ausgang 24	
P.D07	0000	Funktion des	siehe P.701 oder P.704
www	3202	virtuellen Ausgang 27	
P.E01	0000	Funktion des	siehe P.701 oder P.704
WWW	3202	virtuellen Ausgang 31	
P.E02	0000	Funktion des	siehe P.701 oder P.704
www	3202	virtuellen Ausgang 32	
P.E03	0000	Funktion des	siehe P.701 oder P.704
www	3202	virtuellen Ausgang 33	
P.E04	0000	Funktion des	siehe P.701 oder P.704
WWW	3202	virtuellen Ausgang 34	
P.E05	0000	Funktion des	siehe P.701 oder P.704
WWW	3202	virtuellen Ausgang 35	
P.E06	0000	Funktion des	siehe P.701 oder P.704
www	3202	virtuellen Ausgang 36	
P.E07	0000	Funktion des	siehe P.701 oder P.704
WWW	3202	virtuellen Ausgang 37	
P.E08	0000	Funktion des	siehe P.701 oder P.704
WWW	3202	virtuellen Ausgang 38	

### 47 Ausgangsparametrierung

Für jeden Ausgang der Torsteuerung kann eine beliebige Funktion eingestellt werden. Die Funktion kann entweder über die Auswahl eines Ausgangsprofils oder mit den folgenden Parametern einzeln eingestellt werden.

x = Nummer des zu parametrierenden Ausgangs

Ausgänge	P.7x0	P.7x1	P.7x2	P.7x3	P.7x4	P.7x5	P.7x6	P.7x7	P.7x8	P.7x9	P.7xA	P.7xB	P.7xC	P.7xD	P.7xF	P.86x
Ausgang 1	P.710	P.711	P.712	P.713	P.714	P.715	P.716	P.717	P.718	P.719	P.71A	P.71B	P.71C	P.71D	P.71F	P.861
	www	WW														
Ausgang 2	P.720	P.721	P.722	P.723	P.724	P.725	P.726	P.727	P.728	P.729	P.72A	P.72B	P.72C	P.72D	P.72F	P.862
	www	WW														
Ausgang 3	P.730	P.731	P.732	P.733	P.734	P.735	P.736	P.737	P.738	P.739	P.73A	P.73B	P.73C	P.73D	P.73F	P.863
_	www	WW														
Ausgang 5	P.750	P.751	P.752	P.753	P.754	P.755	P.756	P.757	P.758	P.759	P.75A	P.75B	P.75C	P.75D	P.75F	P.865
A	WWW	WW														
Ausgang 6	P.760	P.761	P.762	P.763	P.764	P.765	P.766	P.767	P.768	P.769	P.76A	P.76B	P.76C	P.76D	P.76F	P.866
A 7	WWW	WW														
Ausgang 7	P.770	P.771	P.772	P.773	P.774	P.775	P.776	P.777	P.778	P.779	P.77A	P.77B	P.77C	P.77D	P.77F	P.867
Augana 9	WWW	WW														
Ausgang 8	P.780	P.781	P.782	P.783	P.784	P.785	P.786	P.787	P.788	P.789	P.78A	P.78B	P.78C	P.78D	P.78F	P.868
Augana 0	www P.790	www P.791	www P.792	www P.793	www P.794	www P.795	www P.796	www P.797	www P.798	www P.799	www P.79A	www P.79B	www P.79C	www P.79D	www P.79F	ww P.869
Ausgang 9	WWW	WW														
Ausgang 10	P.7A0	P.7A1	P.7A2	P.7A3	P.7A4	P.7A5	P.7A6	P.7A7	P.7A8	P.7A9	P.7AA	P.7AB	P.7AC	P.7AD	P.7AF	P.86A
Ausgang 10	www	WW														
Ausgang 11	P.7B0	P.7B1	P.7B2	P.7B3	P.7B4	P.7B5	P.7B6	P.7B7	P.7B8	P.7B9	P.7BA	P.7BB	P.7BC	P.7BD	P.7BF	P.86B
Adogang 11	www	WW														
Ausgang 12	P.7C0	P.7C1	P.7C2	P.7C3	P.7C4	P.7C5	P.7C6	P.7C7	P.7C8	P.7C9	P.7CA	P.7CB	P.7CC	P.7CD	P.7CF	P.86C
· ···· g ···· g · · -	www	WW														
Ausgang 13	P.7D0	P.7D1	P.7D2	P.7D3	P.7D4	P.7D5	P.7D6	P.7D7	P.7D8	P.7D9	P.7DA	P.7DB	P.7DC	P.7DD	P.7DF	P.86D
0 0	www	WW														
Ausgang 14	P.7E0	P.7E1	P.7E2	P.7E3	P.7E4	P.7E5	P.7E6	P.7E7	P.7E8	P.7E9	P.7EA	P.7EB	P.7EC	P.7ED	P.7EF	P.86E
	www	WW														
<b>Ausgang 15</b>	P.7F0	P.7F1	P.7F2	P.7F3	P.7F4	P.7F5	P.7F6	P.7F7	P.7F8	P.7F9	P.7FA	P.7FB	P.7FC	P.7FD	P.7FF	P.86F
	www	WW														
Ausgang 21	P.D10	P.D11	P.D12	P.D13	P.D14	P.D15	P.D16	P.D17	P.D18	P.D19	P.D1A	P.D1B	P.D1C	P.D1D	P.D1F	P.8D1
	www	WW														
Ausgang 22	P.D20	P.D21	P.D22	P.D23	P.D24	P.D25	P.D26	P.D27	P.D28	P.D29	P.D2A	P.D2B	P.D2C	P.D2D	P.D2F	P.8D2
	www	WW														
Ausgang 23	P.D30	P.D31	P.D32	P.D33	P.D34	P.D35	P.D36	P.D37	P.D38	P.D39	P.D3A	P.D3B	P.D3C	P.D3D	P.D3F	P.8D3
	www	WW														
Ausgang 24	P.D40	P.D41	P.D42	P.D43	P.D44	P.D45	P.D46	P.D47	P.D48	P.D49	P.D4A	P.D4B	P.D4C	P.D4D	P.D4F	P.8D4
A	WWW	WW														
Ausgang 25	P.D50	P.D51	P.D52	P.D53	P.D54	P.D55	P.D56	P.D57	P.D58	P.D59	P.D5A	P.D5B	P.D5C	P.D5D	P.D5F	P.8D5
	WWW	WW														

FEIG ELECTRONIC

TST

Ausgänge	P.7x0	P.7x1	P.7x2	P.7x3	P.7x4	P.7x5	P.7x6	P.7x7	P.7x8	P.7x9	P.7xA	P.7xB	P.7xC	P.7xD	P.7xF	P.86x
Ausgang 26	P.D60	P.D61	P.D62	P.D63	P.D64	P.D65	P.D66	P.D67	P.D68	P.D69	P.D6A	P.D6B	P.D6C	P.D6D	P.D6F	P.8D6
	www	WW														
Ausgang 27	P.D70	P.D71	P.D72	P.D73	P.D74	P.D75	P.D76	P.D77	P.D78	P.D79	P.D7A	P.D7B	P.D7C	P.D7D	P.D7F	P.8D7
	www	WW														
Ausgang 28	P.D80	P.D81	P.D82	P.D83	P.D84	P.D85	P.D86	P.D87	P.D88	P.D89	P.D8A	P.D8B	P.D8C	P.D8D	P.D8F	P.8D8
	www	WW														
Ausgang 29	P.D90	P.D91	P.D92	P.D93	P.D94	P.D95	P.D96	P.D97	P.D98	P.D99	P.D9A	P.D9B	P.D9C	P.D9D	P.D9F	P.8D9
A	WWW	WW														
Ausgang 2A	P.DA0	P.DA1	P.DA2	P.DA3	P.DA4	P.DA5	P.DA6	P.DA7	P.DA8	P.DA9	P.DAA	P.DAB	P.DAC	P.DAD	P.DAF	P.8DA
Augana 2B	www P.DB0	WWW	WW													
Ausgang 2B		P.DB1	P.DB2	P.DB3	P.DB4	P.DB5	P.DB6	P.DB7	P.DB8	P.DB9	P.DBA	P.DBB	P.DBC	P.DBD	P.DBF	P.8DB
Ausgang 2C	www P.DC0	www P.DC1	www P.DC2	www P.DC3	www P.DC4	www P.DC5	www P.DC6	www P.DC7	www P.DC8	www P.DC9	www P.DCA	www P.DCB	www P.DCC	www P.DCD	www P.DCF	ww P.8DC
Ausgang 20	www	WW														
Ausgang 2D	P.DD0	P.DD1	P.DD2	P.DD3	P.DD4	P.DD5	P.DD6	P.DD7	P.DD8	P.DD9	P.DDA	P.DDB	P.DDC	P.DDD	P.DDF	P.8DD
, lacgaing 22	www	WW														
Ausgang 2E	P.DE0	P.DE1	P.DE2	P.DE3	P.DE4	P.DE5	P.DE6	P.DE7	P.DE8	P.DE9	P.DEA	P.DEB	P.DEC	P.DED	P.DEF	P.8DE
	www	WW														
<b>Ausgang 2F</b>	P.DF0	P.DF1	P.DF2	P.DF3	P.DF4	P.DF5	P.DF6	P.DF7	P.DF8	P.DF9	P.DFA	P.DFB	P.DFC	P.DFD	P.DFF	P.8DF
	www	WW														
Ausgang 31	P.E10	P.E11	P.E12	P.E13	P.E14	P.E15	P.E16	P.E17	P.E18	P.E19	P.E1A	P.E1B	P.E1C	P.E1D	P.E1F	P.8E1
	www	WW														
Ausgang 32	P.E20	P.E21	P.E22	P.E23	P.E24	P.E25	P.E26	P.E27	P.E28	P.E29	P.E2A	P.E2B	P.E2C	P.E2D	P.E2F	P.8E2
	www	WW														
Ausgang 33	P.E30	P.E31	P.E32	P.E33	P.E34	P.E35	P.E36	P.E37	P.E38	P.E39	P.E3A	P.E3B	P.E3C	P.E3D	P.E3F	P.8E3
•	WWW	WW														
Ausgang 34	P.E40	P.E41	P.E42	P.E43	P.E44	P.E45	P.E46	P.E47	P.E48	P.E49	P.E4A	P.E4B	P.E4C	P.E4D	P.E4F	P.8E4
A	WWW	WW														
Ausgang 35	P.E50	P.E51	P.E52	P.E53	P.E54	P.E55	P.E56	P.E57	P.E58	P.E59	P.E5A	P.E5B	P.E5C	P.E5D	P.E5F	P.8E5
Augana 36	www P.E60	www P.E61	www P.E62	www P.E63	www P.E64	www P.E65	www P.E66	www P.E67	www P.E68	www P.E69	www P.E6A	www P.E6B	www P.E6C	www P.E6D	www P.E6F	ww P.8E6
Ausgang 36	WWW	WWW	F.⊑0∠ WWW	WWW	WWW	WWW	WWW	WWW	WWW	F.⊑09 WWW	WWW	WWW	WWW	WWW	WWW	WW
Ausgang 37	P.E70	P.E71	P.E72	P.E73	P.E74	P.E75	P.E76	P.E77	P.E78	P.E79	P.E7A	P.E7B	P.E7C	P.E7D	P.E7F	P.8E7
Adagang 31	www	WW														
Ausgang 38	P.E80	P.E81	P.E82	P.E83	P.E84	P.E85	P.E86	P.E87	P.E88	P.E89	P.E8A	P.E8B	P.E8C	P.E8D	P.E8F	P.8E8
, lacgaing oo	www	WW														
																••••

D	[Einhait]	- Eupletian		Pacabraibung/ Linusias
P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
P.7x0 P.Dx0	0 33	Schaltbedingung des Ausgangs	Der aus Beding	sgewählte Ausgang schaltet unter folgenden ungen:
P.Ex0			0: 1: 2: 3: 4: 5:	Wenn Endlage Tor AUF sicher erkannt wurde Wenn Endlage Tor AUF nicht erkannt wurde Wenn Endlage Tor ZU sicher erkannt wurde Wenn Endlage Tor Zu nicht erkannt wurde Wenn keine Störung oder Notstopp vorliegt, Steuerung in Automatikbetrieb Hoflichtfunktion, während jeder AUF- und ZU-Fahrt mit Ausschaltverzögerung von 10 Sekunden nach Zufahrt. Befehlsweitergabe
			7: 8:	Diese Einstellung zieht weitere Einstellung unter P.7xF nach sich. Während jeder AUF- und ZU-Fahrt Während jeder AUF- und ZU-Fahrt und während
			9:	aktiver Räumzeit Weitergabe Fremdtor Freigabe (z.B.
			10:	Schleusenbetrieb) Weitergabe Fremdtor Verriegelung (z.B. Schleusenbetrieb)
			11:	Haltemagnetspannung während ZU-Fahrt und in Endlage ZU
			12:	Ampelfunktion  Diese Einstellung zieht weitere Einstellungen
			14:	unter Parameter P.7x6 bis P.7xd nach sich. Positionsweitergabe
			15: 16: 17:	Diese Einstellung zieht weiter Einstellungen unter P.7x5 nach sich Ausgabe der Warnmeldung des Wartungszählers Schleuse AUF, gibt AUF-Befehl an das zweite Schleusentor Testung in Endlage Tor ZU: Ausgang schaltet in Endlage Tor ZU ab und wird benutzt um z.B. die Lichtschranke der Einzugsicherung und somit den Eingang zu deaktivieren bzw. zu testen.
			18:	Wird ein Relais benutzt muss der Schließerkontakt des Relais verwendet werden, da das Relais bei nicht aktiver Testung angezogen ist. Pluszählung über Schleifendetektor mit Richtung von außen nach innen. Die Funktion des Detektor spielt dabei keine Rolle. Nur für Detektor 1 und 2.
			19:	Werden für die Schleifenzählung keine "Öffnungs-Schleifen" verwendet, kann es systembedingt zu Fehlzählungen kommen! Minuszählung über Schleifendetektor mit Richtung von innen nach außen. Die Funktion des Detektor spielt dabei keine Rolle. Nur für Detektor 1 und 2.
			20:	Werden für die Schleifenzählung keine "Öffnungs-Schleifen" verwendet, kann es systembedingt zu Fehlzählungen kommen! Wenn nicht in Endlage Zu und während Räumzeit
			21:	(Rundumleuchte 1) Während Räumzeit vor Zufahrt und während Zufahrt (Rundumleuchte 2)

P.	[Einheit]	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
	Stellbereich		22: Im Automatikbetrieb in Endlage Auf solange bis ein Detektor Zu-Befehl anliegt oder der Detektor Kanal 2 belegt ist, bei aktivem Eingang (P.5x0 = 10, P.5x1 = 7) in Endlage Auf (aktive Grünampel / inaktive Rotampel)
			<ul> <li>23: Im Automatikbetrieb in Endlage Auf solange bis ein Detektor Zu-Befehl anliegt oder der Detektor Kanal 1 belegt ist, bei aktivem Eingang (P.5x0 = 10, P.5x1 = 7) in Endlage Auf (aktive Grünampel / inaktive Rotampel)</li> <li>25: Testung in Endlage AUF, Ausgang schaltet in Endlage Tor AUF ab.</li> </ul>
			<ul> <li>Wird ein Relais benutzt muss der Schließerkontakt des Relais verwendet werden, da das Relais bei nicht aktiver Testung angezogen ist.</li> <li>26: Ausgang schaltet bei aktiver Notöffnungstestung.</li> <li>27: Im Falle das die Temperatur unter den mit Parameter P.428 eingestellten Wert fällt.</li> <li>30: Wenn keine Störung, Notstopp oder Sicherheitsleistenstörung vorliegt, Steuerung in Automatikbetrieb</li> <li>32: Ausgang als Bremse</li> </ul>
			33: Störungsmeldung, auch im Totmannbetrieb.
P.7x1 P.Dx1 P.Ex1	[Sekunde] 0,0 1000,0	Schaltverhalten des Ausgangs	Das Schaltverhalten des Ausgangs nach Aktivierung wird mit diesem Parameter festgelegt.
			<ul><li>0: Ausgang blinkt mit 1Hz</li><li>1-999: Einschaltdauer des Ausgangs in Sekunden</li><li>1000: Ausgang Dauerhaft eingeschaltet</li></ul>
P.7x2 P.Dx2 P.Ex2	[Sekunde] 0,0 999,9	Einschaltverzögerung des Ausgangs	Der Ausgang wird um die in diesem Parameter angegebene Zeit verzögert eingeschaltet.
P.7x3 P.Dx3 P.Ex3	[Sekunde] 0,0 999,9	Ausschaltverzögerung des Ausgangs	Der Ausgang wird um die in diesem Parameter angegebene Zeit verzögert abgeschaltet.
P.E10 www	0 33	Schaltbedingung des Ausgangs	Der ausgewählte Ausgang schaltet unter folgenden Bedingungen:
P.E11 www	[Sekunde] 0,0 1000,0	Schaltverhalten des Ausgangs	Das Schaltverhalten des Ausgangs nach Aktivierung wird mit diesem Parameter festgelegt.  0: Ausgang blinkt mit 1Hz
			1-999: Einschaltdauer des Ausgangs in Sekunden 1000: Ausgang Dauerhaft eingeschaltet
P.E12 www	[Sekunde] 0,0 999,9	Einschaltverzögerung des Ausgangs	Der Ausgang wird um die in diesem Parameter angegebene Zeit verzögert eingeschaltet.
P.E13 www	[Sekunde] 0,0 999,9	Ausschaltverzögerung des Ausgangs	Der Ausgang wird um die in diesem Parameter angegebene Zeit verzögert abgeschaltet.

## 47.1 Umkehr Ausgangslogik

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.7x4	0 1	Logische Umkehr des	Mit diesem Parameter kann der logische Zustand des
P.Dx4		Ausgangs	Ausgangs gedreht werden.
P.Ex4			
			0: Nicht gedreht
			1: Gedreht
P.E14	0 1	Logische Umkehr des	Mit diesem Parameter kann der logische Zustand des
www		Ausgangs	Ausgangs gedreht werden.

### 47.2 Positionsweitergabe

Die Funktion Positionsweitergabe wird mit P.7x0 / P.Ex0 = 14 aktiviert.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.7x5 P.Dx5 P.Ex5	[Inkremente] 0 9999	Positionsweitergabe des Ausgangs	Der Ausgang schaltet oberhalb der in diesem Parameter angegebenen Position.
			Diese Funktion ist nur möglich, wenn elektronische Endschalter verwendet werden
P.E15 www	[Inkremente] 0 9999	Positionsweitergabe des Ausgangs	Der Ausgang schaltet oberhalb der in diesem Parameter angegebenen Position.
			Diese Funktion ist nur möglich, wenn elektronische Endschalter verwendet werden

### 47.3 Ampelfunktion

Die Funktion Ampel wird mit P.7x0 / P.Dx0 / P.Ex0= 12 aktiviert.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise				
P.7x6 P.Dx6 P.Ex6	0 4	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs	Dieser Parameter legt fest, welche Leuchte der Ampel mit dem verwendeten Ausgang geschaltet wird.  0: Grünampel an der Innenseite des Tores 1: Rotampel an der Innenseite des Tores 2: Grünampel an der Außenseite des Tores 3: Rotampel an der Außenseite des Tores 4: Richtungsunabhängige Ampel				

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
P.7x7 P.Dx7 P.Ex7	0 9	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs	Legt da	as Schaltverhalten des Ausgangs in der Endlage Tor i.
			0: 1: 2: 3: 4: 9:	Dauerhaft ausgeschaltet Dauerhaft eingeschaltet Blinken mit 0,5Hz Blinken mit 1Hz Blinken mit 2Hz Blinken mit 2 Hz, wenn die Bedingung, die mit Parameter P.7xF eingestellt wurde, erfüllt ist.
P.7x8 P.Dx8 P.Ex8	0 9	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs	Legt da Auffahi	as Schaltverhalten des Ausgangs während der trest.
		J J	0: 1: 2: 3: 4: 9:	Dauerhaft ausgeschaltet Dauerhaft eingeschaltet Blinken mit 0,5Hz Blinken mit 1Hz Blinken mit 2Hz Blinken mit 2 Hz, wenn die Bedingung, die mit Parameter P.7xF eingestellt wurde, erfüllt ist.
P.7x9 P.Dx9 P.Ex9	0 9	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs	Legt da AUF fe	as Schaltverhalten des Ausgangs in der Endlage Tor st.
			0: 1: 2: 3: 4: 5:	Dauerhaft ausgeschaltet Dauerhaft eingeschaltet Blinken mit 0,5Hz Blinken mit 1Hz Blinken mit 2Hz Ausgeschaltet, wenn die Bedingung, die mit Parameter P.7xF / P.ExF eingestellt wurde, erfüllt ist. Bleibt ausgeschaltet, wenn Bedingung aus P.7xF / P.ExF einmal erfüllt war.
			6:	Eingeschaltet, wenn die Bedingung, die mit Parameter P.7xF eingestellt wurde, erfüllt ist. Bleibt eingeschaltet, wenn Bedingung aus P.7xF einmal erfüllt war.
			7:	Blinken mit 1 Hz, wenn die Bedingung, die mit Parameter P.7xF eingestellt wurde, erfüllt ist. Bleibt blinkend, wenn Bedingung aus P.7xF einmal erfüllt war.
			8:	Ausgeschaltet, wenn die Bedingung, die mit Parameter P.7xF / P.ExF eingestellt wurde, erfüllt ist. (Wenn die Bedingung nicht mehr erfüllt ist, wird wieder eingeschaltet)
			9:	Blinken mit 2 Hz, wenn die Bedingung, die mit Parameter P.7xF eingestellt wurde, erfüllt ist.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.7xA P.DxA P.ExA	0 7	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs	Legt das Schaltverhalten des Ausgangs während aktiver Räumzeit / Vorwarnzeit fest.
		, tuogango	<ol> <li>Dauerhaft ausgeschaltet</li> <li>Dauerhaft eingeschaltet</li> <li>Blinken mit 0,5Hz</li> <li>Blinken mit 1Hz</li> <li>Blinken mit 2Hz</li> <li>Es wird das Schaltverhalten während AUF-Fahrt (P.7x8) und ZU-Fahrt (P.7xB) für die jeweils eingestellte Zeit für die Räumzeit vor AUF- oder ZU-Fahrt (P.025 bzw. P.020) übernommen.</li> </ol>
P.7xB P.DxB P.ExB	0 4	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs	Legt das Schaltverhalten des Ausgangs während der Zufahrt fest.
			<ul> <li>0: Dauerhaft ausgeschaltet</li> <li>1: Dauerhaft eingeschaltet</li> <li>2: Blinken mit 0,5Hz</li> <li>3: Blinken mit 1Hz</li> <li>4: Blinken mit 2Hz</li> </ul>
P.7xC P.DxC P.ExC	0 9	Verhalten bei Stopp des Ausgangs	Legt das Schaltverhalten des Ausgangs bei Stopp zwischen den Endlagen fest.
			<ol> <li>Dauerhaft ausgeschaltet</li> <li>Dauerhaft eingeschaltet</li> <li>Blinken mit 0,5Hz</li> <li>Blinken mit 1Hz</li> <li>Blinken mit 2Hz</li> <li>Blinken mit 2 Hz, wenn die Bedingung, die mit Parameter P.7xF eingestellt wurde, erfüllt ist.</li> </ol>
P.7xD P.DxD P.ExD	0 4	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs	Legt das Schaltverhalten des Ausgangs fest, wenn kein Automatikbetrieb vorliegt.
			<ul> <li>0: Dauerhaft ausgeschaltet</li> <li>1: Dauerhaft eingeschaltet</li> <li>2: Blinken mit 0,5Hz</li> <li>3: Blinken mit 1Hz</li> <li>4: Blinken mit 2Hz</li> </ul>
P.E16 www	0 4	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs	Dieser Parameter legt fest, welche Leuchte der Ampel mit dem verwendeten Ausgang geschaltet wird.
P.E17 www	0 9	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs	Legt das Schaltverhalten des Ausgangs in der Endlage Tor ZU fest.
P.E18 www	0 9	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs	Legt das Schaltverhalten des Ausgangs während der Auffahrt fest.
P.E19 www	0 9	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs	Legt das Schaltverhalten des Ausgangs in der Endlage Tor AUF fest.
P.E1A www	0 7	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs	Legt das Schaltverhalten des Ausgangs während aktiver Räumzeit / Vorwarnzeit fest.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.E1B www	0 4	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs	Legt das Schaltverhalten des Ausgangs während der Zufahrt fest.
P.E1C www	0 9	Verhalten bei Stopp des Ausgangs	Legt das Schaltverhalten des Ausgangs bei Stopp zwischen den Endlagen fest.
P.E1D www	0 4	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs	Legt das Schaltverhalten des Ausgangs fest, wenn kein Automatikbetrieb vorliegt.

## 47.4 Befehlsweitergabe

Die Funktion Befehlsweitergabe wird mit P.7x0 / P.Dx0 / P.Ex0 = 6 aktiviert.

	pper s see	<b>-</b>		Decelor 1 (1)
P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
P.7xF P.DxF P.ExF	0 92	Befehlsweitergabe des Ausgangs		sgewählte Ausgang wird aktiviert wenn einer der den Eingänge aktiviert wird:
1			0:	Ausgang ist dauerhaft ausgeschaltet
			1:	Eingang 1
			2:	Eingang 2
			3:	Eingang 3
			4:	Eingang 4
			5:	Eingang 5
			6:	Eingang 6
			7:	Eingang 7
			8:	Eingang 8
			9: 10:	Eingang 9
			10.	Eingang 10 Eingang 11
			12:	Eingang 12
			13:	Interner NOTAUS
			14:	Externer NOTAUS 1
			15:	Externer NOTAUS 2
			16:	Folientastatur AUF
			17:	Folientastatur STOP
			18:	Folientastatur ZU
			19:	Detektor Kanal 1
			20:	Detektor Kanal 2
			21:	Funk Kanal 1
			22:	Funk Kanal 2
			23:	Eingang 21
			24: 25:	Eingang 22
			25. 26:	Eingang 23 Eingang 24
			20. 27:	Eingang 25
			28:	Eingang 26
			29:	Eingang 27
			30:	Eingang 28
			31:	Einer der oben genannten Eingänge
			32:	Eine der Lichtschranken
			33:	Einer der Detektoren
			34:	AUF-Befehle aus Richtung 1 (von außen)
			35:	AUF-Befehle aus Richtung 2 (von innen)
			38:	Auffahrt, Position Auf, Verriegelt in Position Auf
			39:	(Synchronsteuerung Auf) Zufahrt, Position Zu, Verriegelt in Position Zu
			39.	(Synchronsteuerung Zu)
			40:	automatische Zu-Fahrt wegen ausgelöster interner
			40.	Sicherheitsleiste nicht möglich
			41:	automatische Zu- bzw Auf-Fahrt (siehe P.470)
				wegen ausgelöster externer Sicherheitsleiste nicht möglich
			42:	Störung einer Sicherheitsleiste
			43:	Weder Auffahrt oder Zufahrt, Position Auf oder Zu
				noch Verriegelt in Position Auf oder Zu
				(Synchronsteuerung Stopp)
			44:	Weitergabe des Crashfehlers F.060
-			45:	Weitergabe alle AUF-Befehle
FEIC EL	ECTPONIC		nito 249 y	von 320 TST EllyE_ED V/6-02-08-

-	r=:	Familita a		December 21 and 11 and 12 and
P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
			46:	Detektor 1 verlassen. Ausschaltverzögerung über
			47:	P.7x3 nötig. Detektor 2 verlassen. Ausschaltverzögerung über
			47.	P.7x3 nötig.
			48:	Detektor 3 verlassen. Ausschaltverzögerung über
				P.7x3 nötig.
			49:	Detektor 4 verlassen. Ausschaltverzögerung über
			50:	P.7x3 nötig. Detektor Kanal 3
			50. 51:	Detektor Kanal 4
			52:	AUF-Fahrt
			53:	ZU-Fahrt
			54:	Endlage Zwischenhalt / Teilöffnung
			59:	Weitergabe eines Fehlers beim Notoeffnungstest
			60:	weder Automatik- noch Totmanbetrieb aktiv
			61:	Weitergabe einer der Detektoren, aber nur in
				Endlage Auf
			62:	Eingang 13
			63:	Eingang 14
			64: 65:	Eingang 15 Weitergabe Batteriestörung des
			00.	Funksicherheitssystems.
			69:	Weitergabe der Tor ZU Position (Die Weitergabe
				ist rein positionsabhängig und wird nicht durch
				Räumzeit oder Fahrt abgebrochen)
			70:	Weitergabe der Tor AUF Position (Die Weitergabe
				ist rein positionsabhängig und wird nicht durch
				Räumzeit oder Fahrt abgebrochen)
			71:	S S
			72:	Weitergabe der Auslösung des zweiten integrierten
			73:	Sicherheitsleistenauswerter an Eingang 10 Weitergabe Bremse
			76:	Eingang 3A
			77:	Eingang 3B
			78:	Eingang 3C
			79:	Eingang 3D
			80:	Eingang 3E
			81:	Eingang 3F
			83:	Aktivierung der zufälligen Auslösung, in Zufahrt.
			05.	Ausschaltverzögerung über P.7x3 nötig.
			85: 86:	Störung interne Sicherheitsleiste 1 Störung interne Sicherheitsleiste 2
			87:	F.361 - interne Sicherheitsleiste 1: Anzahl der
			07.	Auslösungen ist überschritten.
			88:	F.371 - externe Sicherheitsleiste 1: Anzahl der
			-	Auslösungen ist überschritten.
			89:	F.3A1: Anzahl der Auslösungen "Sicherheit A" ist
				überschritten.
			90:	F.3B1: Anzahl der Auslösungen "Sicherheit B"
			0.4	überschritten.
			91:	F.3C1: Anzahl der Auslösungen "Sicherheit C" ist
			92:	überschritten. Weitergabe: Anzahl der Auslösungen einer
			JZ.	Sicherheit A bis E ist überschritten.
				C.S. STIGLET DIG Z for abordon media

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.899 w	[%] 1 100	Häufigkeit zufällige Auslösung	Gibt die Häufigkeit der zufälligen Auslösung eines entsprechend eingestellten Ausganges (P.7xF =83), während ZU-Fahrt, in Prozent an.
P.E1F www	0 92	Befehlsweitergabe des Ausgangs	Der ausgewählte Ausgang wird aktiviert wenn einer der folgenden Eingänge aktiviert wird:

#### 47.5 Temperaturabhängige Ausgangsfunktion

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.428	[°C]	Gehäusetemperatur	Wird die Ausgangsfunktion P.7x0 = 27 verwendet gibt dieser Parameter die Schalttemperatur für den Ausgang an.
ww	-10 100	in [°C]	
P.429	[°F]	Gehäusetemperatur	Wird die Ausgangsfunktion P.7x0 = 27 verwendet gibt dieser Parameter die Schalttemperatur für den Ausgang an.
ww	14 212	in [°F]	

#### 48 Schleusenfunktion

Eine Schleuse besteht aus zwei Toren. Diese werden gegeneinander verriegelt, so dass immer nur ein Tor geöffnet werden kann. Zusätzlich wird nach dem Schließen des ersten Tores ein AUF-Befehl über einen Schnittstelle an das zweite Tor gegeben. Dadurch können AUF-Befehlsgeber im inneren der Schleuse eingespart werden.

Am ersten Tor wird ein AUF-Befehl gegeben. Der Eingang des AUF-Befehl muss die Richtung "von außen" besitzen. Bei aktivierter Schleusenfunktion wird dann der Schleusenvorgang ausgelöst.

Das erste Tor öffnet, die Offenhaltezeit läuft ab und das Tor schließt wieder. Während das Tor geöffnet ist, wird das zweite Tor in der Endlage Tor ZU verriegelt.

Die Verriegelung des zweiten Tores kann optional durch betätigen der Stopp-Taste am verriegelten Tor aufgehoben werden um die Schleuse für einen Vorgang bewusst außer Funktion zu setzen.

Nach Erreichen der Endlage Tor ZU wird die Verriegelung des zweiten Tores wieder freigegeben und zusätzlich wird ein AUF-Befehl an das zweite Tor ausgegeben.

Optional kann auch eine Durchfahrtserkennung mittels Lichtschranke aktiviert werden. Fährt dann kein Fahrzeug in die Schleuse ein wird der Vorgang abgebrochen.

Dieses Tor wird nun geöffnet und wieder geschlossen. Der Schleusenvorgang ist nun abgeschlossen. Sollte das zweite Tor nicht öffnen können, z.B. durch einen betätigten NOTAUS, fährt das erste Tor erneut auf, um der Person oder dem Fahrzeug, welches in die Schleuse eingefahren ist, die Ausfahrt aus der Schleuse zu ermöglichen.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
A.830	0000 0100	Applikation Schleuse	Mit diesem Parameter wird die Schleusenfunktion eingestellt
			<ul><li>0000: Schleuse deaktiviert</li><li>0100: Einfache Schleuse, das Fremdtor wird nur verriegelt, keine Befehslweitergabe</li></ul>

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.830 ww	0 4	Betriebsart Schleuse	Der Parameter legt die Betriebsart der Schleuse fest.
			<ul> <li>0: Schleusenfunktion deaktiviert</li> <li>1: Schleusenbetriebsart 1: Schleusenvorgang wird durch einen AUF-Befehl aus Richtung 1 (von außen) aktiviert.</li> </ul>
			<ol> <li>Wie Betriebsart 1, jedoch muss eine am ersten Tor angebrachte Lichtschranke (externe Sicherheit B) durchquert werden damit der Schleusenvorgang gestartet wird (Durchfahrtserkennung).</li> </ol>
			3: Wie Betriebsart 1, jedoch muss eine am ersten Tor angebrachte Lichtschranke (externe Sicherheit A) durchquert werden damit der Schleusenvorgang gestartet wird (Durchfahrtserkennung).
			4: Wie Betriebsart 1, jedoch muss eine am ersten Tor angebrachte Lichtschranke (externe Sicherheit C) durchquert werden damit der Schleusenvorgang gestartet wird (Durchfahrtserkennung).
			<b>1</b> Zur Durchfahrtserkennung muss eine Lichtschranke mit $P.5x0 = 5$ , 14 oder 16 und $P.5x1 = 0$ aktiviert werden.
P.831 ww	0 1	Notausfahrt	Dieser Parameter legt fest ob das Tor nach einer fehlgeschlagenen Schleusenweitergabe wieder auffährt oder nicht, um das Verlassen der Schleuse zu ermöglichen.
			Ohne Notausfahrt     Mit Notausfahrt
P.833 ww	[10 ms] 10 300	Wartezeit vor Auffahrt	Dieser Parameter legt die Wartezeit vor Auffahrt bei einer Schleuse fest

### 49 Diagnoseanzeige im Display

	(Finbaid)	Franktion	Deceloraile en al Himmeire
P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.910 -wwww	0 41	Auswahl Anzeigemodus	Mit Hilfe dieses Parameters können die unten stehenden Messgrößen direkt im Display der Torsteuerung angezeigt werden.
			Folgende Größen werden angezeigt:
			<ol> <li>Der Steuerungsablauf wird angezeigt (Automatik)</li> <li>[Hz] Die aktuelle Fahrgeschwindigkeit</li> <li>[A] Der aktuelle Motorstrom</li> <li>[V] Die aktuelle Wotorspannung</li> <li>[A] Der aktuelle Zwischenkreisstrom</li> <li>[V] Die aktuelle Zwischenkreisstrom</li> <li>[V] Die aktuelle Zwischenkreisspannung</li> <li>[°C] Die Endstufentemperatur in °Celsius</li> <li>[°F] Die Endstufentemperatur in °Fahrenheit</li> <li>[s] Die Laufzeit des Motors während der letzten Torfahrt</li> <li>[Inkremente] Die aktuelle Position</li> <li>[Inkremente] Die aktuelle Position</li> <li>[Inkremente] Die aktuelle Position</li> <li>[Dig] Wert Kanal 1 des Absolutwertgebers</li> <li>[Dig] Wert Kanal 2 des Absolutwertgebers</li> <li>[V] Aktuelle Referenzspannung</li> <li>[*C] Temperatur im Gehäuse in °Celsius</li> <li>[*F] Temperatur im Gehäuse in °Fahrenheit</li> <li>Übersetzungsfaktor vom Motor zum Geber in Auffahrt</li> <li>Übersetzungsfaktor vom Motor zum Geber in Auffahrt</li> <li>Anzahl Positionsanforderungen ohne gültige Antwort vom Positionsgeber</li> <li>Anzahl Fehlerhaft empfangener Zeichen im TST PD (aktiviert auch gleichzeitig die Ausgabe in P.955)</li> <li>Funkqualität des Funksicherheitssystems während der letzten Torfahrt (aus P.9F3).</li> <li>Uhrzeit des Echtzeituhr-Bausteins</li> <li>Adresse des Kommunikationspartners (nur im Masterbetrieb sinnvoll)</li> <li>Zeigt die Bremschopperenergie in Joule an</li> <li>Anzeige Strom der mechanischen Bremse</li> <li>Anzeige Anzahl der angeschlossenen Netzphasen; O: Keine Erkennung (eine Erkennung der angeschlossenen Netzphasen ist erst ab einem größerem Zwischenstromkreis möglich)</li> <li>Temperaturunterschied Bremswiderstand zur Umgebung</li> <li>Anzeige des momentanen Zwischenkreisstrom in Prozent vom maximal dauerhaft zulässigen Zwischenkreisstrom:</li> <li>Anzeige der Auslastung des Motorschutzschalters in Prozent</li> </ol>

### 50 Fehlerspeicher

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.920 rwwww		Fehlerspeicher	Die Steuerung speichert die letzten acht aufgetretenen Fehler im Fehlerspeicher.
			Nach Einsprung in Parameter P.920:  - Wechseln der Ebene mit Folie AUF und Folie ZU  - Öffnen des Fehlerspeichers mit der STOP-Taste  - Schließen des Fehlerspeichers mit der STOP-Taste  - Verlassen des Parameters P.920 mit Eb -
			Die Anzeige Er- bedeutet, dass kein Fehler eingetragen wurde.

### 51 Ereignissspeicher

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.988 ww	0 1	Aufzeichnung Log File starten	Schaltet die Aufzeichung von Ereignissen im Log-file auf dem USB-Stick ein bzw. aus.
			<ul><li>0: Ereignislogging abgeschaltet</li><li>1: Ereignislogging eingeschaltet</li></ul>

#### 52 Softwareversion

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.925 rrrrr		Softwareversion	In diesem Parameter wird die Version der aktuell verwendeten Software angezeigt.
P.926 rrrrr		Softwareversion der Erweiterungskarte	In diesem Parameter wird die Version der aktuell verwendeten Software der Erweiterungskarte angezeigt.
P.927 rrrrw		Seriennummer	Anzeige der Seriennummer. Die Seriennummer kann auf dem höchsten Passwortlevel eingegeben werden. Solange keine Nummer eingegeben ist erscheint "nicht gesetzt" im Display.
P.928		Softwareversion des IO-Prozessors	In diesem Parameter wird die Version der aktuell verwendeten Software des IO-Prozessors angezeigt.
P.929 rrrrr		RFUxIO Software Version	Softwareversion der TST RFUxIO Erweiterungskarte

#### 53 Tor-Laufzeit

Р.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.930 -rrrr	[Sekunde]	Laufzeit des Motors	In diesem Parameter wird die benötigte Zeit der letzen Fahrt gespeichert.

#### 54 Notöffnungstest

Die Funktion wird benutzt um die Notöffnungsfunktion zu testen und sicher zu stellen. Dazu wird die Zeit gemessen, die das Tor bis zum Erreichen der oberen Endlage benötigt. Wurde der eingestellte Grenzwert überschritten, kommt es zur Fehlermeldung F.021 und ein Bedienereingriff wird notwendig.

Die Testung erfolgt immer aus der Endlage Tor ZU heraus unter folgenden Bedingungen:

- 1. Nach dem Einschalten mit der ersten Tor ist ZU Meldung.
- 2. Nach der in Parameter P.492 eingestellten Zyklenzahl nach dem Einschalten oder der letzten Testung.
- 3. Nach der in Parameter P.493 eingestellten Zeit nach dem Einschalten oder der letzten Testung.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
A.490	0 2	Applikation Notöffnungstest	Mit dieser Applikation kann die Überprüfung der Notöffnung eingestellt werden.
			<ul><li>0: deaktiviert</li><li>1: Elektronische Notöffungstestung</li><li>2: Mechanische Notöffungstestung</li></ul>
P.040 ww	0 1	Aktivierung der Notöffnungs-Testung	Mit diesem Parameter wird die Möglichkeit gegeben die Testung der Notöffnung zu aktivieren bzw. zu deaktivieren.
			Notöffnungstest deaktiviert     Notöffnungstest aktiviert
			Dieser Parameter ist nur auf der höchsten Passwortebene sichtbar und veränderbar.
P.490 ww	[Sekunde] 0,0 60,0	Laufzeit für Notöffnung	Dieser Parameter gibt die max. zulässige Laufzeit des Notöffnungstest an.
			Die Einstellung 0 bedeutet, dass die Funktion deaktiviert ist.
P.491 ww	[Minuten] 0 600	Totzeit vor Testung	Dieser Parameter gibt die Totzeit an, die vor Beginn der Testung abläuft.
			Geht vor Ablauf der Totzeit ein AUF-Befehl ein, startet die Totzeit mit Erreichen der Endlage Tor ZU erneut.
P.492 ww	[Zyklen] 0 9999	Torzyklen bis Testung	Gibt die max. Anzahl an Torzyklen an, bis eine Testung durchgeführt wird.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.493 ww	0 9999	Zeit bis Testung	Gibt die max. Anzahl an Stunden an, bis eine Testung durchgeführt wird.
P.494 ww	0 2	Startbedingung für Testung	Der Parameter legt die Startbedingung für die Testung der Notöffnung fest.
			<ol> <li>sofort nach Ablauf der Zeit</li> <li>wartet nach Ablauf der Zeit bis zum nächsten Aufbefehl         <ul> <li>Dies sorgt dafür, dass die Funktion durch einen Bediener durchgeführt werden muss.</li> </ul> </li> <li>Start des NOTOEFFNUNGSTEST nur durch speziellen Aufbefehl, eventuelle Bedingungen im P.491 bis P.493 müssen auch erfüllt sein. Der AUF-Befehl wird eingestellt mit dem Profil P.50x = 0152 oder mit P.5x0 = 1 und P.5x1 = 16.</li> </ol>
P.495 ww	[Inkremente] 0 9999	Endposition der Testung	Mit diesem Parameter wird eine Position in Inkrementen bezogen auf die Endlage Tor ZU festgelegt, ab der die Testung der Notöffnung als erfolgreich angesehen wird.  Diese Funktion verhindert, dass die Testung fehl schlägt, wenn die Endlage Tor AUF nicht ganz erreicht wird.
P.499 ww	0 3	Notöffnungstestart	Auswahl der Betriebsart der Notöffnungstestung
ww			<ol> <li>mechanischer Notöffnungstest</li> <li>Die Steuerung aktiviert in der sicher erkannten Endlage Tor ZU die Bremse, ohne jedoch den Motor anzusteuern. Das Tor öffnet dann über die konstruktiv gelöste Notöffnung.</li> <li>Zusätzlich mit Schleppfehlerüberwachung: Tritt ein Schleppfehler (F.030) auf, löst ein zusätzliches Relais die Bremse damit das Tor mit Motorunterstützung nach Endlage AUF fährt und dort verriegelt.</li> <li>Mechanische Notöffnungstestung ohne Ansteuerung des Bremsrelais, d.h. der Start der laufenden Testung erfolgt über ein weiteres, speziell kofiguriertes Relais.</li> <li>Die Relaisfunktion muss mit P.7x0 = 26 eingestellt werden.</li> </ol>
P.49A ww	2 4	Reaktion Notöffnungstest	Wählt die Reaktion auf einen Fehlgeschlagenen Notöffnungstest aus.  2: Fehler F.021 wird gesetzt, keine Fahrt möglich 3: Fehler F.021 wird gesetzt, Fahrt möglich 4: Verhalten wie P.49A =3 jedoch kann der Fehler F.021 nur mit einem entsprechenden Passwort quittiert werden.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.49D ww	[Hz] 10 250	DC-Bremsung während Notöffnungstestung	Um bei einem mechanisch angetriebenen Notöffnungstest das Tor falls erforderlich oberhalb der Notöffnungsposition zu bremsen, kann ab dieser Position bei zu hoher Geschwindigkeit des Torblatts eine Bremsung per DC-Einspeisung erfolgen. Die Intensität der Bremsung wird mit P.153 bzw. P.155 konfiguriert. Durch diese Bremsung soll eine mechanische Beschädigung des Tores durch ein unkontrolliertes überfahren der Auf-Position verhinert werden.
			Die Funktion arbeitet ausschließlich mit dem Positionsgeber TST PD zusammen.

### 55 Messung der Eingangsspannung

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.940 -rrrr	[Volt]	Eingangsspannung	In diesem Parameter wird die Höhe der aktuell anliegenden Eingangsspannung angezeigt.
P.94E ww	[Volt] 100 550	Spannungsschwellwe rt für Aufzeichnung	Schwellwert ab dem bei Unterschreitung, der Minimalwert der Eingangsspannung in einem Zeitfenster von jeweils 10
		von Unterspannungen	
P.94F	[Volt]	Spannungsschwellwe	Schwellwert ab dem bei Überschreitung, der Maximalwert
WW	100 550	rt für Aufzeichnung von Überspannungen	der Eingangsspannung in einem Zeitfenster von jeweils 10 Sekunden auf den USB Stick geschrieben wird.

# 56 Diagnose des elektronischen Positionsgebers

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.950 rr	[Inkremente]	Aktuelle Position	In diesem Parameter wird die aktuelle Position des Tores bezogen auf die Endlage Tor ZU angezeigt.
P.951 rr	[Digits]	Aktueller Zählerstand	Dieser Parameter zeigt den aktuellen Zählerstand des Inkrementalgebers an.
P.953 rr	[Digits]	Diagnose TST PD	Anzeige von Diagnoseinformationen
P.954 ww		Busdiagnose Positionsgeber	Dieser Parameter zeigt die Anzahl Positionsanforderungen an den Positionsgeber ohne gültige Antwort. Durch Öffnen des Parameters mit Anschließend lange gedrücktem Folie- Stopp kann der Zähler wieder rückgesetzt werden.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.955 ww		Busdiagnose TST PD	Dieser Parameter zeigt die Anzahl nicht verstandener Protokolle im Positionsgeber TST PD. Die Anzahl kann nur dargestellt werden, wenn P910 = 22. Durch Öffnen des Parameters mit Anschließend lange gedrücktem Folie-Stopp kann der Zähler wieder rückgesetzt werden (erfolgt nur wenn Kommunikation mit TST PD vorhanden)

### 57 Erweiterungsplatine aktivieren

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.800 ww	0 8	Aktivierung Erweiterungsplatine	Mit diesem Parameter wird die Erweiterungsplatine aktiviert.
			<ul><li>0: Platine deaktiviert</li><li>5: TST RFUxK</li><li>8: TST RFUxIO</li></ul>
P.802 -wwww	0000 0400	Funktion des Erweiterungssteck- platz	Mit diesem Parameter wird die gesteckte Hardware auf dem Erweiterungssteckplatz festgelegt.
			0000: Erweiterungssteckplatz deaktiviert 0101: TST SURA1 aktiviert 0106: TST SURA6 aktiviert 0202: Funkmodul aktiviert 0302: Detektor aktiviert 0400: TST MNST aktiviert
P.803 -wwww	0000 0400	Funktion des zweiten Erweiterungssteck- platz	Mit diesem Parameter wird die gesteckte Hardware auf dem Erweiterungssteckplatz festgelegt.
		p.w.2	<ul><li>0000: Erweiterungssteckplatz deaktiviert</li><li>0302: Detektormodul aktiviert</li><li>0400: TST MNST aktiviert</li></ul>
P.80A -wwww	0 1	Aktivierung CAN Terminierung	Mit diesem Parameter kann der CAN Terminierungswiderstand geschaltet werden.
			<ul><li>0: Deaktivieren des CAN Terminierungswiderstands</li><li>1: Aktivieren des CAN Terminierungswiderstands</li></ul>
P.94C rr		CAN-Bus-Diagnose Erweiterungskarte	Der Zähler stellt die Anzahl der Timeouts dar, die beim Warten auf CAN-Telegramme von der Erweiterungskarte entstanden sind.

### 58 Betriebs-Modus der Steuerung

[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
0 4	Betriebs-Modus	Mit diesem Parameter wird der Betriebs-Modus der Steuerung eingestellt.
		Folgende Modi sind möglich:
		<ol> <li>AUF- und ZU-Fahrt in Selbsthaltung (Automatik)</li> <li>AUF-Fahrt in Selbsthaltung, Zu-Fahrt in Handbetrieb (Teilautomatik)</li> <li>AUF- und ZU-Fahrt in Handbetrieb (Totmann)</li> <li>Totmann-Notfahrt         ACHTUNG         Alle Sicherheitseinrichtungen und Endschalter werden ignoriert.         Nach dem Ausschalten der Steuerung wechselt diese in die Betriebsart "Totmann"     </li> <li>Dauertest mit Sicherheiten Automatische AUF- und ZU-Fahrt. Vor jeder neuen Fahrt läuft die Offenhaltezeit P.010.</li> <li>Die Einstellung Dauertest geht nach dem Ausschalten der Steuerung verloren. Die Steuerung wird dann in den Handbetrieb versetzt.</li> </ol>
	Stellbereich	Stellbereich

# 59 Sprache der Display Texte

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise		
P.984 -wwww	0 1	Displayschoner	Lauftextanzeige speziell zum Einsatz bei OLED Displays zum Schutz vor frühzeitiger Alterung einzelner Pixel.		
			0: Deaktiviert 1: Aktiviert		
P.985 www	0 3	Sprache der Texte	Die Sprache der im Display angezeigten Texte kann mit diesem Parameter eingestellt werden.		
			<ul><li>0: Englische Texte</li><li>1: Deutsche Texte</li><li>2: Spanische Texte</li><li>3: Französische Texte</li></ul>		

#### 60 Passwort



1 Das Passwort ist nicht auf der Endkundenebene einstellbar.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.999 wwwww	0000 FFFF	Passwort	Das Passwort gibt den Zugang zu den verschieden Parametrierebenen frei.  Durch die verschiedenen Passwortebenen wird der Zugang zu unterschiedlich vielen Parametern gewährt. Ein Ändern von Parametern ohne Kenntnis über deren Funktion zu haben ist untersagt. Um Fehler und Gefährdungen durch unberechtigten Zugang zu vermeiden, dürfen Passwörter nur an geschultes Personal ausgegeben werden.

# 61 Werkseinstellung / Original Parameter

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.990 -zwww	0 3	Werkseinstellung	Durch das Einstellen und Speichern dieses Parameters werden alle Parameterwerte zurück gesetzt.
			<ol> <li>Parametersatz laden, der ab Werk eingestellt ist</li> <li>Parametersatz, der zuvor mit P.997 = 2 gespeichert wurde, aus dem internen Speicher laden.         <ul> <li>Nach einem Softwareupdate könnte der gespeicherte Parametersatz nicht mehr auf die neue Programmstruktur passen.</li> </ul> </li> <li>Zweiten Parametersatz, der zuvor mit P.997 = 3 gespeichert wurde, aus dem internen Speicher laden.         <ul> <li>Nach einem Softwareupdate könnte der gespeicherte Parametersatz nicht mehr auf die neue Programmstruktur passen.</li> </ul> </li> </ol>
P.997 -www	0 3	Aktuellen Parametersatz speichern	Die aktuellen Parametereinstellungen werden in den internen Speicher abgespeichert.  0: Der aktuelle Parametersatz wird nicht abgespeichert.  2: Der aktuelle Parametersatz wird abgespeichert und kann über P.990 = 2 wieder geladen werden.  3: Der aktuelle Parametersatz wird abgespeichert und kann über P.990 = 3 wieder geladen werden

#### 62 USB Parameter Dateien

Diese Funktion kann verwendet werden, um Parametereinstellungen von Tor zu Tor zu kopieren, eine Backup-Datei der Parametereinstellungen zu erstellen, eine komplette Parameterdatei an den Torhersteller zu kopieren oder die sichtbaren Parameter zu kopieren.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
P.942 ww	0 1	Kopierschutz für Parameterdatei	Falls der Kopierschutz aktiviert ist, kann keine Parameterdatei erstellt werden, um den Parametersatz dieser (Quell-)Steuerung auf eine andere (Ziel-)Steuerung zu übertragen	
			0: 1:	Kopierschutz deaktiviert Kopierschutz aktiviert
P.943 zwwww	0 4	Parameterdatei speichern		veck der zu speichernden Parameterdatei wird mit es Parameterwertes festgelegt.
			0: 1:	Keine Parameterdatei selektiert Die Parameter in eine Parameterdatei speichern die in eine andere Steuerung geladen werden kann. Eine vorhandene Datei wird überschrieben.
			2:	Die Parameter in eine Parameterdatei für diese Steuerung als Backup speichern. Eine für diese Steuerung vorhandene Datei wird überschrieben.
			3:	Parameterdatei zur Weitergabe an den Torbauer speichern (alle Parameter sind enthalten). Es wird eine neue Datei mit noch nicht vorhandenem Dateinamen angelegt.
			4:	Parameterdatei unverschlüsselt speichern. Es werden nur die sichtbaren Parameter gespeichert. Es wird eine neue Datei mit noch nicht vorhandenem Dateinamen angelegt.
P.944 zwwww		Parameterdatei laden		e des Parameterwertes wird die zu ladende eterdatei ausgewählt.
			0: 1: 2: 3:	Keine Parameterdatei selektiert Auf dem Stick vorhandene Parameterdatei zum Kopieren von Parametern einer anderen Steuerung laden.

### 63 Torprofil

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise	
P.991 -zwww	0 14	Torprofil	Mit diesem Profil werden Ein- und Ausgänge sowie für das Tor typische Einstellungen vorgenommen.		
				and the second s	
			0:	deaktiviert	
			1:	VDA-125.134 (PVC Tor S)	
			2:	VDA-180.134 (PVC Tor S)	
			3:	VDA-240.134 (PVC Tor S)	
			4:	VDA-230.70 (ALU-Tor)	
			5:	VDA-280.46 (ALU-Tor)	
			6:	VDA-400.46 (ALU-Tor)	
			7:	VDA-525.46 (ALU-Tor)	
			8:	VDA_125_134 mit 24V Bremse	
			9:	VDA_180_134 mit 24V Bremse	
			10:	VDA_240_134 mit 24V Bremse	
			11:	VDA_230_70 mit 24V Bremse	
			12:	VDA_280_46 mit 24V Bremse	
			13:	VDA_4000_46 mit 24V Bremse	
			14:	VDA_525_46 mit 24V Bremse	
				e genauen Einstellungen, die dieses Profil nach sich entnehmen Sie bitte dem Anhang Torprofil.	

# 64 Umrichterprofil

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise	
P.17F ww	0 2	Umrichterprofil	Mit diesem Profil werden Umrichterspezifische Einstellungen vorgenommen.	
			<ul> <li>FEIG-Standard</li> <li>ERET-Profil mit 5% Boost</li> <li>ERET-Profil mit 5% Boost und</li> <li>Spannungsreduzierung auf 60% bei ZU-Fahrt</li> </ul>	
			Die genauen Einstellungen, die dieses Profil nach sich zieht, entnehmen Sie bitte dem Anhang Umrichterprofil.	

#### 65 Hinderniserkennung

Die Hinderniserkennung dient dazu ein Hindernis ohne angeschlossene Sicherheitsleiste zu erkennen. Abhängig vom Gerätetyp und der verwendeten Softwareversion sind unterschiedliche Arten der Hinderniserkennung möglich. Die gewünschte Art wird mit Parameter P.480 ausgewählt.

## **▲** ACHTUNG

Die Hinderniserkennung ist nicht als alleinige Sicherheitseinrichtung zugelassen. Um die Sicherheit des Tores oder der Schranke zu gewährleisten müssen geeignete Sicherheitseinrichtungen gemäß geltender Vorschriften ergänzt werden.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise		
P.480 ww	0 5	Betriebsart Hindernisserkennung	Mit diesem Parameter wird die Hinderniserkennung aktiviert.  0: deaktiviert		
			<ul><li>2: Überwachung der Wegänderung.</li><li>5: Überwachung der Drehmomentänderung</li></ul>		

#### 65.1 Hinderniserkennung über Positionsänderung

Mit Hilfe dieser Funktion ist die Steuerung in der Lage ein Hinderniss ohne angeschlossene Sicherheitsleiste zu erkennen. Die Steuerung stellt fest, dass sich die Position des Tores nicht mehr so ändert wie es normal ist. In diesem Fall wird das Tor gestoppt oder reversiert, wie es auch mit anderen Sicherheitseinrichtungen der Fall ist.

Mit Hilfe der Spannungsreduzierungsfunktion (P.143 für Auffahrt und P.148 für Zufahrt) kann das Drehmoment des Motors reduziert werden und somit auch die Kraft, die auf das Hinderniss wirkt. Das hilft dabei, die optimalen Werte für das Drehmoment des Motors und die Hindernisserkennung ein zu stellen.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.451 ww	[%] 0 100	Ansprechschwelle bei Hinderniserkennung	Dieser Parameter bezieht sich auf die tolerierte Abweichung von Soll und Ist Geschwindigkeit bis es zu
<b>vv vv</b>	0 100	rilliderniserkerindrig	einer Hinderniserkennung kommt.
			Je größer der Wert eingestellt ist, desto später erfolgt das Ansprechen auf ein Hindernis.
P.452	[%]	Dynamik bei	Kurzzeitige Störungen, zum Beispiel beim Anfahren oder
WW	0 100	Hinderniserkennung	beim Reversieren, können mit dieser Einstellung heraus gefiltert werden.
			Je kleiner desto später erfolgt das Ansprechen auf ein Hindernis.
P.453	[Inkremente]	Toleranzband	Das hier Eingestellte Toleranzband muss bei Fahrtbeginn oder bei Reversierung überschritten werden bevor die
WW	0 250		Hindernisüberwachung beginnt.

### 65.2 Hinderniserkennung über Drehmomentänderung

Mit dieser Methode werden Drehmomentänderungen im Vergleich zum Normalbetrieb festgestellt und dann als Hindernis bewertet.

Ρ.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.171 ww	[%] -250,0 250,0	Auslöseschwelle Hinderniserkennung während AUF-Fahrt und Verzögerung	Die Auslösesschwelle zur Erkennung eines Hindernisses während konstanter AUF-Fahrt oder Verzögerung in Auffahrt wird hier in Prozent eingegeben. Dabei wird auf die Drehmomentänderung geschaut. Das Bezugsdrehmoment wird aus den Nenndaten berechnet.
			Kleinere Werte bedeuten ein Hindernis wird eher erkannt. Größere Werte bedeuten ein Hindernis wird später erkannt.
P.172 ww	[%] -250,0 250,0	Auslöseschwelle Hinderniserkennung während Beschleunigung in AUF-Fahrt	Die Auslösesschwelle zur Erkennung eines Hindernisses während Beschleunigung in AUF-Fahrt wird hier in Prozent eingegeben.  Dabei wird auf die Drehmomentänderung geschaut. Das Bezugsdrehmoment wird aus den Nenndaten berechnet.
			Kleinere Werte bedeuten ein Hindernis wird eher erkannt. Größere Werte bedeuten ein Hindernis wird später erkannt.
P.173 ww	[%] -500,0 500,0	Auslöseschwelle absolutes Drehmoment der Hinderniserkennung während AUF-Fahrt	Die Auslösesschwelle des absoluten Drehmoments zur Erkennung eines Hindernisses während AUF-Fahrt wird hier in Prozent eingegeben. Dabei wird auf die Drehmomentänderung geschaut. Das Bezugsdrehmoment wird aus den Nenndaten berechnet.
			Kleinere Werte bedeuten ein Hindernis wird eher erkannt. Größere Werte bedeuten ein Hindernis wird später erkannt.
P.176 ww	[%] -250,0 250,0	Auslöseschwelle Hinderniserkennung während ZU-Fahrt und Verzögerung	Die Auslösesschwelle zur Erkennung eines Hindernisses während konstanter ZU-Fahrt oder Verzögerung in Zufahrt wird hier in Prozent eingegeben.  Dabei wird auf die Drehmomentänderung geschaut. Das Bezugsdrehmoment wird aus den Nenndaten berechnet.
			Kleinere Werte bedeuten ein Hindernis wird eher erkannt. Größere Werte bedeuten ein Hindernis wird später erkannt.
P.177 ww	[%] -250,0 250,0	Auslöseschwelle Hinderniserkennung während Beschleunigung in ZU-Fahrt	Die Auslösesschwelle zur Erkennung eines Hindernisses während Beschleunigung in ZU-Fahrt wird hier in Prozent eingegeben. Dabei wird auf die Drehmomentänderung geschaut. Das Bezugsdrehmoment wird aus den Nenndaten berechnet.
			Kleinere Werte bedeuten ein Hindernis wird eher erkannt. Größere Werte bedeuten ein Hindernis wird später erkannt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.178 ww	[%] -500,0 500,0	Auslöseschwelle absolutes Drehmoment der Hinderniserkennung während ZU-Fahrt	Die Auslösesschwelle des absoluten Drehmoments zur Erkennung eines Hindernisses während ZU-Fahrt wird hier in Prozent eingegeben. Dabei wird auf die Drehmomentänderung geschaut. Das Bezugsdrehmoment wird aus den Nenndaten berechnet. Kleinere Werte bedeuten ein Hindernis wird eher erkannt. Größere Werte bedeuten ein Hindernis wird später erkannt.
P.179 ww	[%] 1 100	Faktor Auslöseschwelle Hinderniserkennung	Im Rahmen der automatischen Endlagenkorrektur, die nach dem Eichen des Tores abläuft, werden auch die Werte für die Auslöseschwelle der Hinderniserkennung eingelernt.  Die Ergebnisse der Einlernfahrten werden in die Parameter P.171 - P.173 und P.176 - P.178 geschrieben.  Mit diesem Parameter wird ein Faktor angegeben, der auf die Ergebnisse der Einlernfahrten addiert wird, um die nötige Robustheit der Funktion zu gewährleisten.  ACHTUNG  Während dem Einlernen der Auslöseschwelle (während automatischer Endschalterkorrektur) ist die Hinderniserkennung nicht aktiv.
			Die von den Einlernfahrten gefundenen Auslöseschwellen müssen vom Inbetriebnehmer mittels Kraftmessung überprüft werden und bei Bedarf angepasst werden.  Ist die Vorendschalterkorrektur nicht aktiviert, bzw. werden mechanische Endschalter verwendet, müssen die Auslöseschwellen manuell eingestellt werden.

#### 65.3 Reaktion auf erkanntes Hindernis

Mit den folgenden Parametern wird die Reaktion auf ein erkanntes Hindernis fest gelegt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise	
P.488 ww	0 3F	Verknüpfung zu Eingang bei Hindernis in Auffahrt	Wenn ein Hindernis in Auffahrt erkannt wurde, wird der heingestellte Eingang ausgelöst.		
			0: 1: 2: 3: 4: 5: 6: 7: 8: 9: 10: 11: 12: 13: 14: 15: 21: 22: 23: 24: 25: 26: 27: 28: 3A: 3D: 3D: 3E:	deaktiviert Eingang 1 Eingang 2 Eingang 3 Eingang 4 Eingang 5 Eingang 6 Eingang 7 Eingang 8 Eingang 9 Eingang 10 Eingang 11 Eingang 12 Eingang 13 Eingang 14 Eingang 21 Eingang 21 Eingang 25 Eingang 23 Eingang 26 Eingang 27 Eingang 28 Eingang 27 Eingang 38 Eingang 30	
			3F:	Eingang 3F	

P.489 ww	0 3F			
		Verknüpfung zu Eingang bei Hindernis in Zufahrt		ein Hindernis in Zufahrt erkannt wurde, wird der hier tellte Eingang ausgelöst.
			0:	deaktiviert
			1:	Eingang 1
			2:	Eingang 2
			3:	Eingang 3
			4:	Eingang 4
			5:	Eingang 5
			6:	Eingang 6
			7:	Eingang 7
			8:	Eingang 8
			9:	Eingang 9
			10:	Eingang 10
			11: 12:	Eingang 11 Eingang 12
			13:	Eingang 12 Eingang 13
			14:	Eingang 14
			15:	Eingang 15
			21:	Eingang 21
			22:	Eingang 22
			23:	Eingang 23
			24:	Eingang 24
			25:	Eingang 25
			26:	Eingang 26
			27:	Eingang 27
			28:	Eingang 28
			3A:	Eingang 3A
			3B:	Eingang 3B
			3C:	Eingang 3C
			3D:	Eingang 3D
			3E:	Eingang 3E
			3F:	Eingang 3F

### 66 Zeitschaltuhr

#### 66.1 Uhr

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.C00		Aktuelle Zeit und Datum	Die aktuelle Zeit und das Datum aus dem Uhrbaustein wird dargestellt. Parameter ist "read only". Der angezeigte Text kann mit der AUF oder ZU Taste gescrollt werden.
P.C01 ww	00 23	Einstellung Stunden.	Dieser Parameter dient zur Stundeneinstellung der aktuellen Uhrzeit.
P.C02 ww	00 59	Einstellung Minuten.	Dieser Parameter dient zur Minuteneinstellung der aktuellen Uhrzeit.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise	
P.C03 ww	00 59	Einstellung Sekunden.	Dieser Parameter dient zur Sekundeneinstellung der aktuellen Uhrzeit.	
P.C04 ww	0101 1231	Einstellung Tag und Monat.	Dieser Parameter dient zur Tag- und Monatseinstellung des aktuellen Datums.	
P.C06 ww	2000 2099	Einstellung Jahr.	Dieser Parameter dient zur Jahreseinstellung des aktuellen Datums.	
P.C07 ww	0 3	Sommer- / Winterzeit Umstellung	Dieser Parameter dient zur Einstellung der automatischen Sommer- / Winterzeit Umstellung.	
			<ul> <li>0: Umstellung deaktiviert</li> <li>1: EU: Umstellung der Zeit am letzten Sonntag im März um 02:00 Uhr auf 03:00 Uhr bzw. am letzten Sonntag im Oktober um 03:00 Uhr auf 02:00 Uhr</li> </ul>	
			2: UK: Umstellung der Zeit am letzten Sonntag im März um 01:00 Uhr auf 02:00 Uhr bzw. am letzten Sonntag im Oktober um 02:00 Uhr auf 01:00 Uhr	
			3: USA ab 2007: Umstellung der Zeit am zweiten Sonntag im März um 02:00 Uhr auf 03:00 Uhr bzw. am ersten Sonntag im November um 03:00 Uhr auf 02:00 Uhr	

#### 66.2 Eingangsauswahl

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.C0A ww	0 3F	Eingangszuordnung für Kanal A.	Der Parameter verknüpft Kanal A der Zeitschaltuhr mit einem beliebigen FU Eingang.
			Real Time Clock Switch Programs Input selection by parameter

Controller Inputs

Abbildung 41 Blockdiagramm der Zeitschaltuhr

- Zuordnung dieses Uhrenkanals zu einem Eingang ist deaktiviert
- 1: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 1
- 2: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 2
- 3: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3
- 4: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 4
- 5: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 5
- 6: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 6
- 7: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 7
- 8: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 8
- 9: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 9
- 10: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 10
- 11: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 11
- 12: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 12
- 13: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 1314: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 14
- 15: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 15
- 21: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 21
- 22: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 22
- 23: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 23
- 23: Zuordnung dieses Unrenkanals zu Eingang 2324: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 24
- 25: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 25
- 26: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 26
- 27: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 27
- 28: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 28
- 3A: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3A
- 3B: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3B
- 3C: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3C
- 3D: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3D
- 3E: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3E
- 3F: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3F

Die Einstellung 0 bedeutet, dass kein Eingang zugeordnet ist.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
P.C0B	0 3F	Eingangszuordnung		rameter verknüpft Kanal B der Zeitschaltuhr mit
WW		für Kanal B	einem	beliebigen FU Eingang.
			0:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu einem Eingang ist deaktiviert
			1:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 1
			2:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 2
			3:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3
			4:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 4
			5:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 5
			6:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 6
			7:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 7
			8:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 8
			9:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 9
			10:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 10
			11:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 11
			12:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 12
			13:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 13
			14:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 14
			15:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 15
			21:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 21
			22:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 22
			23:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 23
			24: 25:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 24
			25. 26:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 25 Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 26
			20. 27:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 27
			28:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 28
			3A:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3A
			3B:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3B
			3C:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3C
			3D:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3D
			3E:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3E
			3F:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3F
			f Die	e Einstellung 0 bedeutet, dass kein Eingang

Die Einstellung 0 bedeutet, dass kein Eingang zugeordnet ist.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.COC ww	0 3F	Eingangszuordnung für Kanal C	Der Parameter verknüpft Kanal C der Zeitschaltuhr mit einem beliebigen FU Eingang.
			Zuordnung dieses Uhrenkanals zu einem Eingang ist deaktiviert
			1: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 1
			<ul><li>2: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 2</li><li>3: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3</li></ul>
			<ul><li>3: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3</li><li>4: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 4</li></ul>
			5: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 5
			6: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 6
			7: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 7
			8: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 8
			9: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 9 10: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 10
			11: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 11
			12: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 12
			13: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 13
			14: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 14
			<ul><li>15: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 15</li><li>21: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 21</li></ul>
			22: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 22
			23: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 23
			24: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 24
			25: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 25
			<ul><li>26: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 26</li><li>27: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 27</li></ul>
			28: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 28
			3A: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3A
			3B: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3B
			3C: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3C
			3D: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3D 3E: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3E
			3F: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3F
			1 Die Einstellung 0 bedeutet, dass kein Eingang
			zugeordnet ist.
P.C0D ww	0 3F	Eingangszuordnung für Kanal D	Der Parameter verknüpft Kanal D der Zeitschaltuhr mit einem beliebigen FU Eingang.
			<ol> <li>Zuordnung dieses Uhrenkanals zu einem Eingang ist deaktiviert</li> </ol>
			1: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 1
			<ul><li>2: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 2</li><li>3: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3</li></ul>
			4: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 4
			5: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 5
			6: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 6
			7: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 7
			<ul><li>8: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 8</li><li>9: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 9</li></ul>
			10: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 10
			11: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 11
			12: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 12
			13: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 13
			<ul><li>14: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 14</li><li>15: Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 15</li></ul>
	ECTRONIC		site 274 year 220 TET Files ED VAC 02 00

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
			21:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 21
			22:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 22
			23:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 23
			24:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 24
			25:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 25
			26:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 26
			27:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 27
			28:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 28
			3A:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3A
			3B:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3B
			3C:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3C
			3D:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3D
			3E:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3E
			3F:	Zuordnung dieses Uhrenkanals zu Eingang 3F
				e Einstellung 0 bedeutet, dass kein Eingang rdnet ist.

### 66.3 Schaltprogramme

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise	
P.C10 ww	1 50	Auswahl Schaltprogramm	Dieser Parameter dient zur Auswahl eines Schaltprogrammes.Mit Hilfe der Parameter P.C11 bis P.C19 kann das Schaltprogramm konfiguriert werden.	
P.C11 ww	0 15	Auswahl Kanal	Dieser Parameter bestimmt welche Kanäle vom Schaltprogramm gesteuert werden sollen. Es sind 16 Kombinationen möglich, von "kein Kanal ist ausgewählt" bis "alle vier A,B,C und D Kanäle sind ausgewählt".  O: Kein Kanal ausgewählt. Programm ist deaktiviert.  1: Kanal A 2: Kanal B 3: Kanal A + B 4: Kanal C 5: Kanal A + C 6: Kanal B + C 7: Kanal A + B + C 8: Kanal D 9: Kanal A + B + D 10: Kanal B + D 11: Kanal A + B + D 12: Kanal C + D 13: Kanal A + C + D 14: Kanal B + C + D 15: Kanal A + B + C + D	

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise	
P.C12 ww	0 1	Polarität des Kanals	Der Parameter gibt an, ob bei Ausführung des Schaltprogrammes die ausgewählten Kanäle ein- oder ausgeschaltet werden sollen.	
			<ul><li>0: Kanal bzw. Kanäle werden ausgeschaltet.</li><li>1: Kanal bzw. Kanäle werden eingeschaltet.</li></ul>	
P.C13 ww	0 9	Wochentag	Der Parameter bestimmt an welchem Tag das Schaltprogramm ausgeführt werden soll.	
			<ul> <li>0: Montag bis Sonntag</li> <li>1: Sonntag</li> <li>2: Montag</li> <li>3: Dienstag</li> <li>4: Mittwoch</li> <li>5: Donnerstag</li> <li>6: Freitag</li> <li>7: Samstag</li> <li>8: Montag bis Freitag</li> <li>9: Samstag bis Sonntag</li> </ul>	
P.C14 ww	00 23	Stunde	Der Parameter bestimmt um welche Stunde das Schaltprogramm ausgeführt werden soll.	
P.C15 ww	00 59	Minute	Der Parameter bestimmt um welche Minute das Schaltprogramm ausgeführt werden soll.	
P.C16 ww	00 59	Sekunde des Schaltprogramms	Der Parameter bestimmt um welche Sekunde das Schaltprogramm ausgeführt werden soll.	
P.C17 ww	0 9	Priorität des Schaltprogramms	Der Parameter legt die Priorität des Schaltprogrammes fest. 0 ist die niedrigste bzw. 9 ist die höchste Priorität	
P.C18 ww	0101 1231	Startdatum	Der Parameter legt den Tag und Monat fest, ab wann das Schaltprogramm als ausführbar gilt.	
P.C19 ww	0101 1231	Enddatum	Der Parameter legt den Tag und Monat fest, bis einschließlich wann das Schaltprogramm als ausführbar gilt. Sollte das Startdatum größer als das Enddatum sein, dann wird das Schaltprogramm ab Startdatum bis Jahresende und vom Jahresanfang bis Enddatum als ausführbar gelten.	
P.C1E ww	0 1	Schaltprogramme zurücksetzen.	Alle Schaltprogrammparameter werden gelöscht und alle Schaltprogramme werden deaktiviert.	
			1: Alle Zeitschaltuhrprogramme zurücksetzen.	
P.C1F ww	0 1	Aktivierung Schaltprogramme	Der Parameter dient zur De-/Aktivierung der Schaltprogramme. Falls die Schaltprogramme durch diesen Parameter deaktiviert sind, dann sind alle Parameter der Schaltprogramme ausgeblendet. Fehler aufgrund von unplausiblen Schaltprogrammen werden unterdrückt.	

# 67 Partnersteuerung

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
P.41B	0 3	Verbindung der		Parameter gibt an, wie der eigene Eingang mit der
P.42B P.43B		Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang		steuerung verbunden ist. Dieser Parameter wirkt nn die Steuerung mit P.83E in den Mastermode
P.5xB		dom digonom Emigang	versetz	<u> </u>
P.AxB				
P.68B			0:	Der eigene Eingang hat keine Verbindung zur
P.69B P.B6B			1:	Partnersteuerung. Der Status des eigenen Eingangs wird an den
P.B7B			1.	Eingang der Partnersteuerung gesendet der in
P.BCB				P.5xC / P.ExC / P.AxC angegeben ist .
P.BDB			2:	
P.ExB L.1BB				der Partnersteuerung der in P.5xC/ P.ExC / P.AxC angegeben ist.
L.100 L.10B			3:	
L.1DB			٥.	der Partnersteuerung, der in P.5xC / P.ExC /
L.1EB				P.AxC angegeben ist.
			•	
				BB wirkt auch auf P.B6B und umgekehrt.
				wirkt auch auf P.B7B und umgekehrt. wirkt auch auf P.BCB und umgekehrt.
				wirkt auch auf P.BDB und umgekehrt. wirkt auch auf P.BDB und umgekehrt.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
P.41C P.42C P.43C P.5xC P.AxC P.68C P.69C	0 6D	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang	Eingan Eingan Dieser in den	arameter gibt die Nummer des Ausgangs bzw.  ngs der Partnersteuerung an mit dem der eigene ng durch den Parameter P.5xB/P.AxB verbunden ist.  Parameter wirkt nur, wenn die Steuerung mit P.83E  Mastermode versetzt ist.
P.AxC		mit dem eigenen		
			46: 47: 4F: 5A: 66:	<ol> <li>internen Sicherheitsleiste</li> <li>externen Sicherheitsleiste</li> <li>externen Sicherheitsleiste</li> <li>internen Sicherheitsleiste</li> <li>Detektorkanal</li> </ol>
			67: 68:	Detektorkanal     Funkkanal

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
	Stellbereich		69:	2. Funkkanal
			6C:	3. Detektorkanal
			6D:	4. Detektorkanal
			<b>A</b> , 1	BC wirkt auch auf P.B6C und umgekehrt.
			L.1CC	wirkt auch auf P.B7C und umgekehrt.
				wirkt auch auf P.BCC und umgekehrt.
				wirkt auch auf P.BDC und umgekehrt.
P.5xE P.AxE P.ExE	0 38	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen Eingang		rameter gibt die Nummer des eigenen Ausgangs der ung an mit dem dieser Eingang intern verbunden
			0:	deaktiviert
			1:	Ausgang 1
			2:	Ausgang 2
			3:	Ausgang 3
			5:	Ausgang 5
			6: 7:	Ausgang 6 Ausgang 7
			7. 8:	Ausgang 8
			9:	Ausgang 9
			10:	Ausgang 10
			11:	Ausgang 11
			12:	Ausgang 12
			13:	Ausgang 13
			14:	Ausgang 14
			15:	Ausgang 15
			21: 22:	Ausgang 21 Ausgang 22
			23:	Ausgang 23
			24:	Ausgang 24
			25:	Ausgang 25
			26:	Ausgang 26
			27:	Ausgang 27
			28:	Ausgang 28
			29:	Ausgang 29
			2A:	Ausgang 2A
			2B: 2C:	Ausgang 2B Ausgang 2C
			20. 2D:	Ausgang 2D
			2E:	Ausgang 2E
			2F:	Ausgang 2F
			31:	Ausgang 31
			32:	Ausgang 32
			33:	Ausgang 33
			34:	Ausgang 34
			35:	Ausgang 35
			36: 37:	Ausgang 36 Ausgang 37
			37. 38:	Ausgang 38
			50.	, was gaing oo

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.83E ww	0 1	Schnittstelle zur Partnersteuerung	Mit diesem Parameter werden zwei Steuerungen über eine zweite Schnittstelle zu Partnersteuerungen. Master - Slave
			Folgende Einstellungen sind möglich:
			<ul><li>0: reagiert nur auf Anfragen (Slave)</li><li>1: Partnersteuerungsfunktion (Master)</li></ul>
			Die Mastersteuerung stellt durch den Austausch der Ein- und Ausgangssignale Verbindungen zwischen den Aus- und Eingängen der beiden Partnersteuerungen her. Welche Verbindungen konkret bestehen ist in den Parametern P.5xB / P.ExB / P.AxB , P.5xC / P.ExC / P.AxC und P.86x konfiguriert.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion		Beschreibung/ Hinweise
P.86x P.8Dx P.8Ex ww	[Einheit] Stellbereich 0 6D	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang	Partne verbun Dieser	Parameter gibt die Nummer des Eingangs der rsteuerung an mit dem der eigene Ausgang iden ist.  Parameter wirkt nur, wenn die Steuerung mit P.83E Mastermode versetzt ist.  Ein- und Ausgänge deaktiviert Ein- oder Ausgang 1 Ein- oder Ausgang 2 Ein- oder Ausgang 3 Ein- oder Ausgang 4 Ein- oder Ausgang 5 Ein- oder Ausgang 6 Ein- oder Ausgang 7 Ein- oder Ausgang 8 Ein- oder Ausgang 9 Ein- oder Ausgang 10 Ein- oder Ausgang 11 Ein- oder Ausgang 12 Ein- oder Ausgang 13 Ein- oder Ausgang 13 Ein- oder Ausgang 14 Ein- oder Ausgang 15 Ein- oder Ausgang 21
			22: 23: 24: 25: 26: 27:	Ein- oder Ausgang 22 Ein- oder Ausgang 23 Ein- oder Ausgang 24 Ein- oder Ausgang 25 Ein- oder Ausgang 26 Ein- oder Ausgang 27
			28: 29: 2A: 2B: 2C:	Ein- oder Ausgang 28 Ausgang 29 Ausgang 2A Ausgang 2B Ausgang 2C
			2D: 2E: 2F: 31: 32: 33:	Ausgang 2D Ausgang 2E Ausgang 2F Ausgang 31 Ausgang 32
			33. 34: 35: 36: 37: 38:	Ausgang 33 Ausgang 34 Ausgang 35 Ausgang 36 Ausgang 37 Ausgang 38
			3A: 3B: 3C: 3D: 3E:	Eingang 3A Eingang 3B Eingang 3C Eingang 3D Eingang 3E
			3F: 46: 47: 4F: 5A:	Eingang 3F  1. internen Sicherheitsleiste  1. externen Sicherheitsleiste  2. externen Sicherheitsleiste  2. internen Sicherheitsleiste
			66: 67: 68:	Detektorkanal     Detektorkanal     Funkkanal

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
			69: 2. Funkkanal
			6C: 3. Detektorkanal
			6D: 4. Detektorkanal
P.8B1 ww	1 NS	Slaveadresse der Steuerung	Adresse mit der die Steuerung über die RS485 Schnittstellen kommuniziert, ausgenommen Geberschnittstelle und virtuelle Schnittstelle über USB, falls vorhanden. Sie haben immer die Slaveadresse 1.  ACHTUNG Sollte ein Parameterfehler oder eine Plausibilitätsstörung herrschen, wird die Adresse ignoriert und die Steuerung antwortet nur auf die Broadcast-Adresse.

# 68 Diagnose der Detektorkanäle von der Erweiterungsplatine

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise	
P.945 ww	3 4	Auswahl Detektorkanal für	Auswahl des Detektorkanals	
		Diagnosedaten	<ul><li>3: Diagnosedaten für Detektorkanal 1 abrufen</li><li>4: Diagnosedaten für Detektorkanal 2 abrufen</li></ul>	
P.946 rr	[Hz]	Aktuelle Frequenz	Dieser Parameter zeigt die aktuelle Frequenz des Schwingkreises von dem über Parameter P.945 ausgewählten Detektorkanal an.	
P.947 rr		Aktuelle Verstimmung	Dieser Parameter zeigt die aktuelle Verstimmung des über Parameter P.945 ausgewählten Detektorkanals an.	
P.948 rr		Maximale Verstimmung	Dieser Parameter zeigt die maximale Verstimmung an, verursacht vom letzten metallischen Objekt, das die Schleife des über Parameter P.945 ausgewählten Detektorkanals belegte.	
P.949 rr		Anwesenheitszähler	Dieser Parameter zeigt den Anwesenheitszähler des über Parameter P.945 ausgewählten Detektorkanals an.	

#### 69 Tornamen

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.987 rw	0 1	Zweite Reihe LCD	Auswahl des Inhalts der 2. Reihe des LCD Displays, wird in Endlage ZU angezeigt.
			<ul><li>0: Torzyklenzähler</li><li>1: Seriennummer</li></ul>

#### 70 Crash-Funktion

Im Falle eines ausgelösten Crash-Eingangs wird der Crash-Zähler jeweils um den Wert 1 erhöht. Im Falle eines Crashs ist nur noch Totmannfahrt möglich. Der Crash bzw. der daraus resultierende Fehler muss quittiert werden.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise		
P.870 ww	0 1	Crash-Betriebart	Mit diesem Parameter wird die Crash-Funktion aktiviert.  0: Crash deaktiviert 1: Crash-Erkennung über Crash-Eingang		
			Der Crash-Sensor Eingang der Steuerung muss als Endschalter Crash konfiguriert werden (P.50x = 1114 und P.5x2 = 0 oder 1 / N.O. oder N.C.)		
P.871 rrrrr		Crash-Zähler	Der Inhalt dieses Parameters gibt die Anzahl der bisher gezählten Crashauslösungen an.		
P.873 ww	[Inkremente] 0 9999	Crash-Band	Mit dem Crash-Band wird festgelegt, wie weit das Tor im Falle eines erkannten Crash-Einganges über den Endschalter Tor-AUF hinaus geöffnet wird.		
P.874 ww	[Sekunde] 0 15	Sperrzeit nach Crash	Gibt die Zeit an, in der in der Crash-Position verweilt wird, bevor das Tor wieder geschlossen wird.		
P.875 ww	0 1	Auffahrgeschwindig- keit nach Crash	Dieser Parameter legt die Auffahrtgeschwindigkeit nach Endlage AUF oder Endlage Crash fest.  0: mit Totmanngeschwindigkeit 1: mit Auffahrgeschwindigkeit aus Parameter P.310		
P.879 ww	0 1	Reset Crash-Zähler	Wird dieser Parameter auf 1 gesetzt, wird der Crash-Zähler (P.871) auf 0 zurück gesetzt.  0: Kein Abgleich 1: P.871 auf 0 zurücksetzen		

#### 71 Langes Fahrzeug Erkennung

Die "langes Fahrzeug Erkennung" ermöglicht das Öffnen beider Tore einer Schleusenanlage für den Fall, dass ein Fahrzeug durch die Schleuse fahren muss, welches länger ist als die Schleuse selbst. In diesem Fall kann das erste Tor nicht schließen, da das Tor durch einen dauerhaft anstehenden AUF-Befehl offen gehalten wird (z.B. Detektor noch belegt).

Wird nun der AUF-Befehl des zweiten Tores für die unter P.030 eingestellte Zeit ausgelöst, fährt das zweite Tor trotz Verriegelung durch das erste Tor auf, und ermöglicht so die Durchfahrt des langen Fahrzeugs.

P.	[Einheit] Stellbereich	Funktion	Beschreibung/ Hinweise
P.030 ww	[Sekunde] 0 60	Erkennungszeit "langes Fahrzeug"	Mit diesem Parameter wird die Zeit festgelegt, die der zweite AUF-Befehl anstehen muss, während das erste Tor noch offen gehalten wird.
			Die Einstellung 0 bedeutet, dass die Funktion deaktiviert ist.

### 72 Parameterübersicht

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von: am:	Seite
A.480	Applikation	ND		66
A.490	Applikation Notöffnungstest	ND		255
A.830	Applikation Schleuse	0000		251
A.F00	FSx Funksicherheitssystem Profil	0000		71
L.100	Aktivierung VEK MNST	1		204
L.101	VEK MNST Zuordnung	0		204
L.102	VEK MNST Deaktivieren	1		204
L.106	VEK MNST Verhalten bei Fehlendem Gerät	1		204
L.110	VEK MNST Abtastfilter	1		204
L.111	VEK MNST Neuabgleich anfordern	0		204
L.120	Frequenzbereich des Detektors VEK MNST Kanal 1	17		205
L.121	Schwellwert des VEK MNST Detektor Kanal 1	160		205
L.122	Abfallhysterese des VEK MNST Detektor Kanal 1	75 [%]		206
L.123	Haltezeit des VEK MNST Detektor Kanal 1	5 [Minuten]		206
L.124	Frequenzbereich des Detektors VEK MNST Kanal 2	17		212
L.125	Schwellwert des VEK MNST Detektor Kanal 2	160		212
L.126	Abfallhysterese des VEK MNST Detektor Kanal 2	75 [%]		212
L.127	Haltezeit des VEK MNST Detektor Kanal 2	5 [Minuten]		212
L.128	Frequenzbereich des Detektors VEK MNST Kanal 3	17		218
L.129	Schwellwert des VEK MNST Detektor Kanal 3	160		218
L.12A	Abfallhysterese des VEK MNST Detektor Kanal 3	75 [%]		218
L.12B	Haltezeit des VEK MNST Detektor Kanal 3	5 [Minuten]		218
L.12C	Frequenzbereich des Detektors VEK MNST Kanal 4	17		224
L.12D	Schwellwert des VEK MNST Detektor Kanal 4	160		224
L.12E	VEK MNST Abfallhysterese Kanal 4	75 [%]		224
L.12F	Haltezeit des VEK MNST Detektor Kanal 4	5 [Minuten]		224
L.150	Auswahl VEK MNST Detektorkanal zur Diagnose	1		230
L.152	Aktuelle Frequenz des VEK MNST Detektorkanals	ND		230
L.153	Aktuelle Verstimmung des VEK MNST Detektorkanals	ND		230
L.154	Maximale Verstimmung des VEK MNST Detektorkanals	ND		230
L.155	Anwesenheitszähler des VEK MNST Detektorkanals	ND		230
L.160	Seriennummer Detektor VEK MNST	ND		230
L.162	Softwareversion Detektor VEK MNST	ND		230
L.164	Hardwareversion Detektor VEK MNST	ND		230
L.166	Busprotokollversion Detektor VEK MNST	ND .		230
L.16A	Verhalten im Fehlerfall VEK MNST Detektor Kanal 1	0		204
L.16B	Verhalten im Fehlerfall VEK MNST Detektor Kanal 2	0		204
L.16C	Verhalten im Fehlerfall VEK MNST Detektor Kanal 3	0		205
L.16D	Verhalten im Fehlerfall VEK MNST Detektor Kanal 4	0		205
L.170	Funktion Detektor Kanal 1	22		207
L.173	Anzufahrende Endlage	0		208
L.174	Offenhaltezeit / Priorität	1		208
L.175	Räumzeit	1		209
L.176	Richtung Verringelung Detektor Kenel 1	1		209
L.177	Verriegelung Detektor Kanal 1	21 0 [Salunda]		210
L.178	Verriegelungszeit Detektor 1	0 [Sekunde]		210
L.179	LCD-Meldung	0 [Columba]		210
L.17A	Einschaltverzögerung Detektor Kanal 1	0 [Sekunde]		211
L.17C	Schließbefehl bei Verlassen der Schleife Kanal 1	0		211

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von: am:	Seite
L.17D	Deaktivierung Detektor Kanal 1 während automatischer Synchronisation	0		211
L.17F	Arbeitsweise der Verriegelung des Detektor Kanal 1	1		211
L.180	Funktion Detektor Kanal 2	22		213
L.183	Anzufahrende Endlage	0		214
L.184	Offenhaltezeit / Priorität	1		214
L.185	Räumzeit	1		215
L.186	Richtung	2		215
L.187	Verriegelung Detektor Kanal 2	21		216
L.188	Verriegelungszeit Detektor 2	0 [Sekunde]		216
L.189	LCD-Meldung	0		216
L.18A	Einschaltverzögerung Detektor Kanal 2	0 [Sekunde]		217
L.18C	Schließbefehl bei Verlassen der Schleife Kanal 2	0		217
L.18D	Deaktivierung Detektor Kanal 2 während automatischer Synchronisation	0		217
L.18F	Arbeitsweise der Verriegelung für Detektor Kanal 2	1		217
L.190	Funktion Detektor Kanal 3	20		219
L.193	Anzufahrende Endlage	0		220
L.194	Offenhaltezeit / Priorität	1		220
L.195	Räumzeit	1		221
L.196	Richtung	1		221
L.197	Verriegelung Detektor Kanal 3	21		222
L.198	Verriegelungszeit Detektor 3	0 [Sekunde]		222
L.199	LCD-Meldung	0		222
L.19A	Einschaltverzögerung Detektor Kanal 3	0 [Sekunde]		223
L.19C	Schließbefehl bei Verlassen der Schleife Kanal 3	0		223
L.19D	Deaktivierung Detektor Kanal 3 während automatischer Synchronisation	0		223
L.19F	Arbeitsweise der Verriegelung des Detektor Kanal 3	1		223
L.1A0	Funktion Detektor Kanal 4	20		225
L.1A3	Anzufahrende Endlage	0		226
L.1A4	Offenhaltezeit / Priorität	1		226
L.1A5	Räumzeit	1		227
L.1A6	Richtung	2		227
L.1A7	Verriegelung Detektor Kanal 4	21		228
L.1A8	Verriegelungszeit Detektor 4	0 [Sekunde]		228
L.1A9	LCD-Meldung	0		228
L.1AA	Einschaltverzögerung Detektor Kanal 4	0 [Sekunde]		229
L.1AC	Schließbefehl bei Verlassen der Schleife Kanal 4	0		229
L.1AD	Deaktivierung während automatischer Synchronisation	0		229
L.1AF	Arbeitsweise der Verriegelung des Detektor Kanal 4	1		229
L.1BB	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang F1	0		274
L.1BC	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1	0		275
L.1CB	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang F1	0		274
L.1CC	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1	0		275
L.1DB	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang F1	0		274
L.1DC	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang	0		275

P.	Funktion		eändert Seite
		aı	m:
L.1EB	Varied upon des Deutscarates en una prit de la circa en	0	274
L.TEB	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang F1	0	274
L.1EC	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der	0	275
L.1L0	Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang	O	210
	F1		
P.000	Zyklen-Zähler	ND [Zyklen]	8
P.005	Wartungs-Zähler	ND [Zyklen]	8
P.010	Offenhaltezeit 1	10 [Sekunde]	9
P.011	Offenhaltezeit 2	10 [Sekunde]	9
P.012	Zwangsschließzeit	0 [Sekunde]	11
P.015	Mindestoffenhaltezeit	10 [Sekunde]	9
P.016	Mindest-Grünzeit für Ampeln	0 [Sekunde]	10
P.017	Speicherzeit für AUF-Befehle	60 [Sekunde]	12
P.018	Zwangsöffnungszeit	0 [Minuten]	11
P.019	Speicherzeit Zubefehle	0 [Sekunde]	11
P.01A P.020	Wartezeit bei Grünumschaltung	0 [Sekunde]	11 9
P.020 P.025	Vorwarnzeit vor Auffahrt Vorwarnzeit vor Zufahrt	0 [10 ms] 0 [Sekunde]	9
P.025	Vorwarnzeit vor Zufahrt von zwischen den Endlagen	0 [Sekunde]	9
P.02A	Wartezeit vor Weiterfahrt, wenn das Tor durch	2,5 [Sekunde]	108
1.02/	Auslösung einer Sicherheit gestoppt wurde.	2,5 [Sekuride]	100
P.030	Erkennungszeit "langes Fahrzeug"	0 [Sekunde]	281
P.040	Aktivierung der Notöffnungs-Testung	ND	255
P.100	Motor-Nennfrequenz	ND [Hz]	12
P.101	Motor-Nennstrom	ND [A]	12
P.102	Leistungsfaktor cos Phi	ND [%]	12
P.103	Motor-Nennspannung	ND [Volt]	13
P.104	Statorwiderstand	5,0 [Ohm]	13
P.110	Antriebsprofil	ND	13
P.111	Abschaltung Motorschutzfunktion	0	13
P.112	Motor Verdrahtung	0	14
P.115	Motorstromregler	2,5	14
P.116	Zwischenkreisstrombegrenzer	100 [%]	14
P.117	cos phi Regler (Eco Modus)	1	14
P.130	Motor-Drehfeld	0	14
P.140	Boost für AUF-Fahrt	ND [%]	15
P.142 P.143	I x R Kompensation für AUF-Fahrt Spannungsreduzierung für AUF-Fahrt	ND [Hz] ND [%]	<u>16</u> 17
P.145	Boost für ZU-Fahrt	ND [%]	15
P.147	IxR Kompensation für ZU-Fahrt	ND [Hz]	16
P.148	Spannungsreduzierung für ZU-Fahrt	ND [%]	17
P.14E	Boostverzögerung	0	15
P.153	Strom bei permanenter DC-Speisung	0 [%]	20
P.154	Strom bei temporärer DC Speisung	0 [%]	20
P.157	Dauer der temporären DC-Spannung	0,0 [Sekunde]	20
P.158	Startfrequenz der DC-Speisung	0 [Hz]	20
P.159	Stoppfrequenz der DC-Speisung	0 [Hz]	20
P.15A	Aktivierung Permanente DC-Einspeisung	0	21
P.160	PWM - Pulsfrequenz	ND	17
P.161	Max. Frequenz für AUF-Fahrt	ND [Hz]	18
P.162	Max. Frequenz für ZU-Fahrt	ND [Hz]	18
P.165	Überwachung der Netzeingangs-spannung	2	18
P.169	Rampenverzögerung	5 [10 ms]	18
P.171	Auslöseschwelle Hinderniserkennung während AUF-	100,0 [%]	264

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von: am:	Seite
	Fahrt und Verzögerung			
P.172	Auslöseschwelle Hinderniserkennung während Beschleunigung in AUF-Fahrt	100,0 [%]		264
P.173	Auslöseschwelle absolutes Drehmoment der Hinderniserkennung während AUF-Fahrt	100,0 [%]		264
P.176	Auslöseschwelle Hinderniserkennung während ZU- Fahrt und Verzögerung	100,0 [%]		264
P.177	Auslöseschwelle Hinderniserkennung während Beschleunigung in ZU-Fahrt	100,0 [%]		264
P.178	Auslöseschwelle absolutes Drehmoment der Hinderniserkennung während ZU-Fahrt	100,0 [%]		265
P.179	Faktor Auslöseschwelle Hinderniserkennung	30 [%]		265
P.17F	Umrichterprofil	ND		262
P.180	Aktivierung der Bremse	ND [Hz]		19
P.181	Aktivierung der Bremse	ND [10 ms]		19
P.182	Aktivierung der mech. Bremse während temporärer DC-			21
	Speisung			
P.183	Arbeitsstrom der mechanischen Bremse	ND [A]		19
P.185	Deaktivierung der Bremse	ND [Hz]		19
P.186	Deaktivierung der Bremse	ND [10 ms]		19
P.187	Auswahl Kontaktart Bremserelais	0		19
P.189	Bremse für Hubankermotoren	ND [%]		20
P.18F	Bremsprofil	ND		20
P.200	Auswahl Positioniersystem	ND		21
P.201	Baudrate	1		21
P.202	Übersetzungsfaktor	ND		21
P.205	Auswahl Positioniersystem-Profil	ND		22
P.210	Neu-Einlernen der Endlagen	ND		22
P.215	Anforderung der Korrektur der Vorendschalter und Endschalterbänder	0		23
P.216	Aktivierung Autokorrektur / Auswahl des Rampeneinstellungsmodus	ND		23
P.217	Toleranz für automatische Endschalterkorrektur	ND		24
P.218	Selbständige Durchführung der automatischen Endschalterkorrektur	ND		24
P.219	Zeit für die selbständige Durchführung der automatischen Endschalterkorrektur	5 [Sekunde]		24
P.221	Korrekturwert Endlage Tor ZU	ND [Inkremente]		25
P.222	Position Vorendschalter Tor ZU	ND		26
		[Inkremente]		
P.223	Endschalterband Tor ZU	ND [Inkremente]		28
P.225	Position zweiter Vorendschalter Tor ZU	ND [Inkremente]		46
P.226	Position dritter Vorendschalter	ND		30
1 .220	Endlage Tor ZU	[Inkremente]		00
P.228	Signalisierung Tor ZU Position	ND		24
P.229	Notendschalterband Tor ZU	[Inkremente] ND		29
P.230	Endlage Tor AUF	[Inkremente] 50		38
		[Inkremente]		
P.231	Korrekturwert Endlage Tor AUF	ND [Inkremente]		38
P.232	Position Vorendschalter Tor AUF	ND		40
	ECTRONIC Coite 205 van 220		TOT ELLVE ED	1//0 00 00

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von: am:	Seite
P.233	Endschalterband Tor AUF	[Inkremente]		
P.233	Endschallerband for AUF	ND [Inkremente]		41
P.235	Position zweiter Vorendschalter Endlage Tor AUF	ND		32
F.233	Position zweiter volendschalter Endlage für AUP	[Inkremente]		32
P.236	Position dritter Vorendschalter Tor AUF	ND		44
1 .200	1 ostion dritter vorendschalter for Aor	[Inkremente]		77
P.238	Signalisierung Tor AUF Position	50		42
00		[Inkremente]		
P.239	Notendschalterband Tor AUF	ND		43
		[Inkremente]		
P.240	Zwischenhaltposition E1	ND		52
		[Inkremente]		
P.241	Zwischenhaltposition E1 in Prozent	25 [%]		52
P.242	Position mittlerer Vorendschalter	ND		52
		[Inkremente]		
P.244	Auswahl Zwischenhaltposition	ND		52
P.245	Zwischenhaltposition E2	25		147
		[Inkremente]		
P.248	Endschalterband Zwischenhalt E1	50		53
D.050	Telegraphic Company of the Company o	[Inkremente]		
P.250	Inkrementalzählweise	ND ND		56
P.251	Modus der automatischen Synchronisation nach dem	ND		57
P.253	Einschalten	ND		FO
P.253 P.254	Selbständige Erstsynchronisation	1 1		<u>58</u> 56
P.256	Auswahl Eingänge Synchronisation nach Notstopp	0		58
P.259	Zählrichtung Inkrementalgeber	1		57
P.25F	Profil Synchronisationsart	ND		59
P.270	Auswahl Referenz in Endlage Tor ZU	ND		60
P.271	Startbedingung für automatische Synchronisation	ND		60
P.272	Zyklische Synchronisation	ND		60
P.273	Wartezeit vor Beginn der automatischen	ND [Sekunde]		60
	Synchronisation	[		
P.275	Korrektur Inkremente nach Synchronisations-abschluss	ND		61
	,	[Inkremente]		
P.280	Auswahl Referenz in Endlage Tor AUF	ND		61
P.281	Startbedingung für automatische Synchronisation	ND		61
P.282	Zyklische Synchronisation	ND		61
P.283	Wartezeit vor Beginn der automatischen	ND [Sekunde]		62
	Synchronisation			
P.285	Korrektur Inkremente nach Synchronisations-abschluss	ND .		62
		[Inkremente]		
P.310	Fahrfrequenz für schnelle AUF-Fahrt	ND [Hz]		39
P.311	Dauer der Startrampe "r1"	ND [10 ms]		39
P.312	Beschleunigung der Startrampe "r1"	ND [Hz/s]		39
P.315	Mittlere Auffahrtgeschwindigkeit während	ND [Hz]		46
P.316	Beschleunigungsphase Dauer der Startrampe "r3"	ND [10 mo]		47
P.316 P.317		ND [10 ms] ND [Hz/s]		47
P.317 P.320	Beschleunigung der Startrampe "r3" Schleichfahrtfrequenz für AUF-Fahrt	ND [Hz/s] ND [Hz]		40
P.321	Dauer der Bremsrampe "r2"	ND [10 ms]		41
P.322	Beschleunigung der Bremsrampe "r2"	ND [Hz/s]		41
P.325	Frequenzvorgabe zweite Auffahrt-	ND [Hz]		44
1 .020	geschwindigkeit während Bremsphase	110 [112]		17
P.326	Dauer der Bremsrampe "r4"	ND [10 ms]		45
	FCTRONIC Seite 286 von 320		TST FIIVE-ER VA	

P.327         Beschleunigung der Bremsrampe 'rd'.         ND [10 ms]         48           P.331         Dauer Stopprampe 'r Si-A' nach Auslösung der         ND [10 ms]         48           Sicherheitsleiste         ND [10 ms]         48           P.332         Beschleunigung der Stopprampe nach Auslösung einer         ND [10 ms]         51           Zusatzsicherheit in Auffahrt         P.334         Beschleunigung der Stopprampe nach Auslösung einer         400 [Hz/s]         51           Zusatzsicherheit in Auffahrt         P.340         Dauer der Stopprampe "ro" anch Auslösung von ND [10 ms]         49           P.341         Dauer der Stopprampe "ro" sTOP-A" nach Auslösung von ND [Hz/s]         49           P.342         Beschleunigung der Stopprampe "ro" ND [Hz/s]         49           P.348         Beschleunigung der Stopprampe "ro" ND [Hz/s]         42           P.348         Beschleunigung der Stopprampe nach Auslösung von ND [Hz/s]         50           P.349         Dauer der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUS         ND [Hz/s]         50           P.350         Fahrlfrequenz für schnelle ZU-Fahrt         ND [Hz/s]         25           P.351         Dauer der Startrampe "r"         ND [Hz/s]         26           P.355         Beschleunigung der Stopprampe "r"         ND [Hz/s]         32	P.	Funktion	ab Werk	Geändert von: am:	Seite
Sicherheitsleister	P.327	Beschleunigung der Bremsrampe "r4"	ND [Hz/s]		45
Auslösung der Sicherheitsleister   P.333 Dauer der Stopprampe nach Auslösung einer   ND [10 ms]   51	P.331		ND [10 ms]		48
P.33   Dauer der Stopprampe nach Auslösung einer Zusatzsicherheit in Auffahrt	P.332		ND [Hz/s]		48
P.34   Beschleunigung der Stopprampe nach Auslösung einer   Zusatzsicherheit in Auffahrt	P.333	Dauer der Stopprampe nach Auslösung einer	ND [10 ms]		51
P.340   Dauer der Stopprampe "r STOP-A" nach Auslösung von   ND [10 ms]   49   Stopp	P.334	Beschleunigung der Stopprampe nach Auslösung einer	400 [Hz/s]		51
P.341   Dauer der Stopprampe "ro"   ND [10 ms]   42	P.340	Dauer der Stopprampe "r STOP-A" nach Auslösung von	ND [10 ms]		49
P.342   Beschleunigung der Stopprampe "r STOP-A" nach   ND [Hz/s]   Auslösung von Stopp	P.341		ND [10 ms]		42
P.343         Beschleunigung der Stopprampe "ro"         ND [Hz/s]         42           P.348         Beschleunigung der Stopprampe nach Auslösung von ND [Hz/s]         50           NOTAUS         ND [Hz/s]         50           P.349         Dauer der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUS         ND [Hz]         25           P.350         Fahffrequenz für schnelle ZU-Fahrt         ND [Hz]         25           P.351         Dauer der Startrampe "f5"         ND [10 ms]         25           P.352         Beschleunigung der Startrampe "f5"         ND [Hz/s]         26           P.355         Mittlere Zufahrt-         ND [Hz]         32           geschwindigkeit während Beschleunigungs- phase         ND [Hz/s]         32           P.356         Dauer der Startrampe "f7"         ND [10 ms]         33           P.357         Beschleunigung der Startrampe "f6"         ND [Hz/s]         33           P.360         Schleichahrtfrequenz für ZU-Fahrt         ND [Hz/s]         27           P.361         Dauer der Bremsrampe "f6"         ND [Hz/s]         27           P.362         Beschleunigung der Bremsrampe "f6"         ND [Hz/s]         30           Roit vährend Bremspabase         ND [Hz/s]         30           P.362         Dauer der Bremsr		Beschleunigung der Stopprampe "r STOP-A" nach			
P.348   Beschleunigung der Stopprampe nach Auslösung von   ND   Hz/s    50   NOTAUS     P.349   Dauer der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUS   ND   10 ms    50     P.350   Fahrfrequenz für schnelle ZU-Fahrt   ND   Hz    25     P.351   Dauer der Stopprampe "fs"   ND   10 ms    25     P.352   Beschleunigung der Startrampe "fs"   ND   Hz/s    32     P.353   Mittlere Zufahrt   ND   Hz/s    32     geschwindigkeit während Beschleunigungs-phase   ND   Hz/s    33     P.356   Dauer der Startrampe "f7"   ND   Hz/s    33     P.357   Beschleunigung der Startrampe "f7"   ND   Hz/s    33     P.358   Dauer der Startrampe "f7"   ND   Hz/s    37     P.360   Schleichfahrtfrequenz für ZU-Fahrt   ND   Hz/s    27     P.361   Dauer der Bremsrampe "f6"   ND   Hz/s    27     P.362   Beschleunigung der Bremsrampe "f6"   ND   Hz/s    27     P.363   Frequenzvorgabe zweite Zufahrtsgeschwindig-kit während Bremsphase   ND   Hz/s    30     Reit während Bremsphase   ND   Hz/s    30     Reit während Bremsphase   ND   Hz/s    31     P.362   Beschleunigung der Bremsrampe "f8"   ND   Hz/s    31     P.363   Beschleunigung der Bremsrampe "f8"   ND   Hz/s    31     P.364   Beschleunigung der Stopprampe "m" nach Auslösung der   ND   Hz/s    34     Sicherheitsleiste   ND   Hz/s    34     P.372   Beschleunigung der Stopprampe "rn" nach Auslösung   ND   Hz/s    37     Zusatzsicherheit   ND   Hz/s    37     P.374   Beschleunigung der Stopprampe "rsi-Z" nach Auslösung von   ND   Hz/s    37     P.380   Dauer der Stopprampe "r" STOP-Z" nach Auslösung von   ND   Hz/s    38     P.381   Dauer der Stopprampe "r"   ND   Hz/s    39     P.382   Beschleunigung der Stopprampe "rsi-Z" nach Auslösung von   ND   Hz/s    39     P.383   Beschleunigung der Stopprampe "ru"   ND   Hz/s    36     P.384   Beschleunigung der Stopprampe "ru"   ND   Hz/s    36     P.385   Beschleunigung der Stopprampe "ru"   ND   Hz/s    36     P.386   Dauer der Stopprampe nach Auslösung von   NOTAUS   ND   Hz/s    36     P.387   Dauer der Stopprampe nach Auslösung von   NOTAUS   ND   Hz/s	D 3/13		ND [Hz/e]		//2
NOTAUS					
P.350         Fahrfrequenz für schnelle ZU-Fahrt         ND [10 ms]         25           P.351         Dauer der Startrampe "r5"         ND [10 ms]         25           P.352         Beschleunigung der Startrampe "r5"         ND [Hz/s]         26           P.355         Mittlere Zufahrt- geschwindigkeit während Beschleunigungs- phase         ND [Hz]         32           P.356         Dauer der Startrampe "r7"         ND [10 ms]         33           P.357         Beschleunigung der Startrampe "r7"         ND [Hz/s]         33           P.360         Schleichfahrtfrequenz für ZU-Fahrt         ND [Hz/s]         27           P.361         Dauer der Bremsrampe "r6"         ND [10 ms]         27           P.362         Beschleunigung der Bremsrampe "r6"         ND [Hz/s]         30           keit während Bremsphase         ND [Hz/s]         30           keit während Bremsphase         ND [10 ms]         31           P.365         Beschleunigung der Bremsrampe "r8"         ND [10 ms]         31           P.367         Beschleunigung der Stopprampe "r8"         ND [10 ms]         34           Sicherheitsleiste         ND [10 ms]         34           P.371         Dauer Stopprampe "Si-Z" nach Auslösung einer         ND [10 ms]         37		NOTAUS			
P.351         Dauer der Startrampe "r5"         ND [10 ms]         25           P.352         Beschleunigung der Startrampe "r5"         ND [Hz/s]         26           P.355         Mittlere Zufahrt-geschwindigkeit während Beschleunigungsphase         ND [Hz]         32           P.356         Dauer der Startrampe "r7"         ND [10 ms]         33           P.357         Beschleunigung der Startrampe "r7"         ND [Hz/s]         33           P.360         Schleichfahrtfrequenz für ZU-Fahrt         ND [Hz]         27           P.361         Dauer der Bremsrampe "r6"         ND [10 ms]         27           P.362         Beschleunigung der Bremsrampe "r6"         ND [Hz/s]         27           P.365         Frequenzvorgabe zweite Zufahrtsgeschwindig- keit während Bremsphase         ND [Hz/s]         30           P.365         Frequenzvorgabe zweite Zufahrtsgeschwindig- keit während Bremsphase         ND [Hz/s]         31           P.366         Dauer der Bremsrampe "r8"         ND [Hz/s]         31           P.367         Beschleunigung der Bremsrampe "r8"         ND [10 ms]         31           P.371         Dauer der Stopprampe "r" nach Auslösung wn ND [Hz/s]         34           der Sicherheitsleiste         4           P.372         Beschleunigung der Stopprampe "rsi-Z" nach					
P.352 Beschleunigung der Startrampe "r6" ND [Hz/s] 32 P.355 Mittlere Zufahrt- geschwindigkeit während Beschleunigungs- phase P.356 Dauer der Startrampe "r7" ND [10 ms] 33 P.357 ND [Hz/s] 33 P.358 Dauer der Startrampe "r7" ND [Hz/s] 33 P.360 Schleichfahrtfrequenz für ZU-Fahrt ND [Hz/s] 27 P.361 Dauer der Bremsrampe "r6" ND [10 ms] 27 P.362 Beschleunigung der Bremsrampe "r6" ND [Hz/s] 27 P.363 Dauer der Bremsrampe "r6" ND [Hz/s] 27 P.364 Dauer der Bremsrampe "r6" ND [Hz/s] 27 P.365 Frequenzvorgabe zweite Zufahrtsgeschwindig- ND [Hz/s] 30 keit während Bremsphase P.366 Dauer der Bremsrampe "r8" ND [10 ms] 31 P.367 Beschleunigung der Bremsrampe "r8" ND [Hz/s] 31 P.368 Dauer Stopprampe "r8" ND [Hz/s] 31 P.371 Dauer Stopprampe "rn" nach Auslösung der ND [10 ms] 34 Sicherheitsleiste P.372 Beschleunigung der Stopprampe "rm" nach Auslösung ND [Hz/s] 34 der Sicherheitsleiste P.373 Dauer Stopprampe "ZSi-Z" nach Auslösung einer ND [10 ms] 37 Zusatzsicherheit P.374 Beschleunigung der Stopprampe "rsi-Z" nach ND [Hz/s] 37 Auslösung einer Zusatzsicherheit P.380 Dauer der Stopprampe "r STOP-Z" nach Auslösung von ND [10 ms] 35 Stopp P.381 Dauer der Stopprampe "rs TOP-Z" nach Auslösung von ND [Hz/s] 35 Auslösung von Stopp P.383 Beschleunigung der Stopprampe "r STOP-Z" nach ND [Hz/s] 35 Auslösung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] 35 Auslösung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] 35 Auslösung der Stopprampe nach Auslösung von ND [Hz/s] 36 NOTAUS P.389 Beschleunigung der Stopprampe nach Auslösung von ND [Hz/s] 36 P.380 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von ND [Hz/s] 36 P.381 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von ND [Hz/s] 36 P.382 Beschleunigung der Stopprampe nach Auslösung von ND [Hz/s] 36 P.383 Beschleunigung der Stopprampe nach Auslösung von ND [Hz/s] 36 P.389 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von ND [Hz/s] 36 P.390 Fahrfrequenz Totmann AUF-Fahrt ND [Hz/s] 53 P.391 Beschleunigung der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [Hz/s] 54 P.395 Fahrfrequenz Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54 P.396 Dauer der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s]					
P.355   Mittlere Zufahrtgeschwindigkeit während Beschleunigungsphase					
geschwindigkeit während Beschleunigungs-phase  P.356 Dauer der Startrampe "r7" ND [10 ms] 33  P.357 Beschleunigung der Startrampe "r7" ND [Hz/s] 33  P.360 Schleichfahrtfrequenz für ZU-Fahrt ND [Hz] 27  P.361 Dauer der Bremsrampe "r6" ND [10 ms] 27  P.362 Beschleunigung der Bremsrampe "r6" ND [10 ms] 27  P.365 Frequenzvorgabe zweite Zufahrtsgeschwindig-keit während Bremsphase ND [Hz/s] 30  keit während Bremsrampe "r8" ND [10 ms] 31  P.367 Beschleunigung der Bremsrampe "r8" ND [10 ms] 31  P.367 Beschleunigung der Bremsrampe "r8" ND [10 ms] 34  Sicherheitsleiste  P.371 Dauer Stopprampe "rn" nach Auslösung der ND [10 ms] 34  Sicherheitsleiste  P.372 Beschleunigung der Stopprampe "rn" nach Auslösung ND [Hz/s] 34  der Sicherheitsleiste  P.373 Dauer Stopprampe "ZSi-Z" nach Auslösung einer ND [10 ms] 37  Zusatzsicherheit  P.374 Beschleunigung der Stopprampe "rSi-Z" nach ND [10 ms] 37  Auslösung einer Zusatzsicherheit  P.380 Dauer der Stopprampe "r STOP-Z" nach Auslösung von ND [10 ms] 35  Stopp  P.381 Dauer der Stopprampe "r STOP-Z" nach Auslösung von ND [10 ms] 35  Stopp  P.382 Beschleunigung der Stopprampe "r STOP-Z" nach ND [Hz/s] 35  Auslösung von Stopp  P.383 Beschleunigung der Stopprampe "r STOP-Z" nach ND [Hz/s] 35  Auslösung der Stopprampe "r STOP-Z" nach ND [Hz/s] 35  Auslösung von Stopp  P.383 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] 35  P.384 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] 36  P.385 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] 36  P.386 Beschleunigung der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUS ND [10 ms] 36  P.387 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUS ND [10 ms] 36  P.390 Fahrfrequenz Totmann AUF-Fahrt ND [Hz/s] 53  P.391 Dauer der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [Hz/s] 54  P.396 Dauer der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54  P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [10 ms] 54  P.398 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [10 ms] 54					
P.356         Dauer der Startrampe "r7"         ND [10 ms]         33           P.357         Beschleunigung der Startrampe "r7"         ND [Hz/s]         33           P.360         Schleichfahrtfrequenz für ZU-Fahrt         ND [Hz]         27           P.361         Dauer der Bremsrampe "r6"         ND [10 ms]         27           P.362         Beschleunigung der Bremsrampe "r6"         ND [Hz/s]         27           P.365         Frequenzvorgabe zweite Zufahrtsgeschwindig- keit während Bremsphase         ND [Hz]         30           P.366         Dauer der Bremsrampe "r8"         ND [10 ms]         31           P.367         Beschleunigung der Bremsrampe "r8"         ND [10 ms]         34           P.371         Dauer Stopprampe "rn" nach Auslösung der         ND [10 ms]         34           Sicherheitsleiste         ND [10 ms]         34           P.372         Beschleunigung der Stopprampe "rn" nach Auslösung einer         ND [10 ms]         37           Zusatzsicherheit         ND [10 ms]         37           P.373         Dauer der Stopprampe "rSi-Z" nach Auslösung von ND [Hz/s]         37           Auslösung einer Zusatzsicherheit         ND [10 ms]         35           P.381         Dauer der Stopprampe "rSTOP-Z" nach Auslösung von ND [Hz/s]         36	P.355	geschwindigkeit während Beschleunigungs-	ND [Hz]		32
P.357 Beschleunigung der Startrampe "r7" ND [Hz/s] 33 P.360 Schleichfahrtfrequenz für ZU-Fahrt ND [Hz] 27 P.361 Dauer der Bremsrampe "r6" ND [10 ms] 27 P.362 Beschleunigung der Bremsrampe "r6" ND [Hz/s] 27 P.365 Frequenzvorgabe zweite Zufahrtsgeschwindig- keit während Bremsphase ND [Hz] 30 keit während Bremsphase ND [Hz] 30 keit während Bremsphase ND [Hz] 31 P.366 Dauer der Bremsrampe "r8" ND [Hz/s] 31 P.367 Beschleunigung der Bremsrampe "r8" ND [Hz/s] 31 P.371 Dauer Stopprampe "rn" nach Auslösung der ND [10 ms] 34 Sicherheitsleiste P.372 Beschleunigung der Stopprampe "rn" nach Auslösung ND [Hz/s] 34 der Sicherheitsleiste P.373 Dauer Stopprampe "ZSi-Z" nach Auslösung einer ND [10 ms] 37 Zusatzsicherheit P.374 Beschleunigung der Stopprampe "rSi-Z" nach ND [Hz/s] 37 Auslösung einer Zusatzsicherheit P.380 Dauer der Stopprampe "r STOP-Z" nach Auslösung von ND [10 ms] 35 Stopp P.381 Dauer der Stopprampe "r STOP-Z" nach Auslösung von ND [10 ms] 35 Auslösung von Stopp P.382 Beschleunigung der Stopprampe "r STOP-Z" nach ND [Hz/s] 35 Auslösung von Stopp P.383 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [10 ms] 28 P.384 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] 35 Auslösung von Stopp P.385 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] 36 NOTAUS P.389 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von ND [Hz/s] 36 NOTAUS P.390 Dauer der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [Hz] 53 P.391 Dauer der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [Hz/s] 54 P.395 Fahrfrequenz Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54 P.396 Dauer der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54 P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54					
P.360 Schleichfahrtfrequenz für ZU-Fahrt ND [Hz] 27 P.361 Dauer der Bremsrampe "r6" ND [10 ms] 27 P.362 Beschleunigung der Bremsrampe "r6" ND [Hz/s] 27 P.365 Frequenzvorgabe zweite Zufahrtsgeschwindig- keit während Bremsphase P.366 Dauer der Bremsrampe "r8" ND [Hz] 30 keit während Bremsphase P.367 Beschleunigung der Bremsrampe "r8" ND [Hz/s] 31 P.367 Dauer Stopprampe "rn" nach Auslösung der ND [10 ms] 34 Sicherheitsleiste P.371 Dauer Stopprampe "rn" nach Auslösung der ND [10 ms] 34 Sicherheitsleiste P.372 Beschleunigung der Stopprampe "rn" nach Auslösung ND [Hz/s] 34 der Sicherheitsleiste P.373 Dauer Stopprampe "ZSi-Z" nach Auslösung einer ND [10 ms] 37 Zusatzsicherheit P.374 Beschleunigung der Stopprampe "rSi-Z" nach ND [Hz/s] 37 Auslösung einer Zusatzsicherheit P.380 Dauer der Stopprampe "r STOP-Z" nach Auslösung von ND [10 ms] 35 Stopp P.381 Dauer der Stopprampe "ru" ND [10 ms] 28 P.382 Beschleunigung der Stopprampe "r STOP-Z" nach ND [Hz/s] 35 Auslösung von Stopp P.383 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] 35 Auslösung von Stopp P.384 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] 36 NOTAUS P.389 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von ND [ND [Hz/s] 36 NOTAUS P.389 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von ND [ND [Hz] 53 P.390 Fahrfrequenz Totmann AUF-Fahrt ND [Hz] 53 P.391 Dauer der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [Hz] 54 P.395 Fahrfrequenz Totmann ZU-Fahrt ND [10 ms] 54 P.396 Dauer der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [10 ms] 54 P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [10 ms] 54	P.356		ND [10 ms]		
P.361         Dauer der Bremsrampe "r6"         ND [10 ms]         27           P.362         Beschleunigung der Bremsrampe "r6"         ND [Hz/s]         27           P.365         Frequenzvorgabe zweite Zufahrtsgeschwindig- keit während Bremsphase         ND [Hz]         30           P.366         Dauer der Bremsrampe "r8"         ND [10 ms]         31           P.367         Beschleunigung der Bremsrampe "r8"         ND [10 ms]         34           P.371         Dauer Stopprampe "rn" nach Auslösung der Sicherheitsleiste         ND [10 ms]         34           P.372         Beschleunigung der Stopprampe "rn" nach Auslösung einer Zusatzsicherheitsleiste         ND [10 ms]         37           P.373         Dauer Stopprampe "ZSi-Z" nach Auslösung einer Zusatzsicherheit         ND [10 ms]         37           P.374         Beschleunigung der Stopprampe "rSi-Z" nach Auslösung einer Zusatzsicherheit         ND [Hz/s]         37           P.380         Dauer der Stopprampe "r STOP-Z" nach Auslösung von Stopp         ND [10 ms]         35           P.381         Dauer der Stopprampe "ru"         ND [10 ms]         28           P.382         Beschleunigung der Stopprampe "ru"         ND [Hz/s]         35           P.383         Beschleunigung der Stopprampe "ru"         ND [Hz/s]         36           P.389	P.357	Beschleunigung der Startrampe "r7"	ND [Hz/s]		33
P.362 Beschleunigung der Bremsrampe "r6" ND [Hz/s] 27 P.365 Frequenzvorgabe zweite Zufahrtsgeschwindig- keit während Bremsphase P.366 Dauer der Bremsrampe "r8" ND [10 ms] 31 P.367 Beschleunigung der Bremsrampe "r8" ND [Hz/s] 31 P.371 Dauer Stopprampe "rn" nach Auslösung der ND [10 ms] 34 Sicherheitsleiste P.372 Beschleunigung der Stopprampe "rn" nach Auslösung ND [Hz/s] 34 der Sicherheitsleiste P.373 Dauer Stopprampe "ZSi-Z" nach Auslösung einer ND [10 ms] 37 Zusatzsicherheit P.374 Beschleunigung der Stopprampe "rSi-Z" nach Auslösung von ND [Hz/s] 37 Auslösung einer Zusatzsicherheit P.380 Dauer der Stopprampe "r STOP-Z" nach Auslösung von ND [10 ms] 35 Stopp P.381 Dauer der Stopprampe "ru" ND [10 ms] 35 P.382 Beschleunigung der Stopprampe "r STOP-Z" nach ND [Hz/s] 35 Auslösung von Stopp P.383 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] 35 Auslösung von Stopp P.384 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] 36 NOTAUS P.389 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von ND [Hz/s] 36 NOTAUS P.390 Fahrfrequenz Totmann AUF-Fahrt ND [10 ms] 53 P.391 Dauer der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [Hz/s] 54 P.395 Fahrfrequenz Totmann ZU-Fahrt ND [10 ms] 54 P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54 P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54	P.360	Schleichfahrtfrequenz für ZU-Fahrt	ND [Hz]		27
P.365 Frequenzvorgabe zweite Zufahrtsgeschwindig-keit während Bremsphase P.366 Dauer der Bremsrampe "r8" ND [10 ms] 31 P.367 Beschleunigung der Bremsrampe "r8" ND [Hz/s] 31 P.371 Dauer Stopprampe "rn" nach Auslösung der ND [10 ms] 34 Sicherheitsleiste P.372 Beschleunigung der Stopprampe "rn" nach Auslösung MD [Hz/s] 34 der Sicherheitsleiste P.373 Dauer Stopprampe "ZSi-Z" nach Auslösung einer ND [10 ms] 37 Zusatzsicherheit P.374 Beschleunigung der Stopprampe "rSi-Z" nach Auslösung einer ND [10 ms] 37 Auslösung einer Zusatzsicherheit P.380 Dauer der Stopprampe "rSi-Z" nach Auslösung von ND [10 ms] 35 Stopp P.381 Dauer der Stopprampe "r STOP-Z" nach Auslösung von ND [10 ms] 28 P.382 Beschleunigung der Stopprampe "r STOP-Z" nach ND [Hz/s] 35 Auslösung von Stopp P.383 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] 35 Auslösung von Stopp P.384 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] 36 NOTAUS P.389 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von ND [Hz/s] 36 NOTAUS P.390 Fahrfrequenz Totmann AUF-Fahrt ND [Hz] 53 P.391 Dauer der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [Hz/s] 54 P.395 Fahrfrequenz Totmann ZU-Fahrt ND [10 ms] 54 P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54 P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54	P.361	Dauer der Bremsrampe "r6"	ND [10 ms]		27
P.365 Frequenzvorgabe zweite Zufahrtsgeschwindig-keit während Bremsphase P.366 Dauer der Bremsrampe "r8" ND [10 ms] 31 P.367 Beschleunigung der Bremsrampe "r8" ND [Hz/s] 31 P.371 Dauer Stopprampe "rn" nach Auslösung der ND [10 ms] 34 Sicherheitsleiste P.372 Beschleunigung der Stopprampe "rn" nach Auslösung MD [Hz/s] 34 der Sicherheitsleiste P.373 Dauer Stopprampe "ZSi-Z" nach Auslösung einer ND [10 ms] 37 Zusatzsicherheit P.374 Beschleunigung der Stopprampe "rSi-Z" nach Auslösung einer ND [10 ms] 37 Auslösung einer Zusatzsicherheit P.380 Dauer der Stopprampe "rSi-Z" nach Auslösung von ND [10 ms] 35 Stopp P.381 Dauer der Stopprampe "r STOP-Z" nach Auslösung von ND [10 ms] 28 P.382 Beschleunigung der Stopprampe "r STOP-Z" nach ND [Hz/s] 35 Auslösung von Stopp P.383 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] 35 Auslösung von Stopp P.384 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] 36 NOTAUS P.389 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von ND [Hz/s] 36 NOTAUS P.390 Fahrfrequenz Totmann AUF-Fahrt ND [Hz] 53 P.391 Dauer der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [Hz/s] 54 P.395 Fahrfrequenz Totmann ZU-Fahrt ND [10 ms] 54 P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54 P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54	P.362	Beschleunigung der Bremsrampe "r6"	ND [Hz/s]		27
P.366 Dauer der Bremsrampe "r8" ND [10 ms] 31 P.367 Beschleunigung der Bremsrampe "r8" ND [Hz/s] 31 P.371 Dauer Stopprampe "rn" nach Auslösung der ND [10 ms] 34 Sicherheitsleiste P.372 Beschleunigung der Stopprampe "rn" nach Auslösung ND [Hz/s] 34 der Sicherheitsleiste P.373 Dauer Stopprampe "ZSi-Z" nach Auslösung einer Zusatzsicherheit P.374 Beschleunigung der Stopprampe "rSi-Z" nach ND [10 ms] 37 Auslösung einer Zusatzsicherheit P.380 Dauer der Stopprampe "r STOP-Z" nach Auslösung von ND [10 ms] 35 Stopp P.381 Dauer der Stopprampe "ru" ND [10 ms] 28 P.382 Beschleunigung der Stopprampe "r STOP-Z" nach ND [Hz/s] 35 Auslösung von Stopp P.383 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] 35 P.384 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] 36 NOTAUS P.389 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von ND [Hz/s] 36 NOTAUS P.389 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUS ND [10 ms] 36 P.390 Fahrfrequenz Totmann AUF-Fahrt ND [Hz] 53 P.391 Dauer der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [Hz/s] 54 P.395 Fahrfrequenz Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54 P.396 Dauer der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54 P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54 P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54	P.365	Frequenzvorgabe zweite Zufahrtsgeschwindig-			30
P.367 Beschleunigung der Bremsrampe "r8" ND [Hz/s] 31 P.371 Dauer Stopprampe "rn" nach Auslösung der Sicherheitsleiste ND [10 ms] 34 Sicherheitsleiste ND [Hz/s] 34 der Sicherheitsleiste ND [Hz/s] 37 Zusatzsicherheit ND [10 ms] 37 Zusatzsicherheit ND [Hz/s] 37 Auslösung einer Zusatzsicherheit ND [Hz/s] 37 Auslösung einer Zusatzsicherheit ND [Hz/s] 35 Stopp ND [10 ms] 35 Stopp ND [10 ms] 28 P.381 Dauer der Stopprampe "ru" ND [10 ms] 28 P.382 Beschleunigung der Stopprampe "r STOP-Z" nach ND [Hz/s] 35 Auslösung von Stopp ND [Hz/s] 35 Auslösung von Stopp ND [Hz/s] 36 NOTAUS NOTAUS P.389 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUS ND [Hz/s] 36 NOTAUS P.390 Fahrfrequenz Totmann AUF-Fahrt ND [Hz] 53 P.391 Dauer der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [Hz/s] 54 P.395 Dauer der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [Hz/s] 54 P.396 Dauer der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz] 54 P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54 P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54 P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54	P 366		ND [10 ms]		31
P.371 Dauer Stopprampe "rn" nach Auslösung der Sicherheitsleiste P.372 Beschleunigung der Stopprampe "rn" nach Auslösung ND [Hz/s] der Sicherheitsleiste P.373 Dauer Stopprampe "ZSi-Z" nach Auslösung einer Zusatzsicherheit P.374 Beschleunigung der Stopprampe "rSi-Z" nach ND [10 ms] Zusatzsicherheit P.375 Dauer der Stopprampe "rSi-Z" nach ND [Hz/s] Auslösung einer Zusatzsicherheit P.380 Dauer der Stopprampe "r STOP-Z" nach Auslösung von Stopp P.381 Dauer der Stopprampe "ru" ND [10 ms] Seschleunigung der Stopprampe "r STOP-Z" nach Auslösung von ND [Hz/s] Auslösung von Stopp P.382 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] P.383 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] P.384 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] NOTAUS P.385 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von ND [Hz/s] P.386 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUS P.387 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUS P.398 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUS P.390 Fahrfrequenz Totmann AUF-Fahrt ND [Hz] P.391 Dauer der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [Hz/s] P.392 Beschleunigung der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [Hz/s] P.395 Fahrfrequenz Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] P.396 Dauer der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s]					
Sicherheitsleiste  P.372 Beschleunigung der Stopprampe "rn" nach Auslösung der Sicherheitsleiste  P.373 Dauer Stopprampe "ZSi-Z" nach Auslösung einer Zusatzsicherheit  P.374 Beschleunigung der Stopprampe "rSi-Z" nach ND [10 ms]  Auslösung einer Zusatzsicherheit  P.380 Dauer der Stopprampe "r STOP-Z" nach Auslösung von ND [10 ms]  Stopp  P.381 Dauer der Stopprampe "ru" ND [10 ms]  P.382 Beschleunigung der Stopprampe "r STOP-Z" nach Auslösung von ND [Hz/s]  P.383 Beschleunigung der Stopprampe "r STOP-Z" nach ND [Hz/s]  P.384 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s]  P.385 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s]  P.386 Beschleunigung der Stopprampe nach Auslösung von ND [Hz/s]  P.387 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUS ND [10 ms]  P.389 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUS ND [10 ms]  P.390 Fahrfrequenz Totmann AUF-Fahrt ND [10 ms]  P.391 Dauer der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [Hz/s]  P.395 Fahrfrequenz Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s]  P.396 Dauer der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s]  P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s]  P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s]  P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s]  P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s]  P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s]  P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s]					
P.373   Dauer Stopprampe "ZSi-Z" nach Auslösung einer Zusatzsicherheit		Sicherheitsleiste			
Zusatzsicherheit  P.374 Beschleunigung der Stopprampe "rSi-Z" nach Auslösung einer Zusatzsicherheit  P.380 Dauer der Stopprampe "r STOP-Z" nach Auslösung von Stopp  P.381 Dauer der Stopprampe "ru" ND [10 ms] 28  P.382 Beschleunigung der Stopprampe "r STOP-Z" nach ND [Hz/s] 35  Auslösung von Stopp  P.383 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] 29  P.388 Beschleunigung der Stopprampe nach Auslösung von ND [Hz/s] 36  NOTAUS  P.389 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUS ND [10 ms] 36  P.390 Fahrfrequenz Totmann AUF-Fahrt ND [Hz] 53  P.391 Dauer der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [10 ms] 53  P.392 Beschleunigung der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [Hz/s] 54  P.395 Fahrfrequenz Totmann ZU-Fahrt ND [Hz] 54  P.396 Dauer der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54  P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54		der Sicherheitsleiste			
Auslösung einer Zusatzsicherheit  P.380 Dauer der Stopprampe "r STOP-Z" nach Auslösung von Stopp  P.381 Dauer der Stopprampe "ru" ND [10 ms] 28  P.382 Beschleunigung der Stopprampe "r STOP-Z" nach ND [Hz/s] 35  Auslösung von Stopp  P.383 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] 29  P.388 Beschleunigung der Stopprampe nach Auslösung von ND [Hz/s] 36  NOTAUS  P.389 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUS ND [10 ms] 36  P.390 Fahrfrequenz Totmann AUF-Fahrt ND [Hz] 53  P.391 Dauer der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [10 ms] 53  P.392 Beschleunigung der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [Hz/s] 54  P.395 Fahrfrequenz Totmann ZU-Fahrt ND [Hz] 54  P.396 Dauer der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54  P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54		Zusatzsicherheit			
P.381 Dauer der Stopprampe "ru" ND [10 ms] 28 P.382 Beschleunigung der Stopprampe "r STOP-Z" nach ND [Hz/s] 35 Auslösung von Stopp P.383 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] 29 P.388 Beschleunigung der Stopprampe nach Auslösung von ND [Hz/s] 36 NOTAUS P.389 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUS ND [10 ms] 36 P.390 Fahrfrequenz Totmann AUF-Fahrt ND [Hz] 53 P.391 Dauer der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [10 ms] 53 P.392 Beschleunigung der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [Hz/s] 54 P.395 Fahrfrequenz Totmann ZU-Fahrt ND [Hz] 54 P.396 Dauer der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [10 ms] 54 P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54	P.374		ND [Hz/s]		37
P.382 Beschleunigung der Stopprampe "r STOP-Z" nach Auslösung von Stopp  P.383 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] 29  P.388 Beschleunigung der Stopprampe nach Auslösung von ND [Hz/s] 36  NOTAUS  P.389 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUS ND [10 ms] 36  P.390 Fahrfrequenz Totmann AUF-Fahrt ND [Hz] 53  P.391 Dauer der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [10 ms] 53  P.392 Beschleunigung der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [Hz/s] 54  P.395 Fahrfrequenz Totmann ZU-Fahrt ND [Hz] 54  P.396 Dauer der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [10 ms] 54  P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54	P.380		ND [10 ms]		35
P.382 Beschleunigung der Stopprampe "r STOP-Z" nach Auslösung von Stopp  P.383 Beschleunigung der Stopprampe "ru" ND [Hz/s] 29  P.388 Beschleunigung der Stopprampe nach Auslösung von ND [Hz/s] 36  NOTAUS  P.389 Dauer der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUS ND [10 ms] 36  P.390 Fahrfrequenz Totmann AUF-Fahrt ND [Hz] 53  P.391 Dauer der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [10 ms] 53  P.392 Beschleunigung der Startrampe für Totmann AUF-Fahrt ND [Hz/s] 54  P.395 Fahrfrequenz Totmann ZU-Fahrt ND [Hz] 54  P.396 Dauer der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [10 ms] 54  P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54	P.381	Dauer der Stopprampe "ru"	ND [10 ms]		28
P.383Beschleunigung der Stopprampe "ru"ND [Hz/s]29P.388Beschleunigung der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUSND [Hz/s]36NOTAUSND [10 ms]36P.389Dauer der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUSND [10 ms]53P.390Fahrfrequenz Totmann AUF-FahrtND [Hz]53P.391Dauer der Startrampe für Totmann AUF-FahrtND [10 ms]53P.392Beschleunigung der Startrampe für Totmann AUF-FahrtND [Hz/s]54P.395Fahrfrequenz Totmann ZU-FahrtND [Hz]54P.396Dauer der Startrampe für Totmann ZU-FahrtND [10 ms]54P.397Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-FahrtND [Hz/s]54	P.382	Beschleunigung der Stopprampe "r STOP-Z" nach			35
P.388Beschleunigung der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUSND [Hz/s]36P.389Dauer der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUSND [10 ms]36P.390Fahrfrequenz Totmann AUF-FahrtND [Hz]53P.391Dauer der Startrampe für Totmann AUF-FahrtND [10 ms]53P.392Beschleunigung der Startrampe für Totmann AUF-FahrtND [Hz/s]54P.395Fahrfrequenz Totmann ZU-FahrtND [Hz]54P.396Dauer der Startrampe für Totmann ZU-FahrtND [10 ms]54P.397Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-FahrtND [Hz/s]54	P.383		ND [Hz/s]		29
P.389Dauer der Stopprampe nach Auslösung von NOTAUSND [10 ms]36P.390Fahrfrequenz Totmann AUF-FahrtND [Hz]53P.391Dauer der Startrampe für Totmann AUF-FahrtND [10 ms]53P.392Beschleunigung der Startrampe für Totmann AUF-FahrtND [Hz/s]54P.395Fahrfrequenz Totmann ZU-FahrtND [Hz]54P.396Dauer der Startrampe für Totmann ZU-FahrtND [10 ms]54P.397Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-FahrtND [Hz/s]54		Beschleunigung der Stopprampe nach Auslösung von			
P.390Fahrfrequenz Totmann AUF-FahrtND [Hz]53P.391Dauer der Startrampe für Totmann AUF-FahrtND [10 ms]53P.392Beschleunigung der Startrampe für Totmann AUF-FahrtND [Hz/s]54P.395Fahrfrequenz Totmann ZU-FahrtND [Hz]54P.396Dauer der Startrampe für Totmann ZU-FahrtND [10 ms]54P.397Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-FahrtND [Hz/s]54	D 380		ND [10 mc]		36
P.391Dauer der Startrampe für Totmann AUF-FahrtND [10 ms]53P.392Beschleunigung der Startrampe für Totmann AUF-FahrtND [Hz/s]54P.395Fahrfrequenz Totmann ZU-FahrtND [Hz]54P.396Dauer der Startrampe für Totmann ZU-FahrtND [10 ms]54P.397Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-FahrtND [Hz/s]54					
P.392Beschleunigung der Startrampe für Totmann AUF-FahrtND [Hz/s]54P.395Fahrfrequenz Totmann ZU-FahrtND [Hz]54P.396Dauer der Startrampe für Totmann ZU-FahrtND [10 ms]54P.397Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-FahrtND [Hz/s]54					
P.395Fahrfrequenz Totmann ZU-FahrtND [Hz]54P.396Dauer der Startrampe für Totmann ZU-FahrtND [10 ms]54P.397Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-FahrtND [Hz/s]54					
P.396Dauer der Startrampe für Totmann ZU-FahrtND [10 ms]54P.397Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-FahrtND [Hz/s]54					
P.397 Beschleunigung der Startrampe für Totmann ZU-Fahrt ND [Hz/s] 54					
			ND [Hz/s]		

P.398   Beschleunigung der Stopprampe nach Totmannfahrt   ND [Hz/s]   55   7.39F   Geschwindigkeits-profil   ND   56   7.40F   7	P.	Funktion	ab Werk	Geändert Seit von: am:	te
P.399         Dauer der Stopprampe nach Tomannfahrt         ND 10 ms)         55           P.397         Zeickwindigkeits-profil         ND         56           P.407         Zeit für Anschlagerkennung         50 [10 ms]         62           P.408         Quitterung         0         62           P.408         Timeout für externe Testung von Eingängen         2,5 [Sekunde]         65           P.400         Micderholzeit Systemtests         8 [h]         65           P.400         Zeitgunkt Systemtests         0         65           P.400         Leingreitzeit Sicherheitseingänge         3 [ms]         66           P.410         Laufzeitüberwachung Auffahrt         60,0         63           P.411         Laufzeitüberwachung Zufahrt         60,0         63           P.417         Stopp bei Neuauslösung einer Sicherheit in Totmannfahrt in Automatikbetrieb         0         55           P.418         Tötmannfahrt in Automatikbetrieb         0         55           P.419         Laufzeitüberwachung Totmannfahrt         60,0         63           P.419         Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen         0         274           Eingang Ei	P.398	Beschleunigung der Stopprampe nach Totmannfahrt	ND [Hz/s]	55	 5
P.407 Zeit für Anschlagerkennung	P.399		ND [10 ms]	55	5
P.408   Quittierung	P.39F			56	3
P.408   Quittierung	P.407		50 [10 ms]	62	2
P.40B	P.408			62	2
P.40B			2,5 [Sekunde]	65	<del></del> 5
P.40C   Wiederholzeit Systemtests   8   h   65     P.40D   Zeitpunkt Systemtests   0   65     P.40E   Entprelizeit Sicherheitseingänge   3   ms   66     P.410   Laufzeitüberwachung Auffahrt   60,0   63     P.415   Laufzeitüberwachung Zufahrt   60,0   63     Sekunde	P.40B		100 [10 ms]	69	9
P.40D Zeitpunkt Systemtests		Wiederholzeit Systemtests		65	
P.40E   Entprelized Sicherheitseingänge   3 [ms]   66     P.410   Laufzeitüberwachung Auffahrt   60,0   63     P.415   Laufzeitüberwachung Zufahrt   60,0   63     P.417   Stopp bei Neuauslösung einer Sicherheit in   0   55     D.418   Totmannfahrt in Automatikbetrieb   0   55     P.419   Laufzeitüberwachung Totmannfahrt   60,0   63     P.418   Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen   0   274     Elingang Eingang F1   7   7   7     P.410   Allgemeine Reversierzeit bei Auslösung der   20 [10 ms]   79     P.420   Allgemeine Reversierzeit bei Auslösung der   20 [10 ms]   79     Sicherheitsleister   20 [10 ms]   108     P.421   Reversierzeit während Zufahrt bei Auslösung einer   0 [10 ms]   108     P.422   Reversierzeit während Zufahrt bei Auslösung einer   0 [10 ms]   108     P.423   Reversierzeit während Zufahrt bei Auslösung einer   0 [10 ms]   108     P.424   Reversierzeit während Zufahrt bei Auslösung einer   0 [10 ms]   108     P.425   Reversierzeit während Auffahrt bei Auslösung einer   0 [10 ms]   108     P.426   Untertemperatur-Überwachung   -20 [°C]   63     P.427   Untertemperatur-Überwachung   ND [°F]   64     P.428   Gehäusetemperatur in [°C]   0 0 °C]   251     P.429   Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen   Eingang Eing					
P.410   Laufzeitüberwachung Auffahrt   60,0   63   [Sekunde]     P.415   Laufzeitüberwachung Zufahrt   60,0   63   [Sekunde]     P.417   Stopp bei Neuausiösung einer Sicherheit in   0   55     P.418   Totmannfahrt in Automatikbetrieb   0   55     P.419   Laufzeitüberwachung Totmannfahrt   60,0   63   [Sekunde]     P.418   Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen   Eingang Eingang F1			3 [ms]		
P.417   Stopp bei Neuauslösung einer Sicherheit in			60,0		
Totmannfahrt in Automatikbetrieb   0   55	P.415	•	•		
P.419   Laufzeitüberwachung Totmannfahrt   60,0   (Sekunde)		Totmannbetrieb	0		
P.41B   Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen   0   274					
P.41C   Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1		-	[Sekunde]		
Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1  P.420 Allgemeine Reversierzeit bei Auslösung der 20 [10 ms] 79 Sicherheitsleiste P.421 Reversierzeit bei Auslösung der externen 20 [10 ms] 92 Sicherheitsleiste 9  P.422 Reversierzeit während ZU-Fahrt 0 [10 ms] 108 P.424 Reversierzeit während ZU-Fahrt 0 [10 ms] 108 P.425 Reversierzeit während Zufahrt bei Auslösung einer 0 [10 ms] 108 Zusatzsicherheit 9  P.426 Untertemperatur-Überwachung -20 [°C] 63 P.427 Untertemperatur-Überwachung ND [°F] 64 P.428 Gehäusetemperatur in [°C] 0 [°C] 251 P.429 Gehäusetemperatur in [°F] 32 [°F] 251 P.429 Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen 0 274 Eingang Eingang F1 P.42C Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1 P.430 Schleppfehler bei Verwendung von mech. Endschaltern 2,0 [Sekunde] 64 P.433 Betriebsart der Schleppfehlerüberwachung 1 64 P.433 Betriebsart der Schleppfehlerüberwachung 1 64 P.434 Zeit für Getriebetotgang 10,1 [Sekunde] 64 P.435 Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen 25 [10 ms] 65 P.439 Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen 25 [10 ms] 65 P.430 Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen 25 [10 ms] 65 P.431 Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen 25 [10 ms] 65 P.432 Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen 25 [10 ms] 65 P.433 Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen 275 Eingang Eingang F1 P.430 Vorendschalter der Sicherheitsleiste 1 0 275 Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang Eingang F1 P.434 Vorendschalter der Sicherheitsleiste 1 10 80 P.435 Automatischer Nachgleich 1 67		Eingang Eingang F1			
P.420         Allgemeine Reversierzeit bei Auslösung der Sicherheitsleiste         20 [10 ms]         79 Sicherheitsleiste           P.421         Reversierzeit bei Auslösung der externen Sicherheitsleiste         20 [10 ms]         92 [10 ms]           P.422         Reversierzeit während ZU-Fahrt         0 [10 ms]         108 [10 ms]           P.424         Reversierzeit während Zufahrt bei Auslösung einer Zusatzsicherheit         0 [10 ms]         108 [10 ms]           P.425         Reversierzeit während Auffahrt bei Auslösung einer Zusatzsicherheit         0 [10 ms]         108 [10 ms]           P.426         Untertemperatur-Überwachung         -20 [°C]         63 [°C]         63 [°C]           P.427         Untertemperatur-Überwachung         ND [°F]         64 [°C]         9 [°C]         251 [°C]         64 [°C]         251 [°C]	P.41C	Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang	0	279	5
P.422   Reversierzeit während ZU-Fahrt   0 [10 ms]   108     P.424   Reversierzeit während Zufahrt bei Auslösung einer   0 [10 ms]   108     Zusatzsicherheit	P.420		20 [10 ms]	79	)
P.424 Reversierzeit während Zufahrt bei Auslösung einer Zusatzsicherheit  P.425 Reversierzeit während Auffahrt bei Auslösung einer Zusatzsicherheit  P.426 Untertemperatur-Überwachung  P.427 Untertemperatur-Überwachung  P.428 Gehäusetemperatur in [°C]  P.429 Gehäusetemperatur in [°F]  P.420 Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen  Eingang Eingang F1  P.420 Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang  F.1  P.430 Schleppfehler bei Verwendung von mech. Endschaltern  P.431 Betriebsart Lichtgitter  P.432 Betriebsart der Schleppfehlerüberwachung  P.433 Drehrichtungsfehler bei elektronischen Endschaltern  P.434 Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen  P.435 Verbindung der Partnersteuerung von mech. Endschaltern  P.436 Drehrichtungsfehler bei elektronischen Endschaltern  P.437 Betriebsart der Schleppfehlerüberwachung  P.438 Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen  Eingang Eingang F1  P.430 Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der O 274  Eingang Eingang F1  P.431 Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen  Eingang Eingang F1  P.432 Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der O 275  Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang  F1  P.434 Vorendschalter der Sicherheitsleiste 1  P.445 Automatischer Nachgleich  1 667	P.421	Sicherheitsleiste		92	2
Zusatzsicherheit  P.425 Reversierzeit während Auffahrt bei Auslösung einer 2 0 [10 ms] 108 Zusatzsicherheit  P.426 Untertemperatur-Überwachung -20 [°C] 63  P.427 Untertemperatur-Überwachung ND [°F] 64  P.428 Gehäusetemperatur in [°C] 0 [°C] 251  P.429 Gehäusetemperatur in [°F] 32 [°F] 251  P.429 Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen 0 274 Eingang Eingang F1  P.420 Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1  P.430 Schleppfehler bei Verwendung von mech. Endschaltern 2,0 [Sekunde] 64  P.433 Betriebsart Lichtgitter ND 66  P.437 Betriebsart der Schleppfehlerüberwachung 1 64  P.438 Drehrichtungsfehler bei elektronischen Endschaltern 25 [10 ms] 65  P.439 Zeit für Getriebetotgang 0,1 [Sekunde] 64  P.438 Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen 0 274 Eingang Eingang F1  P.430 Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der 0 275 P.431 Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen 0 274 Eingang Eingang F1  P.432 Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der 0 275 Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1  P.4440 Vorendschalter der Sicherheitsleiste 1 10 80  [Inkremente]  P.445 Automatischer Nachgleich 1 67					
Zusatzsicherheit  P.426 Untertemperatur-Überwachung -20 [°C] 63  P.427 Untertemperatur-Überwachung ND [°F] 64  P.428 Gehäusetemperatur in [°C] 0 [°C] 251  P.429 Gehäusetemperatur in [°F] 32 [°F] 251  P.428 Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen 0 274  Eingang Eingang F1  P.42C Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1  P.430 Schleppfehler bei Verwendung von mech. Endschaltern 2,0 [Sekunde] 64  P.433 Betriebsart Lichtgitter ND 66  P.437 Betriebsart der Schleppfehlerüberwachung 1 64  P.438 Drehrichtungsfehler bei elektronischen Endschaltern 25 [10 ms] 65  P.439 Zeit für Getriebetotgang 0,1 [Sekunde] 64  P.438 Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen 0 274  Eingang Eingang F1  P.430 Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der 0 275  Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1  P.440 Vorendschalter der Sicherheitsleiste 1 10 80  [Inkremente]  P.445 Automatischer Nachgleich 1 67		Zusatzsicherheit			
P.427 Untertemperatur-Überwachung P.428 Gehäusetemperatur in [°C] P.429 Gehäusetemperatur in [°F] P.429 Gehäusetemperatur in [°F] P.420 Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang F1 P.420 Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1 P.430 Schleppfehler bei Verwendung von mech. Endschaltern P.433 Betriebsart Lichtgitter P.434 Betriebsart der Schleppfehlerüberwachung P.435 Drehrichtungsfehler bei elektronischen Endschaltern P.436 Zeit für Getriebetotgang P.437 Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang F1 P.430 Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der P.431 Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang F1 P.430 Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1 P.440 Vorendschalter der Sicherheitsleiste 1 In 80 Ilnkremente] P.445 Automatischer Nachgleich	P.425	Zusatzsicherheit		108	8
P.428 Gehäusetemperatur in [°C] 0 [°C] 251 P.429 Gehäusetemperatur in [°F] 32 [°F] 251 P.42B Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen 0 274 Eingang Eingang F1 P.42C Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1 P.430 Schleppfehler bei Verwendung von mech. Endschaltern 2,0 [Sekunde] 64 P.433 Betriebsart Lichtgitter ND 66 P.437 Betriebsart der Schleppfehlerüberwachung 1 64 P.438 Drehrichtungsfehler bei elektronischen Endschaltern 25 [10 ms] 65 P.439 Zeit für Getriebetotgang 0,1 [Sekunde] 64 P.438 Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen 0 274 Eingang Eingang F1 P.43C Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1 P.440 Vorendschalter der Sicherheitsleiste 1 10 80 [Inkremente]	P.426	Untertemperatur-Überwachung	-20 [°C]	63	3
P.429 Gehäusetemperatur in [°F] 32 [°F] 251 P.42B Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang F1 P.42C Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1 P.430 Schleppfehler bei Verwendung von mech. Endschaltern 2,0 [Sekunde] 64 P.433 Betriebsart Lichtgitter ND 66 P.437 Betriebsart der Schleppfehlerüberwachung 1 64 P.438 Drehrichtungsfehler bei elektronischen Endschaltern 25 [10 ms] 65 P.439 Zeit für Getriebetotgang 0,1 [Sekunde] 64 P.438 Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang F1 P.43C Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1 P.440 Vorendschalter der Sicherheitsleiste 1 10 80 [Inkremente] P.445 Automatischer Nachgleich 1 67	P.427	Untertemperatur-Überwachung	ND [°F]	64	1
P.42B Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang F1  P.42C Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1  P.430 Schleppfehler bei Verwendung von mech. Endschaltern 2,0 [Sekunde] 64  P.433 Betriebsart Lichtgitter ND 66  P.437 Betriebsart der Schleppfehlerüberwachung 1 64  P.438 Drehrichtungsfehler bei elektronischen Endschaltern 25 [10 ms] 65  P.439 Zeit für Getriebetotgang 0,1 [Sekunde] 64  P.43B Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen 0 274  Eingang Eingang F1  P.43C Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1  P.440 Vorendschalter der Sicherheitsleiste 1 10 80  [Inkremente]  P.445 Automatischer Nachgleich 1 67	P.428	Gehäusetemperatur in [°C]	0 [°C]	25 <sup>-</sup>	1
Eingang Eingang F1  P.42C Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1  P.430 Schleppfehler bei Verwendung von mech. Endschaltern 2,0 [Sekunde] 64  P.433 Betriebsart Lichtgitter ND 66  P.437 Betriebsart der Schleppfehlerüberwachung 1 64  P.438 Drehrichtungsfehler bei elektronischen Endschaltern 25 [10 ms] 65  P.439 Zeit für Getriebetotgang 0,1 [Sekunde] 64  P.43B Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen 0 274  Eingang Eingang F1  P.43C Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1  P.440 Vorendschalter der Sicherheitsleiste 1 10 80  [Inkremente]  P.445 Automatischer Nachgleich 1 67	P.429		32 [°F]	25 <sup>-</sup>	1
Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1  P.430 Schleppfehler bei Verwendung von mech. Endschaltern 2,0 [Sekunde] 64  P.433 Betriebsart Lichtgitter ND 66  P.437 Betriebsart der Schleppfehlerüberwachung 1 64  P.438 Drehrichtungsfehler bei elektronischen Endschaltern 25 [10 ms] 65  P.439 Zeit für Getriebetotgang 0,1 [Sekunde] 64  P.43B Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen 0 274 Eingang Eingang F1  P.43C Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1  P.440 Vorendschalter der Sicherheitsleiste 1 10 80  [Inkremente]  P.445 Automatischer Nachgleich 1 67	P.42B	Eingang Eingang F1	0	274	4
P.430 Schleppfehler bei Verwendung von mech. Endschaltern 2,0 [Sekunde] P.433 Betriebsart Lichtgitter ND 66 P.437 Betriebsart der Schleppfehlerüberwachung 1 64 P.438 Drehrichtungsfehler bei elektronischen Endschaltern 25 [10 ms] 65 P.439 Zeit für Getriebetotgang 0,1 [Sekunde] 64 P.43B Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen 0 274 Eingang Eingang F1 P.43C Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der 0 275 Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1 P.440 Vorendschalter der Sicherheitsleiste 1 10 80 [Inkremente] P.445 Automatischer Nachgleich 1 67	P.42C	Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang	0	275	5
P.433 Betriebsart Lichtgitter ND 66 P.437 Betriebsart der Schleppfehlerüberwachung 1 64 P.438 Drehrichtungsfehler bei elektronischen Endschaltern 25 [10 ms] 65 P.439 Zeit für Getriebetotgang 0,1 [Sekunde] 64 P.43B Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen 0 274 Eingang Eingang F1 P.43C Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1 P.440 Vorendschalter der Sicherheitsleiste 1 10 80 [Inkremente] P.445 Automatischer Nachgleich 1 67	P.430		2,0 [Sekunde]	64	4
P.437Betriebsart der Schleppfehlerüberwachung164P.438Drehrichtungsfehler bei elektronischen Endschaltern25 [10 ms]65P.439Zeit für Getriebetotgang0,1 [Sekunde]64P.43BVerbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang Eingang F10274P.43CNummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F10275P.440Vorendschalter der Sicherheitsleiste 11080Inkremente]167					
P.438 Drehrichtungsfehler bei elektronischen Endschaltern 25 [10 ms] 65 P.439 Zeit für Getriebetotgang 0,1 [Sekunde] 64 P.43B Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen 0 274 Eingang Eingang F1 P.43C Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1 P.440 Vorendschalter der Sicherheitsleiste 1 10 80 [Inkremente] P.445 Automatischer Nachgleich 1 67			1		
P.439       Zeit für Getriebetotgang       0,1 [Sekunde]       64         P.43B       Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang F1       0       274         P.43C       Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1       0       275         P.440       Vorendschalter der Sicherheitsleiste 1       10       80         [Inkremente]         P.445       Automatischer Nachgleich       1       67			25 [10 ms]		
P.43B Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang F1  P.43C Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1  P.440 Vorendschalter der Sicherheitsleiste 1  P.445 Automatischer Nachgleich  0 274 275 275 275 275 275 275 275 275 275 275		Zeit für Getriebetotgang			
Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1  P.440 Vorendschalter der Sicherheitsleiste 1 10 80  [Inkremente]  P.445 Automatischer Nachgleich 1 67		Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen		274	4
P.440 Vorendschalter der Sicherheitsleiste 1 10 80 [Inkremente]  P.445 Automatischer Nachgleich 1 67	P.43C	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang	0	27	5
	P.440	Vorendschalter der Sicherheitsleiste 1	-	80	)
	P.445	Automatischer Nachgleich	1	67	7
	P.446		55 [mm]	67	7

P.	Funktion	ab Werk Geändert von: am:	Seite
P.447	Zuordnung Ausgang 1 des Lichtgitters	ND	67
P.448	Zuordnung Ausgang 2 des Lichtgitters	ND	68
P.449	Ausgang 1 des TST LGB	ND	68
P.44A	Reichweite	ND [m]	68
P.44B	Ausblendung von oben	ND [10 mm]	68
P.44C	Ausblendung von unten	0 [10 mm]	68
P.450	Schleppfehler bei Verwendung von elektronischen Endschaltern	200 [10 ms]	64
P.451	Ansprechschwelle bei Hinderniserkennung	35 [%]	263
P.452	Dynamik bei Hinderniserkennung	35 [%]	263
P.453	Toleranzband	0 [Inkremente]	263
P.460	Profil interne Sicherheitsleiste	ND	80
P.461	Max. Anzahl an Reversierungen	ND ND	81
P.462	Sicherheitsleisten-funktion	0	82
P.463	Anzufahrende Endlage nach Reversieren	4	83
P.464	Offenhaltezeit	4	84
P.465	Zuordnung des Ausgangs der stationären Einheit	ND	84
P.466	Externe Testung der Sicherheitsleiste	0	84
P.467	Verhalten nach Auslösung der internen Sicherheitsleiste	ND ND	85
P.469	LCD-Meldung für Sicherheitsleisten-auslösung	ND	86
P.46A	Räumzeit nach reversieren durch die interne Sicherheitsleiste	0	87
P.46D	Anschlagstestung der internen Sicherheitsleiste	ND	87
P.46E		D	87
P.46F	Typ der internen Sicherheitsleiste	ND	87
P.470	Profil externe Sicherheitsleiste Kanal 1	0101	93
P.471	Max. Anzahl an Reversierungen der externen Sicherheitsleiste	3	93
P.472	Funktion der externen Sicherheitsleiste bei ZU-Fahrt	0	94
P.473	Anzufahrende Endlage nach Reversieren	4	95
P.474	Offenhaltezeit nach Reversieren durch die externe Sicherheitsleiste	4	96
P.475	Funktion der externen Sicherheitsleiste bei AUF-Fahrt	0	96
P.477	Verhalten nach Auslösung der externen Sicherheitsleiste	0	97
P.479	LCD-Meldung für Auslösung der externen Sicherheitsleiste	0	98
P.47A	Räumzeit nach Reversieren durch die externe Sicherheitsleiste	1	99
P.47B	Zuordnung des Ausgangs der stationären Einheit.	0	99
P.47D	Testung der externen Sicherheitsleiste	0	99
P.47E	Zuordnung der externen Sicherheitsleiste zu Zusatzsicherheit	Е	99
P.47F	Typ der angeschlossenen Sicherheitsleiste	1	100
P.480	Betriebsart Hindernisserkennung	0	263
P.488	Verknüpfung zu Eingang bei Hindernis in Auffahrt	13	266
P.489	Verknüpfung zu Eingang bei Hindernis in Zufahrt	14	267
P.490	Laufzeit für Notöffnung	ND [Sekunde]	255
P.491	Totzeit vor Testung	ND [Minuten]	255
P.492	Torzyklen bis Testung	ND [Zyklen]	255
P.493	Zeit bis Testung	ND	256
P.494	Startbedingung für Testung	0	256
P.495	Endposition der Testung	ND	256
	. •	[Inkremente]	

P.490   Notöffnungstestart   ND   256   P.490   Reaktion Notöffnungstest   2   256   P.490   DC-Bremsung während Notöffnungstestung   10 [Hz]   257   P.440   Abschaltung Sicherheil A in Auffahrt   ND   159   P.441   Abschaltung Sicherheil A in Zufahrt   ND   160   P.442   Position Abschaltung Sicherheil A in Auffahrt   ND   160   P.443   Position Abschaltung Sicherheil A in Auffahrt   ND   160   P.444   Position Abschaltung Sicherheil A in Zufahrt   ND   161   P.445   Position Abschaltung Sicherheil A in Zufahrt   20   161   P.446   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit A   0   161   P.447   Schießbefehl bei Freiwerden der Sicherheit A   0   161   P.448   Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit ND   162   P.449   Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit ND   162   P.440   Abschaltung der Sicherheit A bei automatischer   0   162   Synchronisation   162   P.448   Freifahrt nach Ausläsung der Sicherheit A   0   [Inkremente]   162   P.449   Abschaltung der Sicherheit A bei automatischer   0   162   P.440   Freifahrt nach Ausläsung der Sicherheit A   0   [Inkremente]   162   P.441   Abschaltung Sicherheit B in Auffahrt   ND   136   P.442   P.443   Position Abschaltung Sicherheit B in Auffahrt   ND   137   P.444   Abschaltung Sicherheit B in Zufahrt   ND   138   P.445   Position Abschaltung Sicherheit B in Zufahrt   ND   138   P.446   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit B in Zufahrt   ND   138   P.447   Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit B   0   139   P.448   Abschaltung Grigerung Offenhaltezeit durch Sicherheit ND   138   P.449   Abschaltung Sicherheit B in Zufahrt   0   [Inkremente]   P.448   Abschaltung Sicherheit B in Zufahrt   0   [Inkremente]   P.449   Abschaltung Sicherheit B   0   139   P.450   Abschaltung Sicherheit B   0   139   P.461   Abschaltung Sicherheit B   0   139   P.462   Abschaltung Sicherheit B   0   139   P.463   Position Abschaltung Sicherheit D   0   171   P.462   Position Abschaltung Sicherheit D   0   171   P.463   Position Abschaltung Sicherheit C   0   171	P.	Funktion	ab Werk	Geändert	Seite
P.499         Notöffnungstestart         ND         256           P.490         DC-Bremsung während Notöffnungstestung         10 [Hz]         257           P.490         DC-Bremsung während Notöffnungstestung         10 [Hz]         257           P.440         Abschaltung Sicherheit A in Auffahrt         ND         159           P.441         Abschaltung Sicherheit A in Auffahrt         0 [Inkremente]         161           P.442         Position Abschaltung Sicherheit A in Zufahrt         20         161           P.443         Position Abschaltung Sicherheit A in Zufahrt         20         161           P.444         Max. Anzahl an Reversierungen         ND         161           P.443         Position Abschaltung Sicherheit A in Zufahrt         0         161           P.444         Max. Anzahl an Reversierungen         ND         162           P.448         Abschaltung Gricherheit Eriewerden der Sicherheit A         0         162           P.448         Abschaltung Gricherheit Eriewerden der Sicherheit A         0         162           P.449         Abschaltung Gricherheit A bei automatischer         0         162           P.448         Poshaltung Gricherheit B in Auffahrt         ND         133           P.449         Poshaltung Gricherheit B in Au					
P.49A   Reaktion Notöffungstestst   2   256   P.49D   D.CBermsung während Notöffungstestung   10 [Hz]   257   P.4A0   Abschaltung Sicherheit A in Auffahrt   ND   159   P.4A1   Abschaltung Sicherheit A in Auffahrt   ND   160   P.4A2   Position Abschaltung Sicherheit A in Auffahrt   0 [Inkremente]   P.4A3   Position Abschaltung Sicherheit A in Auffahrt   20   161   P.4A3   Position Abschaltung Sicherheit A in Auffahrt   20   161   P.4A4   Max. Anzahl an Reversierungen   ND   161   P.4A5   Auswahl Stopprampe bet Sicherheit A   0   162   P.4A6   Auswahl Stopprampe bet Sicherheit A   0   162   P.4A7   Schleißbefehl bet Freiwerden der Sicherheit A   0   162   P.4A8   Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit druch Sicherheit   ND   162   A in Auffahrt   162   P.4A9   Abschaltung der Sicherheit A   0   162   P.4A0   Abschaltung der Sicherheit A   0   162   P.4A0   Toleranzeinstellung   162   P.4A0   Abschaltung der Sicherheit A   0   0   164   P.4A1   Toleranzeinstellung   162   P.4A3   Position Abschaltung Sicherheit B in Auffahrt   ND   136   P.4A4   Abschaltung Sicherheit B in Auffahrt   ND   136   P.4B1   Abschaltung Sicherheit B in Zufahrt   ND   137   P.4B2   Position Abschaltung Sicherheit B in Auffahrt   ND   138   P.4B3   Position Abschaltung Sicherheit B in Zufahrt   ND   138   P.4B4   Max. Anzahl an Reversierungen   ND   138   P.4B5   Schleißbefehl bet Freiwerden der Sicherheit B   0   139   P.4B8   Abschaltung Friggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit ND   139   P.4B8   Abschaltung Greicherheit B in Zufahrt   ND   139   P.4B8   Abschaltung Greicherheit B in Zufahrt   ND   139   P.4B8   Abschaltung Greicherheit B in Zufahrt   0   140   P.4C2   Position Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt   0   160   P.4C3   Abschaltung Greicherheit C in Auffahrt   0   160   P.4C4   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C in Zufahrt   0   172   P.4C5   Ausw	P.499	Notöffnungstestart	ND		256
P.4A0   Abschaltung Sicherheit A in Auffahrt   ND   159	P.49A		2		256
P.441   Abschaltung Sicherheit A in Zufahrt   ND   160     P.442   Position Abschaltung Sicherheit A in Auffahrt   0 [Inkremente]   161     P.443   Position Abschaltung Sicherheit A in Zufahrt   20   161     P.444   Max. Anzahl an Reversierungen   ND   161     P.446   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit A   0   161     P.446   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit A   0   161     P.448   Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit ND   162     P.448   Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit ND   162     P.448   Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit ND   162     P.449   Abschaltung Sicherheit A   0   Inkremente   162     P.448   Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit A   0   Inkremente   162     P.448   Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit A   0   Inkremente   162     P.449   P.440   P.441   Abschaltung Sicherheit B in Zufahrt   ND   136     P.451   Abschaltung Sicherheit B in Auffahrt   ND   137     P.452   Position Abschaltung Sicherheit B in Zufahrt   0   Inkremente   138     P.453   Position Abschaltung Sicherheit B in Zufahrt   20   138     P.454   Max. Anzahl an Reversierungen   ND   138     P.458   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit B   0   138     P.458   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit B   0   139     P.458   Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit ND   139     P.459   Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit ND   139     P.450   Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit ND   139     P.451   Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit ND   139     P.452   Position Abschaltung Sicherheit B   0   139     P.453   Position Abschaltung Sicherheit C   0   170     P.454   Abschaltung Sicherheit C   0   170     P.455   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C   0   171     P.466   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C   0   171     P.467   Abschaltung Sicherheit C   0   171     P.468   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C   0   171     P.469   Abschaltung Sicherheit C   0   171     P.460   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit	P.49D	DC-Bremsung während Notöffnungstestung	10 [Hz]		257
P.4A2   Position Abschaltung Sicherheit A in Auffahrt   0   Inkremente   161	P.4A0	Abschaltung Sicherheit A in Auffahrt	ND		159
P.4A3   Position Abschaltung Sicherheit A in Zufahrt	P.4A1	Abschaltung Sicherheit A in Zufahrt			160
	P.4A2	Position Abschaltung Sicherheit A in Auffahrt			161
P.4A4	P.4A3	Position Abschaltung Sicherheit A in Zufahrt	-		161
P.4A6   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit A   0   162					
P.4A7   Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit A 0 162					
P.488		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·			
P.4A9   Abschaltung der Sicherheit A bei automatischer   0   162   Synchronisation   162   Synchronisation   162   Synchronisation   162   Synchronisation   162   P.4AB   Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit A   0 [Inkremente]   162   P.4AB   Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit A   0 [Inkremente]   162   P.4B0   Abschaltung Sicherheit B in Auffahrt   ND   136   P.4B1   Abschaltung Sicherheit B in Zufahrt   ND   137   138   P.4B1   Abschaltung Sicherheit B in Auffahrt   ND   138   P.4B1   Abschaltung Sicherheit B in Auffahrt   162   138   P.4B2   Position Abschaltung Sicherheit B in Auffahrt   162   138   P.4B3   Position Abschaltung Sicherheit B in Zufahrt   162   138   P.4B4   Max. Anzahl an Reversierungen   ND   138   P.4B6   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit B   0   138   P.4B7   Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit B   0   139					
Synchronisation		A in Auffahrt			
P.4BB   Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit A   0   [Inkremente]   162     P.4B0   Abschaltung Sicherheit B in Auffahrt   ND   136     P.4B1   Abschaltung Sicherheit B in Zufahrt   ND   137     P.4B2   Position Abschaltung Sicherheit B in Auffahrt   0   [Inkremente]   138     P.4B3   Position Abschaltung Sicherheit B in Zufahrt   20   138     P.4B4   Max. Anzahl an Reversierungen   ND   138     P.4B6   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit B   0   138     P.4B6   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit B   0   139     P.4B6   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit B   0   139     P.4B7   Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit B   0   139     P.4B8   Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit   ND   139     P.4B9   Abschaltung der Sicherheit B bei automatischer   0   139     Synchronisation   139     P.4B4   Toleranzeinstellung   0   [Inkremente]   139     P.4B8   Toleranzeinstellung   0   [Inkremente]   139     P.4B8   Teifahrt nach Auslösung der Sicherheit B   0   [Inkremente]   139     P.4B9   Teleranzeinstellung   0   [Inkremente]   139     P.4B0   Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt   0   169     P.4C1   Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt   1   170     P.4C2   Position Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt   1   170     P.4C3   Position Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt   1   170     P.4C4   Max. Anzahl an Reversierungen   0   171     P.4C5   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C   0   172     P.4C6   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C   0   172     P.4C7   Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit O   172     P.4C8   Abschaltung der Sicherheit C bei automatischer   0   172     P.4C9   Abschaltung der Sicherheit C bei automatischer   0   172     P.4C9   Abschaltung der Sicherheit D während   0   [Inkremente]   172     P.4C9   Abschaltung der Sicherheit D während   0   [Inkremente]   174     P.4C9   P.4D0   Abschaltung der Sicherheit D während   0   [Inkremente]   174     P.4D1   Abschaltung der Sicherheit D während   0   [Inkremente]   174     P.4D2   Abschaltung der Sicherheit D währe	P.4A9		0		
P.480   Abschaltung Sicherheit B in Auffahrt   ND   136     P.481   Abschaltung Sicherheit B in Zufahrt   ND   137     P.482   Position Abschaltung Sicherheit B in Zufahrt   10   Inkremente     P.483   Position Abschaltung Sicherheit B in Zufahrt   20   138     P.484   Max. Anzahl an Reversierungen   ND   138     P.485   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit B   0   138     P.486   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit B   0   138     P.487   Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit B   0   139     P.488   Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit ND   139     B in Auffahrt   139   139     P.489   Abschaltung der Sicherheit B bei automatischer   0   139     Synchronisation   139   139     P.488   Toleranzeinstellung   0   Inkremente   139     P.489   Abschaltung der Sicherheit B bei automatischer   0   139     Synchronisation   149   149   149   149     P.401   Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt   0   169     P.402   Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt   0   169     P.401   Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt   0   170     P.402   Position Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt   0   171     P.403   P.404   Max. Anzahl an Reversierungen   0   171     P.404   Max. Anzahl an Reversierungen   0   171     P.405   Chalkerheit C in Auffahrt   0   172     P.406   Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit   0   172     P.407   Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit C   0   172     P.408   Abschaltung der Sicherheit C bei automatischer   0   172     P.409   Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt   0   88     P.400   Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt   0   180     P.401   Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt   0   180     P.402   Position Abschaltung Sicherheit D während Auffahrt   0   172     P.403   Position Abschaltung Sicherheit D während Auffahrt   0   172     P.404   Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit D während D (Inkremente)   172     P.405   P.406   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit D während D (Inkremente)   174     P.406   Auswahl Stopprampe be	P.4AA		0 [Inkremente]		162
P.4B1         Abschaltung Sicherheit B in Zufahrt         ND         137           P.4B2         Position Abschaltung Sicherheit B in Auffahrt         0 [Inkremente]         138           P.4B3         Position Abschaltung Sicherheit B in Zufahrt         20         138           P.4B4         Max. Anzahl an Reversierungen         ND         138           P.4B6         Auswahl Stopprampe bei Sicherheit B         0         138           P.4B7         Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit B         0         139           P.4B8         Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit ND         139           P.4B8         Abschaltung der Sicherheit B bei automatischer         0         139           Synchronisation         3         139           P.4BA         Toleranzeinstellung         0 [Inkremente]         139           P.4BA Toleranzeinstellung         0 [Inkremente]         139           P.4BA Toleranzeinstellung Sicherheit C in Auffahrt         0         169           P.4C1         Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt         0         169           P.4C2         Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt         0 [Inkremente]         171           P.4C3         Position Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt         0 [Inkremente]         171					
P.4B2         Position Abschaltung Sicherheit B in Zufahrt         0 [Inkremente]         138           P.4B3         Position Abschaltung Sicherheit B in Zufahrt         20         138           P.4B4         Max. Anzahl an Reversierungen         ND         138           P.4B6         Auswahl Stopprampe bei Sicherheit B         0         138           P.4B7         Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit B         0         139           P.4B8         Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit B in Auffahrt         ND         139           P.4B8         Abschaltung der Sicherheit B bei automatischer         0         139           Synchronisation         139         139           P.4BB         Abschaltung Gicherheit B bei automatischer         0         139           P.4BB         Toleranzeinstellung         0 [Inkremente]         139           P.4BB         Treifahrt nach Auslösung der Sicherheit B         0 [Inkremente]         139           P.4C1         Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt         0         169           P.4C2         Position Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt         1         170           P.4C2         Position Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt         0 [Inkremente]         171           P.4C4         Max. Anzahl an					
P.4B3         Position Abschaltung Sicherheit B in Zufahrt         20         138           P.4B4         Max. Anzahl an Reversierungen         ND         138           P.4B6         Auswahl Stopprampe bei Sicherheit B         0         138           P.4B7         Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit B         0         139           P.4B8         Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit ND         139           B in Auffahrt         ND         139           P.4B9         Abschaltung der Sicherheit B bei automatischer         0         139           Synchronisation         139         139           P.4B8         Toleranzeinstellung         0 [Inkremente]         139           P.4BB         Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit B         0 [Inkremente]         139           P.4C0         Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt         0         169           P.4C1         Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt         1         170           P.4C2         Position Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt         20         171           P.4C3         Max. Anzahl an Reversierungen         0         171           P.4C4         Max. Anzahl an Reversierungen         0         172           P.4C5         Abschaltung Trig					
P.4B4   Max. Anzahl an Reversierungen   ND   138					
P.4B6         Auswahl Stopprampe bei Sicherheit B         0         138           P.4B7         Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit B         0         139           P.4B8         Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit ND         139           B in Auffahrt         139         139           P.4B9         Abschaltung der Sicherheit B bei automatischer         0         139           Synchronisation         139         139           P.4BA         Toleranzeinstellung         0 [Inkremente]         139           P.4BB         Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit B         0 [Inkremente]         139           P.4C0         Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt         0         169           P.4C1         Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt         1         170           P.4C2         Position Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt         20 [Inkremente]         171           P.4C3         Position Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt         20 171         171           P.4C4         Max. Anzahl an Reversierungen         0         171           P.4C5         Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C         0         172           P.4C6         Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C bei automatischer         0         172			-		
P.4B7       Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit B       0       139         P.4B8       Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit ND       139         B in Auffahrt       ND       139         P.4B9       Abschaltung der Sicherheit B bei automatischer 0       0       139         Synchronisation       139       139       139         P.4BA       Toleranzeinstellung       0 [Inkremente]       139         P.4BB       Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit B       0 [Inkremente]       139         P.4C0       Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt       0       169         P.4C1       Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt       1       170         P.4C2       Position Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt       20       171         P.4C3       Position Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt       20       171         P.4C4       Max. Anzahl an Reversierungen       0       171         P.4C5       Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C       0       172         P.4C6       Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C       0       172         P.4C7       Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit O       0       172         P.4C8       Abschaltung der Sicherheit C bei automatischer       0					
P.4B8 Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit ND 139 B in Auffahrt  P.4B9 Abschaltung der Sicherheit B bei automatischer 0 139 Synchronisation  P.4BA Toleranzeinstellung 0 [Inkremente] 139 P.4BB Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit B 0 [Inkremente] 139 P.4CO Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt 0 169 P.4CO Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt 1 1770 P.4C2 Position Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt 1 1770 P.4C2 Position Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt 20 1711 P.4C3 Position Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt 20 1711 P.4C4 Max. Anzahl an Reversierungen 0 1711 P.4C6 Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C 0 0 1712 P.4C6 Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C 0 0 172 C in Auffahrt D.4C7 Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit C 0 172 C in Auffahrt D.4C8 Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit D 172 C in Auffahrt D.4C9 Abschaltung der Sicherheit C bei automatischer 0 172 Synchronisation P.4CA Toleranzeinstellung 0 Inkremente] 172 P.4CB Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit C 0 Inkremente] 172 P.4CB Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit D während Auffahrt 0 88 P.4D1 Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt ND 89 P.4D2 Position zur Abschaltung Sicherheit D während Auffahrt 10 90 Auffahrt P.4D3 Position Abschaltung Sicherheit D in Zufahrt 10 90 P.4D4 Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit D ND 90 P.4D5 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D ND 90 P.4D7 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D ND 90 P.4D7 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D 0 91					
B in Auffahrt  P.4B9 Abschaltung der Sicherheit B bei automatischer 0 139 Synchronisation  P.4BA Toleranzeinstellung 0 [Inkremente] 139 P.4BB Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit B 0 [Inkremente] 139 P.4C0 Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt 0 169 P.4C1 Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt 1 170 P.4C2 Position Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt 0 [Inkremente] 171 P.4C3 Position Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt 20 171 P.4C4 Max. Anzahl an Reversierungen 0 171 P.4C5 Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C 0 172 P.4C6 Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C 0 172 P.4C7 Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit C 0 172 P.4C8 Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit 0 172 P.4C9 Abschaltung der Sicherheit C bei automatischer 0 172 P.4C9 Abschaltung der Sicherheit C 0 [Inkremente] 172 P.4C8 Toleranzeinstellung 0 [Inkremente] 172 P.4C9 Abschaltung der Sicherheit C 0 [Inkremente] 172 P.4C9 Abschaltung der Sicherheit C 0 [Inkremente] 172 P.4C9 P.4C9 Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit C 0 [Inkremente] 172 P.4C9 P.4C9 Position zur Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt 0 88 P.4D1 Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt 0 88 P.4D2 Position zur Abschaltung der Sicherheit D während 0 [Inkremente] 90 Auffahrt 10 90 P.4D4 Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit D ND 90 P.4D5 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D ND 90 P.4D7 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D 0 91					
P.4BA   Toleranzeinstellung   D. [Inkremente]   139     P.4BB   Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit B   D. [Inkremente]   139     P.4C0   Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt   D.   169     P.4C1   Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt   D.   170     P.4C2   Position Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt   D. [Inkremente]   171     P.4C3   Position Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt   D. [Inkremente]     P.4C4   Max. Anzahl an Reversierungen   D.   171     P.4C5   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C   D.   171     P.4C6   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C   D.   172     P.4C7   Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit C   D.   172     P.4C8   Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit D.   172     P.4C9   Abschaltung der Sicherheit C bei automatischer   D.   172     Synchronisation   P.4CA   Toleranzeinstellung   D. [Inkremente]   172     P.4CB   Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit C   D. [Inkremente]   172     P.4CB   Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit D während Auffahrt   D.   88     P.4D1   Abschaltung der Sicherheit D während Zufahrt   ND   89     P.4D2   Position zur Abschaltung der Sicherheit D während   D.   [Inkremente]     P.4D3   Position Abschaltung Sicherheit D in Zufahrt   D.   90     P.4D4   Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit D   ND   90     P.4D5   Auswahl Stopprampe bei Sicherheit D   ND   90     P.4D7   Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D   ND   90     P.4D7   Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D   ND   90     P.4D7   Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D   ND   90     P.4D7   Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D   ND   90     P.4D7   Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D   ND   90     P.4D7   Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D   ND   90     P.4D7   Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D   0   91	-	B in Auffahrt			
P.4BB Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit B 0 [Inkremente] 139 P.4C0 Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt 0 169 P.4C1 Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt 1 170 P.4C2 Position Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt 0 [Inkremente] 171 P.4C3 Position Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt 20 [Inkremente] 171 P.4C4 Max. Anzahl an Reversierungen 0 171 P.4C5 Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C 0 171 P.4C6 Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C 0 172 P.4C7 Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit C 0 172 P.4C8 Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit 0 172 P.4C9 Abschaltung der Sicherheit C bei automatischer 0 172 P.4C9 Abschaltung der Sicherheit C bei automatischer 0 172 P.4CB Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit C 0 [Inkremente] 172 P.4CB Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit D während Auffahrt 0 88 P.4D1 Abschaltung der Sicherheit D während Zufahrt ND 89 P.4D2 Position zur Abschaltung der Sicherheit D während D [Inkremente] 90 Auffahrt 10 90 P.4D3 Position Abschaltung Sicherheit D in Zufahrt 10 90 P.4D4 Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit D ND 90 P.4D5 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D ND 90 P.4D7 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D ND 90 P.4D7 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D 0 91	P.4B9		0		139
P.4C0 Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt 0 169 P.4C1 Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt 1 170 P.4C2 Position Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt 0 [Inkremente] 171 P.4C3 Position Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt 20 171 P.4C4 Max. Anzahl an Reversierungen 0 171 P.4C5 Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C 0 171 P.4C6 Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C 0 171 P.4C7 Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit C 0 172 P.4C8 Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit 0 172 P.4C9 Abschaltung der Sicherheit C bei automatischer 0 172 P.4C9 Abschaltung der Sicherheit C bei automatischer 0 172 P.4CA Toleranzeinstellung 0 [Inkremente] 172 P.4CA Toleranzeinstellung 0 0 [Inkremente] 172 P.4CA Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit C 0 [Inkremente] 172 P.4CD Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt 0 88 P.4D1 Abschaltung der Sicherheit D während Zufahrt ND 89 P.4D2 Position zur Abschaltung der Sicherheit D während 0 [Inkremente] 90 Auffahrt 10 90 P.4D3 Position Abschaltung Sicherheit D in Zufahrt 10 90 P.4D4 Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit D ND 90 P.4D5 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D ND 90 P.4D7 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D ND 90 P.4D7 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D 0 91	P.4BA	Toleranzeinstellung	0 [Inkremente]		139
P.4C1 Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt P.4C2 Position Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt P.4C3 Position Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt P.4C3 Position Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt P.4C4 Max. Anzahl an Reversierungen P.4C6 Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C P.4C7 Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit C P.4C8 Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit P.4C9 Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit P.4C9 Abschaltung der Sicherheit C bei automatischer P.4CA Toleranzeinstellung P.4CA Toleranzeinstellung P.4CB Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit C P.4CD Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt P.4CD Position zur Abschaltung der Sicherheit D während Zufahrt P.4CD Position zur Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt P.4D3 Position Abschaltung Sicherheit D in Zufahrt P.4D4 Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit D P.4D5 Auswahl Stopprampe bei Sicherheit D P.4D6 Auswahl Stopprampe bei Sicherheit D P.4D7 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D	P.4BB	Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit B	0 [Inkremente]		139
P.4C2 Position Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt 0 [Inkremente] 171 P.4C3 Position Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt 20 1771 P.4C4 Max. Anzahl an Reversierungen 0 171 P.4C6 Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C 0 1771 P.4C7 Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit C 0 1772 P.4C8 Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit C 172 P.4C9 Abschaltung der Sicherheit C bei automatischer 0 172 P.4C9 Abschaltung der Sicherheit C bei automatischer 0 172 P.4C8 Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit C 0 [Inkremente] 172 P.4C8 Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit C 0 [Inkremente] 172 P.4C9 Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt 0 88 P.4D1 Abschaltung der Sicherheit D während Zufahrt ND 89 P.4D2 Position zur Abschaltung der Sicherheit D während 0 [Inkremente] 90 Auffahrt 10 90 P.4D3 Position Abschaltung Sicherheit D in Zufahrt 10 90 P.4D4 Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit D ND 90 P.4D6 Auswahl Stopprampe bei Sicherheit D ND 90 P.4D7 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D ND 90	P.4C0	Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt	0		169
P.4C3 Position Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt  P.4C4 Max. Anzahl an Reversierungen  P.4C6 Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C  P.4C7 Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit C  P.4C8 Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit  C in Auffahrt  P.4C9 Abschaltung der Sicherheit C bei automatischer  Synchronisation  P.4CA Toleranzeinstellung  P.4CB Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit C  P.4D0 Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt  P.4D1 Abschaltung der Sicherheit D während Zufahrt  P.4D2 Position zur Abschaltung der Sicherheit D während  Auffahrt  P.4D3 Position Abschaltung Sicherheit D in Zufahrt  P.4D4 Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit D  P.4D6 Auswahl Stopprampe bei Sicherheit D  P.4D7 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D  ND  P.4D7 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D		Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt	1		
P.4C4   Max. Anzahl an Reversierungen   0   171	P.4C2	Position Abschaltung Sicherheit C in Auffahrt	0 [Inkremente]		171
P.4C6 Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C 0 171 P.4C7 Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit C 0 172 P.4C8 Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit 0 172 C in Auffahrt 0 172 P.4C9 Abschaltung der Sicherheit C bei automatischer 0 172 Synchronisation 0 [Inkremente] 172 P.4CA Toleranzeinstellung 0 [Inkremente] 172 P.4CB Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit C 0 [Inkremente] 172 P.4D0 Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt 0 88 P.4D1 Abschaltung der Sicherheit D während Zufahrt ND 89 P.4D2 Position zur Abschaltung der Sicherheit D während 0 [Inkremente] 90 Auffahrt 10 90 [Inkremente] 90 P.4D3 Position Abschaltung Sicherheit D in Zufahrt 10 90 P.4D4 Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit D ND 90 P.4D5 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D ND 90 P.4D7 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D 0 91	P.4C3	Position Abschaltung Sicherheit C in Zufahrt			171
P.4C7 Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit C 0 172 P.4C8 Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit 0 172 C in Auffahrt 0 172 P.4C9 Abschaltung der Sicherheit C bei automatischer 0 172 Synchronisation 0 [Inkremente] 172 P.4CA Toleranzeinstellung 0 [Inkremente] 172 P.4CB Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit C 0 [Inkremente] 172 P.4D0 Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt 0 88 P.4D1 Abschaltung der Sicherheit D während Zufahrt ND 89 P.4D2 Position zur Abschaltung der Sicherheit D während 0 [Inkremente] 90 Auffahrt 10 90 P.4D3 Position Abschaltung Sicherheit D in Zufahrt 10 90 P.4D4 Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit D ND 90 P.4D5 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D 0 91	P.4C4	Max. Anzahl an Reversierungen	0		171
P.4C8 Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit 0 172 C in Auffahrt  P.4C9 Abschaltung der Sicherheit C bei automatischer 0 172 Synchronisation  P.4CA Toleranzeinstellung 0 [Inkremente] 172 172 172 172 172 172 172 172 172 172	P.4C6	Auswahl Stopprampe bei Sicherheit C	0		171
C in Auffahrt  P.4C9 Abschaltung der Sicherheit C bei automatischer 0 172 Synchronisation  P.4CA Toleranzeinstellung 0 [Inkremente] 172  P.4CB Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit C 0 [Inkremente] 172  P.4D0 Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt 0 88  P.4D1 Abschaltung der Sicherheit D während Zufahrt ND 89  P.4D2 Position zur Abschaltung der Sicherheit D während 0 [Inkremente] 90  Auffahrt 10 90  [Inkremente]  P.4D3 Position Abschaltung Sicherheit D in Zufahrt 10 90  [Inkremente]  P.4D4 Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit D ND 90  P.4D5 Auswahl Stopprampe bei Sicherheit D ND 90  P.4D7 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D 0 91	P.4C7	Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit C	0		172
Synchronisation  P.4CA Toleranzeinstellung  P.4CB Freifahrt nach Auslösung der Sicherheit C  P.4D0 Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt  P.4D1 Abschaltung der Sicherheit D während Zufahrt  P.4D2 Position zur Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt  P.4D3 Position Abschaltung Sicherheit D in Zufahrt  P.4D4 Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit D  P.4D5 Auswahl Stopprampe bei Sicherheit D  P.4D6 Auswahl Stopprampe bei Sicherheit D  P.4D7 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D  P.4D6 O 91	P.4C8		0		172
P.4CAToleranzeinstellung0 [Inkremente]172P.4CBFreifahrt nach Auslösung der Sicherheit C0 [Inkremente]172P.4D0Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt088P.4D1Abschaltung der Sicherheit D während ZufahrtND89P.4D2Position zur Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt0 [Inkremente]90P.4D3Position Abschaltung Sicherheit D in Zufahrt1090[Inkremente]90P.4D4Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit DND90P.4D6Auswahl Stopprampe bei Sicherheit DND90P.4D7Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D091	P.4C9		0		172
P.4CBFreifahrt nach Auslösung der Sicherheit C0 [Inkremente]172P.4D0Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt088P.4D1Abschaltung der Sicherheit D während ZufahrtND89P.4D2Position zur Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt0 [Inkremente]90P.4D3Position Abschaltung Sicherheit D in Zufahrt1090[Inkremente]90P.4D4Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit DND90P.4D6Auswahl Stopprampe bei Sicherheit DND90P.4D7Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D091	P.4CA		0 [Inkremente]		172
P.4D0Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt088P.4D1Abschaltung der Sicherheit D während ZufahrtND89P.4D2Position zur Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt0 [Inkremente]90P.4D3Position Abschaltung Sicherheit D in Zufahrt1090[Inkremente]P.4D4Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit DND90P.4D6Auswahl Stopprampe bei Sicherheit DND90P.4D7Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D091					172
P.4D2 Position zur Abschaltung der Sicherheit D während Auffahrt  P.4D3 Position Abschaltung Sicherheit D in Zufahrt  P.4D4 Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit D  P.4D6 Auswahl Stopprampe bei Sicherheit D  P.4D7 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D  O [Inkremente]  ND  90  P.4D7 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D  0 91	P.4D0		0		88
Auffahrt  P.4D3 Position Abschaltung Sicherheit D in Zufahrt  P.4D4 Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit D  P.4D6 Auswahl Stopprampe bei Sicherheit D  P.4D7 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D  O  90  91	P.4D1	Abschaltung der Sicherheit D während Zufahrt	ND		89
P.4D3 Position Abschaltung Sicherheit D in Zufahrt 10 90 [Inkremente]  P.4D4 Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit D ND 90  P.4D6 Auswahl Stopprampe bei Sicherheit D ND 90  P.4D7 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D 0 91	P.4D2		0 [Inkremente]		90
P.4D4Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit DND90P.4D6Auswahl Stopprampe bei Sicherheit DND90P.4D7Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D091	P.4D3				90
P.4D6Auswahl Stopprampe bei Sicherheit DND90P.4D7Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D091	P.4D4	Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit D			90
P.4D7 Schließbefehl nach Freiwerden der Sicherheit D 0 91					
	P.4D8		0		91

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von: am:	Seite
P.4D9	Abschaltung der Sicherheit D während automatischer Synchronisation	ND		91
P.4DA	Toleranzeinstellung	0 [Inkremente]		91
P.4DB	Freifahrt der internen Sicherheitsleiste	0 [Inkremente]		91
P.4E0	Abschaltung Sicherheit E in Auffahrt	5		100
P.4E1	Abschaltung der Sicherheit E während Zufahrt	4		101
P.4E2	Position Abschaltung Sicherheit E in Auffahrt	0 [Inkremente]		102
P.4E3	Position Abschaltung Sicherheit E in Zufahrt	20 [Inkremente]		102
P.4E4	Max. Anzahl an Reversierungen der Sicherheit E	3		102
P.4E6	Auswahl Stopprampe bei Sicherheit E	1		102
P.4E7	Schließbefehl bei Freiwerden der Sicherheit E	0		103
P.4E8	Abschaltung Triggerung Offenhaltezeit durch Sicherheit E in Auffahrt	0		103
P.4E9	Abschaltung der Sicherheit E bei automatischer Synchronisation	0		103
P.4EA	Toleranzeinstellung	0 [Inkremente]		103
P.4EB		0 [Inkremente]		103
P.4F3	Anzufahrende Endlage in AUF-Fahrt nach Reversieren durch die zweite externe Sicherheitsleiste	4		104
P.4F4	Offenhaltezeit	4		104
P.4F7	Verhalten nach Auslösung der zweiten externen Sicherheitsleiste	0		105
P.4F9		0		106
P.4FA	Räumzeit nach Reversieren durch die zweite externe Sicherheitsleiste	1		107
P.4FB		0		107
P.4FD	Anschlagstestung der zweiten externen Sicherheitsleiste	0		107
P.4FE	Zuordnung der zweiten externen Sicherheitsleiste zu einer Sicherheit	D		107
P.501	Funktion des Eingang 1	ND		110
P.502		ND		114
P.503	Funktion des Eingang 3	ND		114
P.504	Funktion des Eingang 4	ND		114
P.505	Funktion des Eingang 5	ND		114
P.506	Funktion des Eingang 6	ND		114
P.507	Funktion des Eingang 7	ND		114
P.508	Funktion des Eingang 8	ND		114
P.509	Funktion des Eingang 9	ND		114
P.50A	Funktion des Eingang 10	ND		114
P.50B	Funktion des Eingang 11	ND		114
P.50C	Funktion des Eingang 12	ND		114
P.50D	Funktion des virtuellen Eingang 13	ND		115
P.50E	Funktion des virtuellen Eingang 14	ND		115
P.50F	Funktion des virtuellen Eingang 15	ND		115
P.510	Funktion des Eingangs	ND		120
P.510	Funktion des Eingangs Eingang 1	ND		120
P.511	Betriebsart des Eingangs Eingang 1	ND		121
P.512	Kontakttyp des Eingangs Eingang 1	ND		121
P.513	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 1	ND		122
P.514	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 1	ND		122
P.515	Räumzeit des Eingangs Eingang 1	ND		122
P.516	Richtung des Eingangs Eingang 1	ND		123
P.517	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 1	ND [Sekunde]		123

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von: am:	Seite
P.518	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 1	ND [Sekunde]		123
P.519	LCD-Text des Eingangs Eingang 1	ND		123
P.51A	Testung des Eingangs Eingang 1	ND		123
P.51B	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang 1	0		274
P.51C	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 1	0		275
P.51E	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen Eingang Eingang 1	0		276
P.51F	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang Eingang 1	0		123
P.520	Funktion des Eingangs Eingang 2	ND		120
P.521	Betriebsart des Eingangs Eingang 2	ND		121
P.522	Kontakttyp des Eingangs Eingang 2	ND		121
P.523	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 2	ND		122
P.524	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 2	ND		122
P.525	Räumzeit des Eingangs Eingang 2	ND		122
P.526	Richtung des Eingangs Eingang 2	ND		123
P.527	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 2	ND [Sekunde]		123
P.528	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 2	ND [Sekunde]		123
P.529	LCD-Text des Eingangs Eingang 2	ND		123
P.52A	Testung des Eingangs Eingang 2	ND		123
P.52B	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen	0		274
	Eingang Eingang 2			
P.52C	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 2	0		275
P.52E	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen Eingang Eingang 2	0		276
P.52F	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang Eingang 2	0		123
P.530	Funktion des Eingangs Eingang 3	ND		120
P.531	Betriebsart des Eingangs Eingang 3	ND		121
P.532	Kontakttyp des Eingangs Eingang 3	ND		121
P.533	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 3	ND		122
P.534	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 3	ND		122
P.535	Räumzeit des Eingangs Eingang 3	ND		122
P.536	Richtung des Eingangs Eingang 3	ND		123
P.537	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 3	ND [Sekunde]		123
P.538	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 3	ND [Sekunde]		123
P.539	LCD-Text des Eingangs Eingang 3	ND		123
P.53A	Testung des Eingangs Eingang 3	ND		123
P.53B	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang 3	0		274
P.53C	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 3	0		275
P.53E	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen Eingang Eingang 3	0		276
P.53F	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang Eingang 3	0		123
P.540	Funktion des Eingangs Eingang 4	ND		120
P.541	Betriebsart des Eingangs Eingang 4	ND		121
P.542	Kontakttyp des Eingangs Eingang 4	ND ND		121
P.543	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 4	ND ND		122
P.544	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 4	ND ND		122
P.545	Räumzeit des Eingangs Eingang 4	ND ND		122
1 .040	Naumzon des Emgangs Emgang +	שוו		144

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von: am:	Seite
P.546	Richtung des Eingangs Eingang 4	ND		123
P.547	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 4	ND [Sekunde]		123
P.548	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 4	ND [Sekunde]		123
P.549	LCD-Text des Eingangs Eingang 4	ND		123
P.54A	Testung des Eingangs Eingang 4	ND		123
P.54B	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang 4	0		274
P.54C	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 4	0		275
P.54E	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen Eingang Eingang 4	0		276
P.54F	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang Eingang 4	0		123
P.550	Funktion des Eingangs Eingang 5	ND		120
P.551	Betriebsart des Eingangs Eingang 5	ND		121
P.552	Kontakttyp des Eingangs Eingang 5	ND		121
P.553	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 5	ND		122
P.554	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 5	ND		122
P.555	Räumzeit des Eingangs Eingang 5	ND		122
P.556	Richtung des Eingangs Eingang 5	ND		123
P.557	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 5	ND [Sekunde]		123
P.558	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 5	ND [Sekunde]		123
P.559	LCD-Text des Eingangs Eingang 5	ND		123
P.55A	Testung des Eingangs Eingang 5	ND		123
P.55B	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang 5	0		274
P.55C	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 5	0		275
P.55E	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen Eingang Eingang 5	0		276
P.55F	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang Eingang 5	0		123
P.560	Funktion des Eingangs Eingang 6	ND		120
P.561	Betriebsart des Eingangs Eingang 6	ND		121
P.562	Kontakttyp des Eingangs Eingang 6	ND		121
P.563	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 6	ND		122
P.564	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 6	ND		122
P.565	Räumzeit des Eingangs Eingang 6	ND		122
P.566	Richtung des Eingangs Eingang 6	ND		123
P.567	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 6	ND [Sekunde]		123
P.568	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 6	ND [Sekunde]		123
P.569	LCD-Text des Eingangs Eingang 6	ND		123
P.56A	Testung des Eingangs Eingang 6	ND		123
P.56B	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang 6	0		274
P.56C	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 6	0		275
P.56E	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen Eingang Eingang 6	0		276
P.56F	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang Eingang 6	0		123
P.570	Funktion des Eingangs Eingang 7	ND		120
P.571	Betriebsart des Eingangs Eingang 7	ND		121
P.572	Kontakttyp des Eingangs Eingang 7	ND		121
P.573	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 7	ND		122
570	samondo Endago doo Emigango Emigang /	110		1

P.	Funktion	ab Werk	Geändert	Seite
			von:	
P.574	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 7	ND	am:	122
P.575	Räumzeit des Eingangs Eingang 7	ND ND		122
P.576	Richtung des Eingangs Eingang 7	ND		123
P.577	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 7	ND [Sekunde]		123
P.578	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 7	ND [Sekunde]		123
P.579	LCD-Text des Eingangs Eingang 7	ND		123
P.57A	Testung des Eingangs Eingang 7	ND		123
P.57B	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen	0		274
	Eingang Eingang 7			
P.57C	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 7	0		275
P.57E	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen Eingang Eingang 7	0		276
P.57F	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang Eingang 7	0		123
P.580	Funktion des Eingangs Eingang 8	ND		120
P.581	Betriebsart des Eingangs Eingang 8	ND		121
P.582	Kontakttyp des Eingangs Eingang 8	ND		121
P.583	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 8	ND		122
P.584	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 8	ND		122
P.585	Räumzeit des Eingangs Eingang 8	ND		122
P.586	Richtung des Eingangs Eingang 8	ND		123
P.587	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 8	ND [Sekunde]		123
P.588	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 8	ND [Sekunde]		123
P.589	LCD-Text des Eingangs Eingang 8	ND		123
P.58A	Testung des Eingangs Eingang 8	ND		123
P.58B	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang 8	0		274
P.58C	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 8	0		275
P.58E	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen Eingang Eingang 8	0		276
P.58F	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang Eingang 8	0		123
P.590	Funktion des Eingangs Eingang 9	ND		120
P.591	Betriebsart des Eingangs Eingang 9	ND		121
P.592	Kontakttyp des Eingangs Eingang 9	ND		121
P.593	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 9	ND		122
P.594	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 9	ND		122
P.595	Räumzeit des Eingangs Eingang 9	ND		122
P.596	Richtung des Eingangs Eingang 9	ND		123
P.597	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 9	ND [Sekunde]		123
P.598	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 9	ND [Sekunde]		123
P.599	LCD-Text des Eingangs Eingang 9	ND		123
P.59A	Testung des Eingangs Eingang 9	ND		123
P.59B	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang 9	0		274
P.59C	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der	0		275
P.59E	Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 9 Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen Eingang Eingang 9	0		276
P.59F	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang Eingang 9	0		123
P.5A0	Funktion des Eingangs Eingang 10	ND		120
P.5A1	Betriebsart des Eingangs Eingang 10	ND ND		121
				·-·

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von:	Seite
P.5A2	Kontakttyp des Eingangs Eingang 10	ND	am:	121
P.5A3	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 10	ND ND		122
P.5A4	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 10	ND ND		122
P.5A5	Räumzeit des Eingangs Eingang 10	ND ND		122
P.5A6	Richtung des Eingangs Eingang 10	ND ND		123
P.5A7	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 10	ND [Sekunde]		123
P.5A8	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 10	ND [Sekunde]		123
P.5A9	LCD-Text des Eingangs Eingang 10	ND [Sekuride]		123
P.5A9	Testung des Eingangs Eingang 10	ND ND		123
P.5AB	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen	0		274
	Eingang Eingang 10	0		214
P.5AC	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 10	0		275
P.5AE	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen Eingang Eingang 10	0		276
P.5AF	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang Eingang 10	0		123
P.5B0	Funktion des Eingangs Eingang 11	ND		120
P.5B1	Betriebsart des Eingangs Eingang 11	ND		121
P.5B2	Kontakttyp des Eingangs Eingang 11	ND		121
P.5B3	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 11	ND		122
P.5B4	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 11	ND		122
P.5B5	Räumzeit des Eingangs Eingang 11	ND		122
P.5B6	Richtung des Eingangs Eingang 11	ND		123
P.5B7	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 11	ND [Sekunde]		123
P.5B8	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 11	ND [Sekunde]		123
P.5B9	LCD-Text des Eingangs Eingang 11	ND		123
P.5BA	Testung des Eingangs Eingang 11	ND		123
P.5BB	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang 11	0		274
P.5BC	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 11	0		275
P.5BE	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen Eingang Eingang 11	0		276
P.5BF	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang Eingang 11	0		123
P.5C0	Funktion des Eingangs Eingang 12	ND		120
P.5C1	Betriebsart des Eingangs Eingang 12	ND		121
P.5C2	Kontakttyp des Eingangs Eingang 12	ND		121
P.5C3	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 12	ND		122
P.5C4	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 12	ND		122
P.5C5	Räumzeit des Eingangs Eingang 12	ND		122
P.5C6	Richtung des Eingangs Eingang 12	ND		123
P.5C7	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 12	ND [Sekunde]		123
P.5C8	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 12	ND [Sekunde]		123
P.5C9	LCD-Text des Eingangs Eingang 12	ND		123
P.5CA	Testung des Eingangs Eingang 12	ND		123
P.5CB	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang 12	0		274
P.5CC	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 12	0		275
P.5CE	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen Eingang Eingang 12	0		276
EEIG EI	ECTRONIC Soite 295 you 320	-	CT FIIVE-ER V	146 02 00

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von: am:	Seite
P.5CF	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang Eingang 12	0		123
P.5D0	Funktion des Eingangs Eingang 13	ND		120
P.5D1	Betriebsart des Eingangs Eingang 13	ND		121
P.5D2	71 0 0 0	ND		121
P.5D3	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 13	ND		122
P.5D4	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 13	ND		122
P.5D5	Räumzeit des Eingangs Eingang 13	ND ND		122
P.5D6	Richtung des Eingangs Eingang 13	ND (Calarada)		123
P.5D7	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 13	ND [Sekunde]		123
P.5D8 P.5D9	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 13	ND [Sekunde] ND		123 123
P.5D9	<u> </u>	ND		123
P.5DB	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen	0		274
-	Eingang Eingang 13			
P.5DC	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 13	0		275
P.5DE	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen Eingang Eingang 13	0		276
P.5DF	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang Eingang 13	0		123
P.5E0	Funktion des Eingangs Eingang 14	ND		120
P.5E1	Betriebsart des Eingangs Eingang 14	ND		121
P.5E2	Kontakttyp des Eingangs Eingang 14	ND		121
P.5E3	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 14	ND		122
P.5E4	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 14	ND		122
P.5E5	Räumzeit des Eingangs Eingang 14	ND		122
P.5E6	Richtung des Eingangs Eingang 14	ND		123
P.5E7	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 14	ND [Sekunde]		123
P.5E8	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 14	ND [Sekunde]		123
P.5E9	LCD-Text des Eingangs Eingang 14	ND ND		123
P.5EA P.5EB	Testung des Eingangs Eingang 14  Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen	<u>ND</u> 0		123 274
	Eingang Eingang 14			
P.5EC	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 14	0		275
P.5EE	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen Eingang Eingang 14	0		276
P.5EF	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang Eingang 14	0		123
P.5F0	Funktion des Eingangs Eingang 15	ND		120
P.5F1	Betriebsart des Eingangs Eingang 15	ND		121
P.5F2	Kontakttyp des Eingangs Eingang 15	ND		121
P.5F3	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 15	ND		122
P.5F4	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 15	ND ND		122
P.5F5	Räumzeit des Eingangs Eingang 15	ND ND		122
P.5F6	Richtung des Eingangs Eingang 15	ND [Cokundo]		123
P.5F7	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 15	ND [Sekunde]		123
P.5F8	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 15	ND [Sekunde]		123
P.5F9 P.5FA	LCD-Text des Eingangs Eingang 15 Testung des Eingangs Eingang 15	ND ND		123 123
P.5FB	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen	0 ND		274
	Eingang Eingang 15	<u> </u>		214

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von: am:	Seite
P.5FC	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 15	0		275
P.5FE	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen Eingang Eingang 15	0		276
P.5FF	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang Eingang 15	0		123
P.601	Zuordnung des Ausgangs der stationären Einheit	0		79
P.602	Zuordnung des Ausgangs der stationären Einheit	0		79
P.610	LCD-Meldung für NOTAUS-Intern	0		109
P.611	LCD-Meldung für NOTAUS-Extern 1	0		109
P.612	LCD-Meldung für NOTAUS-Extern 2	0		109
P.630	Funktion Folientastatur AUF	2		177
P.632	Totmannauffahrt über RS 485 Schnittstelle	0		178
P.633	Anzufahrende Endlage Offenhaltezeit / Priorität	0		178
P.634 P.635	Räumzeit	1 1		178 179
P.636	Richtung	3		179
P.639	LCD-Meldung	0		179
P.640	Funktion Folientastatur STOP	1		179
P.649	LCD-Meldung	0		179
P.650	Funktion Folientastatur ZU	2		180
P.652	Totmannzufahrt über Schnittstelle	0		180
P.654	Offenhaltezeit / Priorität	0		180
P.655	Räumzeit	1		180
P.659	LCD-Meldung	0		181
P.660	Funktion Detektor Kanal 1	22		182
P.663	Anzufahrende Endlage	0		183
P.664	Offenhaltezeit / Priorität	1		183
P.665	Räumzeit	1		184
P.666	Richtung	1		184
P.667	Verriegelung Detektor Kanal 1	21		185
P.668	Verriegelungszeit Detektor 1	0 [Sekunde]		185
P.669	LCD-Meldung	0		185
P.66A	Einschaltverzögerung Detektor Kanal 1	0 [Sekunde]		186
P.66C	Schließbefehl bei Verlassen der Schleife Kanal 1	0		186
P.66D	Deaktivierung Detektor Kanal 1 während automatischer Synchronisation	0		186
P.66F	Arbeitsweise der Verriegelung des Detektor Kanal 1	11		186
P.670	Funktion Detektor Kanal 2	22		187
P.673	Anzufahrende Endlage	0		188
P.674	Offenhaltezeit / Priorität	1		188
P.675	Räumzeit	1		189
P.676	Richtung Verringslung Detektor Konel 2	2 21		189
P.677 P.678	Verriegelung Detektor Kanal 2 Verriegelungszeit Detektor 2			190 190
P.679	LCD-Meldung	0 [Sekunde] 0		190
P.67A	Einschaltverzögerung Detektor Kanal 2	0 [Sekunde]		190
P.67C	Schließbefehl bei Verlassen der Schleife Kanal 2	0 (Sekunde)		191
P.67D	Deaktivierung Detektor Kanal 2 während automatischer Synchronisation	0		191
P.67F	Arbeitsweise der Verriegelung für Detektor Kanal 2	1		191
P.680	Eingangsfunktion Funk Kanal 1 Eingang F1	ND		121
P.681	Betriebsart des Eingangs Eingang F1	ND		121
P.683	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang F1	ND ND		121
1 .000	Anzaramonao Enalago aos Emgangs Emgang i i	ואט		141

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von:	Seite
D 004	Official alternate / Principle des Financias Financias Fi	ND	am:	404
P.684	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang F1	ND		121
P.685	Räumzeit des Eingangs Eingang F1	ND ND		121
P.686 P.689	Richtung des Eingangs Eingang F1	ND ND		121 121
P.68B	LCD-Text des Eingangs Eingang F1  Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen	0 0		121
	Eingang Eingang F1			
P.68C	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1	0		121
P.690	Eingangsfunktion Funk Kanal 2 Eingang F2	ND		121
P.691	Betriebsart des Eingangs Eingang F2	ND		121
P.693	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang F2	ND		121
P.694	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang F2	ND		121
P.695	Räumzeit des Eingangs Eingang F2	ND		121
P.696	Richtung des Eingangs Eingang F2	ND		121
P.699	LCD-Text des Eingangs Eingang F2	ND		121
P.69B	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang F2	0		121
P.69C	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F2	0		121
P.6C0	Funktion Detektor Kanal 3	20		192
P.6C3	Anzufahrende Endlage	0		193
P.6C4	Offenhaltezeit / Priorität	1		193
P.6C5	Räumzeit	1		194
P.6C6	Richtung	1		194
P.6C7	Verriegelung Detektor Kanal 3	21		195
P.6C8	Verriegelungszeit Detektor 3	0 [Sekunde]		195
P.6C9	LCD-Meldung	0		195
P.6CA	Einschaltverzögerung Detektor Kanal 3	0 [Sekunde]		196
P.6CC	Schließbefehl bei Verlassen der Schleife Kanal 3	0		196
P.6CD	Deaktivierung Detektor Kanal 3 während automatischer Synchronisation	0		196
P.6CF	Arbeitsweise der Verriegelung des Detektor Kanal 3	1		196
P.6D0	Funktion Detektor Kanal 4	20		198
P.6D3	Anzufahrende Endlage	0		199
P.6D4	Offenhaltezeit / Priorität	1		199
P.6D5	Räumzeit	1		200
P.6D6	Richtung	2		200
P.6D7	Verriegelung Detektor Kanal 4	21		201
P.6D8	Verriegelungszeit Detektor 4	0 [Sekunde]		201
P.6D9	LCD-Meldung	0		201
P.6DA	Einschaltverzögerung Detektor Kanal 4	0 [Sekunde]		202
P.6DC	Schließbefehl bei Verlassen der Schleife Kanal 4	0		202
P.6DD	Deaktivierung während automatischer Synchronisation	0		202
P.6DF	Arbeitsweise der Verriegelung des Detektor Kanal 4	1		202
P.701	Funktion des Ausgang 1	ND		116
P.702	Funktion des Ausgang 2	ND		116
P.703	Funktion des Ausgang 3	ND		116
P.705	Funktion des Ausgang 5	ND		116
P.706	Funktion des Ausgang 6	ND		116
P.707	Funktion des Ausgang 7	ND		116
P.708	Funktion des Ausgang 8	ND		116
P.709	Funktion des Ausgang 9	ND		116
P.70A	Funktion des Ausgang 10	ND		116
	V V			

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von:	Seite
P.70B	Funktion doe Auggeng 11	ND	am:	116
P.70C	Funktion des Ausgang 11 Funktion des Ausgang 12	ND ND		116
P.70D	Funktion des Ausgang 12 Funktion des Ausgang 13	ND ND		116
P.70E	Funktion des Ausgang 14	ND ND		116
P.70F	Funktion des Ausgang 15	ND ND		116
P.710	Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 1	ND		243
P.711	Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 1	ND [Sekunde]		244
P.712	Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 1	ND [Sekunde]		244
P.713	Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 1	ND [Sekunde]		244
P.714	Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 1	ND		245
P.715	Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 1	ND		245
_		[Inkremente]		
P.716	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 1	ND		245
P.717	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 1	ND		246
P.718	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 1	ND		246
P.719	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 1	ND		246
P.71A	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 1	ND		247
P.71B	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 1	ND		247
P.71C	Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 1	ND		247
P.71D	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs Ausgang 1	ND		247
P.71F	Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 1	ND		249
P.720	Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 2	ND		243
P.721	Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 2	ND [Sekunde]		244
P.722	Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 2	ND [Sekunde]		244
P.723	Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 2	ND [Sekunde]		244
P.724	Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 2	ND		245
P.725	Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 2	ND		245
P.726	August Amneltus des Augustas Augustas 2	[Inkremente]		245
P.727	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 2 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 2	ND ND		245 246
P.728	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 2  2	ND		246
P.729	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 2	ND		246
P.72A	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 2	ND		247
P.72B	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 2	ND		247
P.72C	Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 2	ND		247
P.72D	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs Ausgang 2	ND		247
P.72F	Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 2	ND		249
P.730	Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 3	ND		243
P.731	Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 3	ND [Sekunde]		244
P.732	Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 3	ND [Sekunde]		244
P.733	Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 3	ND [Sekunde]		244
P.734	Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 3	ND		245
P.735	Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 3	ND		245
		[Inkremente]		
P.736	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 3	ND		245
P.737	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 3	ND		246
P.738	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang	ND		246

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von: am:	Seite
	3			
P.739	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 3	ND		246
P.73A	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 3	ND		247
P.73B	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 3	ND		247
P.73C		ND		247
P.73D	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs Ausgang 3	ND		247
P.73F	Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 3	ND		249
P.750	Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 5	ND		243
P.751	Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 5	ND [Sekunde]		244
P.752	Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 5	ND [Sekunde]		244
P.753	Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 5	ND [Sekunde]		244
P.754	Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 5	ND [Sekunde]		245
P.755		ND ND		245
P.755	Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 5	[Inkremente]		243
D 756	August Amneltus des Augustas Augustas E			245
P.756	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 5	ND ND		245
P.757	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 5	ND ND		246
P.758	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 5	ND		246
P.759	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 5	ND		246
P.75A	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 5	ND		247
P.75B	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 5	ND		247
P.75C	Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 5	ND		247
P.75D	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs Ausgang 5	ND		247
P.75F	Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 5	ND		249
P.760	Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 6	ND		243
P.761	Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 6	ND [Sekunde]		244
P.762	Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 6	ND [Sekunde]		244
P.763	Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 6	ND [Sekunde]		244
P.764	Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 6	ND		245
P.765	Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 6	ND		245
1 .7 00	1 ooklonowekergabe aco 7 kaaganga 7 kaagang o	[Inkremente]		240
P.766	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 6	ND		245
P.767	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 6	ND		246
P.768	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 6	ND		246
P.769	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 6	ND		246
P.76A	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 6	ND		247
P.76B	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 6	ND		247
P.76C	Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 6	ND ND		247
P.76D	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs Ausgang 6	ND		247
P.76F	Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 6	ND		249
P.770	Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 7	ND		243
P.771	Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 7	ND [Sekunde]		244
P.772	Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 7	ND [Sekunde]		244
P.773	Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 7	ND [Sekunde]		244
P.774	Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 7	ND		245

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von: am:	Seite
P.775	Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 7	ND [Inkremente]		245
P.776	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 7	ND		245
P.777	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 7	ND		246
P.778	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 7	ND		246
P.779	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 7	ND		246
P.77A	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 7	ND		247
P.77B	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 7	ND		247
P.77C	Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 7	ND		247
P.77D	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs Ausgang 7	ND		247
P.77F	Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 7	ND		249
P.780	Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 8	ND		243
P.781	Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 8	ND [Sekunde]		244
P.782	Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 8	ND [Sekunde]		244
P.783	Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 8	ND [Sekunde]		244
P.784	Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 8	ND		245
P.785	Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 8	ND [Inkremente]		245
P.786	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 8	ND		245
P.787	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 8	ND		246
P.788	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 8	ND		246
P.789	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 8	ND		246
P.78A	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 8	ND		247
P.78B	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 8	ND		247
P.78C	Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 8	ND		247
P.78D	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs Ausgang 8	ND		247
P.78F	Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 8	ND		249
P.790	Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 9	ND		243
P.791	Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 9	ND [Sekunde]		244
P.792	Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 9	ND [Sekunde]		244
P.793	Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 9	ND [Sekunde]		244
P.794	Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 9	ND		245
P.795	Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 9	ND [Inkremente]		245
P.796	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 9	ND		245
P.797	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 9	ND		246
P.798	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 9	ND		246
P.799	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 9	ND		246
P.79A	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 9	ND		247
P.79B	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 9	ND		247
P.79C	Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 9	ND		247
P.79D	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs Ausgang 9	ND		247
P.79F	Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 9	ND		249
P.7A0	Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 10	ND		243
	ECTRONIC Seite 301 von 320		TST FUxF-ER	

P.	Funktion	ab Werk	Geändert Seite von:
D 7 4 4		ND 10 1 11	am:
P.7A1	Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 10	ND [Sekunde]	244
P.7A2 P.7A3	Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 10 Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 10	ND [Sekunde] ND [Sekunde]	244 244
P.7A4	Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 10	ND (Sekunde)	245
P.7A5	Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 10	ND ND	245
1 .77.0	1 contonowortergabe aco / taogarigo / taogarig 10	[Inkremente]	230
P.7A6	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 10	ND	245
P.7A7	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 10	ND	246
P.7A8	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 10	ND	246
P.7A9	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 10	ND	246
P.7AA	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 10	ND	247
P.7AB	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 10	ND	247
P.7AC	Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 10	ND	247
P.7AD	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs Ausgang 10	ND	247
P.7AF	Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 10	ND	249
P.7B0	Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 11	ND	243
P.7B1	Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 11	ND [Sekunde]	244
P.7B2	Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 11	ND [Sekunde]	244
P.7B3	Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 11	ND [Sekunde]	244
P.7B4	Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 11	ND	245
P.7B5	Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 11	ND [Inkremente]	245
P.7B6	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 11	ND	245
P.7B7	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 11	ND	246
P.7B8	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 11	ND	246
P.7B9	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 11	ND	246
P.7BA	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 11	ND	247
P.7BB	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 11	ND	247
P.7BC		ND	247
P.7BD	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs Ausgang 11	ND	247
P.7BF	Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 11	ND	249
P.7C0	Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 12	ND	243
P.7C1	Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 12	ND [Sekunde]	244
P.7C2	Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 12	ND [Sekunde]	244
P.7C3	Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 12	ND [Sekunde]	244
P.7C4 P.7C5	Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 12	ND ND	245 245
F./ C3	Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 12	טא [Inkremente]	∠45
P.7C6	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 12	ND	245
P.7C7	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang  12	ND	246
P.7C8	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 12	ND	246
P.7C9	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 12	ND	246
P.7CA	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs	ND	247
EEIC EI	FCTRONIC Soite 302 you 320		TST FILVE-ED VA6-02-08

P.	Funktion	ab Werk	Geändert Seite
			von: am:
	Ausgang 12		<del></del>
P.7CB	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 12	ND	247
P.7CC	Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 12	ND	247
P.7CD	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs	ND	247
	Ausgang 12		
P.7CF	Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 12	ND	249
P.7D0	Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 13	ND	243
P.7D1	Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 13	ND [Sekunde]	244
P.7D2	Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 13	ND [Sekunde]	244
P.7D3	Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 13	ND [Sekunde]	244
P.7D4	Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 13	ND	245
P.7D5	Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 13	ND	245
D 7D0	Averaged Association des Averages Averages 40	[Inkremente]	0.45
P.7D6	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 13	ND ND	245
P.7D7	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 13	ND	246
P.7D8	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 13	ND	246
P.7D9	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 13	ND	246
P.7DA	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 13	ND	247
P.7DB	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 13	ND	247
P.7DC	Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 13	ND	247
P.7DD	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs Ausgang 13	ND	247
P.7DF	Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 13	ND	249
P.7E0	Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 14	ND	243
P.7E1	Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 14	ND [Sekunde]	244
P.7E2	Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 14	ND [Sekunde]	244
P.7E3	Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 14	ND [Sekunde]	244
P.7E4	Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 14	ND	245
P.7E5	Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 14	ND [Inkremente]	245
P.7E6	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 14	ND	245
P.7E7	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 14	ND	246
P.7E8	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 14	ND	246
P.7E9	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 14	ND	246
P.7EA	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 14	ND	247
P.7EB	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 14	ND	247
P.7EC	Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 14	ND	247
P.7ED	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs Ausgang 14	ND	247
P.7EF	Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 14	ND	249
P.7F0	Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 15	ND	243
P.7F1	Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 15	ND [Sekunde]	244
P.7F2	Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 15	ND [Sekunde]	244
P.7F3	Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 15	ND [Sekunde]	244
P.7F4	Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 15	ND	245
P.7F5	Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 15	ND [Inkremente]	245
P.7F6	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 15	ND	245
EEIG EI	FCTRONIC Seite 303 von 320		TST FILVE-FR VA6-02-08-

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von: am:	Seite
P.7F7	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 15	ND		246
P.7F8	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 15	ND		246
P.7F9	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 15	ND		246
P.7FA	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 15	ND		247
P.7FB	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 15	ND		247
	Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 15	ND		247
P.7FD	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs Ausgang 15	ND		247
P.7FF	Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 15	ND		249
P.800	Aktivierung Erweiterungsplatine	0		258
P.802	Funktion des Erweiterungssteckplatz	0202		258
P.803	Funktion des zweiten Erweiterungssteckplatz	0302		258
P.80A	Aktivierung CAN Terminierung	1		258
P.810	Sperrzeit Detektor Kanal 1 und AUF 1	0 [Sekunde]		149
P.820	Sperrzeit Detektor Kanal 2 und AUF 2	0 [Sekunde]		149
P.830	Betriebsart Schleuse	0		252
P.831	Notausfahrt	1		252
P.833	Wartezeit vor Auffahrt	10 [10 ms]		252
P.83E	Schnittstelle zur Partnersteuerung	0		277
P.861	Nummer des verbundenen Eingangs der	0		278
P.870	Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang			280
P.871	Crash-Betriebart Crash-Zähler	0 ND		280
P.873	Crash-Band	50		280
F.073	Clasii-Daliu	[Inkremente]		200
P.874	Sperrzeit nach Crash	10 [Sekunde]		280
P.875	Auffahrgeschwindigkeit nach Crash	0		280
P.879	Reset Crash-Zähler	0		280
P.890	ZU - Befehl von Detektor verriegeln	1		181
P.891	Vorfahrt für eine Richtung	0		10
P.892	Gegenverkehrssteuerung	11		10
P.893	Ausführung von Aufbefehlen während Zufahrt	0		124
P.899	Häufigkeit zufällige Auslösung	50 [%]		251
P.8B1	Slaveadresse der Steuerung	1		279
P.8BA	Spezialisierung einer Sicherheitsfunktion A bis E in der Betriebsart 7	0		66
P.8D1	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2D	0		278
P.8D2	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2D	0		278
P.8D3	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2D	0		278
P.8D4	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2D	0		278
P.8D5	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2D	0		278
P.8D6	Nummer des verbundenen Eingangs der	0		278
	ECTRONIC Soite 204 year 220			<del> </del>

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von: am:	Seite
	Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2D			
P.8D7	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2D	0		278
P.8D8	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2D	0		278
P.8D9	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2D	0		278
P.8DA	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2D	0		278
P.8DB	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2D	0		278
P.8DC	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2D	0		278
P.8DD	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2D	0		278
P.8DE	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2D	0		278
P.8DF	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2D	0		278
P.8E1	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2E	0		278
P.8E2	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2E	0		278
P.8E3	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2E	0		278
P.8E4	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2E	0		278
P.8E5	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2E	0		278
P.8E6	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2E	0		278
P.8E7	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2E	0		278
P.8E8	Nummer des verbundenen Eingangs der Partnersteuerung mit einem eigenen Ausgang Eingang 2E	0		278
P.910	Auswahl Anzeigemodus	0		253
P.920	Fehlerspeicher	0		254
P.925	Softwareversion	ND		254

P.	Funktion	ab Werk Geändert	Seite
		von:	
P.926	Softwareversion der Erweiterungskarte	ND	254
P.927	Seriennummer	000000000	254
P.928	Softwareversion des IO-Prozessors	ND	254
P.929	RFUxIO Software Version	ND	254
P.92A	Softwareversion FSx Mobileinheit	ND	69
P.92B	Softwareversion FSx Stationäreinheit	ND ND	69
P.930	Laufzeit des Motors	ND [Sekunde]	255
P.931	Softwareversion Sender	ND	68
P.932	Softwareversion Empfänger	ND	68
P.933	Seriennummer Sender	ND	68
P.934	Seriennummer Empfänger	ND	69
P.935	Fehlerbits Sender	ND [Digits]	69
P.936	Fehlerbits Empfänger	ND [Digits]	69
P.937	Ausrichtmodus	0	69
P.938	Lichtstrahl Qualität	ND	69
P.93C	Fehlerzähler RS485	0	69
P.940	Eingangsspannung	ND [Volt]	257
P.942	Kopierschutz für Parameterdatei	0	261
P.943	Parameterdatei speichern	0	261
P.944	Parameterdatei laden	0	261
P.945	Auswahl Detektorkanal für Diagnosedaten	3	279
P.946	Aktuelle Frequenz	ND [Hz]	279
P.947 P.948	Aktuelle Verstimmung	ND ND	279
P.946 P.949	Maximale Verstimmung Anwesenheitszähler	ND	279 279
P.949 P.94C	CAN-Bus-Diagnose Erweiterungskarte	ND	258
P.94E	Spannungsschwellwert für Aufzeichnung von	0 [Volt]	257
1.54	Unterspannungen	o [voii]	201
P.94F	Spannungsschwellwert für Aufzeichnung von	0 [Volt]	257
	Überspannungen	2 [ . 3.4]	
P.950	Aktuelle Position	ND	257
		[Inkremente]	
P.951	Aktueller Zählerstand	ND [Digits]	257
P.953	Diagnose TST PD	ND [Digits]	257
P.954	Busdiagnose Positionsgeber	0	257
P.955	Busdiagnose TST PD	0	258
P.970	Reaktion auf fällige Wartung	ND	8
P.971	Anzahl Zyklen nach Quittierung	ND [1000	8
		Zyklen]	
P.972	Warnung vor Ablauf des Wartungszählers	ND [Zyklen]	9
P.973	Rücksetzen des Wartungszählers	ND ND	9
P.980	Betriebs-Modus	ND 2	259
P.981 P.984	Modus des Zyklen-Zählers	<u>2</u> 0	8 
P.985	Displayschoner Sprache der Texte	ND	259
P.987	Zweite Reihe LCD	0	279
P.988	Aufzeichnung Log File starten	<u>0</u> 1	254
P.990	Werkseinstellung	0	260
P.991	Torprofil	ZW	262
P.997	Aktuellen Parametersatz speichern	0	260
P.998	Löschen des Zyklen-Zählers	0	8
P.999	Passwort Passwort	0000	260
P.9F0	Batterie Kapazität	0 [%]	69
P.9F1	Batteriespannung des Funksicherheitssystems	ND [Volt]	69
P.9F2	Qualität der Funkstrecke	ND [%]	69
-		• •	

P.	Funktion	ab Werk	Geändert	Seite
			von:	
P.9F3	Fehlerzähler FSx	ND	am:	70
P.A01	Funktion des Eingang 21	ND		114
P.A02	Funktion des Eingang 22	ND		114
P.A03	Funktion des Eingang 23	ND		114
P.A04	Funktion des Eingang 24	ND		115
P.A05	Funktion des Eingang 25	ND		115
P.A06	Funktion des Eingang 26	ND		115
P.A07	Funktion des virtuellen Eingang 27	ND		115
P.A08	Funktion des virtuellen Eingang 28	ND		115
P.A10	Funktion des Eingangs Eingang 21	ND		120
P.A11	Betriebsart des Eingangs Eingang 21	ND		121
P.A12	Kontakttyp des Eingangs Eingang 21	ND		121
P.A13	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 21	ND		122
P.A14	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 21	ND		122
P.A15	Räumzeit des Eingangs Eingang 21	ND		122
P.A16	Richtung des Eingangs Eingang 21	ND ND		123
P.A17	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 21	ND [Sekunde]		123
P.A18	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 21	ND [Sekunde] ND		123
P.A19 P.A1A	LCD-Text des Eingangs Eingang 21 Testung des Eingangs Eingang 21	ND ND		123 123
P.A1A	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen	0		274
F.AID	Eingang Eingang 21	U		2/4
P.A1C	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der	0		275
1 .7(10	Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang	O		275
	21			
P.A1E	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen	0		276
	Eingang Eingang 21			
P.A1F	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum	0		123
	Eingang Eingang 21			
P.A20	Funktion des Eingangs Eingang 22	ND		120
P.A21	Betriebsart des Eingangs Eingang 22	ND		121
P.A22	Kontakttyp des Eingangs Eingang 22	ND		121
P.A23	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 22	ND		122
P.A24	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 22	ND		122
P.A25	Räumzeit des Eingangs Eingang 22	ND ND		122
P.A26	Richtung des Eingangs Eingang 22	ND [Calvirida]		123
P.A27	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 22	ND [Sekunde]		123
P.A28 P.A29	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 22	ND [Sekunde] ND		123 123
P.A29 P.A2A	LCD-Text des Eingangs Eingang 22 Testung des Eingangs Eingang 22	ND ND		123
P.A2A	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen	0		274
1 ./\20	Eingang Eingang 22	U		214
P.A2C	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der	0		275
	Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang	Ü		2.0
	22			
P.A2E	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen	0		276
	Eingang Eingang 22			
P.A2F	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum	0		123
	Eingang Eingang 22			
P.A30	Funktion des Eingangs Eingang 23	ND		120
P.A31	Betriebsart des Eingangs Eingang 23	ND		121
P.A32	Kontakttyp des Eingangs Eingang 23	ND		121
P.A33	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 23	ND		122
P.A34	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 23	ND ND		122
P.A35	Räumzeit des Eingangs Eingang 23	ND		122

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von:	Seite
			am:	
P.A36	Richtung des Eingangs Eingang 23	ND		123
P.A37	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 23	ND [Sekunde]		123
P.A38	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 23	ND [Sekunde]		123
P.A39	LCD-Text des Eingangs Eingang 23	ND		123
P.A3A	Testung des Eingangs Eingang 23	ND		123
P.A3B	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang 23	0		274
P.A3C	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 23	0		275
P.A3E	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen Eingang Eingang 23	0		276
P.A3F	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang Eingang 23	0		123
P.A40	Funktion des Eingangs Eingang 24	ND		120
P.A41	Betriebsart des Eingangs Eingang 24	ND		121
P.A42	Kontakttyp des Eingangs Eingang 24	ND		121
P.A43	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 24	ND		122
P.A44	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 24	ND		122
P.A45	Räumzeit des Eingangs Eingang 24	ND		122
P.A46	Richtung des Eingangs Eingang 24	ND		123
P.A47	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 24	ND [Sekunde]		123
P.A48	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 24	ND [Sekunde]		123
P.A49	LCD-Text des Eingangs Eingang 24	ND		123
P.A4A	Testung des Eingangs Eingang 24	ND		123
P.A4B	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang 24	0		274
P.A4C	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 24	0		275
P.A4E	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen Eingang Eingang 24	0		276
P.A4F	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang Eingang 24	0		123
P.A50	Funktion des Eingangs Eingang 25	ND		120
P.A51	Betriebsart des Eingangs Eingang 25	ND		121
P.A52	Kontakttyp des Eingangs Eingang 25	ND		121
P.A53	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 25	ND		122
P.A54	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 25	ND		122
P.A55	Räumzeit des Eingangs Eingang 25	ND		122
P.A56	Richtung des Eingangs Eingang 25	ND		123
P.A57	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 25	ND [Sekunde]		123
P.A58	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 25	ND [Sekunde]		123
P.A59	LCD-Text des Eingangs Eingang 25	ND		123
P.A5A	Testung des Eingangs Eingang 25	ND		123
P.A5B	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang 25	0		274
P.A5C	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 25	0		275
P.A5E	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen Eingang Eingang 25	0		276
P.A5F	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang Eingang 25	0		123
P.A60	Funktion des Eingangs Eingang 26	ND		120
P.A61	Betriebsart des Eingangs Eingang 26	ND		121
	FCTRONIC Soite 308 von 320		TST FIIVE-ER V	

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von:	Seite
P.A62	Kontakttyp des Eingangs Eingang 26	ND	am:	121
P.A63	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 26	ND ND		121
P.A64	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 26	ND ND		122
P.A65	Räumzeit des Eingangs Eingang 26	ND		122
P.A66	Richtung des Eingangs Eingang 26	ND		123
P.A67	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 26	ND [Sekunde]		123
P.A68	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 26	ND [Sekunde]		123
P.A69	LCD-Text des Eingangs Eingang 26	ND		123
P.A6A	Testung des Eingangs Eingang 26	ND		123
P.A6B	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang 26	0		274
P.A6C	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 26	0		275
P.A6E	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen Eingang Eingang 26	0		276
P.A6F	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang Eingang 26	0		123
P.A70	Funktion des Eingangs Eingang 27	ND		120
P.A71	Betriebsart des Eingangs Eingang 27	ND		121
P.A72	Kontakttyp des Eingangs Eingang 27	ND		121
P.A73	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 27	ND		122
P.A74	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 27	ND		122
P.A75	Räumzeit des Eingangs Eingang 27	ND		122
P.A76	Richtung des Eingangs Eingang 27	ND		123
P.A77	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 27	ND [Sekunde]		123
P.A78	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 27	ND [Sekunde]		123
P.A79		ND		123
P.A7A		ND		123
P.A7B	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang 27	0		274
P.A7C	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 27	0		275
P.A7E	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen Eingang Eingang 27	0		276
P.A7F	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang Eingang 27	0		123
P.A80	Funktion des Eingangs Eingang 28	ND		120
P.A81	Betriebsart des Eingangs Eingang 28	ND		121
P.A82	Kontakttyp des Eingangs Eingang 28	ND		121
P.A83	Anzufahrende Endlage des Eingangs Eingang 28	ND		122
P.A84	Offenhaltezeit / Priorität des Eingangs Eingang 28	ND		122
P.A85	Räumzeit des Eingangs Eingang 28	ND		122
P.A86	Richtung des Eingangs Eingang 28	ND		123
P.A87	Einschaltverzögerung des Eingangs Eingang 28	ND [Sekunde]		123
P.A88	Ausschaltverzögerung des Eingangs Eingang 28	ND [Sekunde]		123
P.A89	LCD-Text des Eingangs Eingang 28	ND		123
P.A8A	Testung des Eingangs Eingang 28	ND 0		123
P.A8B	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang 28	0		274
P.A8C	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 28	0		275
P.A8E	Verbindung eines eigenen Ausgangs mit dem eigenen Eingang Eingang 28	0		276
	ECTRONIC Soits 200 year 220		TOT ELIVE ED	

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von: am:	Seite
P.A8F	Ausgangszuordnung der stationären Einheit zum Eingang Eingang 28	0		123
P.B6B	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang F1	0		274
P.B6C	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1	0		275
P.B6D	Abtastfilter	1		181
P.B6E		0		181
P.B7B	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang F1	0		274
P.B7C	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1	0		275
P.BC2	Frequenzbereich des Detektors Kanal 3	0		197
P.BC3	Schwellwert des Detektors Kanal 3	12		197
P.BC4	,	75		197
P.BC5		0		197
P.BCB	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang F1	0		274
P.BCC	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1	0		275
P.BD2	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	0		203
P.BD3		12		203
P.BD4	,	75		203
P.BD5		0		203
P.BDB	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang F1	0		274
P.BDC	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang F1	0		275
P.C00	Aktuelle Zeit und Datum	ND		267
P.C01	Einstellung Stunden.	00		267
P.C02	Einstellung Minuten.	00		267
P.C03	Einstellung Sekunden.	00		268
P.C04	Einstellung Tag und Monat.	0101		268
P.C06		2000		268
P.C07		0		268
P.C0A	Eingangszuordnung für Kanal A.	0		269
P.C0B	Eingangszuordnung für Kanal B	0		270
P.COC		0		271
P.C0D		0		271
P.C10	Auswahl Schaltprogramm	1		272
P.C11	Auswahl Kanal	0		272
P.C12	Polarität des Kanals	0		273
P.C13	Wochentag	0		273
P.C14	Stunde	12		273
P.C15		00		273
P.C16	Sekunde des Schaltprogramms	00		273
P.C17	Priorität des Schaltprogramms	0		273
P.C18	Startdatum	0101		273
P.C19	Enddatum Scholtprogramme zurücksetzen	1231		273
P.C1E	Schaltprogramme zurücksetzen.	0		273
P.C1F	Aktivierung Schaltprogramme	0		273

P.	Funktion	ab Werk	Geändert	Seite
			von: am:	
P.D01	Funktion des virtuellen Ausgang 21	0000	aiii.	239
P.D01	Funktion des virtuellen Ausgang 22	0000		239
P.D02	Funktion des virtuellen Ausgang 23	0000		239
P.D03	Funktion des virtuellen Ausgang 24	0000		239
P.D04	Funktion des Ausgang 25	ND		238
P.D05	Funktion des Ausgang 26	ND ND		238
P.D07	Funktion des virtuellen Ausgang 27	0000		239
P.D07	Funktion des Ausgang 28	0000		238
P.D09	Funktion des Ausgang 29	0000		238
P.D09	Funktion des Ausgang 24 Funktion des Ausgang 2A	ND		238
P.D0B	Funktion des Ausgang 2B	0001		238
P.DOC	Funktion des Ausgang 2C	0001		238
P.DOD	Funktion des Ausgang 2D	0001		238
P.D0E	Funktion des Ausgang 2E Funktion des Ausgang 2E	0001		238
P.DOE	Funktion des Ausgang 2F	0001		238
	0 0	6		
P.D10 P.D11	Schaltbedingung des Ausgangs 21			243
P.DTT	Schaltverhalten des Ausgangs 21	1000,0		244
D D40	Cinashaltusumi garung das Ausgarga 04	[Sekunde]		244
P.D12	Einschaltverzögerung des Ausgangs 21	0,0 [Sekunde]		244
P.D13	Ausschaltverzögerung des Ausgangs 21	0,0 [Sekunde]		244
P.D14	Logische Umkehr des Ausgangs 21	0		245
P.D15	Positionsweitergabe des Ausgangs 21	0 [Inkremente]		245
P.D16	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 21	0		245
P.D17	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 21	0		246
P.D18	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 21	0		246
P.D19	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 21	0		246
P.D1A	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 21	0		247
P.D1B	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 21	0		247
P.D1C	Verhalten bei Stopp des Ausgangs 21	0		247
P.D1D	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 21	0		247
P.D1F	Befehlsweitergabe des Ausgangs 21	0		249
P.D20	Schaltbedingung des Ausgangs 22	6		243
P.D21	Schaltverhalten des Ausgangs 22	1000,0		244
		[Sekunde]		
P.D22	Einschaltverzögerung des Ausgangs 22	0,0 [Sekunde]		244
P.D23	Ausschaltverzögerung des Ausgangs 22	0,0 [Sekunde]		244
P.D24	Logische Umkehr des Ausgangs 22	0		245
P.D25	Positionsweitergabe des Ausgangs 22	0 [Inkremente]		245
P.D26	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 22	0		245
P.D27	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 22	0		246
P.D28	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 22	0		246
P.D29	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 22	0		246
P.D2A	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 22	0		247
P.D2B	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 22	0		247
P.D2C	Verhalten bei Stopp des Ausgangs 22	0		247
P.D2D	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 22	0		247
P.D2F	Befehlsweitergabe des Ausgangs 22	0		249
P.D30	Schaltbedingung des Ausgangs 23	6		243
P.D31	Schaltverhalten des Ausgangs 23	1000,0		244
		[Sekunde]		
P.D32	Einschaltverzögerung des Ausgangs 23	0,0 [Sekunde]		244
P.D33	Ausschaltverzögerung des Ausgangs 23	0,0 [Sekunde]		244
P.D34	Logische Umkehr des Ausgangs 23	0		245
P.D35	Positionsweitergabe des Ausgangs 23	0 [Inkremente]		245
P.D36	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 23	0		245
	· ·· · · · · · · · · · · · · · · · · ·			

P.D37 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 23 0 246 P.D38 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 23 0 246 P.D39 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 23 0 246 P.D39 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 23 0 247 P.D38 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 23 0 247 P.D38 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 23 0 247 P.D30 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 23 0 247 P.D30 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 23 0 247 P.D30 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 23 0 247 P.D31 Befehisweitergabe des Ausgangs 23 0 247 P.D32 Befehisweitergabe des Ausgangs 23 0 247 P.D34 Befehisweitergabe des Ausgangs 23 0 247 P.D49 Schaltbedingung des Ausgangs 24 6 243 P.D41 Schaltverhalten des Ausgangs 24 1 000,0 Sekundel P.D42 Einschaltverzögerung des Ausgangs 24 1 000,0 Sekundel P.D43 Ausschaltverzögerung des Ausgangs 24 0,0 (Sekundel 244 P.D44 Logische Umkehr des Ausgangs 24 0,0 (Sekundel 244 P.D45 Ausschaltverzögerung des Ausgangs 24 0,0 (Sekundel 244 P.D46 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 24 0 (Inkrementel 245 P.D47 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 24 0 (Inkrementel 245 P.D48 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 24 0 246 P.D49 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 24 0 246 P.D49 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 24 0 246 P.D49 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 24 0 246 P.D49 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 24 0 247 P.D40 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 24 0 247 P.D40 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 24 0 247 P.D40 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 24 0 247 P.D41 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 25 ND (Sekundel 244 P.D45 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 25 ND (Sekundel 244 P.D45 Logische Umkehr des Ausgangs 25 ND (Sekundel 244 P.D45 Logische Umkehr des Ausgangs 25 ND (Sekundel 244 P.D45 Logische Umkehr des Ausgangs 25 ND (Sekundel 244 P.D45 Logische Umkehr des Ausgangs 25 ND (Sekundel 244 P.D45 Logische Umkehr des Ausgangs 25 ND (Sekundel 244 P.D45 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 25 ND (Sekundel 244 P.D46 Verhalten w	P.	Funktion	ab Werk	Geändert von:	Seite
P.D.37   Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 23					
P.D.38   Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 23	P.D37	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 23	0	<b>4.111</b>	246
P.D39   Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 23			0		
P.D.38   Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 23	P.D39		0		246
P.D.3C   Verhalten bei Stopp des Ausgangs 23	P.D3A	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 23	0		247
P.D.3D   Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 23	P.D3B	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 23	0		247
P.D.\$F Befehlsweitergabe des Ausgangs 23	P.D3C	Verhalten bei Stopp des Ausgangs 23	0		247
P.D40   Schaltbedingung des Ausgangs 24   1000,0   244		Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 23	0		247
P.D41         Schaltverhalten des Ausgangs 24         1000.0         244           P.D42         Einschaltverzögerung des Ausgangs 24         0.0 [Sekunde]         244           P.D43         Ausschaltverzögerung des Ausgangs 24         0.0 [Sekunde]         244           P.D44         Logische Umkehr des Ausgangs 24         0         245           P.D45         Positionsweitergabe des Ausgangs 24         0         245           P.D46         Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 24         0         246           P.D47         Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 24         0         246           P.D48         Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 24         0         246           P.D48         Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 24         0         246           P.D48         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 24         0         246           P.D48         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 24         0         247           P.D40         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 24         0         247           P.D40         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 24         0         247           P.D40         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25         ND         242           P.D47         P.D48         Ver		· · · · ·			
Sekunde   P.D42					
P.D43   Ausschaltverzögerung des Ausgangs 24   0,0   Sekunde    244   P.D44   Logische Umkehr des Ausgangs 24   0   0   245   P.D45   Positionsweitergabe des Ausgangs 24   0   0   1   P.D46   Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 24   0   245   P.D46   Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 24   0   246   P.D47   Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 24   0   246   P.D48   Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 24   0   246   P.D49   Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 24   0   246   P.D49   Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 24   0   247   P.D40   Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 24   0   247   P.D41   Verhalten bei Stopp des Ausgangs 24   0   247   P.D42   Verhalten bei Stopp des Ausgangs 24   0   247   P.D43   Verhalten bei Stopp des Ausgangs 24   0   247   P.D44   Befehlsweitergabe des Ausgangs 24   0   247   P.D45   Befehlsweitergabe des Ausgangs 24   0   247   P.D46   Befehlsweitergabe des Ausgangs 25   ND   243   P.D50   Schaltberdalten des Ausgangs 25   ND   Sekunde  244   P.D51   Schaltverzögerung des Ausgangs 25   ND   Sekunde  244   P.D52   Einschaltverzögerung des Ausgangs 25   ND   Sekunde  244   P.D53   Ausschaltverzögerung des Ausgangs 25   ND   Sekunde  244   P.D54   Logische Umkehr des Ausgangs 25   ND   Sekunde  245   P.D55   Positionsweitergabe des Ausgangs 25   ND   245   P.D56   Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 25   ND   246   P.D57   Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 25   ND   246   P.D59   Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 25   ND   246   P.D59   Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 25   ND   246   P.D59   Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 25   ND   246   P.D50   Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 25   ND   246   P.D50   Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 25   ND   247   P.D50   Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 25   ND   247   P.D50   Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25   ND   247   P.D51   P.D52   Des Positionsweitergabe des Ausgangs 26   ND   247   P.D53   P.D54   Verhalten während Zufahrt des Ausga			[Sekunde]		
P.D44   Logische Umkehr des Ausgangs 24					
P.D45         Positionsweitergabe des Ausgangs 24         0 [Inkremente]         245           P.D46         Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 24         0         245           P.D47         Verhaltein in Endlage Tor ZU des Ausgangs 24         0         246           P.D48         Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 24         0         246           P.D49         Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 24         0         246           P.D40         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 24         0         247           P.D40         Verhalten bei Stopp des Ausgangs 24         0         247           P.D40         Verhalten bei Stopp des Ausgangs 24         0         247           P.D40         Verhalten bei Stopp des Ausgangs 24         0         247           P.D41         Verhalten bei Stopp des Ausgangs 25         ND         243           P.D40         Verhalten bei Stopp des Ausgangs 25         ND         243           P.D41         Verhalten bei Stopp des Ausgangs 25         ND         243           P.D50         Schaltbedingung des Ausgangs 25         ND         243           P.D51         Schaltbedingung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D52         Einschaltverzögerung des Ausgangs 25         N			0,0 [Sekunde]		
P.D46         Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 24         0         245           P.D47         Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 24         0         246           P.D49         Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 24         0         246           P.D49         Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 24         0         246           P.D40         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 24         0         247           P.D40         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 24         0         247           P.D40         Verhalten bei Stopp des Ausgangs 24         0         247           P.D40         Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 24         0         247           P.D40         Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 24         0         247           P.D41         Verhalten wenn keine Ausgangs 25         ND         0         249           P.D50         Schaltbedingung des Ausgangs 25         ND         D         243           P.D51         Schaltverhalten des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D52         Schaltbedingung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D53         Ausschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D53		• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •	<u>~</u>		
P.D47         Verhalten in Endlage Tor ZÜ des Ausgangs 24         0         246           P.D48         Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 24         0         246           P.D48         Verhalten mich Endlage Tor AUF des Ausgangs 24         0         246           P.D4A         Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 24         0         247           P.D4B         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 24         0         247           P.D4D         Verhalten während bei Stopp des Ausgangs 24         0         247           P.D4D         Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 24         0         247           P.D4D         Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 24         0         247           P.D4D         Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 25         ND         243           P.D51         Schaltverlägbe des Ausgangs 25         ND         243           P.D51         Schaltverlägerung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D52         Einschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D53         Ausschaltwerzögerung des Ausgangs 25         ND         245           P.D55         Positionsweitergabe des Ausgangs 25         ND         245           P.D55         <		· · ·			
P.D48         Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 24         0         246           P.D49         Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 24         0         246           P.D48         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 24         0         247           P.D4B         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 24         0         247           P.D4C         Verhalten bei Stopp des Ausgangs 24         0         247           P.D4D         Verhalten bei Stopp des Ausgangs 24         0         247           P.D4D         Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 24         0         247           P.D4F         Befehlsweitergabe des Ausgangs 24         0         249           P.D4D         Schaltverhalten des Ausgangs 25         ND         Schaltverlauf           P.D51         Schaltverlatten des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D52         Einschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D53         Ausschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D54         Ausschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND         245           P.D55         Positionsweitergabe des Ausgangs 25         ND         245           P.D57         Verhalten in Endlage T					
P.D49         Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 24         0         246           P.D4A         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 24         0         247           P.D4C         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 24         0         247           P.D4C         Verhalten bei Stopp des Ausgangs 24         0         247           P.D4D         Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 24         0         249           P.D4F         Befehlsweitergabe des Ausgangs 25         ND         243           P.D50         Schaltbedingung des Ausgangs 25         ND         Schaltbedingung des Ausgangs 25         ND         244           P.D51         Schaltverlatten des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244         P.D52         Einschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244         P.D53         Ausschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244         P.D54         Logische Umkehr des Ausgangs 25         ND         Sekunde]         244         P.D55         P.D55         Positionsweitergabe des Ausgangs 25         ND         245         P.D55         P.D56         Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 25         ND         245         P.D55         P.D56         Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 25         ND         246         P.D57         Verhalten in Endlage					
P.D4A Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 24 0 247 P.D4B Verhalten bei Stopp des Ausgangs 24 0 247 P.D4C Verhalten bei Stopp des Ausgangs 24 0 247 P.D4D Verhalten bei Stopp des Ausgangs 24 0 247 P.D4D Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 24 0 247 P.D4F Befehlsweitergabe des Ausgangs 24 0 249 P.D5D Schaltbedingung des Ausgangs 25 ND 243 P.D51 Schaltbedingung des Ausgangs 25 ND [Sekunde] 244 P.D52 Einschaltverzögerung des Ausgangs 25 ND [Sekunde] 244 P.D53 Ausschaltverzögerung des Ausgangs 25 ND [Sekunde] 244 P.D54 Logische Umkehr des Ausgangs 25 ND [Sekunde] 244 P.D55 Positionsweitergabe des Ausgangs 25 ND [Sekunde] 244 P.D56 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 25 ND 245 P.D57 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 25 ND 246 P.D58 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 25 ND 246 P.D59 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 25 ND 246 P.D59 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 25 ND 246 P.D50 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 25 ND 246 P.D50 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten während Sufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D50 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 26 ND 247 P.D50 Verhalten des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Schaltbedingung des Ausgangs 26 ND 248 P.D61 Schaltverzögerung des Ausgangs 26 ND 245 P.D62 Einschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND 245 P.D63 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26 ND 245 P.D64 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26 ND 245 P.D66 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26 ND 246 P.D68 Verhalten während der Rüfahrt des Ausgang					
P.D4B         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 24         0         247           P.D4C         Verhalten bei Stopp des Ausgangs 24         0         247           P.D4D         Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 24         0         247           P.D4F         Befehlsweitergabe des Ausgangs 24         0         249           P.D50         Schaltbedingung des Ausgangs 25         ND         243           P.D51         Schaltverhalten des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D52         Einschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D53         Ausschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND         [Sekunde]         244           P.D54         Logische Umkehr des Ausgangs 25         ND         [Sekunde]         244           P.D54         Logische Umkehr des Ausgangs 25         ND         245           P.D55         P.D56         Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 25         ND         245           P.D57         Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 25         ND         246           P.D58         Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 25         ND         246           P.D59         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25         ND         247           P.D					
P.D4C         Verhalten bei Stopp des Ausgangs 24         0         247           P.D4D         Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 24         0         247           P.D4F         Befehlsweitergabe des Ausgangs 25         0         249           P.D50         Schaltbedingung des Ausgangs 25         ND         243           P.D51         Schaltverlatlen des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D52         Einschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D52         Einschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D53         Ausschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND         245           P.D54         Logische Umkehr des Ausgangs 25         ND         245           P.D55         Positionsweitergabe des Ausgangs 25         ND         245           P.D55         Positionsweitergabe des Ausgangs 25         ND         245           P.D55         Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 25         ND         245           P.D56         Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 25         ND         246           P.D57         Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 25         ND         246           P.D57         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 25					
P.D4D         Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 24         0         247           P.D4F         Befehlsweitergabe des Ausgangs 24         0         249           P.D50         Schaltbedingung des Ausgangs 25         ND         243           P.D51         Schaltverlaiten des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D52         Einschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D53         Ausschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D53         Ausschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D54         Logische Umkehr des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D55         Ausschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D55         Positionsweitergabe des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D55         Positionsweitergabe des Ausgangs 25         ND [Inkremente]         245           P.D55         Positionsweitergabe des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         245           P.D56         Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         246           P.D58         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         247      <		<u> </u>			
P.D4F         Befehlsweitergabe des Ausgangs 25         ND         249           P.D50         Schaltbedingung des Ausgangs 25         ND         243           P.D51         Schaltverhalten des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D52         Einschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D53         Ausschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D54         Logische Umkehr des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D55         Positionsweitergabe des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         245           P.D56         Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 25         ND [D 245         10           P.D57         Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 25         ND [D 246         245         246           P.D57         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 25         ND [D 246         240         240         240         240         240         240         240         240         2					
P.D50         Schaltbedingung des Ausgangs 25         ND         243           P.D51         Schaltverhalten des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D52         Einschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D53         Ausschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D54         Logische Umkehr des Ausgangs 25         ND         245           P.D55         Positionsweitergabe des Ausgangs 25         ND         245           P.D55         Positionsweitergabe des Ausgangs 25         ND         245           P.D56         Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 25         ND         245           P.D57         Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 25         ND         246           P.D57         Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 25         ND         246           P.D58         Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 25         ND         246           P.D59         Verhalten während der Raumphase des Ausgangs 25         ND         247           P.D58         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25         ND         247           P.D50         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25         ND         247           P.D50         Verhalten bei Stopp des Aus		<u> </u>			
P.D51         Schaltverhalten des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D52         Einschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D53         Ausschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND         245           P.D54         Logische Umkehr des Ausgangs 25         ND         245           P.D55         Positionsweitergabe des Ausgangs 25         ND         245           P.D56         Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 25         ND         245           P.D57         Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 25         ND         246           P.D58         Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 25         ND         246           P.D59         Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 25         ND         246           P.D59         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 25         ND         247           P.D59         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 25         ND         247           P.D50         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 25         ND         247           P.D50         Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 25         ND         247           P.D50         Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 25         ND         249           P.D61					
P.D52         Einschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D53         Ausschaltverzögerung des Ausgangs 25         ND [Sekunde]         244           P.D54         Logische Umkehr des Ausgangs 25         ND         245           P.D55         Positionsweitergabe des Ausgangs 25         ND         245           P.D56         Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 25         ND         245           P.D57         Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 25         ND         246           P.D58         Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 25         ND         246           P.D58         Verhalten während der Rümphase des Ausgangs 25         ND         246           P.D59         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 25         ND         247           P.D5B         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25         ND         247           P.D5D         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25         ND         247           P.D5D         Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 25         ND         247           P.D5D         Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 25         ND         247           P.D5F         Befehlsweitergabe des Ausgangs 26         ND         247           P.D5F         Befehls					
P.D53 Ausschaltverzögerung des Ausgangs 25 ND [Sekunde] 244 P.D54 Logische Umkehr des Ausgangs 25 ND 245 P.D55 Positionsweitergabe des Ausgangs 25 ND 245 P.D56 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 25 ND 245 P.D57 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 25 ND 246 P.D58 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 25 ND 246 P.D59 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 25 ND 246 P.D59 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 25 ND 247 P.D58 Verhalten während der Räumphase 25 ND 247 P.D58 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 25 ND 247 P.D56 Befehlsweitergabe des Ausgangs 25 ND 247 P.D56 Befehlsweitergabe des Ausgangs 25 ND 247 P.D60 Schaltbedingung des Ausgangs 26 ND 249 P.D61 Schaltverhalten des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D62 Einschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D64 Logische Umkehr des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D65 Positionsweitergabe des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 245 P.D66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 245 P.D67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26 ND 245 P.D68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26 ND 246 P.D68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26 ND 246 P.D69 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 26 ND 247		<u> </u>			
P.D54 Logische Umkehr des Ausgangs 25 ND 245 P.D55 Positionsweitergabe des Ausgangs 25 ND 245 P.D55 Positionsweitergabe des Ausgangs 25 ND 245 P.D56 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 25 ND 246 P.D57 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 25 ND 246 P.D58 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 25 ND 246 P.D59 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 25 ND 246 P.D59 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 25 ND 247 P.D56 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25 ND 247 P.D56 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25 ND 247 P.D56 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 25 ND 247 P.D5D Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 25 ND 247 P.D5F Befehlsweitergabe des Ausgangs 25 ND 247 P.D5F Befehlsweitergabe des Ausgangs 26 ND 249 P.D60 Schaltbedingung des Ausgangs 26 ND 243 P.D61 Schaltverhalten des Ausgangs 26 ND Sekunde] 244 P.D62 Einschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D64 Logische Umkehr des Ausgangs 26 ND 245 P.D65 Positionsweitergabe des Ausgangs 26 ND 245 P.D66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 26 ND 245 P.D67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26 ND 246 P.D68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26 ND 246 P.D68 Verhalten während der Rümphase des Ausgangs 26 ND 246 P.D69 Verhalten während der Rümphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247					
P.D55 Positionsweitergabe des Ausgangs 25 ND [Inkremente]  P.D56 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 25 ND 245  P.D57 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 25 ND 246  P.D58 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 25 ND 246  P.D59 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 25 ND 246  P.D59 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 25 ND 247  P.D5A Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25 ND 247  P.D5B Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25 ND 247  P.D5C Verhalten bei Stopp des Ausgangs 25 ND 247  P.D5C Verhalten bei Stopp des Ausgangs 25 ND 247  P.D5D Verhalten bei Stopp des Ausgangs 25 ND 247  P.D5D Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 25 ND 247  P.D5F Befehlsweitergabe des Ausgangs 25 ND 247  P.D61 Schaltbedingung des Ausgangs 26 ND 243  P.D61 Schaltverlalten des Ausgangs 26 ND 244  P.D62 Einschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244  P.D63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244  P.D64 Logische Umkehr des Ausgangs 26 ND 245  P.D65 Positionsweitergabe des Ausgangs 26 ND 245  P.D66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 26 ND 245  P.D67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26 ND 246  P.D68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26 ND 246  P.D69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 26 ND 246  P.D69 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247  P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247  P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247  P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247  P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247  P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247  P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247		<u> </u>			
P.D56 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 25 ND 246 P.D57 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 25 ND 246 P.D58 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 25 ND 246 P.D59 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 25 ND 246 P.D59 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 25 ND 247 P.D51 Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 25 ND 247 P.D55 Befehlsweitergabe des Ausgangs 25 ND 247 P.D56 Schaltbedingung des Ausgangs 26 ND 249 P.D60 Schaltbedingung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D62 Einschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D64 Logische Umkehr des Ausgangs 26 ND 245 P.D65 Positionsweitergabe des Ausgangs 26 ND 245 P.D66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 26 ND 245 P.D67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26 ND 246 P.D68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26 ND 246 P.D68 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 246 P.D69 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D68 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D68 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D68 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D68 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D68 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D68 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D68 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D68 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247		• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •	ND		245
P.D57 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 25 ND 246 P.D58 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 25 ND 246 P.D59 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 25 ND 246 P.D50 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 25 ND 247 P.D50 Schaltbedingung des Ausgangs 25 ND 249 P.D60 Schaltbedingung des Ausgangs 26 ND 243 P.D61 Schaltverhalten des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D62 Einschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D64 Logische Umkehr des Ausgangs 26 ND 245 P.D65 Positionsweitergabe des Ausgangs 26 ND 245 P.D66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 26 ND 245 P.D67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26 ND 246 P.D68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26 ND 246 P.D69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 26 ND 246 P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247			[Inkremente]		
P.D58 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 25 ND 246 P.D59 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 25 ND 246 P.D5A Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 25 ND 247 P.D5B Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25 ND 247 P.D5C Verhalten bei Stopp des Ausgangs 25 ND 247 P.D5C Verhalten wein keine Automatik des Ausgangs 25 ND 247 P.D5D Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 25 ND 247 P.D5F Befehlsweitergabe des Ausgangs 25 ND 247 P.D5F Befehlsweitergabe des Ausgangs 25 ND 249 P.D60 Schaltbedingung des Ausgangs 26 ND 243 P.D61 Schaltverhalten des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D62 Einschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D64 Logische Umkehr des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 245 P.D65 Positionsweitergabe des Ausgangs 26 ND 245 P.D66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 26 ND 245 P.D67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26 ND 246 P.D68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26 ND 246 P.D68 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 246 P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 26 ND 247	P.D56	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 25	ND		245
P.D59 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 25 ND 246 P.D5A Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 25 ND 247 P.D5B Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25 ND 247 P.D5C Verhalten bei Stopp des Ausgangs 25 ND 247 P.D5C Verhalten bei Stopp des Ausgangs 25 ND 247 P.D5D Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 25 ND 247 P.D5F Befehlsweitergabe des Ausgangs 25 ND 249 P.D6F Befehlsweitergabe des Ausgangs 26 ND 249 P.D60 Schaltbedingung des Ausgangs 26 ND 243 P.D61 Schaltverhalten des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D62 Einschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D64 Logische Umkehr des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 245 P.D65 Positionsweitergabe des Ausgangs 26 ND 245 P.D66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 26 ND 245 P.D67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26 ND 246 P.D68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26 ND 246 P.D69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 26 ND 246 P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 26 ND 247	P.D57	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 25	ND		246
P.D5A Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 25 ND 247 P.D5B Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25 ND 247 P.D5C Verhalten bei Stopp des Ausgangs 25 ND 247 P.D5D Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 25 ND 247 P.D5D Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 25 ND 247 P.D5F Befehlsweitergabe des Ausgangs 25 ND 249 P.D60 Schaltbedingung des Ausgangs 26 ND 243 P.D61 Schaltverhalten des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D62 Einschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D64 Logische Umkehr des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 245 P.D65 Positionsweitergabe des Ausgangs 26 ND 245 P.D66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 26 ND 245 P.D67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26 ND 246 P.D68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26 ND 246 P.D69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 26 ND 246 P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 26 ND 247	P.D58	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 25	ND		
P.D5B Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 25 ND 247 P.D5C Verhalten bei Stopp des Ausgangs 25 ND 247 P.D5D Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 25 ND 247 P.D5F Befehlsweitergabe des Ausgangs 25 ND 249 P.D60 Schaltbedingung des Ausgangs 26 ND 243 P.D61 Schaltverhalten des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D62 Einschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D64 Logische Umkehr des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D65 Positionsweitergabe des Ausgangs 26 ND 245 P.D66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 26 ND 245 P.D67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26 ND 246 P.D68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26 ND 246 P.D69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 26 ND 246 P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D66 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D66 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D66 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D66 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D66 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D66 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 26 ND 247					
P.D5C Verhalten bei Stopp des Ausgangs 25 ND 247 P.D5D Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 25 ND 247 P.D5F Befehlsweitergabe des Ausgangs 25 ND 249 P.D60 Schaltbedingung des Ausgangs 26 ND 243 P.D61 Schaltverhalten des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D62 Einschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D64 Logische Umkehr des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 245 P.D65 Positionsweitergabe des Ausgangs 26 ND [Inkremente] P.D66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 26 ND 245 P.D67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26 ND 246 P.D68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26 ND 246 P.D69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 26 ND 246 P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D66 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D66 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D66 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D66 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247					
P.D5D Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 25 ND 247 P.D5F Befehlsweitergabe des Ausgangs 25 ND 249 P.D60 Schaltbedingung des Ausgangs 26 ND 243 P.D61 Schaltverhalten des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D62 Einschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D64 Logische Umkehr des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 245 P.D65 Positionsweitergabe des Ausgangs 26 ND 245 P.D66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 26 ND 245 P.D67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26 ND 246 P.D68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26 ND 246 P.D69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 26 ND 246 P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 26 ND 247		0 0			
P.D5F Befehlsweitergabe des Ausgangs 25 ND 249 P.D60 Schaltbedingung des Ausgangs 26 ND 243 P.D61 Schaltverhalten des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D62 Einschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D64 Logische Umkehr des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 245 P.D65 Positionsweitergabe des Ausgangs 26 ND 245 P.D66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 26 ND 245 P.D67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26 ND 246 P.D68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26 ND 246 P.D69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 26 ND 246 P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 26 ND 247					
P.D60 Schaltbedingung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D61 Schaltverhalten des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D62 Einschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D64 Logische Umkehr des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 245 P.D65 Positionsweitergabe des Ausgangs 26 ND 245 P.D66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 26 ND 245 P.D67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26 ND 246 P.D68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26 ND 246 P.D69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 26 ND 246 P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 26 ND 247					
P.D61 Schaltverhalten des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D62 Einschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D64 Logische Umkehr des Ausgangs 26 ND 245 P.D65 Positionsweitergabe des Ausgangs 26 ND 245 P.D66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 26 ND 245 P.D67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26 ND 246 P.D68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26 ND 246 P.D69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 26 ND 246 P.D69 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D6B Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D6C Verhalten bei Stopp des Ausgangs 26 ND 247					
P.D62 Einschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D64 Logische Umkehr des Ausgangs 26 ND 245 P.D65 Positionsweitergabe des Ausgangs 26 ND 245 P.D66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 26 ND 245 P.D67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26 ND 246 P.D68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26 ND 246 P.D69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 26 ND 246 P.D69 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D68 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D68 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D68 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 26 ND 247					
P.D63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs 26 ND [Sekunde] 244 P.D64 Logische Umkehr des Ausgangs 26 ND 245 P.D65 Positionsweitergabe des Ausgangs 26 ND 245  P.D66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 26 ND 245 P.D67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26 ND 246 P.D68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26 ND 246 P.D69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 26 ND 246 P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 26 ND 247					
P.D64 Logische Umkehr des Ausgangs 26 ND 245 P.D65 Positionsweitergabe des Ausgangs 26 ND 245  P.D66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 26 ND 245 P.D67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26 ND 246 P.D68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26 ND 246 P.D69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 26 ND 246 P.D69 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D68 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D68 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D60 Verhalten bei Stopp des Ausgangs 26 ND 247					
P.D65 Positionsweitergabe des Ausgangs 26 ND 245  [Inkremente]  P.D66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 26 ND 245  P.D67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26 ND 246  P.D68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26 ND 246  P.D69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 26 ND 246  P.D60 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247  P.D6B Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247  P.D6C Verhalten bei Stopp des Ausgangs 26 ND 247					
P.D66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 26 ND 245 P.D67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26 ND 246 P.D68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26 ND 246 P.D69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 26 ND 246 P.D6A Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 26 ND 247 P.D6B Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 26 ND 247 P.D6C Verhalten bei Stopp des Ausgangs 26 ND 247					
P.D66Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 26ND245P.D67Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26ND246P.D68Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26ND246P.D69Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 26ND246P.D6AVerhalten während der Räumphase des Ausgangs 26ND247P.D6BVerhalten während Zufahrt des Ausgangs 26ND247P.D6CVerhalten bei Stopp des Ausgangs 26ND247	1.000	1 ositions wellergabe des Adsgangs 20			240
P.D67Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 26ND246P.D68Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26ND246P.D69Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 26ND246P.D6AVerhalten während der Räumphase des Ausgangs 26ND247P.D6BVerhalten während Zufahrt des Ausgangs 26ND247P.D6CVerhalten bei Stopp des Ausgangs 26ND247	P.D66	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 26			245
P.D68Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 26ND246P.D69Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 26ND246P.D6AVerhalten während der Räumphase des Ausgangs 26ND247P.D6BVerhalten während Zufahrt des Ausgangs 26ND247P.D6CVerhalten bei Stopp des Ausgangs 26ND247					
P.D69Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 26ND246P.D6AVerhalten während der Räumphase des Ausgangs 26ND247P.D6BVerhalten während Zufahrt des Ausgangs 26ND247P.D6CVerhalten bei Stopp des Ausgangs 26ND247					
P.D6AVerhalten während der Räumphase des Ausgangs 26ND247P.D6BVerhalten während Zufahrt des Ausgangs 26ND247P.D6CVerhalten bei Stopp des Ausgangs 26ND247					
P.D6BVerhalten während Zufahrt des Ausgangs 26ND247P.D6CVerhalten bei Stopp des Ausgangs 26ND247					
P.D6C Verhalten bei Stopp des Ausgangs 26 ND 247					
	P.D6D		ND		247

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von:	Seite
			am:	
P.D6F	Befehlsweitergabe des Ausgangs 26	ND		249
P.D70	Schaltbedingung des Ausgangs 27	6		243
P.D71	Schaltverhalten des Ausgangs 27	1000,0		244
D D70	Financhaltura = annua dea Augusta 27	[Sekunde]		244
P.D72 P.D73	Einschaltverzögerung des Ausgangs 27 Ausschaltverzögerung des Ausgangs 27	0,0 [Sekunde] 0,0 [Sekunde]		244 244
P.D73	Logische Umkehr des Ausgangs 27	0,0 [Sekunde]		245
P.D75	Positionsweitergabe des Ausgangs 27	0 [Inkremente]		245
P.D76	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 27	0		245
P.D77	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 27	0		246
P.D78	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 27	0		246
P.D79	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 27	0		246
P.D7A	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 27	0		247
P.D7B	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 27	0		247
P.D7C	Verhalten bei Stopp des Ausgangs 27	0		247
P.D7D	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 27	0		247
P.D7F	Befehlsweitergabe des Ausgangs 27	0		249
P.D80	Schaltbedingung des Ausgangs 28	6		243
P.D81	Schaltverhalten des Ausgangs 28	1000,0		244
		[Sekunde]		
P.D82	Einschaltverzögerung des Ausgangs 28	0,0 [Sekunde]		244
P.D83	Ausschaltverzögerung des Ausgangs 28	0,0 [Sekunde]		244
P.D84	Logische Umkehr des Ausgangs 28	0		245
P.D85	Positionsweitergabe des Ausgangs 28	0 [Inkremente]		245
P.D86	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 28	0		245
P.D87	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 28	0		246
P.D88	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 28	0		246
P.D89 P.D8A	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 28 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 28	0		246 247
P.D8B	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 28	0		247
P.D8C	Verhalten bei Stopp des Ausgangs 28	0		247
P.D8D	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 28	0		247
P.D8F	Befehlsweitergabe des Ausgangs 28	0		249
P.D90	Schaltbedingung des Ausgangs 29	6		243
P.D91	Schaltverhalten des Ausgangs 29	1000,0		244
		[Sekunde]		
P.D92	Einschaltverzögerung des Ausgangs 29	0,0 [Sekunde]		244
P.D93	Ausschaltverzögerung des Ausgangs 29	0,0 [Sekunde]		244
P.D94	Logische Umkehr des Ausgangs 29	0		245
P.D95	Positionsweitergabe des Ausgangs 29	0 [Inkremente]		245
P.D96	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 29	0		245
P.D97	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 29	0		246
P.D98	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 29	0		246
P.D99	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 29	0		246
P.D9A	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 29	0		247
P.D9B	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 29	0		247
P.D9C	Verhalten bei Stopp des Ausgangs 29	0		247
P.D9D	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 29	0		247
P.D9F	Befehlsweitergabe des Ausgangs 29	0 ND		249
P.DA0	Schaltbedingung des Ausgangs 2A	ND (Sokundo)		243
P.DA1 P.DA2	Schaltverhalten des Ausgangs 2A	ND [Sekunde]		244 244
P.DA2 P.DA3	Einschaltverzögerung des Ausgangs 2A	ND [Sekunde] ND [Sekunde]		244
P.DA3	Ausschaltverzögerung des Ausgangs 2A Logische Umkehr des Ausgangs 2A	ND [Sekunde]		245
P.DA4 P.DA5	Positionsweitergabe des Ausgangs 2A	ND ND		245
F.DAO	i usilionswellergabe des Ausgangs ZA	ואט		240

P.	Funktion	ab Werk	Seite	
			von: am:	
		[Inkremente]		
P.DA6	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 2A	ND		245
P.DA7	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 2A	ND		246
P.DA8	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 2A	ND		246
P.DA9	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 2A	ND		246
P.DAA	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 2A	ND		247
P.DAB	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 2A	ND		247
P.DAC	Verhalten bei Stopp des Ausgangs 2A	ND		247
P.DAD	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 2A	ND		247
P.DAF	Befehlsweitergabe des Ausgangs 2A	ND		249
P.DB0	Schaltbedingung des Ausgangs 2B	6		243
P.DB1	Schaltverhalten des Ausgangs 2B	1000,0		244
	Fireholt or "constant for A constant OD	[Sekunde]		0.14
P.DB2	Einschaltverzögerung des Ausgangs 2B	0,0 [Sekunde]		244
P.DB3	Ausschaltverzögerung des Ausgangs 2B	0,0 [Sekunde]		244
P.DB4	Logische Umkehr des Ausgangs 2B	0 [[n]		245
P.DB5	Positionsweitergabe des Ausgangs 2B	0 [Inkremente]		245
P.DB6	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 2B	0		245
P.DB7	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 2B	0		246
P.DB8	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 2B	0		246
P.DB9	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 2B	0		246
P.DBA	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 2B	0		247
P.DBB	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 2B	0		247 247
P.DBC P.DBD	Verhalten bei Stopp des Ausgangs 2B  Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 2B	0		247
P.DBF	Befehlsweitergabe des Ausgangs 2B	0		247
P.DC0	Schaltbedingung des Ausgangs 2C	6		243
P.DC1	Schaltverhalten des Ausgangs 2C	1000,0		244
1.501	Condition dos / dogangs 20	[Sekunde]		2
P.DC2	Einschaltverzögerung des Ausgangs 2C	0,0 [Sekunde]		244
P.DC3	Ausschaltverzögerung des Ausgangs 2C	0,0 [Sekunde]		244
P.DC4	Logische Umkehr des Ausgangs 2C	1		245
P.DC5	Positionsweitergabe des Ausgangs 2C	0 [Inkremente]		245
P.DC6	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 2C	0		245
P.DC7	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 2C	0		246
P.DC8	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 2C	0		246
P.DC9	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 2C	0		246
P.DCA	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 2C	0		247
P.DCB	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 2C	0		247
P.DCC	Verhalten bei Stopp des Ausgangs 2C	0		247
P.DCD	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 2C	0		247
P.DCF	Befehlsweitergabe des Ausgangs 2C	0		249
P.DD0	Schaltbedingung des Ausgangs 2D	6		243
P.DD1	Schaltverhalten des Ausgangs 2D	1000,0		244
		[Sekunde]		
P.DD2	Einschaltverzögerung des Ausgangs 2D	0,0 [Sekunde]		244
P.DD3	Ausschaltverzögerung des Ausgangs 2D	0,0 [Sekunde]		244
P.DD4	Logische Umkehr des Ausgangs 2D	1		245
P.DD5	Positionsweitergabe des Ausgangs 2D	0 [Inkremente]		245
P.DD6	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 2D	0		245
P.DD7	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 2D	0		246
P.DD8	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 2D	0		246
P.DD9	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 2D	0		246
P.DDA	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 2D	0		247
P.DDB	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 2D	0		247

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von:	Seite
			am:	
P.DDC	Verhalten bei Stopp des Ausgangs 2D	0	uiii.	247
P.DDD	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 2D	0		247
P.DDF	Befehlsweitergabe des Ausgangs 2D	0		249
P.DE0		6		243
P.DE1	Schaltverhalten des Ausgangs 2E	1000,0		244
	5 5	[Sekunde]		
P.DE2	Einschaltverzögerung des Ausgangs 2E	0,0 [Sekunde]		244
P.DE3	Ausschaltverzögerung des Ausgangs 2E	0,0 [Sekunde]		244
P.DE4	Logische Umkehr des Ausgangs 2E	1		245
P.DE5	Positionsweitergabe des Ausgangs 2E	0 [Inkremente]		245
P.DE6	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 2E	0		245
P.DE7	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 2E	0		246
P.DE8	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 2E	0		246
P.DE9	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 2E	0		246
P.DEA	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 2E	0		247
P.DEB	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 2E	0		247
P.DEC	Verhalten bei Stopp des Ausgangs 2E	0		247
P.DED	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 2E	0		247
P.DEF	Befehlsweitergabe des Ausgangs 2E	0		249
P.DF0	Schaltbedingung des Ausgangs 2F	6		243
P.DF1	Schaltverhalten des Ausgangs 2F	1000,0		244
		[Sekunde]		
P.DF2	Einschaltverzögerung des Ausgangs 2F	0,0 [Sekunde]		244
P.DF3	Ausschaltverzögerung des Ausgangs 2F	0,0 [Sekunde]		244
P.DF4	Logische Umkehr des Ausgangs 2F	1		245
P.DF5	Positionsweitergabe des Ausgangs 2F	0 [Inkremente]		245
P.DF6	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs 2F	0		245
P.DF7	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs 2F	0		246
P.DF8	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs 2F	0		246
P.DF9	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs 2F	0		246
P.DFA	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 2F	0		247
P.DFB	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 2F	0		247
P.DFC	Verhalten bei Stopp des Ausgangs 2F	0		247
P.DFD	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 2F	0		247
P.DFF	Befehlsweitergabe des Ausgangs 2F	0		249
P.E01	Funktion des virtuellen Ausgang 31	0000		239
P.E02	Funktion des virtuellen Ausgang 32	0000		239
P.E03	Funktion des virtuellen Ausgang 33	0000		239
P.E04	Funktion des virtuellen Ausgang 34	0000		239
P.E05	Funktion des virtuellen Ausgang 35	0000		239
P.E06	Funktion des virtuellen Ausgang 36	0000		239
P.E07	Funktion des virtuellen Ausgang 37	0000		239
P.E08	Funktion des virtuellen Ausgang 38	0000		239
P.E0A	Funktion des virtuellen Eingang 3A	0000		115
P.E0B	Funktion des virtuellen Eingang 3B	0000		115
P.EOC	Funktion des virtuellen Eingang 3C	0000		115
P.E0D	Funktion des virtuellen Eingang 3D	0000		115
P.E0E	Funktion des virtuellen Eingang 3E	0000		115
P.E0F	Funktion des virtuellen Eingang 3F	0000		115
P.E10	Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 31	6		243
P.E11	Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 31	1000,0		244
		[Sekunde]		
P.E12	Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 31	0,0 [Sekunde]		244
P.E13	Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 31	0,0 [Sekunde]		244
P.E14	Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 31	0		245

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von:	Seite
D E45	Design and the American American	0.511	am:	0.45
P.E15	Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 31	0 [Inkremente]		245
P.E16 P.E17	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 31	0		245
	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 31	Ü		246
P.E18	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 31	0		246
P.E19	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 31	0		246
P.E1A	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 31	0		247
P.E1B	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 31	0		247
P.E1C		0		247
P.E1D	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs Ausgang 31	0		247
P.E1F	Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 31	0		249
P.E20	Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 32	6		243
P.E21	Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 32	1000,0		244
		[Sekunde]		
P.E22	Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 32	0,0 [Sekunde]		244
P.E23	Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 32	0,0 [Sekunde]		244
P.E24	Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 32	0		245
P.E25	Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 32	0 [Inkremente]		245
P.E26	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 32	0		245
P.E27	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 32	0		246
P.E28	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 32	0		246
P.E29	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 32	0		246
P.E2A	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 32	0		247
P.E2B		0		247
P.E2C		0		247
P.E2D	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs Ausgang 32	0		247
P.E2F	Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 32	0		249
P.E30	Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 33	6		243
P.E31	Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 33	1000,0 [Sekunde]		244
P.E32	Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 33	0,0 [Sekunde]		244
P.E33	Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 33	0,0 [Sekunde]		244
P.E34	Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 33	0		245
P.E35	Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 33	0 [Inkremente]		245
P.E36	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 33	0		245
P.E37	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 33	0		246
P.E38	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 33	0		246
P.E39	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 33	0		246
P.E3A	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 33	0		247
P.E3B	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 33	0		247
P.E3C	Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 33	0		247
P.E3D	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs	0		247
00	Ausgang 33	Č		- ' '
FFIC FI	FCTRONIC Seite 316 von 320		TST FIIVE-ER	1/40 00 00

P.E3F         Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 34         6         243           P.E4D         Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 34         6         243           P.E41         Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 34         1000,0         244           P.E42         Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 34         0,0 (Sekunde)         244           P.E43         Ausgiche Umkehr des Ausgangs Ausgang 34         0         245           P.E44         Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 34         0         245           P.E45         Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 34         0         245           P.E46         Auswahl Ampelty des Ausgangs Ausgang 34         0         245           P.E47         Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 34         0         246           34         P.E48         Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0         246           34         P.E49         Verhalten während der Räumphase des Ausgang 34         0         247           P.E49         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 34         0         247           P.E40         Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 34         0         247           P.E41         Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 34         0         247 <th>P.</th> <th>Funktion</th> <th>ab Werk</th> <th>Geändert Sei von: am:</th> <th>ite</th>	P.	Funktion	ab Werk	Geändert Sei von: am:	ite
P.E40         Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 34         6         243           P.E41         Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 34         1000,0         244           P.E42         Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 34         0,0 [Sekunde]         244           P.E43         Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 34         0,0 [Sekunde]         244           P.E43         P.E34 (Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 34)         0 [Inkremente]         245           P.E44         Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 34         0 [Inkremente]         245           P.E43         Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 34         0 [Inkremente]         245           P.E44         Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 34         0 [Inkremente]         245           P.E47         Verhalten in Endlage Tor ZUF des Ausgangs Ausgang 0         246           34         Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0         246           34         P.E44         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 34         0         247           Ausgang 34         O         247         Ausgang 34         0         247           P.E44         Verhalten während der Räumphase Jusgang Ausgang 34         0         247           P.E42         Verhalten während der Räumphase Jusgang Ausgang	P.E3F	Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 33	0		9
P.E41   Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 34   1000,0					
Sekunde    P.E42					
P.E42         Einschaltwerzögerung des Ausgangs Ausgang 34         0,0 [Sekunde]         244           P.E43         Losschaltwerzögerung des Ausgangs Ausgang 34         0,0 [Sekunde]         244           P.E45         Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 34         0         245           P.E46         Auswahl Ampelty des Ausgangs Ausgang 34         0         245           P.E47         Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang         0         246           P.E48         Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang         0         246           34         P.E48         Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang         0         246           34         P.E49         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang         0         246           34         P.E40         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs         0         247           P.E40         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 34         0         247           P.E41         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 34         0         247           P.E42         Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 34         0         247           P.E41         Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 35         0         247           P.E45         Befelhsweitergab					
P.E43         Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 34         0         0         245           P.E44         Degische Umkerh des Ausgangs Ausgang 34         0         1.245           P.E45         Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 34         0         1.245           P.E46         Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 34         0         245           P.E47         Verhalten in Endlage Tor Zube a Ausgangs Ausgang 0         246           34         Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0         246           B.E49         Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0         247           Ausgang 34         0         247           P.E40         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs ausgang 0         247           Ausgang 34         0         247           P.E41         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 34         0         247           P.E42         Verhalten während Extorp des Ausgangs Ausgang 34         0         247           P.E41         Verhalten wen keine Automatik des Ausgang 34         0         247           P.E42         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs 34         0         249           P.E45         Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35         6         243           P.E50 <td>P.E42</td> <td>Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 34</td> <td></td> <td>24</td> <td>4</td>	P.E42	Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 34		24	4
P.E44         Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 34         0         245           P.E45         Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 34         0 [Inkremente]         245           P.E46         Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 34         0         246           P.E47         Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0         246           34         24         246           P.E49         Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0         246           34         24         246           P.E49         Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0         246           34         24         246           P.E44         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 0         247           P.E44         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 34         0         247           P.E42         Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 34         0         247           P.E40         Verhalten wein keine Automatik des Ausgangs Ausgang 34         0         247           P.E41         Verhalten wein keine Automatik des Ausgangs Ausgang 35         6         243           P.E51         Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 35         1000,0         244           P.E54         Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35	P.E43			24	4
P.E46         Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 34         0         245           P.E47         Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0         246           34         Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0         246           34         P.E49         Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0         246           34         P.E40         Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0         247           Ausgang 34         P.E40         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 0         247           P.E40         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 34         0         247           P.E40         Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 34         0         247           P.E41         Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 34         0         247           P.E42         Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 34         0         247           P.E41         Berhalten wenn keine Automalik des Ausgangs         0         247           P.E41         Berhalten wenn keine Automalik des Ausgangs 35         0         249           P.E51         Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 35         1000,0         249           P.E52         Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 35         0,0 [Sekunde]         244	P.E44		0	24	5
P.E47   Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang   0   246   34     P.E48   Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang   0   246   34     P.E49   Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang   0   246   34     P.E44   Verhalten während der Räumphase des Ausgangs   0   247   2	P.E45	Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 34	0 [Inkremente]	24	5
P.E48   Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang   Q   246   34     P.E49   Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang   Q   246   34     P.E4A   Verhalten während der Räumphase des Ausgangs   Q   247   Ausgang 34   Q   247   Ausgang 34   Q   247   P.E4C   Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 34   Q   247   P.E4C   Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 34   Q   247   P.E4C   Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 34   Q   247   P.E4D   Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 34   Q   247   P.E4D   Verhalten weinn keine Automatik des Ausgangs Q   247   Ausgang 34   Q   249   P.E5D   Schaltbedrigung des Ausgangs Ausgang 35   G   243   P.E51   Schaltbedrigung des Ausgangs Ausgang 35   G   243   P.E51   Schaltbedrigung des Ausgangs Ausgang 35   G   Q   244   P.E52   Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 35   Q   Q   Q   Q   Q   Q   Q   Q   Q	P.E46	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 34	0	24	5
P.E49   Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang   0   246	P.E47	-	0	24	-6
P.E4A   Verhalten während der Räumphase des Ausgangs   0   247	P.E48		0	24	6
Ausgang 34	P.E49		0	24	6
P.E4C         Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgangs         0         247           P.E4D         Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs         0         247           Ausgang 34         0         249           P.E5D         Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 35         6         243           P.E51         Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 35         1000,0         244           P.E52         Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 35         0.0 [Sekunde]         244           P.E53         Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 35         0.0 [Sekunde]         244           P.E53         Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 35         0.0 [Sekunde]         244           P.E54         Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 35         0.0 [Sekunde]         244           P.E55         Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35         0 [Inkremente]         245           P.E55         Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35         0 [Inkremente]         245           P.E56         Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 35         0 [Inkremente]         245           P.E57         Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 3         0 [Inkremente]         246           35         P.E50         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 3 <t< td=""><td>P.E4A</td><td></td><td>0</td><td>24</td><td>7</td></t<>	P.E4A		0	24	7
P.E4D         Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs         0         247           Ausgang 34         0         249           P.E50         Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 35         6         243           P.E51         Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 35         1000,0         244           P.E51         Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 35         0.0 (Sekunde)         244           P.E52         Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 35         0.0 (Sekunde)         244           P.E53         Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 35         0.0 (Sekunde)         244           P.E53         Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 35         0.0 (Sekunde)         244           P.E54         Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 35         0.0 (Sekunde)         244           P.E55         Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35         0.0 (Inkremente)         245           P.E56         Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 35         0         245           P.E56         Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0         246           35         Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 3         0         246           35         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 35         0         247           P.E59 <td>P.E4B</td> <td></td> <td>0</td> <td>24</td> <td>7</td>	P.E4B		0	24	7
P.E4F   Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 34   0   249     P.E50   Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 35   6   243     P.E51   Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 35   1000,0   244     P.E52   Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 35   1000,0   244     P.E53   Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 35   0,0   Sekunde  244     P.E54   Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 35   0   245     P.E55   Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35   0   245     P.E55   Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35   0   245     P.E57   Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0   246     P.E58   Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 35   0   245     P.E59   Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0   246     R.E58   Verhalten während der Räumphase des Ausgangs O   247     P.E59   Verhalten während der Räumphase des Ausgangs O   247     P.E50   Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 0   247     P.E50   Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 35   0   247     P.E50   Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 35   0   247     P.E50   Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 35   0   247     P.E50   Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 35   0   247     P.E50   Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs O   247     P.E50   Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 36   0   249     P.E60   Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 36   6   243     P.E61   Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 36   0   0   244     P.E62   Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36   0   0   0   244     P.E63   Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36   0   0   0   245     P.E65   Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 36   0   0   0   245     P.E66   Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 36   0   0   0   245     P.E66   Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 36   0   0   0   245     P.E68   Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0   0   246     P.E68   Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0   0   246     P.E69   Verhalten in Endlage Tor AU	P.E4C	Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 34	0	24	7
P.E50         Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 35         6         243           P.E51         Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 35         1000,0         244           P.E52         Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 35         0,0 [Sekunde]         244           P.E53         Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 35         0,0 [Sekunde]         244           P.E54         Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 35         0 [Inkremente]         245           P.E56         P.E56         Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 35         0 [Inkremente]         245           P.E57         Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 35         0 246         246           35         Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0 246         246           35         Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246         247           250         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 0 247         247           P.E50         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 0 247         247           P.E51         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 35 0 247         247           P.E52         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 35 0 247         247           P.E50         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 35 0 247         247           P.E50 <td>P.E4D</td> <td></td> <td>0</td> <td>24</td> <td>7</td>	P.E4D		0	24	7
P.E51         Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 35         1000,0 [Sekunde]           P.E52         Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 35         0,0 [Sekunde]         244           P.E53         Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 35         0,0 [Sekunde]         244           P.E54         Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 35         0         245           P.E55         Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35         0         245           P.E56         Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 35         0         245           P.E57         Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0         246         245           P.E58         Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0         246         246           35         9         246         35         246           P.E59         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 0         246         35         247           P.E59         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 35         0         247         247           P.E5B         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 35         0         247         247           P.E5D         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 35         0         247         245         247         245         247 <td< td=""><td>P.E4F</td><td>Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 34</td><td>0</td><td>24</td><td>9</td></td<>	P.E4F	Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 34	0	24	9
P.E52   Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 35   0,0   Sekunde    244     P.E53   Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 35   0,0   Sekunde    244     P.E54   Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 35   0   245     P.E55   Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35   0   [Inkremente]   245     P.E56   Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 35   0   0   246     P.E57   Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0   246     35   35   0   246     35   Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0   246     35   35   247     P.E59   Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0   246     35   35   247     P.E59   Verhalten während der Räumphase des Ausgangs ausgang 0   247     Ausgang 35   247     P.E50   Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 35   0   247     P.E50   Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 35   0   247     P.E50   Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 0   247     P.E50   Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 0   247     P.E50   Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 35   0   247     P.E60   Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 36   6   243     P.E61   Schaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36   1000,0   244     P.E62   Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36   0,0   Sekunde      P.E63   Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36   0,0   Sekunde      P.E64   Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 36   0   (Inkremente)   245     P.E65   Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 36   0   (Inkremente)   245     P.E66   Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0   246     P.E68   Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0   246     P.E68   Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0   246     P.E68   Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0   246     P.E69   Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0   246     P.E69   Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0   246     P.E69   Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0   246     P.E69   Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausg	P.E50	Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 35	6	24	3
P.E53         Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 35         0,0 [Sekunde]         244           P.E54         Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 35         0         245           P.E55         Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35         0 [Inkremente]         245           P.E56         Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 35         0         245           P.E57         Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0         246         35           P.E58         Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 35         0         246           35         35         0         246           9.E59         Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0         246         35           P.E59         Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0         247           Ausgang 35         0         247           P.E50         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 35         0         247           P.E50         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 35         0         247           P.E50         Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 35         0         247           P.E50         Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 35         0         247           P.E57         Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35 <td>P.E51</td> <td>Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 35</td> <td>·</td> <td>24</td> <td>4</td>	P.E51	Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 35	·	24	4
P.E54         Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 35         0         245           P.E55         Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35         0 [Inkremente]         245           P.E56         Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 35         0         245           P.E57         Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 35         0         246           35         Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 35         0         246           35         Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0         0         246           35         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 0         0         247           P.E5A         Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 0         0         247           P.E5D         Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 35         0         247           P.E5C         Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 35         0         247           P.E5D         Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 0         0         247           P.E5D         Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 35         0         247           P.E5D         Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 35         0         247           P.E5D         Selehlstweitergabe des Ausgangs Ausgang 35         0         249	P.E52	Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 35	0,0 [Sekunde]	24	4
P.E55 Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35 0 [Inkremente] 245 P.E56 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 35 0 246 P.E57 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0 246 35 P.E58 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0 246 35 P.E59 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246 35 P.E59 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246 35 P.E59 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 0 247 Ausgang 35 P.E5B Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 35 0 247 P.E5C Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 35 0 247 P.E5C Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 0 247 P.E5D Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 0 247 P.E5F Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35 0 247 P.E5F Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 36 0 249 P.E60 Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 36 6 243 P.E61 Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 36 1000,0 244 P.E62 Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde] P.E62 Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde] P.E63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] P.E64 Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] P.E66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] P.E67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0 246 P.E68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0 246 P.E68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0 246 P.E68 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0 246 P.E69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246	P.E53	Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 35	0,0 [Sekunde]	24	4
P.E56 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 35 0 245 P.E57 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0 246 35 P.E58 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0 246 35 P.E59 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246 35 P.E59 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246 35 P.E5A Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 0 247 Ausgang 35 P.E5B Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 35 0 247 P.E5C Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 35 0 247 P.E5D Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 35 0 247 Ausgang 35 P.E5F Befehlsweitere Automatik des Ausgangs 0 247 Ausgang 35 P.E5F Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35 0 249 P.E60 Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 36 6 243 P.E61 Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 36 6 244 P.E62 Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde] P.E62 Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde] P.E63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde] 244 P.E64 Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] 245 P.E65 Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] 245 P.E66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] 245 P.E67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0 246 P.E68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0 246 P.E68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0 246 P.E69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246	P.E54	Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 35	0	24	5
P.E57 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang  P.E58 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang  P.E59 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang  P.E59 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang  P.E50 Verhalten während der Räumphase des Ausgangs  P.E50 Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang  P.E50 Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 35  P.E50 Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 35  P.E50 Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs  P.E50 Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs  P.E51 Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35  P.E55 Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35  P.E60 Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 36  P.E61 Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 36  P.E62 Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36  P.E63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36  P.E64 Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 36  P.E65 Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 36  P.E66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 36  P.E67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang  P.E68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang  P.E69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang  P.E69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang  P.E69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang  O 246  P.E69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang  O 246	P.E55	Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35	0 [Inkremente]	24	-5
P.E58 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0 246 35 P.E59 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246 35 P.E5A Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 0 247 Ausgang 35 P.E5B Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 35 0 247 P.E5C Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 35 0 247 P.E5C Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 0 247 Ausgang 35 P.E5B Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35 0 247 P.E5D Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 0 247 Ausgang 35 P.E5F Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35 0 249 P.E60 Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 36 6 243 P.E61 Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 36 1000,0 244 P.E62 Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde] P.E62 Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde] 244 P.E63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] 245 P.E65 Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] 245 P.E66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] 245 P.E67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0 246 36 P.E68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0 246 P.E69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246				24	ŀ5
P.E59 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246 35  P.E5A Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 0 247 Ausgang 35  P.E5B Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 35 0 247  P.E5C Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 35 0 247  P.E5D Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 0 247  P.E5D Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 0 247  P.E5D Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 0 247  P.E5D Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 35 0 249  P.E60 Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 36 6 243  P.E61 Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 36 1000,0 244  P.E62 Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde]  P.E63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde] 244  P.E64 Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] 245  P.E65 Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] 245  P.E66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] 245  P.E67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0 246  P.E68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0 246  P.E68 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246  P.E69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246	P.E57		0	24	6
P.E5A Verhalten während der Räumphase des Ausgangs 0 247 Ausgang 35  P.E5B Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 35 0 247 P.E5C Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 35 0 247 P.E5D Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 0 247 Ausgang 35 P.E5F Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35 0 249 P.E60 Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 36 6 243 P.E61 Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 36 1000,0 244 P.E62 Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde] P.E63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde] 244 P.E64 Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] 245 P.E65 Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] 245 P.E66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 36 0 246 P.E67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0 246 P.E68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0 246 P.E68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0 246 P.E69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246	P.E58		0	24	6
Ausgang 35  P.E5B Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 35 0 247  P.E5C Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 35 0 247  P.E5D Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 0 247  Ausgang 35  P.E5F Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35 0 249  P.E60 Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 36 6 243  P.E61 Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 36 1000,0 244  P.E62 Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde]  P.E63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde] 244  P.E64 Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] 245  P.E65 Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] 245  P.E66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 36 0 245  P.E67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0 246  B.E68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0 246  P.E69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246  P.E69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246	P.E59		0	24	6
P.E5C Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 35 0 247 P.E5D Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 0 247 Ausgang 35 P.E5F Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35 0 249 P.E60 Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 36 6 243 P.E61 Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 36 1000,0 244 [Sekunde] P.E62 Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde] 244 P.E63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde] 244 P.E64 Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] 245 P.E65 Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] 245 P.E66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 36 0 245 P.E67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0 246 P.E68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0 246 P.E69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246	P.E5A		0	24	7
P.E5D Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs 0 247 Ausgang 35  P.E5F Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35 0 249  P.E60 Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 36 6 243  P.E61 Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 36 1000,0 [Sekunde]  P.E62 Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde] 244  P.E63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde] 244  P.E64 Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] 245  P.E65 Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] 245  P.E66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 36 0 245  P.E67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0 246  P.E68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0 246  P.E69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246	P.E5B	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 35	0	24	7
Ausgang 35  P.E5F Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 35  P.E60 Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 36  P.E61 Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 36  P.E62 Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36  P.E63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36  P.E64 Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 36  P.E65 Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 36  P.E66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 36  P.E67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang  P.E68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang  P.E69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang  O 246  P.E69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang  O 246			0		
P.E60 Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 36 6 243 P.E61 Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 36 1000,0 [Sekunde] P.E62 Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde] 244 P.E63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde] 244 P.E64 Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 36 0 245 P.E65 Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] 245 P.E66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 36 0 245 P.E67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0 246 36 P.E68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0 246 P.E69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246	P.E5D	Ausgang 35	0	24	⊦7 ——
P.E60 Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 36 6 243 P.E61 Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 36 1000,0 [Sekunde] P.E62 Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde] 244 P.E63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde] 244 P.E64 Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 36 0 245 P.E65 Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] 245 P.E66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 36 0 245 P.E67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0 246 36 P.E68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0 246 P.E69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246					
P.E62 Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde] 244 P.E63 Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36 0,0 [Sekunde] 244 P.E64 Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 36 0 245 P.E65 Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] 245 P.E66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 36 0 [Inkremente] 245 P.E67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0 246 36 P.E68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0 246 36 P.E69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246					
P.E63Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 360,0 [Sekunde]244P.E64Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 360245P.E65Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 360 [Inkremente]245P.E66Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 360245P.E67Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 3602463636246P.E68Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 3602463636246P.E69Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0246	P.E61	Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 36	•	24	⊦4 ———
P.E64Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 360245P.E65Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 360 [Inkremente]245P.E66Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 360245P.E67Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 3602463636246P.E68Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 3602463636246P.E69Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0246	P.E62	Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 36		24	4
P.E65Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 360 [Inkremente]245P.E66Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 360245P.E67Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 3602463636246P.E68Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 3602463636246P.E69Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 360246			0,0 [Sekunde]		
P.E66 Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 36 0 245 P.E67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0 246 36 P.E68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0 246 36 P.E69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246					
P.E67 Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 0 246 36  P.E68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0 246 36  P.E69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246			0 [Inkremente]		
36 P.E68 Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 0 246 36 P.E69 Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 0 246					
36P.E69Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang0246	P.E67	36	0	24	.6
		36	0	24	⊦6 <u> </u>

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von: am:	Seite
	36			
P.E6A	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 36	0		247
P.E6B	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 36	0		247
P.E6C	Verhalten bei Stopp des Ausgangs Ausgang 36	0		247
P.E6D	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs Ausgang 36	0		247
P.E6F	Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 36	0		249
P.E70		6		243
P.E71	Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 37	1000,0 [Sekunde]		244
P.E72	Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 37	0,0 [Sekunde]		244
P.E73	Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 37	0,0 [Sekunde]		244
P.E74	Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 37	0		245
P.E75	Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 37	0 [Inkremente]		245
P.E76	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 37	0		245
P.E77	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 37	0		246
P.E78	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 37	0		246
P.E79	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 37	0		246
P.E7A	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 37	0		247
P.E7B	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 37	0		247
P.E7C		0		247
P.E7D	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs Ausgang 37	0		247
P.E7F	Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 37	0		249
P.E80	Schaltbedingung des Ausgangs Ausgang 38	6		243
P.E81	Schaltverhalten des Ausgangs Ausgang 38	1000,0 [Sekunde]		244
P.E82	Einschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 38	0,0 [Sekunde]		244
P.E83	Ausschaltverzögerung des Ausgangs Ausgang 38	0,0 [Sekunde]		244
P.E84	Logische Umkehr des Ausgangs Ausgang 38	0		245
P.E85	Positionsweitergabe des Ausgangs Ausgang 38	0 [Inkremente]		245
P.E86	Auswahl Ampeltyp des Ausgangs Ausgang 38	0		245
P.E87	Verhalten in Endlage Tor ZU des Ausgangs Ausgang 38	0		246
P.E88	Verhalten während der Auffahrt des Ausgangs Ausgang 38	0		246
P.E89	Verhalten in Endlage Tor AUF des Ausgangs Ausgang 38	0		246
P.E8A	Verhalten während der Räumphase des Ausgangs Ausgang 38	0		247
P.E8B	Verhalten während Zufahrt des Ausgangs Ausgang 38	0		247
P.E8C		0		247
P.E8D	Verhalten wenn keine Automatik des Ausgangs Ausgang 38	0		247
P.E8F	Befehlsweitergabe des Ausgangs Ausgang 38	0		249
P.EA0		0		120
P.EAB		0		120
P.EAC		0		120
FEIO FI	ECTRONIC Coite 249 year 220		TOT CUVE ED V	

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von: am:	Seite
P.EAE	Eingang 3A	0		120
P.EB0	Funktion des Eingangs Eingang 3B	0		120
P.EBB	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang 3B	0		120
P.EBC	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 3B	0		120
P.EBE	Eingang 3B	0		120
P.EC0	<u> </u>	0		120
P.ECB	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang 3C	0		120
P.ECC	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 3C	0		120
P.ECE	Eingang 3C	0		120
P.ED0	0 0 0	0		120
P.EDB	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang 3D	0		120
P.EDC	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 3D	0		120
P.EDE	Eingang 3D	0		120
P.EE0		0		120
P.EEB	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang 3E	0		120
P.EEC	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 3E	0		120
P.EEE	Eingang 3E	0		120
P.EF0	Funktion des Eingangs Eingang 3F	0		120
P.EFB	Verbindung der Partnersteuerung mit dem eigenen Eingang Eingang 3F	0		120
P.EFC	Nummer des verbundenen Ausgangs / Eingangs der Partnersteuerung, mit dem eigenen Eingang Eingang 3F	0		120
P.EFE	Eingang 3F	0		120
P.F00	Aktivierung Funksicherheitssystem	ND		70
P.F01	Erlaubte Unterbrechungszeit der Funkstrecke	50 [ms]		70
P.F02	Maximale Anzahl Auslösungen wegen Funkabriss	5		70
P.F05	Kanalgruppe des Funksicherheitssystems	1		70
P.F07	Adresse der mobilen Einheit	00000000		70
P.F09	Batterienennspannung	3,6 [Volt]		70
P.F0A	Batterienennkapazität	19,0 [Ah]		70
P.F0B	Batterie Kapazität Warnschwelle	3 [10 %]		70
P.F10	Betriebsart Eingang 1	ND		72
P.F11	Sicherheit	ND		73
P.F12	Kontakttyp des Eingangs	ND		73
P.F13	Entprellzeit	ND ND		73
P.F16	Ausgang	ND .		73
P.F17	Richtung	0		73
P.F18	Handshake	0		73
P.F19	LCD- Text Eingang 1	ND ND		74
P.F1F	Funktion des Eingang 1	ND ND		71
P.F20 P.F21	Betriebsart Eingang 2 Sicherheit	ND ND		74 74
P.F21 P.F22	Kontakttyp des Eingangs	ND ND		74 74
	FOTRONIC Soits 240 year 220	טוו	TOT CUVE ED	

P.	Funktion	ab Werk	Geändert von: am:	Seite
P.F23	Entprellzeit	ND		74
P.F26	Ausgang	ND		74
P.F27	Richtung 2	0		75
P.F28	Handshake	0		75
P.F29	LCD- Text Eingang 2	ND		75
P.F2F	Funktion des Eingang 2	ND		71
P.F30	Betriebsart Eingang 3	ND		75
P.F31	Sicherheit	ND		75
P.F32	Kontakttyp des Eingangs	ND		76
P.F33	Entprellzeit	ND		76
P.F36	Ausgang	ND		76
P.F37	Richtung 3	0		76
P.F38	Handshake	0		76
P.F39	LCD- Text Eingang 3	ND		76
P.F3F	Funktion des Eingang 3	ND		72
P.F40	Betriebsart Eingang 4	ND		77
P.F41	Sicherheit	ND		77
P.F42	Kontakttyp des Eingangs	ND		77
P.F43	Entprellzeit	ND		77
P.F46	Ausgang	ND		77
P.F47	Richtung 4	0		77
P.F48	Handshake	0		78
P.F49	LCD- Text Eingang 4	ND		78
P.F4F	Funktion des Eingang 4	ND		72
P.FA9	LCD- Text Not-Aus A	0		78
P.FB9	LCD- Text Not-Aus B	0		78
P.FC9	LCD- Text Not-Aus C	0		78
P.FF2	Modus Ausgang 2	0		70

## Parameter P.F1F

P.F1F	Einheit	0000	F101	F102	F103	F104	F201	F202	F203	F206	F207	F301	F302
P.F10	-	0	1	3	1	1	4	1	4	4	4	4	4
P.F11	-	2	0	0	0	0	1	1	1	1	1	2	2
P.F12	-	0	0	0	0	0	1	0	1	1	1	1	1
P.F13	-	1	0	0	0	0	1	1	1	1	1	1	1
P.F16	-	1	1	1	2	3	3	3	3	3	3	2	2
P.F19	-	0	52	52	52	52	49	49	51	16	53	0	0

Parameter	P.991
-----------	-------

P.991	Einheit	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
A.480	-	0	1	1	1	1	1	1	1	1	1
A.490	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.110	-	0	1	2	3	1	1	5	4	1	2
P.17F	-	0	1	1	1	2	2	2	2	1	1
P.183	[A]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	1,2	1,2
P.18F	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.205	-	ZW	0800	0800	0800	0800	0800	0800	0800	0800	0800
P.210	-	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
P.217	-	20	50	50	50	50	50	50	50	50	50
P.39F	-	0	4	4	4	5	5	5	5	4	4
P.427	[°F]	-4	14	14	14	14	14	14	14	14	14
P.465	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.4B1	-	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.4D1	-	4	3	3	3	3	3	3	3	3	3
P.4D4	-	3	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.501	-	0101	0102	0102	0102	0102	0102	0102	0102	0102	0102
P.502	-	0401	0401	0401	0401	0401	0401	0401	0401	0401	0401
P.503	-	0701	0701	0701	0701	0701	0701	0701	0701	0701	0701
P.504	-	0201	0201	0201	0201	0201	0201	0201	0201	0201	0201
P.505	-	0501	0530	0530	0530	0530	0530	0530	0530	0530	0530
P.506	-	0301	1402	1402	1402	1402	1402	1402	1402	1402	1402
P.507	-	0601	0102	0102	0102	0102	0102	0102	0102	0102	0102
P.508	-	0802	0802	0802	0802	0802	0802	0802	0802	0802	0802
P.509	-	1003	1003	1003	1003	1003	1003	1003	1003	1003	1003
P.50A	-	1001	1001	1001	1001	1001	1001	1001	1001	1001	1001
P.50B	-	0106	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000
P.50C	-	0110	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000
P.50D	-	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000
P.50E	-	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000
P.50F	-	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000
P.592	_	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
P.608	_	0223	0223	0223	0223	0223	0223	0223	0223	0223	0223
P.609	-	0223	0223	0223	0223	0223	0223	0223	0223	0223	0223

D 004	<b>=</b> 1 1 1/	•	4	•	•		_	•	_	•	•
P.991	Einheit	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
P.701	-	0101	3201	3201	3201	3201	3201	3201	3201	0000	0000
P.702	-	0201	1201	1201	1201	1201	1201	1201	1201	1201	1201
P.703	-	3201	1220	1220	1220	1220	1220	1220	1220	1220	1220
P.705	-	1220	1220	1220	1220	1220	1220	1220	1220	1220	1220
P.706	-	1201	1201	1201	1201	1201	1201	1201	1201	1201	1201
P.707	-	1250	1250	1250	1250	1250	1250	1250	1250	1250	1250
P.708	-	1210	1210	1210	1210	1210	1210	1210	1210	1210	1210
P.709	-	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000
P.70A	-	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000
P.70B	-	0000	0001	0001	0001	0001	0001	0001	0001	0001	0001
P.70C	-	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000
P.70D	-	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000
P.70E	-	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000
P.70F	-	0001	1001	1001	1001	1001	1001	1001	1001	1001	1001
P.726	-	0	4	4	4	4	4	4	4	4	4
P.970	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.971	[1000 Zyklen]	1000	1000	1000	1000	1000	1000	1000	1000	1000	1000
P.972	[Zyklen]	1000	1000	1000	1000	1000	1000	1000	1000	1000	1000
P.973	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.985	-	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
P.A01	-	0104	0104	0104	0104	0104	0104	0104	0104	0104	0104
P.A02	-	0901	0901	0901	0901	0901	0901	0901	0901	0901	0901
P.A03	-	0502	0502	0502	0502	0502	0502	0502	0502	0502	0502
P.A04	-	0107	0107	0107	0107	0107	0107	0107	0107	0107	0107
P.A05	-	0109	0109	0109	0109	0109	0109	0109	0109	0109	0109
P.A06	-	1002	1002	1002	1002	1002	1002	1002	1002	1002	1002
P.A07	-	0106	0106	0106	0106	0106	0106	0106	0106	0106	0106
P.A08	-	0802	0802	0802	0802	0802	0802	0802	0802	0802	0802
P.D05	-	0001	0001	0001	0001	0001	0001	0001	0001	0001	0001
P.D06	-	0001	0001	0001	0001	0001	0001	0001	0001	0001	0001
P.D0A	-	0000	0203	0203	0203	0203	0203	0203	0203	0203	0203
P.F00	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.F1F	-	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000
P.F2F	-	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000
P.F3F	-	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000
P.F4F	-	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000

P.991	Einheit	10	11	12	13	14
A.480	-	1	1	1	1	1
A.490	-	0	0	0	0	0
P.110	-	3	1	1	5	4
P.17F	-	1	2	2	2	2
P.183	[A]	1,2	1,2	1,2	1,2	1,2
P.18F	-	0	0	0	0	0
P.205	-	0800	0800	0800	0800	0800
P.210	-	5	5	5	5	5
P.217	-	50	50	50	50	50
P.39F	-	4	5	5	5	5
P.427	[°F]	14	14	14	14	14
P.465	-	0	0	0	0	0
P.4B1	-	0	0	0	0	0
P.4D1	-	3	3	3	3	3
P.4D4	-	0	0	0	0	0
P.501	-	0102	0102	0102	0102	0102
P.502	-	0401	0401	0401	0401	0401
P.503	-	0701	0701	0701	0701	0701
P.504	-	0201	0201	0201	0201	0201
P.505	-	0530	0530	0530	0530	0530
P.506	-	1402	1402	1402	1402	1402
P.507	-	0102	0102	0102	0102	0102
P.508	-	0802	0802	0802	0802	0802
P.509	-	1003	1003	1003	1003	1003
P.50A	-	1001	1001	1001	1001	1001
P.50B	-	0000	0000	0000	0000	0000
P.50C	-	0000	0000	0000	0000	0000
P.50D	-	0000	0000	0000	0000	0000
P.50E	-	0000	0000	0000	0000	0000
P.50F	-	0000	0000	0000	0000	0000
P.592	-	1	1	1	1	1
P.608	-	0223	0223	0223	0223	0223
P.609	-	0223	0223	0223	0223	0223
P.701	-	0000	0000	0000	0000	0000
P.702	-	1201	1201	1201	1201	1201
P.703	-	1220	1220	1220	1220	1220
P.705	-	1220	1220	1220	1220	1220

D 004	Finds alt	40	4.4	40	40	4.4
P.991	Einheit	10	11	12	13	14
P.706	-	1201	1201	1201	1201	1201
P.707	-	1250	1250	1250	1250	1250
P.708	-	1210	1210	1210	1210	1210
P.709	-	0000	0000	0000	0000	0000
P.70A	-	0000	0000	0000	0000	0000
P.70B	-	0001	0001	0001	0001	0001
P.70C	-	0000	0000	0000	0000	0000
P.70D	-	0000	0000	0000	0000	0000
P.70E	-	0000	0000	0000	0000	0000
P.70F	-	1001	1001	1001	1001	1001
P.726	-	4	4	4	4	4
P.970	-	0	0	0	0	0
P.971	[1000 Zyklen]	1000	1000	1000	1000	1000
P.972	[Zyklen]	1000	1000	1000	1000	1000
P.973	-	0	0	0	0	0
P.985	-	1	1	1	1	1
P.A01	-	0104	0104	0104	0104	0104
P.A02	-	0901	0901	0901	0901	0901
P.A03	-	0502	0502	0502	0502	0502
P.A04	-	0107	0107	0107	0107	0107
P.A05	-	0109	0109	0109	0109	0109
P.A06	-	1002	1002	1002	1002	1002
P.A07	-	0106	0106	0106	0106	0106
P.A08	-	0802	0802	0802	0802	0802
P.D05	-	0001	0001	0001	0001	0001
P.D06	-	0001	0001	0001	0001	0001
P.D0A	-	0203	0203	0203	0203	0203
P.F00	_	0	0	0	0	0
P.F1F	_	0000	0000	0000	0000	0000
P.F2F	_	0000	0000	0000	0000	0000
P.F3F	_	0000	0000	0000	0000	0000
P.F4F	_	0000	0000	0000	0000	0000
		2000	2000	2000	2000	

# Parameter P.70x

P.70x	Einheit	0000	0001	0101	0103	0201	0203	0401	0501	0601	0602
P.7x0	-	6	6	0	6	2	6	4	5	6	6
P.7x1	[Sekunde]	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0
P.7x2	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.7x3	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.7x4	-	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7x5	[Inkremente]	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7x6	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7x7	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7x8	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7x9	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7xA	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7xB	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7xC	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7xD	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7xF	-	0	0	0	70	0	69	0	0	19	20
P.70x	Einheit	0605	0606	0607	0612	0613	0630	0634	0659	0660	0665
P.7x0	-	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
P.7x1	[Sekunde]	0,5	0,5	0,5	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0
P.7x2	[Sekunde]	0,1	0,1	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.7x3	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	1,0	1,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.7x4	-	0	0	0	0	0	0	0	1	1	0
P.7x5	[Inkremente]	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7x6	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7x7	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7x8	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7x9	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7xA	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7xB	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7xC					0	0	0	0	0	0	0
	-	0	0	0	U	U	U	U	U	U	U
P.7xD	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

P.70x	Einheit	0666	0701	0703	0801	1001	1002	1101	1102	1201	1210
P.7x0	-	6	7	7	8	10	10	10	11	12	12
P.7x1	[Sekunde]	1000,0	0,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0
P.7x2	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.7x3	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	1,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.7x4	-	o <sup>´</sup>	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7x5	[Inkremente]	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7x6	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	2
P.7x7	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7x8	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7x9	-	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1
P.7xA	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7xB	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7xC	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7xD	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7xF	-	51	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.70x	Einheit	1220	1221	1222	1223	1224	1232	1233	1250	1251	1252
P.7x0	-	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12
P.7x0 P.7x1	- [Sekunde]	12 1000,0	12 1000,0	12 1000,0	12 1000,0	12 1000,0	12 1000,0	12 1000,0	12 1000,0	12 1000,0	12 1000,0
P.7x0 P.7x1 P.7x2	- [Sekunde] [Sekunde]	12 1000,0 0,0	12 1000,0 0,0	12 1000,0 0,0	12 1000,0 0,0	12 1000,0 0,0	12 1000,0 0,0	12 1000,0 0,0	12 1000,0 0,0	12 1000,0 0,0	12 1000,0 0,0
P.7x0 P.7x1 P.7x2 P.7x3	- [Sekunde]	12 1000,0	12 1000,0	12 1000,0	12 1000,0	12 1000,0	12 1000,0	12 1000,0	12 1000,0	12 1000,0	12 1000,0
P.7x0 P.7x1 P.7x2 P.7x3 P.7x4	- [Sekunde] [Sekunde] [Sekunde] -	12 1000,0 0,0	12 1000,0 0,0	12 1000,0 0,0	12 1000,0 0,0	12 1000,0 0,0	12 1000,0 0,0	12 1000,0 0,0 0,0 1	12 1000,0 0,0	12 1000,0 0,0	12 1000,0 0,0
P.7x0 P.7x1 P.7x2 P.7x3 P.7x4 P.7x5	- [Sekunde] [Sekunde]	12 1000,0 0,0 0,0	12 1000,0 0,0 0,0 0	12 1000,0 0,0 0,0	12 1000,0 0,0 0,0 0	12 1000,0 0,0 0,0	12 1000,0 0,0 0,0	12 1000,0 0,0 0,0	12 1000,0 0,0 0,0 0	12 1000,0 0,0 0,0 0	12 1000,0 0,0 0,0 0
P.7x0 P.7x1 P.7x2 P.7x3 P.7x4 P.7x5 P.7x6	- [Sekunde] [Sekunde] [Sekunde] -	12 1000,0 0,0 0,0 0 0	12 1000,0 0,0 0,0 0 0	12 1000,0 0,0 0,0 0	12 1000,0 0,0 0,0 0 0	12 1000,0 0,0 0,0 0	12 1000,0 0,0 0,0 0	12 1000,0 0,0 0,0 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 0	12 1000,0 0,0 0,0 0 0	12 1000,0 0,0 0,0 0
P.7x0 P.7x1 P.7x2 P.7x3 P.7x4 P.7x5 P.7x6 P.7x7	- [Sekunde] [Sekunde] [Sekunde] -	12 1000,0 0,0 0,0 0	12 1000,0 0,0 0,0 0 0 1	12 1000,0 0,0 0,0 0	12 1000,0 0,0 0,0 0 0 1	12 1000,0 0,0 0,0 0	12 1000,0 0,0 0,0 0	12 1000,0 0,0 0,0 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 0 3	12 1000,0 0,0 0,0 0 0 3	12 1000,0 0,0 0,0 0
P.7x0 P.7x1 P.7x2 P.7x3 P.7x4 P.7x5 P.7x6 P.7x7 P.7x8	- [Sekunde] [Sekunde] [Sekunde] -	12 1000,0 0,0 0,0 0 0	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 0 3	12 1000,0 0,0 0,0 0	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 1 3	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 1	12 1000,0 0,0 0,0 1 0 1 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 0	12 1000,0 0,0 0,0 0 0 3 0 3	12 1000,0 0,0 0,0 0
P.7x0 P.7x1 P.7x2 P.7x3 P.7x4 P.7x5 P.7x6 P.7x7 P.7x8 P.7x9	- [Sekunde] [Sekunde] [Sekunde] -	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 0 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 0 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 1 1 0	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 1 3 0	12 1000,0 0,0 0,0 0	12 1000,0 0,0 0,0 0	12 1000,0 0,0 0,0 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 0 3 0 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 0 3 0 3	12 1000,0 0,0 0,0 0 0 3 1 1
P.7x0 P.7x1 P.7x2 P.7x3 P.7x4 P.7x5 P.7x6 P.7x7 P.7x8 P.7x9 P.7xA	- [Sekunde] [Sekunde] [Sekunde] -	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 0	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 0 3 0 4	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 1 3 0 4	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 1	12 1000,0 0,0 0,0 1 0 1 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 0 3 0	12 1000,0 0,0 0,0 0 0 3 0 3 0 4	12 1000,0 0,0 0,0 0 0 3 1
P.7x0 P.7x1 P.7x2 P.7x3 P.7x4 P.7x5 P.7x6 P.7x7 P.7x8 P.7x9 P.7xA P.7xB	- [Sekunde] [Sekunde] [Sekunde] -	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 0 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 0 3	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 1 1 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 1 3 0	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 1	12 1000,0 0,0 0,0 1 0 1 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 0 3 0 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 0 3 0 3	12 1000,0 0,0 0,0 0 0 3 1 1
P.7x0 P.7x1 P.7x2 P.7x3 P.7x4 P.7x5 P.7x6 P.7x7 P.7x8 P.7x9 P.7xA P.7xB P.7xB	- [Sekunde] [Sekunde] [Sekunde] -	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 0 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 0 3 0 4	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 1 1 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 1 3 0 4	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 1	12 1000,0 0,0 0,0 1 0 1 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 0 3 0 1 0 3	12 1000,0 0,0 0,0 0 0 3 0 3 0 4	12 1000,0 0,0 0,0 0 0 3 1 1
P.7x0 P.7x1 P.7x2 P.7x3 P.7x4 P.7x5 P.7x6 P.7x7 P.7x8 P.7x9 P.7xA P.7xB	- [Sekunde] [Sekunde] [Sekunde] -	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 0 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 0 3 0 4	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 1 1 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 1 3 0 4	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 1 1	12 1000,0 0,0 0,0 1 0 1 1	12 1000,0 0,0 0,0 0 0 3 0 1 0 3	12 1000,0 0,0 0,0 0 0 3 0 3 0 4	12 1000,0 0,0 0,0 0 0 3 1 1

P.70x	Einheit	1253	1255	1263	1264	1295	1601	1701	1801	1901	2001
P.7x0	-	12	12	12	12	12	16	17	18	19	20
P.7x1	[Sekunde]	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0
P.7x2	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.7x3	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,5	0,5	0,0
P.7x4	-	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0
P.7x5	[Inkremente]	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.7x6	-	3	3	3	3	4	0	0	0	0	0
P.7x7	-	1	1	1	1	0	0	0	0	0	0
P.7x8	-	3	1	1	1	0	0	0	0	0	0
P.7x9	-	0	6	6	6	1	0	0	0	0	0
P.7xA	-	4	1	1	1	3	0	0	0	0	0
P.7xB	-	3	1	1	1	0	0	0	0	0	0
P.7xC	-	1	1	1	1	0	0	0	0	0	0
P.7xD	-	1	1	1	1	0	0	0	0	0	0
P.7xF	-	0	19	50	50	0	0	0	0	0	0

P.70x	Einheit	2101	2201	2301	2501	2601	3201	3202
P.7x0	-	21	22	23	25	26	32	32
P.7x1	[Sekunde]	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0	1000,0
P.7x2	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.7x3	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.7x4	-	0	0	0	0	0	0	1
P.7x5	[Inkremente]	0	0	0	0	0	0	0
P.7x6	-	0	0	0	0	0	0	0
P.7x7	-	0	0	0	0	0	0	0
P.7x8	-	0	0	0	0	0	0	0
P.7x9	-	0	0	0	0	0	0	0
P.7xA	-	0	0	0	0	0	0	0
P.7xB	-	0	0	0	0	0	0	0
P.7xC	-	0	0	0	0	0	0	0
P.7xD	-	0	0	0	0	0	0	0
P.7xF	-	0	0	0	0	0	0	0

# Parameter P.50x

D FOw	Finh ait	0000	04.04	0400	0402	0404	0405	0400	0407	0400	0400
P.50x	Einheit	0000	0101	0102	0103	0104	0105	0106	0107	0108	0109
P.5x0	-	0	1	1	1	1	1	1	1	1	1
P.5x1	-	0	0	0	5	0	1	1	3	1	2
P.5x2	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.5x3	-	0	0	1	1	1	0	0	0	1	1
P.5x4	-	0	1	1	1	1	1	1	1	1	1
P.5x5	-	0	1	1	1	1	1	1	1	1	1
P.5x6	-	0	3	3	3	1	3	2	3	3	3
P.5x7	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.5x8	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.5x9	-	0	1	1	1	2	1	3	1	1	1
P.5xA	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.50x	Einheit	0110	0111	0112	0113	0114	0116	0117	0120	0121	0124
<b>P.50x</b> P.5x0	Einheit -	<b>0110</b>	<b>0111</b>	<b>0112</b>	<b>0113</b>	<b>0114</b>	<b>0116</b>	<b>0117</b>	<b>0120</b>	<b>0121</b>	<b>0124</b> 1
	Einheit - -	<b>0110</b> 1 0	<b>0111</b> 1 0	<b>0112</b> 1 0	<b>0113</b> 1 6	<b>0114</b> 1 5	<b>0116</b> 1 0	<b>0117</b> 1 0	<b>0120</b> 1	<b>0121</b> 1 0	<b>0124</b> 1 1
P.5x0	Einheit - -	1	1	1	1	1	1	1	<b>0120</b> 1 1 0	1	<b>0124</b> 1 1 0
P.5x0 P.5x1 P.5x2	Einheit	1	1	1 0	1	1 5	1 0	1	1	1	<b>0124</b> 1 1 0 1
P.5x0 P.5x1 P.5x2 P.5x3	Einheit	1	1 0 1	1 0 0	1	1 5	1 0 0	1 0 0	1	1	<b>0124</b> 1 1 0 1
P.5x0 P.5x1 P.5x2 P.5x3 P.5x4	Einheit	1	1 0 1 0 0	1 0 0 0	1	1 5	1 0 0	1 0 0	1	1	0124 1 1 0 1 1
P.5x0 P.5x1 P.5x2 P.5x3 P.5x4 P.5x5	Einheit	1	1 0 1 0 0	1 0 0 0 0 0	1 6 0 0 1 1	1 5 0 1 1	1 0 0	1 0 0 0 0	1 1 0 0 1	1	1 1 0 1 1
P.5x0 P.5x1 P.5x2 P.5x3 P.5x4 P.5x5 P.5x6	- - - - -	1 0 0 0 1 1 1	1 0 1 0 0 0 0 3	1 0 0 0 0 1 3	1 6 0 0 1 1 3	1 5 0 1 1 1 2	1 0 0 0 0 1 1	1 0 0 0 0 1 2	1 1 0 0 1 0 2	1 0 0 0 1 0	1 1 0 1 1 1
P.5x0 P.5x1 P.5x2 P.5x3 P.5x4 P.5x5 P.5x6 P.5x7	- - - - - - [Sekunde]	1 0 0 0 1 1 1 0,0	1 0 1 0 0 0 0 3 0,0	1 0 0 0 0 1 3 0,0	1 6 0 0 1 1 3 0,0	1 5 0 1 1 1 2 0,0	1 0 0 0 0 1 1 0,0	1 0 0 0 0 1 2 0,0	1 1 0 0 1 0 2 0,0	1 0 0 0 1 0 1 0,0	1 1 0 1 1 1 2 0,0
P.5x0 P.5x1 P.5x2 P.5x3 P.5x4 P.5x5 P.5x6 P.5x7 P.5x8	- - - - -	1 0 0 0 1 1 1 1 0,0 0,0	1 0 1 0 0 0 0 3 0,0 0,0	1 0 0 0 0 1 3	1 6 0 0 1 1 3	1 5 0 1 1 1 2	1 0 0 0 0 1 1	1 0 0 0 0 1 2	1 1 0 0 1 0 2	1 0 0 0 1 0 1 0,0 0,0	1 1 0 1 1 1 2 0,0 0,0
P.5x0 P.5x1 P.5x2 P.5x3 P.5x4 P.5x5 P.5x6 P.5x7	- - - - - - [Sekunde]	1 0 0 0 1 1 1 0,0	1 0 1 0 0 0 0 3 0,0	1 0 0 0 0 1 3 0,0	1 6 0 0 1 1 3 0,0	1 5 0 1 1 1 2 0,0	1 0 0 0 0 1 1 0,0	1 0 0 0 0 1 2 0,0	1 1 0 0 1 0 2 0,0	1 0 0 0 1 0 1 0,0	1 1 0 1 1 1 2 0,0

P.50x	Einheit	0125	0129	0152	0165	0180	0201	0202	0204	0205	0223
P.5x0	-	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2
P.5x1	-	1	1	16	18	4	2	2	2	4	4
P.5x2	-	0	0	1	1	0	0	0	0	0	0
P.5x3	-	0	1	0	0	0	2	3	0	0	0
P.5x4	-	1	1	1	2	1	1	0	0	0	1
P.5x5	-	1	1	1	0	1	1	1	1	0	1
P.5x6	-	2	1	3	3	2	3	3	3	3	3
P.5x7	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.5x8	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.5x9	-	3	2	1	1	3	4	4	4	4	4
P.5xA	-	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0
P.50x	Einheit	0301	0302	0304	0401	0402	0403	0404	0407	0411	0501
P.5x0	-	3	3	3	4	4	4	4	4	4	5
P.5x1	-	0	1	0	0	0	1	1	2	2	0
P.5x2	-	0	0	0	1	0	1	0	0	1	1
P.5x3	-	2	0	0	0	0	0	0	0	0	4
P.5x4	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	4
P.5x5	-	0	1	0	0	0	0	0	0	0	1
P.5x6	-	3	3	0	0	0	0	0	0	0	3
P.5x7	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.5x8	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.5x9	-	5	1	5	6	6	6	6	6	36	7
P.5xA	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.50x	Einheit	0502	0504	0505	0506	0507	0509	0511	0520	0522	0530
P.5x0	-	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
P.5x1	-	0	0	0	0	0	0	0	0	9	0
P.5x2	-	1	1	0	1	0	1	1	1	2	1
P.5x3	-	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
P.5x4	-	4	2	4	2	4	5	5	4	2	4
P.5x5	-	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
P.5x6	-	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
P.5x7	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.5x8	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.5x9	-	7	7	7	7	7	7	7	7	52	60
P.5xA	-	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0

P.50x	Einheit	0601	0602	0701	0703	0704	0713	0714	0801	0802	0803
P.5x0	-	6	6	7	7	7	7	7	8	8	8
P.5x1	-	1	0	0	4	5	0	5	0	1	2
P.5x2	-	0	0	0	0	0	1	1	0	0	0
P.5x3 P.5x4	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.5x4 P.5x5	-	0 0	0 0	0 1	0 1	0 1	0 1	0 1	0 0	0 0	3
P.5x6	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.5x7	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.5x8	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.5x9	-	8	8	9	9	9	9	9	10	10	28
P.5xA	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.50x	Einheit	0804	0901	0902	0903	1001	1002	1003	1004	1005	1008
P.5x0	-	8	9	9	9	10	10	10	10	10	10
P.5x1	-	2	5	7	0	0	4	3	2	7	3
P.5x2	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1
P.5x3	-	3	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.5x4	-	3	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.5x5	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.5x6	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.5x7	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.5x8 P.5x9	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0 11	0,0 12	0,0	0,0	0,0 12	0,0 12	0,0 12
P.5x9 P.5xA	-	28 0	11 0	11 0	0	0	12 0	56 0	0	0	0
r.oxA	-	U	U	U	U	U	U	U	U	U	U
P.50x	Einheit	1016	1101	1102	1103	1104	1105	1106	1107	1108	1109
P.5x0	-	10	11	11	11	11	11	11	11	11	11
P.5x1	-	10	1	2	6	0	0	4	4	5	5
P.5x2	-	0	0	0	0	0	1	0	1	0	1
P.5x3 P.5x4	-	0	0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0 0	0
P.5x4 P.5x5	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.5x6	_	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.5x7	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.5x8	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.5x9	-	12	19	25	22	20	20	21	21	23	23
P.5xA	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

P.50x	Einheit	1110	1111	1112	1113	1114	1116	1401	1402	1403	1404
P.5x0	-	11	11	11	11	11	11	14	14	14	14
P.5x1	-	9	10	3	3	7	10	1	0	8	6
P.5x2	-	1	1	0	1	0	0	1	1	1	1
P.5x3	-	0	0	0	0	0	0	0	4	0	0
P.5x4	-	0	0	0	0	1	0	0	4	0	0
P.5x5	-	0	0	0	0	0	0	1	1	1	1
P.5x6	-	0	0	0	0	3	0	0	3	0	0
P.5x7	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.5x8	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.5x9	-	24	26	27	27	0	26	6	7	6	7
P.5xA	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
P.50x	Einheit	1405	1406	1407	1408	1418	1420	1422	1501	1502	1506
P.5x0	-	14	14	14	14	14	14	14	15	15	15
P.5x1	-	7	9	3	4	6	0	9	0	2	1
P.5x2	-	1	1	1	1	0	2	2	0	0	1
P.5x3	-	0	4	4	4	0	4	4	0	0	0
P.5x4	-	0	4	4	4	0	4	2	1	0	0
P.5x5	-	1	1	1	1	0	1	1	0	0	0
P.5x6	-	0	3	3	3	0	3	3	3	0	0
P.5x7	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.5x8	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0
P.5x9	-	7	7	6	31	6	52	52	2	9	6
P.5xA	-	0	0	0	2	0	0	0	0	0	0
P.50x	Einheit	1612	1613	1624	1701	1801	1802	1803	1804		
P.5x0	-	16	16	16	17	18	18	18	18		
P.5x1	-	10	0	9	0	1	2	3	4		
P.5x2	-	2	2	1	0	0	0	0	0		
P.5x3	-	0	4	4	0	0	0	0	0		
P.5x4	-	0	4	4	1	0	0	0	0		
P.5x5	-	0	1	1	1	0	0	0	0		
P.5x6	-	0	3	3	3	3	3	3	3		
P.5x7	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0		
P.5x8	[Sekunde]	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0		
P.5x9	-	52	52	7	25	2	2	2	2		
P.5xA	-	0	0	0	0	0	0	0	0		

### Parameter P.470

P.470	Einheit	0101	0102	0104	0401
P.471	-	3	3	3	3
P.472	-	0	0	0	0
P.473	-	4	4	4	4
P.474	-	4	4	4	4
P.475	-	0	0	0	0
P.477	-	0	0	9	19
P.479	-	0	0	0	49
P.47A	-	1	1	1	1
P.47D	-	0	1	0	0
P.47E	-	E	E	E	E
P.47F	-	1	1	1	4

Paran	neter P.460											
P.460	Einheit	0	1	2	3	4	5	6	8	9	10	
P.467	-	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	
P.46D	-	0	0	0	1	1	0	0	0	0	0	
P.46F	-	0	1	2	1	2	3	-1	1	4	5	

# Parameter P.205

P.205	Einheit	0000	0001	0200	0300	0700	0800	0900
P.200	-	0	0	2	3	7	8	9
P.202	-	0	0	0	0	0	13	8
P.25F	-	0	0	ZW	0	0	0	10
P.506	-	1106	1107	NS	NS	NS	NS	NS
P.507	-	1108	1109	0802	NS	NS	NS	NS
P.508	-	1110	1110	1112	NS	NS	NS	1110
P.509	-	1111	1111	0000	NS	NS	NS	1111
P.980	-	2	2	0	0	0	0	2

# Parameter P.110

P.110	Einheit	0	1	2	3	4	5
P.100	[Hz]	ZW	50	50	50	50	50
P.101	[A]	ZW	5,2	6,0	7,6	9,2	7,2
P.102	[%]	ZW	71	72	71	83	83
P.103	[Volt]	ZW	400	400	400	400	400

### Parameter P.39F

P.39F	Einheit	0	1	2	3	4	5
P.216	-	4	3	3	3	3	3
P.221	[Inkremente]	0	0	0	0	6	6
P.222	[Inkremente]	400	400	400	400	264	264
P.223	[Inkremente]	60	60	60	60	67	67
P.225	[Inkremente]	0	0	0	0	0	0
P.226	[Inkremente]	0	0	0	0	0	0
P.228	[Inkremente]	50	50	50	50	50	50
P.229	[Inkremente]	50	50	50	50	50	50
P.231	[Inkremente]	0	0	0	0	0	0
P.232	[Inkremente]	500	500	500	500	253	253
P.233	[Inkremente]	70	70	70	70	42	42
P.235	[Inkremente]	0	0	0	0	0	0
P.236	[Inkremente]	0	0	0	0	0	0
P.239	[Inkremente]	50	50	50	50	50	50
P.240	[Inkremente]	25	25	25	25	25	25
P.242	[Inkremente]	0	0	0	0	0	0
P.244	-	0	0	0	0	0	0
P.275	[Inkremente]	0	0	0	0	0	0
P.285	[Inkremente]	0	0	0	0	0	0
P.310	[Hz]	60	60	60	60	70	40
P.312	[Hz/s]	100	50	150	200	100	20
P.315	[Hz]	20	20	20	20	20	40
P.317	[Hz/s]	40	40	40	40	40	20
P.320	[Hz]	20	20	20	20	20	10
P.322	[Hz/s]	80	40	120	160	160	20
P.325	[Hz]	40	40	40	40	40	40
P.327	[Hz/s]	40	40	40	40	40	40
P.332	[Hz/s]	400	400	400	400	400	400
P.342	[Hz/s]	150	150	150	150	150	150
P.343	[Hz/s]	40	40	40	40	60	60
P.348	[Hz/s]	300	300	300	300	300	300
P.350	[Hz]	40	40	40	40	40	15
P.352	[Hz/s]	80	40	120	160	80	40
							0-11-4

P.39F	Einheit	0	1	2	3	4	5
P.355	[Hz]	20	20	20	20	20	10
P.357	[Hz/s]	40	40	40	40	40	40
P.360	[Hz]	20	20	20	20	20	10
P.362	[Hz/s]	40	20	60	80	40	10
P.365	[Hz]	30	30	30	30	30	30
P.367	[Hz/s]	20	20	20	20	20	20
P.372	[Hz/s]	400	400	400	400	400	400
P.374	[Hz/s]	400	400	400	400	80	80
P.382	[Hz/s]	150	150	150	150	150	150
P.383	[Hz/s]	40	40	40	40	40	20
P.388	[Hz/s]	200	200	200	200	200	200
P.390	[Hz]	20	20	20	20	20	20
P.392	[Hz/s]	66	66	66	66	66	66
P.395	[Hz]	20	20	20	20	20	20
P.397	[Hz/s]	66	66	66	66	66	66
P.398	[Hz/s]	200	200	200	200	200	200

Parameter P.25F													
P.25F	Einheit	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	
P.250	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	
P.251	-	0	3	3	4	4	5	5	5	5	2	2	
P.253	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	3	
P.270	-	0	1	3	0	0	3	3	1	2	0	0	
P.271	-	0	1	1	0	0	1	1	1	1	1	1	
P.272	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	
P.273	[Sekunde]	5	5	5	5	5	5	5	5	1	5	5	
P.280	-	0	0	0	1	2	2	1	2	2	0	0	
P.281	-	0	0	0	1	1	1	1	1	1	1	1	
P.282	-	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	
P.283	[Sekunde]	5	5	5	5	5	5	5	5	1	5	5	

# Parameter P.18F

P.18F	Einheit	0
P.180	[Hz]	10
P.181	[10 ms]	6000
P.185	[Hz]	7
P.186	[10 ms]	6000
P.189	[%]	0

# Parameter P.17F

P.17F	Einheit	0	1	2
P.140	[%]	0	5	5
P.142	[Hz]	0	0	0
P.143	[%]	100	100	100
P.145	[%]	0	5	5
P.147	[Hz]	0	0	0
P.148	[%]	100	100	60
P.160	-	5	5	5
P.161	[Hz]	120	100	100
P.162	[Hz]	120	50	50

### Parameter A.F00

A.F00	Einheit	0000	10BB	20AA	20BA	20BB	21AA	21BA	21BB
P.200	-	NS	8	8	8	8	8	8	8
P.460	-	NS	1	1	1	1	1	1	1
P.465	-	0	1	1	1	1	1	1	1
P.47B	-	0	0	0	0	0	0	0	0
P.4FB	-	0	0	0	0	0	0	0	0
P.509	-	NS	NS	NS	NS	NS	0411	0411	0411
P.51F	-	0	NS						
P.58F	-	0	NS						
P.59F	-	0	NS	NS	NS	NS	2	2	2
P.5AF	-	0	NS						
P.601	-	0	NS						
P.602	-	0	3	NS	3	3	NS	3	3
P.F00	-	0	1	1	1	1	1	1	1
P.F07	-	NS	00000	00000	00000	00000	00000	00000	00000
			000	000	000	000	000	000	000
P.F1F	-	0000	F203	0000	0000	0000	F301	F301	F301
P.F2F	-	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000
P.F3F	-	0000	F102						
P.F4F	-	0000	F203	0000	0000	0000	0000	0000	0000
P.FA9	-	NS	16	NS	16	16	NS	16	16
P.FB9	-	NS	53	NS	53	53	NS	53	53
P.FC9	-	NS	0	0	0	0	0	0	0

### Parameter A.830

A.830	Einheit	0000	0100
P.017	[Sekunde]	NS	60
P.030	[Sekunde]	NS	NS
P.508	-	NS	0801
P.830	-	0	NS
P.831	-	NS	NS

### Parameter A.490

A.490	Einheit	0	1	2
P.040	-	0	1	1
P.490	[Sekunde]	NS	10,0	10,0
P.491	[Minuten]	NS	0	0
P.492	[Zyklen]	NS	1000	1000
P.493	-	NS	24	24
P.495	[Inkremente]	NS	9999	500
P.499	-	0	2	0
P.506	-	NS	0101	0101
P.507	-	NS	0602	0602
P.562	-	NS	1	1
P.56A	-	NS	1	1
P.572	-	NS	1	1
P.577	[Sekunde]	NS	0,1	0,1
P.57A	-	NS	1	1
P.701	-	NS	2601	3202
P.702	-	NS	NS	2601
P.70F	-	NS	NS	2501

### Parameter A.480

A.480	Einheit	0	1
P.210	-	NS	5
P.218	-	NS	2
P.253	-	NS	2
P.270	-	NS	3
P.271	-	NS	0
P.275	[Inkremente]	NS	0
P.372	[Hz/s]	NS	400
P.374	[Hz/s]	NS	80
P.433	-	0	5
P.447	-	NS	46
P.448	-	NS	5
P.449	-	NS	0
P.44A	[m]	NS	10,0
P.44B	[10 mm]	NS	410
P.460	-	NS	1
P.461	-	NS	0
P.469	-	NS	59
P.46F	-	NS	1
P.4A0	-	NS	NS
P.4A1	-	NS	NS
P.4A4	-	NS	NS
P.4A8	-	NS	NS
P.4B0	-	NS	0
P.4B1	-	NS	0
P.4B4	-	NS	0
P.4B8	-	NS	0
P.4D1	-	NS	3
P.4D6	-	NS	1
P.4D9	-	NS	0
P.505	-	0530	0530